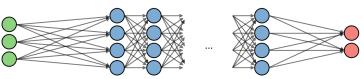
3 Apprentissage profond

3.1 Réseau de neurones

Les réseaux de neurones (en anglais neural networks) sont une classe de modèles qui sont construits à l'aide de couches de neurones. Les réseaux de neurones convolutionnels (en anglais convolutional neural networks) ainsi que les réseaux de neurones récurrents (en anglais recurrent neural networks) font parti des principaux types de réseaux de neurones.

 $\hfill \Box$ Architecture – Le vocabulaire autour des architectures des réseaux de neurones est décrit dans la figure ci-dessous :



Couche d'entrée Couche cachée 1

... Couche cachée k Couche de sortie

En notant i la $i^{\grave{e}me}$ couche du réseau et j la $j^{i\grave{e}me}$ unité de couche cachée, on a :

$$z_{j}^{[i]} = w_{j}^{[i]T} x + b_{j}^{[i]}$$

où l'on note $w,\,b,\,z$ le coefficient, le biais ainsi que la variable sortie respectivement.

 $\begin{tabular}{ll} \square Fonction d'activation - Les fonctions d'activation sont utilisées à la fin d'une unité de couche cachée pour introduire des complexités non linéaires au modèle. En voici les plus fréquentes : \end{tabular}$

Sigmoïde	Tanh	\mathbf{ReLU}	Leaky ReLU
$g(z) = \frac{1}{1 + e^{-z}}$	$g(z) = \frac{e^z - e^{-z}}{e^z + e^{-z}}$	$g(z) = \max(0, z)$	$g(z) = \max(\epsilon z, z)$ with $\epsilon \ll 1$
$\begin{array}{c c} 1 \\ \hline \\ \frac{1}{2} \\ \hline \\ -4 & 0 \end{array}$	1 -4 0 4	0 1	0 1

 \square Cross-entropy loss – Dans le contexte des réseaux de neurones, la fonction objectif de cross-entropie L(z,y) est communément utilisée et est définie de la manière suivante :

$$L(z,y) = -\left[y\log(z) + (1-y)\log(1-z)\right]$$

 \square Taux d'apprentissage – Le taux d'apprentissage (appelé en anglais learning rate), souvent noté α ou parfois η , indique la vitesse à laquelle les coefficients évoluent. Cette quantité peut être fixe ou variable. L'une des méthodes les plus populaires à l'heure actuelle s'appelle Adam, qui a un taux d'apprentissage qui s'adapte au file du temps.