# Técnicas de Projeto (Parte 2) Projeto e Análise de Algoritmo

Daniel Capanema

Pontifícia Universidade Católica de Minas Gerais

# Técnicas de Projeto

1) Divisão e Conquista

## Divisão e Conquista

- Consiste em dividir o problema em partes menores, encontrar soluções para essas partes (supostamente mais fácil), e combina-las em uma solução global.
  - Geralmente leva a soluções eficientes e elegantes, principalmente se forem recursivas.
- Basicamente essa técnica consiste das seguintes fases (executadas nesta ordem):
  - Divisão (particionamento) do problema original em sub-problemas similares ao original mas que são menores em tamanho;
  - Resolução de cada sub-problema sucessivamente e independentemente (em geral de forma recursiva);
  - Combinação das soluções individuais em uma solução global para todo o problema.

## Divisão e Conquista

 Um algoritmo de "divisão e conquista" é normalmente relacionado a uma equação de recorrência que contém termos referentes ao próprio problema.

$$T(n) = aT(\frac{n}{b}) + f(n)$$

onde a indica o número de sub-problemas gerados, b o tamanho de cada um deles e f(n) o custo para fazer a divisão.

- Seja A um vetor de inteiros, A[1..n], n ≥ 1 que não está ordenado.
- Pede-se:
  - Determine o maior e o menor elementos desse vetor usando divisão e conquista;
  - Determine o custo (número de comparações) para achar esses dois elementos supondo que A possui n elementos.

Cada chamada de MaxMin4 atribui às variáveis Max e Min o maior e o menor elementos em A[Linf]. A[Lsup].

```
MAXMIN4(Linf, Lsup, Max, Min)

    Variáveis auxiliares: Max1, Max2, Min1, Min2, Meio

   if (Lsup - Linf) < 1
                                                             Condição da parada recursiva
     then if A[Linf] < A[Lsup]
 3
             then Max \leftarrow A[Lsup]
                  Min \leftarrow A[Linf]
             else Max \leftarrow A[Linf]
                  Min \leftarrow A[Lsup]
 6
      else Meio ← LLinf+Lsup
                                         Acha o menor e maior elementos de cada partição
           MAXMIN4(Linf, Meio, Max1, Min1)
           MAXMIN4(Meio+1, Lsup, Max2, Min2)
           if Max1 > Max2
10
11
             then Max ← Max1
12
             else Max ← Max2
13
           if Min1 < Min2
             then Min ← Min1
14
15
             else Min ← Min2
```

#### Análise:

Seja f(n) o número de comparações entre os elementos de A, que possui n elementos.

$$f(n)=1,$$
 para  $n \le 2,$   $f(n)=f(\lfloor n/2 \rfloor)+f(\lceil n/2 \rceil)+2,$  para  $n > 2.$ 

Quando  $n = 2^i$  para algum inteiro positivo i, temos que:

$$f(n) = 2f(\frac{n}{2}) + 2$$

#### Análise:

Resolvendo esta equação de recorrência (em função de n e i), temos:

Fazendo a expansão desta equação temos:

$$\begin{array}{rcl} 2^{i-2}f(2^2) &=& 2^{i-1}+2^{i-1}\\ 2^{i-3}f(2^3) &=& 2^{i-1}+2^{i-1}+2^{i-2}\\ &\vdots\\ 2^2f(2^{i-2})+2^2 &=& 2^{i-1}+2^{i-1}+2^{i-2}+\ldots+2^3\\ 2f(2^{i-1})+2 &=& 2^{i-1}+2^{i-1}+2^{i-2}+\ldots+2^3+2^2\\ f(2^i) &=& 2^{i-1}+2^{i-1}+2^{i-2}+\ldots+2^3+2^2+2\\ &=& 2^{i-1}+\sum_{k=1}^{i-1}2^k=2^{i-1}+2^i-2\\ f(n) &=& \frac{n}{2}+n-2=\frac{3n}{2}-2. \end{array}$$

Logo, f(n) = 3n/2 - 2 para o melhor caso, pior caso e caso médio.

- Conforme mostrado anteriormente, o algoritmo apresentado neste exemplo é ótimo.
- Entretanto, ele pode ser pior do que os já apresentados, pois, a cada chamada recursiva, salva Linf, Lsup, Max e Min, além do endereço de retorno da chamada para o procedimento.
- Além disso, uma comparação adicional é necessária a cada chamada recursiva para verificar se Lsup – Linf ≤ 1 (condição de parada).
- O valor de n + 1 deve ser menor do que a metade do maior inteiro que pode ser representado pelo compilador, para não provocar overflow na operação Linf + Lsup.

# Exemplo: Exponenciação

Problema: Calcular  $a^n$ , para todo real a e inteiro  $n \ge 0$ .

Primeira solução (incremental):

- Caso base: n = 0;  $a^0 = 1$ .
- Hipótese de indução: Suponha que, para qualquer inteiro k < n e real a, sei calcular a<sup>k</sup>.
- Passo da indução: Queremos provar que conseguimos calcular a<sup>k</sup>, para k=n. Por hipótese de indução, sei calcular a<sup>n-1</sup>. Então, calculo a<sup>n</sup> multiplicando a<sup>n-1</sup> por a.

## Exemplo: Exponenciação

```
Exponenciação(a, n)

se n = 0 então retorne(1)
senão an:=Exponenciação(a, n - 1)
an := an * a
retorne(an)
```

### Análise:

Vamos agora projetar um algoritmo para o problema usando o método de divisão e conquista.

# Exemplo: Exponenciação

## ExponenciaçãoDC(a, n)

```
se n = 0 então retorne(1)
senão
an := ExponenciaçãoDC(a, n/2)
an := an * an
se (n mod 2) = 1 an := an * a
retorne(an)
```

#### **Análise:**

Colocar 2 condições de contorno: n=0, n=1

## Exemplo: Busca Binária

```
BuscaBinaria (A, e, d, x)
Entrada: Vetor A, delimitadores e e d do subvetor e
X.
Saída: Indice 1 \le i \le n tal que A[i] = x ou i = 0.
   se e = d então
   se A[e] = x então retorne(e) senão retorne(-1)
   senão
        i := (e + d)/2
        se A[i] = x então retorne(i)
        senão se A[i] > x
        i := BuscaBinaria(A, e, i - 1, x)
   senão
     i := BuscaBinaria(A, i + 1, d, x)
   retorne(i)
```

## Exemplo: Busca Binária

- Análise:
- Caso médio:
  - Cada elemento tem probabilidade 1/n de ser o valor procurado.
  - Usar uma árvore para análise.

## Discussão:

 Proponha versões não recursivas para os exemplos acima. A eliminação da recursividade altera a complexidade das soluções?

## **Exemplo: QuickSort**

- Algoritmo de ordenação baseado na estratégia de Dividir e Conquistar
- Em contraste ao Mergesort, no Quicksort é a operação de divisão a mais custosa: depois de escolhemos o pivot, temos que separar os elementos do vetor maiores que o pivot dos menores que o pivot.

## **Exemplo: QuickSort**

- Conseguimos fazer essa divisão com Θ(n) operações: basta varrer o vetor com dois apontadores, um varrendo da direita para a esquerda e outro da esquerda para a direita, em busca de elementos situados na parte errada do vetor, e trocar um par de elementos de lugar quando encontrado.
- Após essa etapa, basta ordenarmos os dois trechos do vetor recursivamente para obtermos o vetor ordenado, ou seja, a conquista é imediata.

## **Exemplo: QuickSort**

```
Quicksort (A, esq, dir)
// Entrada: Vetor A de inteiros e os índices esq e dir que delimitam início e
fim do subvetor a ser ordenado.
//Saída: Subvetor de A de esq a dir ordenado.
início
   i=esa
   j=dir
   pivô=A[dir]
   repita
      enquanto (A[i] < pivo) faça i= i + 1</pre>
      enquanto (A[j] > pivo) faça j= j - 1
      se (i <= j) então
         troca (A[i], A[j])
         i = i + 1
         i = i - 1
   até que (i > j)
   se (j > esq) então QuickSort(A, esq, j)
   se (i < dir) então QuickSort(A, i, dir)</pre>
fim
```

## **Exemplo: Quicksort**

- Análise do pior caso:
- Quantas comparações e quantas trocas o algoritmo Quicksort executa no pior caso?
- Certamente a operação de divisão tem complexidade Θ(n), mas o tamanho dos dois subproblemas depende do pivot escolhido.
- No pior caso, cada divisão sucessiva do Quicksort separa um único elemento dos demais, recaindo na recorrência:

» 
$$T(n) = 0, n = 1$$
  
»  $T(n) = T(n - 1) + n, n > 1,$ 

- Portanto, Θ(n²) comparações e trocas são executadas no pior caso.
- Então, o algoritmo Quicksort é assintoticamente menos eficiente que o Mergesort no pior caso.
- Veremos que, no caso médio, o Quicksort efetua Θ(n log n) comparações e trocas.
- Assim, na prática, o Quicksort é bastante eficiente, com uma vantagem adicional em relação ao Mergesort: é in place, isto é, não utiliza um vetor auxiliar.

## **Exemplo: Quicksort**

- Análise do caso médio:
- Considere que i é o índice da posição do pivot escolhido no vetor ordenado.
- Supondo que qualquer elemento do vetor tem igual probabilidade de ser escolhido como o pivot
- Então, na média, o tamanho dos subproblemas resolvidos em cada divisão sucessiva será (n>=2):

$$\frac{1}{n}\sum_{i=1}^{n}(T(i-1)+T(n-i))$$

## **Exemplo: Quicksort**

Supondo T(o)=o, Não é difícil ver que:

$$\sum_{i=1}^{n} T(i-1) = \sum_{i=1}^{n} T(n-i) = \sum_{i=1}^{n-1} T(i)$$

 Assim, no caso médio, o número de operações efetuadas pelo Quicksort é dado pela recorrência:

$$T(n) = \begin{cases} 0, n < 2 \\ \frac{2}{n} \sum_{i=1}^{n-1} T(i) + n - 1, n \ge 2 \end{cases}$$

Esta recorrência é Θ(n lòg n). Portanto, na média, o
 Quicksort executa Θ(n log n) trocas e comparações.

## **Considerações Finais**

- Este paradigma não é aplicado apenas a problemas recursivos.
- Existem pelo menos três cenários onde divisão e conquista é aplicado:
  - 1. Processar independentemente partes do conjunto de dados.
    - Exemplo: Mergesort.
  - 2. Eliminar partes do conjunto de dados a serem examinados.
    - Exemplo: Pesquisa binária.
  - 3. Processar separadamente partes do conjunto de dados mas onde a solução de uma parte influencia no resultado da outra.
    - Exemplo: Somador apresentado.

## **Considerações Finais**

- O projeto de algoritmos, é importante procurar sempre manter o balanceamento na sub-divisão de um problema em partes menores.
- Divisão e conquista não é a única técnica em que balanceamento é útil.
- Exemplo:
  - Pior caso do quicksort.