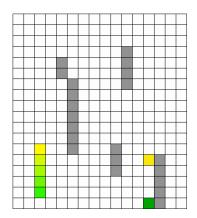
מסמך עזר להרצת האנימציה

פריים באנימציה אמור להראות ככה:



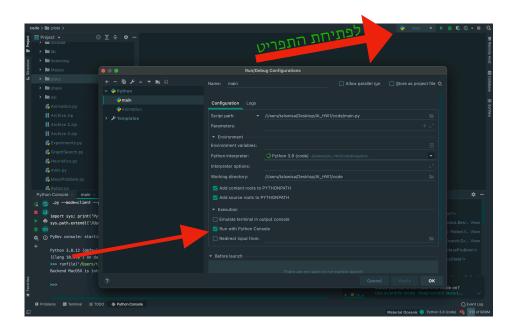
אם אתם רואים רק את הרובוט זז, ולא את מפת המבוך, תקראו לפונקציה solve_and_display עם פרמטר blit=False. זה עלול להאט משמעותית את האנימציה.

וnterval אם אתם לא משתמשים ב-blit=False, אז אפשר לשנות את קצב האנימציה בעזרת שינוי הפרמטר Animation.py. ביצירת האנימציה, בקובץ

חשוב לשמור את ערך ההחזרה מהפונקציה solve_and_display במשתנה שצריך להשאר חי בזמן שהאנימציה רצה (אחרת ה-garbage collector אוסף זכרון של האנימציה).

מה אפשר לנסות אם האנימציה לא עובדת בכלל?

- להריץ את ה- main מהטרמינל/cmd
- הריצה. בהגדרות קונפיגורציות הריצה. Run with Pycharm Console בהגדרות קונפיגורציות הריצה.



אם הצלחתם לפתור בעיות בהרצת האנימציה בדרך אחרת, או שלא הצלחתם לפתור את הבעיה, בבקשה תודיעו לטל.