5.2.4Analyse matricielle

 \square Gradient – Soit $f: \mathbb{R}^{m \times n} \to \mathbb{R}$ une fonction et $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ une matrice. Le gradient de fpar rapport à A est une matrice de taille $m \times n$, notée $\nabla_A f(A)$, telle que :

$$\boxed{\left(\nabla_A f(A)\right)_{i,j} = \frac{\partial f(A)}{\partial A_{i,j}}}$$

Remarque : le gradient de f est seulement défini lorsque f est une fonction donnant un scalaire.

 \square Hessienne – Soit $f:\mathbb{R}^n \to \mathbb{R}$ une fonction et $x \in \mathbb{R}^n$ un vecteur. La hessienne de f par rapport à x est une matrice symmetrique $n \times n,$ notée $\nabla^2_x f(x),$ telle que :

$$\left(\nabla_x^2 f(x)\right)_{i,j} = \frac{\partial^2 f(x)}{\partial x_i \partial x_j}$$

Remarque : la hessienne de f est seulement définie lorsque f est une fonction qui donne un scalaire.

 \square Opérations de gradient – Pour des matrices A,B,C, les propriétés de gradient suivants sont bons à savoir :

$$\nabla_A \operatorname{tr}(AB) = B^T \qquad \nabla_{A^T} f(A) = (\nabla_A f(A))^T$$

$$\nabla_A \operatorname{tr}(AB) = B^T \qquad \nabla_{A^T} f(A) = (\nabla_A f(A))^T \\
\nabla_A \operatorname{tr}(ABA^T C) = CAB + C^T AB^T \qquad \nabla_A |A| = |A|(A^{-1})^T$$

Automne 2018