

# Programmazione 2:

## Nozioni Generali

---



Marco Patrignani<sup>1</sup>

mailto:marco.patrignani@unitn.it

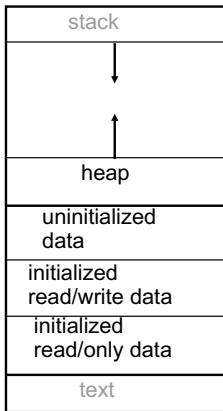
website: <https://squera.github.io/>



# Memoria

---

# Il modello di memoria



*memoria allocata dalle funzioni  
(Variabili automatiche)*

*memoria allocata dinamicamente  
dal programmatore*

*Variabili globali e statiche*

<- questo é supportato solo da alcuni hardware

*Codice eseguibile*

# Funzioni, Stack e Ricorsione

---

# Modularizzazione: Funzioni

Esempio

```
int somma(int a, int b) {
    int res;
    res=a+b;
    return res;
}

int prodotto(int b, int a) {
    int res=0;
    for (int k=0; k<b; k++)
        res=somma(res,a);
    return res;
}

main() {
    int a,b,res;
    cout << "dammi due numeri \n";
    cin >> a >> b;
    res=prodotto(a,b);
    cout << a << " * " << b << " =
" << res << "\n";
}
```

stack

a	2	0
b	3	4
res	?	8

main

	12
	16
	20
	24
	28
	32
	36
	40
	44

heap

# Modularizzazione: Funzioni

Esempio

```
int somma(int a, int b) {
    int res;
    res=a+b;
    return res;
}

int prodotto(int b, int a) {
    int res=0;
    for (int k=0; k<b; k++)
        res=somma(res,a);
    return res;
}

main() {
    int a,b,res;
    cout << "dammi due numeri \n";
    cin >> a >> b;
    res=prodotto(a,b);
    cout << a << " * " << b << " =
" << res << "\n";
}
```

stack

a	2	0	main
b	3	4	
res	?	8	
a	3	12	prodotto
b	2	16	
res	0	20	
k	0	24	
		28	
		32	
		36	
		40	
		44	
heap		...	

# Modularizzazione: Funzioni

Esempio

```
int somma(int a, int b) {
    int res;
    res=a+b;
    return res;
}
int prodotto(int b, int a) { stack
    int res=0;
    for (int k=0; k<b; k++)
        res=somma(res,a);
    return res;
}
main() {
    int a,b,res;
    cout << "dammi due numeri \n";
    cin >> a >> b;
    res=prodotto(a,b);
    cout << a << " * " << b << " =
" << res << "\n";
}
```

a	2	0	main
b	3	4	
res	?	8	
a	3	12	prodotto
b	2	16	
res	0	20	
k	0	24	somma
a	0	28	
b	3	32	
res	?	36	
		40	
		44	
heap		...	

# Modularizzazione: Funzioni

Esempio

```
int somma(int a, int b) {
    int res;
    res=a+b;
    return res;
}
int prodotto(int b, int a) { stack
    int res=0;
    for (int k=0; k<b; k++)
        res=somma(res,a);
    return res;
}
main() {
    int a,b,res;
    cout << "dammi due numeri \n";
    cin >> a >> b;
    res=prodotto(a,b);
    cout << a << " * " << b << " =
" << res << "\n";
}
```

a	2	0	main
b	3	4	
res	?	8	
a	3	12	prodotto
b	2	16	
res	0	20	
k	0	24	somma
a	0	28	
b	3	32	
res	3	36	
		40	
		44	
heap		...	



# Modularizzazione: Funzioni

Esempio

```
int somma(int a, int b) {
    int res;
    res=a+b;
    return res;
}
int prodotto(int b, int a) {
    int res=0;
    for (int k=0; k<b; k++)
        res=somma(res,a);
    return res;
}
main() {
    int a,b,res;
    cout << "dammi due numeri \n";
    cin >> a >> b;
    res=prodotto(a,b);
    cout << a << " * " << b << " =
" << res << "\n";
}
```

stack

a	2	0	main
b	3	4	
res	?	8	
a	3	12	prodotto
b	2	16	
res	3	20	
k	1	24	
a	0	28	
b	3	32	
res	3	36	
		40	
		44	
heap		...	

# Modularizzazione: Funzioni

Esempio

```
int somma(int a, int b) {
    int res;
    res=a+b;
    return res;
}

int prodotto(int b, int a) { stack
    int res=0;
    for (int k=0; k<b; k++)
        res=somma(res,a);
    return res;
}

main() {
    int a,b,res;
    cout << "dammi due numeri \n";
    cin >> a >> b;
    res=prodotto(a,b);
    cout << a << " * " << b << " =
" << res << "\n";
}
```

a	2	0	main
b	3	4	
res	?	8	
a	3	12	prodotto
b	2	16	
res	3	20	
k	1	24	somma
a	3	28	
b	3	32	
res	6	36	
		40	
		44	
heap		...	

# Modularizzazione: Funzioni

Esempio

```
int somma(int a, int b) {
    int res;
    res=a+b;
    return res;
}
int prodotto(int b, int a) {
    int res=0;
    for (int k=0; k<b; k++)
        res=somma(res,a);
    return res;
}
main() {
    int a,b,res;
    cout << "dammi due numeri \n";
    cin >> a >> b;
    res=prodotto(a,b);
    cout << a << " * " << b << " =
" << res << "\n";
}
```

stack

a	2	0	main
b	3	4	
res	?	8	
a	3	12	prodotto
b	2	16	
res	6	20	
k	1	24	
a	3	28	
b	3	32	
res	6	36	
		40	
		44	
heap		...	

# Modularizzazione: Funzioni

Esempio

```
int somma(int a, int b) {
    int res;
    res=a+b;
    return res;
}
int prodotto(int b, int a) {
    int res=0;
    for (int k=0; k<b; k++)
        res=somma(res,a);
    return res;
}
main() {
    int a,b,res;
    cout << "dammi due numeri \n";
    cin >> a >> b;
    res=prodotto(a,b);
    cout << a << " * " << b << " = "
    << res << "\n";
}
```

stack

a	2	0
b	3	4
res	6	8
a	3	12
b	2	16
res	6	20
k	1	24
a	3	28
b	3	32
res	6	36
		40
		44
		...
heap		

main

# Funzioni ricorsive

Una funzione può richiamare se stessa.

```
int fact(int n) {  
    if (n==0) return 1;  
    else return n*fact(n-1);  
}  
  
main(void) {  
    int n;  
    cout<<"dammi un numero\n";  
    cin >> n;  
    cout << "Il suo fattoriale vale "<<fact(n)<<"\n";  
}
```

Cosa avviene nello stack?

# Variabili

---

# Scope delle variabili: le globali

Nel seguente esempio `a` è una variabile globale.

Il suo valore è visibile a tutte le funzioni.

**Le variabili globali vanno EVITATE a causa dei side-effects.**

```
int a=5;
void f() {
    a=a+1;
    cout << "a in f: " << a << " - ";
    return;
}
main() {
    cout << "a in main:" << a << " - ";
    f();
    cout << "a in main: " << a << endl);
}
```

Output:

```
a in main: 5  - a in f: 6  - a in main: 6
```

## Scope delle variabili: le automatiche

Nel seguente esempio a e' una variabile automatica per la funzione f.  
Il suo valore è locale ad f.

```
int a=5;
void f() {
    int a=2, b=4;
    printf("(a,b) in f: (%d,%d) -",a,b);
    return;
}
main() {
    int b=6;
    printf("(a,b) in main: (%d,%d) -",a,b);
    f();
    printf("(a,b) in main: (%d,%d)\n",a,b);
}
```

**Output:**

(a,b) in main: (5,6) - (a,b) in f: (2,4) - (a,b) in main: (5,6)

**ATTENZIONE!** Le variabili automatiche SCHERMANO le variabili globali.



# Quanto vale s?

```
void modifica(int s) {  
    s++;  
}  
main(void) {  
    int s=1;  
    modifica(s);  
    cout << "s=" << s << "\n";  
}
```

← A) "locale"

```
int s;  
void modifica() {  
    s++;  
}  
main(void) {  
    s=1;  
    modifica();  
    cout << "s=" << s << "\n";  
}
```

"globale" (B→

# Variabili globali

Le variabili globali sono "cattive"  
(almeno quanto il GOTO)!

perchè violano il principio della località della informazione  
(Principio di "**Information hiding**")

E' impossibile gestire correttamente progetti "grossi" nei quali  
si faccia uso di variabili globali.

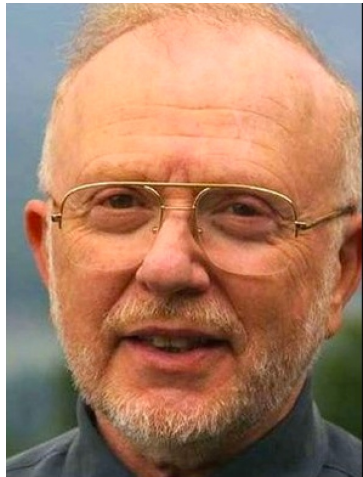
Principio del **NEED TO KNOW**:

Ciascuno deve avere **TUTTE** e **SOLO** le informazioni che  
servono a svolgere il compito affidato

# Principi di Parnas

Il committente di una funzione  
deve dare all'implementatore  
tutte le informazioni necessarie  
a realizzare la funzione,  
e NULLA PIÙ

L'implementatore di una  
funzione deve dare all'utente  
tutte le informazioni  
necessarie ad usare la funzione,  
e NULLA PIÙ



David Parnas

# Calling Convention

---

# Funzioni: problema #1

```
void incrementa(int x) {  
    x=x+1;  
}  
main(void) {  
    int a=1;  
    incrementa(a);  
    cout << "a=" a << "\n";  
}
```

Come faccio a scrivere una funzione che modifichi le variabili del chiamante?

Quanto vale a quando viene stampata?  
I parametri sono passati per valore (copia)!

## Funzioni: problema #2

Come faccio a farmi restituire  
più di un valore da una funzione?

# Puntatori

## Operatore indirizzo: &

**&a** fornisce l'indirizzo della variabile a

## Operat. di dereferenziazione: \*

**\*p** interpreta la variabile p come un puntatore (indirizzo) e fornisce il valore contenuto nella cella di memoria puntata

```
main() {
    int a,b,c,d;
    int * pa, * pb;
    pa=&a; pb=&b;
    a=1; b=2;
    c=a+b;
    d=*pa + *pb;
    cout << a<<" "<<b<<" "<< c <<endl;
    cout << a <<" "<< *pb <<" "<< d <<endl;
}
```

stack

a	1	0
b	2	4
c	?	8
d	?	12
pa	0	16
pb	4	20

...

# Funzioni e puntatori

TRUCCO: per passare un parametro per indirizzo, passiamo per valore un puntatore ad esso!

```
void incrementa(int *px) {  
    *px=*px+1;  
}  
main(void) {  
    int a=1;  
    incrementa(&a);  
    cout<<a<<endl;  
}
```

stack

a	1	0
px	0	4
	?	8
	?	12
	?	16
	?	20

OUTPUT: 2

...



# Array, Puntatori e Heap

# Array

Gli array sono collezioni di elementi omogenei

```
int valori[10];  
char v[200], coll[4000];
```

Un array di  $k$  elementi di tipo  $T$  in è un blocco di memoria contiguo di grandezza

```
(k*sizeof(T))
```

## Array - 2

Ogni singolo elemento di un array può essere utilizzato esattamente come una variabile con la notazione:

`valori[indice]`

dove indice stabilisce quale posizione considerare all'interno dell'array

# Limitazioni

Gli indici spaziano sempre tra  $0$  e  $k-1$

Il numero di elementi è fisso (deciso a livello di compilazione - *compile time*): non può variare durante l'esecuzione (a *run time*)

Non c'è nessun controllo sugli indici durante l'esecuzione

# Catastrofe (potenziale)

```
    . . . .  
    int a[10];  
    a[256]=40;  
    a[-12]=50;  
    . . . .
```

**NOTA:** le stringhe sono array di char

# Operatori *new* e *delete*

**new type** alloca **sizeof(type)** bytes in memoria (heap) e restituisce un puntatore alla base della memoria allocata. (esiste una funzione simile usata in C e chiamata **malloc**)

**delete(\* p)** dealloca la memoria puntata dal puntatore p. (Funziona solo con memoria dinamica allocata tramite new. Esiste un'analogia funzione in C chiamata **free**).

Il mancato uso della **delete** provoca un insidioso tipo di errore: il **memory leak**.

# Allocazione della memoria

Allocazione statica  
di memoria  
(at compile time)

```
main() {  
    int a;  
    cout<<a<<endl; //NO!  
    a=3;  
    cout<<a<<endl;  
}
```

OUTPUT: 1  
3

Allocazione  
dinamica  
di memoria  
(at run time)

```
main() {  
    int *pa;  
    pa=new int;  
    cout<<*pa<<endl; //NO!  
    *pa=3;  
    cout<<*pa<<endl;  
    delete(pa);  
    cout<<*pa<<endl; //NO!  
}
```

OUTPUT: 4322472  
3  
8126664

# Vettori rivistati

Dichiarare un vettore è in un certo senso come dichiarare un puntatore.

`v[0]` è equivalente a `*v`

Attenzione però alla differenza!

`int v[100];` è "equivalente" a:  
`int *v; v=new int[100];`

ATTENZIONE!

la prima versione alloca spazio STATICAMENTE (Stack)

la seconda versione alloca spazio DINAMICAMENTE (Heap)