程序分析Lab1实验报告

22210240026 梁超毅

算法流程

本次实验的算法在Lab文档提供的参考资料的基础上进行了扩展:

- 扩展了集合的构造和运算(交、并、补),以支持范围操作
- 扩展了条件语句的处理,以适配实验要求中对while的处理

算法的大致流程如下:

- 1. 对 IR 进行初步扫描:
 - 为每条 Goto 或 If 类型的 IR 记录一个数据结构,包含:
 - 发生跳转的条件,包括变量 x 及其范围 Cond
 - 上次跳转时每个变量的范围,记为 R'
 - 为每条 ChechInterval 类型的 IR 记录一个数据结构,包含:
 - 这条 IR 检查的变量 x 的范围, 记为 Check R
 - 这条 IR 执行时变量 x 的范围, 记为 RealR
- 2. 从第一条 IR 开始按类型依次进行处理:
 - \circ (假设从前序 IR 传入的变量的范围为 R)
 - o CheckInterval: 更新 RealR 为 R
 - Goto: 更新 R' 为 R
 - o If:
 - 1. 如果 $R(x) \cap Cond$ 为 \emptyset , 设置 R' 为 \emptyset 。如果 $R(x) R(x) \cap Cond$ 为 \emptyset , 设置 R 为 \emptyset (Cond为跳转条件, x 为 Cond 判断的变量)
 - 2. 如果1不符合: 如果 R'(x) 不等于 $R(x)\cap Cond$,更新 R'(x) 为 $R(x)\cap Cond$, R'(others) 为 R(others); 否则不改变 R'(others) 为除 x 外的其它所有变量)
 - 3. 如果1不符合: 更新 R 为 $R-R\cap Cond$
 - Label: 找到以这条 IR 为跳转目标的指令的 R', 然后将 R 设置为 $R \cup R'$
 - \circ 其它:根据这条 IR 的语义更新 R
 - (之后,将 R 往后继 IR 传递)
- 3. 重复执行步骤2,直到一轮迭代结束后所有 R' 都没有发生变化
- 4. 将每条类型为 CheckInterval 的 IR 检查的范围 CheckR 和这条 IR 的记录的 RealR 对比:
 - \circ 如果 $RealR=\emptyset$,表示程序没有执行到这条 IR,标记结果类型为 UNREACHABLE
 - 如果 $RealR \subset CheckR$,标记结果类型为 YES
 - 。 如果不是上述两种情况, 标记结果类型为 NO

算法实现

在提交的 interval Analysis.h 中实现了四个类,分别为:

- Range, 实现了单个集合的构建和各类运算, 用于表示一个变量的范围
- VarRange, 基于 Range 实现了多个变量及其范围的集合的构建和运算
- BranchInfo,对应算法流程中Goto或If类型的IR记录的信息
- CheckInfo,对应算法流程中 CheckInterval 类型的 IR 记录的信息

在提交的 interval Analysis.cpp 中实现了三个函数,分别为:

- init(),对应算法流程中的步骤1
- iter(),对应算法流程中的步骤2和3
- done(),对应算法流程中的步骤4

分析结果

运行测试的截图:

实验的召回率为100%,准确率为88.333%,符合实验要求。

所有测试用例中存在7个错误,其分布为:

branch2.fdlang: 错误2个loop1.fdlang: 错误1个loop3.fdlang: 错误4个

其中,loop3.fdlang中有3个错误源于分析出的内循环变量范围多出了一个"0"。出现这个问题的原因将在下一节作深入分析。

自编测试用例

这里构造了一个简单的双层嵌套循环来说明算法在loop3中遇到的问题:

```
x = 0;
y = 0;
while (x < 1) {
    while (y < 2) {
        y = y + 1;
    }
    x = x + 1;
}
check_interval(x, 1, 1);
check_interval(y, 2, 2);
```

其对应的 IR 为:

```
L0 : x = 0;
L1 : y = 0;
L2 :
L3: if x < 1 then goto L5;
L4: goto L15;
L5 :
L6 :
L7 : if y < 2 then goto L9;
L8: goto L12;
L9 :
L10: y = y + 1;
L11: goto L6;
L12:
L13: x = x + 1;
L14: goto L2;
L15:
L16: check_interval(x, 1, 1);
L17: check_interval(y, 2, 2);
```

当内循环中的变量范围稳定时, y 的范围是2, 此时并不存在问题。

然而,当内循环结束时,L14处的 goto L2 会传递一个范围 x: [1, 1], y: 2 到L2处。合并后, y 的范围在L2处就会变成 0 U 2 ,然后通过L4处的 goto L15 传递给L17(比 y 的实际范围多出一个0)。

之所以内循环会出现这个问题,而最外层循环不会,是因为最外层循环的判断条件(x < 1)会将x的范围过滤,**但并不会将**y**的范围过滤**。这导致y的初始值0绕过了L7的判断,被传递到了程序末尾。要解决这个问题,需要将x和y之间的范围关联起来,而且类似的方法也能解决branch2中的两个错误。

但这是一种启发式的方法。如果要在原理层面上进行改进,可能需要对算法进行较大的修改,因此并不是本次实验的重点。