

INSTITUTO POLITÉCNICO NACIONAL



ESCUELA SUPERIOR DE CÓMPUTO

COMPILADORES 3CM7

PRÁCTICA 04

Alumno: Díaz Medina Jesús Kaimorts **Profesor:** Tecla Parra Roberto

Máquina de Pila

29 de noviembre 2018

Introducción.

Una máquina de pila es un modelo computacional en el cual la memoria de la computadora toma la forma de una o más pilas. El término también se refiere a un computador real implementando o simulando una máquina de pila idealizada.

Adicionalmente, una máquina de pila también puede referirse a una máquina verdadera o simulada con un conjunto de instrucciones de "0 operandos". En tal máquina, la mayoría de las instrucciones implícitamente operan en valores en el tope de la pila y reemplazan esos valores por el resultado. Típicamente tales máquinas también tienen una instrucción "load" y una instrucción "store" que leen y escriben a posiciones arbitrarias de la RAM. (Como el resto de las instrucciones, las instrucciones "load" y "store" no necesitan ningún operando en una máquina de pila típica - ellas siempre toman la dirección de la RAM que se quiere leer o escribir desde el tope de la pila).

La ventaja de las máquinas de pila ("conjunto de instrucciones de 0 operandos") sobre las máquinas de acumulador ("conjunto de instrucciones de 1 operando") y las máquinas de registro ("conjunto de instrucciones de 2 operandos" o un "conjunto de instrucciones de 3 operandos") es que los programas escritos para un conjunto de instrucciones de "0 operandos" generalmente tienen una densidad de código más alta que los programas equivalentes escritos para otros conjuntos de instrucciones

Desarrollo.

Como hemos estado manejando YACC en las anteriores prácticas, esta vez volveremos a subir de nivel.

Esta ocasión se añadirá una máquina de pila virtual a lo que se hizo en la práctica 3. Esta se encargará de evaluar a los vectores de tal manera que se irán guardando en la pila, pero en caso de necesitar una operación se realizará y el resultado también será guardado en ella.

En esta práctica tuvieron que modificarse varias cosas para poder adaptarla al hoc4, que es en donde se introdujo a la máquina virtual de pila.

Primeramente, se tuvo la aparición de las funciones como varpush y constpush que meterán valores a la pila.

```
#define STOP (Inst) 0
extern Inst prog[];

extern void assign();
extern void varpush();
extern void constpush();
extern void print();
extern void printd();
extern void constpushd();

extern void eval();
extern void add();
extern void sub();
extern void producto_cruz();
extern void producto_punto();
extern void magnitud();
extern void escalar();
```

Posteriormente en donde se encontraban estas funciones había que modificar el ingreso de los vectores, ya que funcionaban exclusivamente con números dobles, y entonces había que usar las funciones de las operaciones sobre vectores.

```
/*Seccion de Reglas Gramaticales y Acciones*/
           용용
             list:
               | list '\n'
               l list asgn '\n' { code2(pop, STOP); return 1; }
               | list expr '\n' { code2(print, STOP); return 1; }
               | list escalar '\n' { code2(printd, STOP) return 1; }
               | list error '\n' { yyerror; }
             asgn: VAR '=' expr { code3(varpush, (Inst)$1, assign); }
             expr: vector { code2(constpush, (Inst)$1); }
               | VAR { code3(varpush, (Inst)$1, eval); }
               asgn
               | expr '+' expr { code(add); }
               | expr '-' expr { code(sub); }
               | escalar '*' expr { code(escalar); }
               | expr '*' escalar { code(escalar); }
               | expr '#' expr { code(producto cruz); }
                              { code2(constpushd, (Inst)$1); }
             escalar: numero
               | expr ':' expr { code(producto punto); }
               | '|' expr '|' { code (magnitud); }
            vector: '[' NUMBER NUMBER NUMBER ']' { Vector * vector1 = creaVector(3);
                                                   vector1->vec[0] = $2;
                                                   vector1->vec[1] = $3;
                                                   vector1->vec[2] = $4;
                                                   $$ = install("", VECT , vector1);
             numero: NUMBER { $$ = installd("", NUMB, $1); }
           용용
void constpush(){
                      /* Meter una constante en la pila*/
    Datum d;
```

```
d.val = ((Symbol *)*pc++)->u.val;
                                        /* Apunta a la entarda de
                                           la tabla de simbolos */
    push (d);
}
void constpushd(){
                       /* Meter una constante en la pila*/
    Datum d;
    d.num = ((Symbol *)*pc++)->u.num;
                                         /* Apunta a la entarda de
                                           la tabla de simbolos */
    push (d);
}
void varpush(){
                   /* Meter una variable a la pila */
                    /* Los elementos de la maquina virtual
    Datum d;
                       de la pila son de tipo Datum */
    d.sym = (Symbol *)(*pc++); /* Convertirmos a Symbol, lo guardamos
                                   en .sym y lo metemos en la pila */
    push (d);
}
```

```
vec1=[1 0 0]
vec2=[0 1 0]

vec1+vec2
[1.000000, 1.000000, 0.000000]

vec1-vec2
[1.000000, -1.000000, 0.000000]

5*vec1
[5.000000, 0.000000, 0.000000]

[vec1|
1.000000

vec2|
1.000000

vec1#vec2
[0.000000, 0.000000, 1.000000]

vec1:vec2
0.000000
```

Conclusión.

Una máquina de pila virtual nos permite realizar muchas cosas, entre ellas la calculadora científica ya que se usa para ir guardando los números y posteriormente el resultado de sus operaciones, siendo esto la principal diferencia respecto a la práctica 3 que no usa una máquina de pila virtual.