

Laboratorio I: Pendolo semplice

Analisi della dipendenza del periodo dalla massa, ampiezza e lunghezza

Dipartimento di Fisica E.Fermi - Università di Pisa

Di Ubaldo Gabriele

1 Introduzione

1.1 Teoria

Obiettivo: Studiare il periodo del pendolo semplice e determinare se esso sia legato proporzionalmente al raggio di oscillazione, alla massa oscillante e alla ampiezza. Il periodo del pendolo per piccole oscillazioni è dato dalla formula:

$$T = 2\pi\sqrt{\frac{l}{g}} \quad (1)$$

Ottenuta sviluppando al primo ordine $\sin \theta \approx \theta$. Il periodo quadro dovrebbe dipendere linearmente dalla lunghezza e non dipendere in alcun modo da massa o dall'ampiezza iniziale.

1.2 Apparato sperimentale

- Pendolo semplice fissato alla parete con meccanismo per variare il perno
- Cronometro di risoluzione $0.01s$
- Bilancia di precisione di risoluzione $0.001g$
- Metro a nastro di risoluzione $1mm$
- Calibro ventesimale di risoluzione $0.05mm$
- Tre pesetti di masse: $m_1 = 85.967g$; $m_2 = 53.107g$; $m_3 = 31.175g$
- Anello per appendere i solidi di massa $m_A = 0.459g$ e diametro $d_A = 10mm$

2 Esperimento

¹ Per eliminare possibili errori sistematici (parallassi) abbiamo mantenuto costante la distanza del pendolo dalla parete $d = 54mm$ e abbiamo fatto oscillare il pendolo in un piano parallelo alla parete e perpendicolare al suolo. Il valore di θ è stato determinato prendendo un cateto

¹Tutte le misure prese sono da intendersi con il corrispondente errore dato dalla risoluzione dello strumento

arbitrariamente piccolo (il più grande è $c = 50mm$), così da poter approssimare $\sin \theta \simeq \theta$, e utilizzando $\arcsin(\frac{c}{l})$. L'approssimazione è valida in quanto per l'angolo da noi scelto si ha $\sin 0.096 = 0.0958 \dots$. La propagazione dell'errore per le ampiezze è stata fatta tramite derivate parziali:

$$\Delta\theta = c/l^2 \frac{1}{1 + (c/l)^2} \Delta l + 1/l \frac{1}{1 + (c/l)^2} \Delta c \quad (2)$$

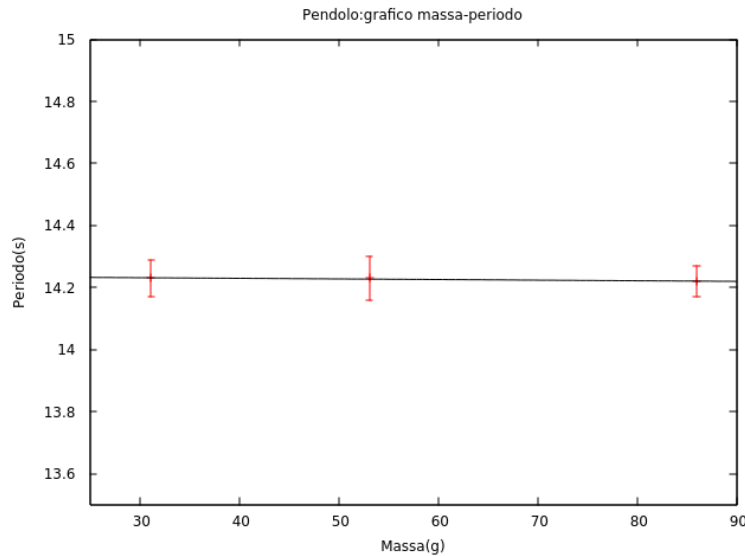
2.1 Dipendenza dalla massa m

Durante l'esperimento manteniamo costanti la lunghezza $l = l_p + l_A + l_m = 503 \pm 1mm$ e l'angolo $\theta = 0,096 \pm 0,002rad$ del pendolo attraverso dei segni sulla carta millimetrata posta dietro il pendolo. Sono state effettuate 5 misurazioni di 10 oscillazioni ognuna ($T = 10t$) per 3 masse. Al variare della massa campione, è stato necessario modificare il punto di applicazione del pendolo, così come la lunghezza del filo, per mantenere costanti l'angolo e la lunghezza

I risultati ottenuti sono descritti dalla seguente tabella:

Tabella 1: Massa-periodo

$m(g)$	$T(s)$					$T_m(s)$
85.967	14.15	14.25	14.29	14.17	14.24	14.22 ± 0.05
53.107	14.18	14.32	14.13	14.22	14.28	14.23 ± 0.07
31.175	14.31	14.20	14.27	14.19	14.16	14.23 ± 0.06



Abbiamo fatto un fit con Gnuplot (algoritmo di Marquardt-Levenberg) con i seguenti risultati:

$$\chi^2 = 0.0024 \quad \chi^2_r = 0.0024 \quad a = -0.0002 \pm 35.36\% \quad b = 14.24 \pm 9.032\% \quad (3)$$

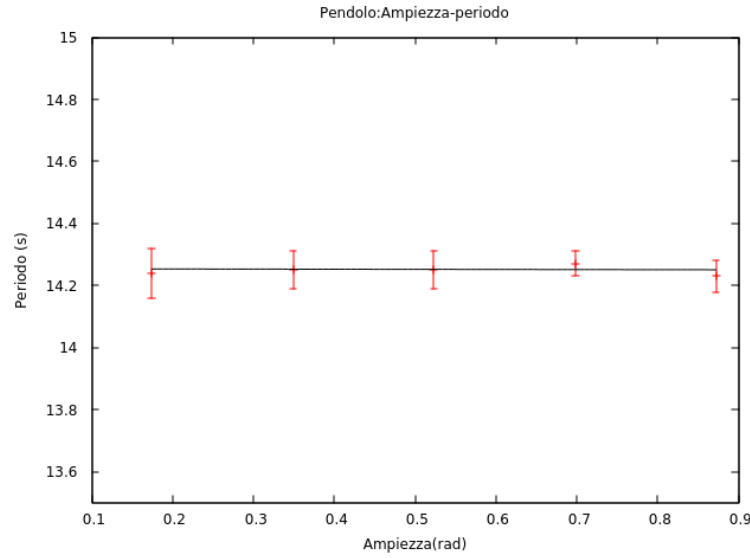
Questi risultati confermano l'indipendenza del periodo dalla massa come predetto dal modello fisico.

2.2 Dipendenza dall'ampiezza θ

Abbiamo mantenuto costanti la lunghezza $l = 503 \pm 1 \text{ mm}$ e la massa $m = m_1 + m_A = 86,426 \pm 2 \text{ g}$. Sono state effettuate 5 misurazioni di 10 oscillazioni ognuna ($T = 10t$) per 5 angoli diversi. I risultati ottenuti sono descritti dalla seguente tabella:

Tabella 2: Ampiezza-periodo

$\theta(\text{rad})$	$T(\text{s})$					$T_m(\text{s})$
0.174	14.25	14.28	14.35	14.17	14.14	14.24 ± 0.08
0.349	14.19	14.34	14.16	14.26	14.28	14.25 ± 0.06
0.523	14.33	14.20	14.18	14.31	14.25	14.25 ± 0.06
0.698	14.34	14.22	14.26	14.28	14.25	14.27 ± 0.04
0.872	14.23	14.16	14.24	14.19	14.31	14.23 ± 0.05



I risultati del fit sono:

$$\chi^2 = 0.42 \quad \chi^2_r = 0.14 \quad a = -0.004 \pm 1112\% \quad b = 14.25 \pm 0.2\% \quad (4)$$

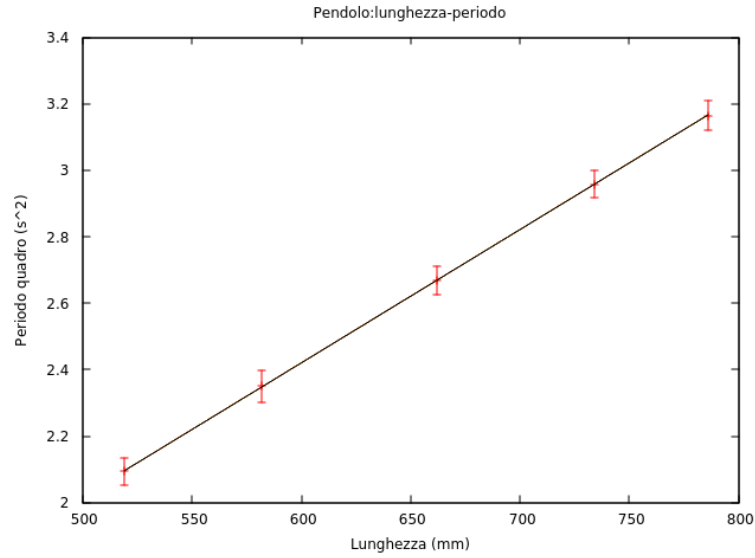
Dal χ^2 possiamo confermare che come predetto dal nostro modello fisico, il periodo è indipendente dall'ampiezza. L'altissimo errore sul coefficiente angolare a potrebbe sembrare negativo ma ha senso che sia così poichè a deve essere prossimo a 0 e quindi è normale che l'errore relativo sia altissimo.

2.3 Dipendenza dalla lunghezza l

Manteniamo costanti la massa $m = m_1 + m_A = 86,426 \pm 2 \text{ g}$ e l'ampiezza $\theta = 0,096 \pm 0,002 \text{ rad}$. Sono state effettuate 5 misurazioni di 10 oscillazioni ognuna ($T = 10t$) per 5 angoli diversi. I risultati ottenuti sono descritti dalla seguente tabella:

Tabella 3: Lunghezza-periodo

$l(mm)$	$T(s)$					$T_m(s)$
519	14.48	14.62	14.54	14.34	14.38	14.47 ± 0.1
582	15.35	15.42	15.21	15.24	15.45	15.33 ± 0.1
662	16.40	16.22	16.36	16.27	16.44	16.34 ± 0.08
734	17.21	17.25	17.15	17.09	17.28	17.20 ± 0.07
786	17.81	17.71	17.69	17.85	17.88	17.79 ± 0.07



Abbiamo fatto un fit lineare tra la lunghezza e il periodo quadro ottenendo i seguenti risultati:

$$\chi^2 = 0.005 \quad \chi_r^2 = 0.0017 \quad a = 0.004 \pm 0.3\% \quad b = 0.014 \pm 39\% \quad (5)$$

Il valore del χ^2 conferma la validità del modello fisico. L'intercettà è compatibile con 0 come indica $T^2 = \frac{4\pi^2}{g}l$ e dal coefficiente angolare possiamo stimare g .

$$g = 9.84 \pm 0.02 m/s^2 \quad (6)$$

Valore molto vicino a quello di Pisa ma non compatibile, probabilmente per una sottostima dell'errore.

3 Conclusione

In base ai risultati ottenuti dagli esperimenti, si può assumere la dipendenza del periodo del pendolo solo da l (quadratica), escludendo, quindi, m e θ .