UNIVERSITAT POLITÈCNICA DE CATALUNYA
BARCELONATECH

Centre de la Imatge i la Tecnologia Multimèdia

UNIVERSITAT POLITÈCNICA DE CATALUNYA
BARCELONATECH
Centre de la Imatge i la Tecnologia Multimèdia

Transformations between attitude parametrizations

Julen Cayero

Terrassa, May 13th, 2016

Ways of expressing Attitude

- Rotation Matrix
- Euler principal angle and axis
- Rotation vector
- Quaternions

How are they related

ϕ, u

r

$\bar{\bar{q}}$

$\mathbf{R}$

ψ, θ, ϕ