# Chapitre 1: Produit scalaire et orthogonalité

## 1 Produit scalaire dans le plan

## 1.1 Le plan vectoriel

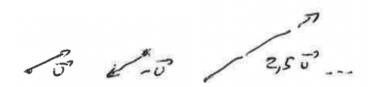
Pour mémoire le plan vectoriel est l'ensemble des vecteurs du plan. Un vecteur  $\vec{u}$  correspond à une translation et est caractérisé par une direction, un sens, une longueur qu'on note  $||\vec{u}||$  (norme de  $\vec{u}$ )



$$\overrightarrow{u} = \overrightarrow{AB} = \overrightarrow{CD}$$
 
$$\overrightarrow{AB} = \overrightarrow{CD} \Leftrightarrow (ABCD) \text{ parrall\'elogramme}$$

C'est l'exemple le plus simple et quelque part le plus fondamental d'ev (on peut "voir") qu'on note  $\overrightarrow{\widehat{O}}$ 

- $\vec{0} \in \overrightarrow{\widehat{O}}$
- Multiplication par scalaire

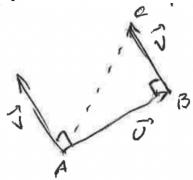


• Somme  $\vec{u} \neq \vec{v}$ :



**Remarque 1:**  $||\vec{u} + \vec{v}|| \le ||\vec{u}|| + ||\vec{v}||$  (Inégalité triangulaire)

**Remarque 2:** Si  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont non nuls et orthogonaux (i.e. directions perpendiculaire);



Alors  $||\vec{u} + \vec{v}||^2 = ||\vec{u}||^2 + ||\vec{v}||^2$  et reciproquement.

#### 1.2 Produit scalaire

**Définition:** Pour tous vecteurs  $\vec{u}$ ,  $\vec{v}$  on définit leur produit scalaire par:

$$\vec{u}.\vec{v} = \frac{1}{2}(||\vec{u} + \vec{v}||^2 - ||\vec{u}||^2 - ||\vec{v}||^2) \in \mathbb{R}$$

Ce produit défini une application  $\overrightarrow{O}x\overrightarrow{O}=\overrightarrow{O}^2\to\mathbb{R}$  (Qu'on appelle aussi <u>forme</u> car à valeur dans  $\mathbb{R}$ ) notée  $<\overrightarrow{u}|\overrightarrow{v}>$  où plus  $f(\overrightarrow{u},\overrightarrow{v})$  comme une fonction.

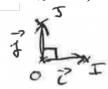
#### Remarque:

- $\forall (\vec{u}, \vec{v}) \in \overrightarrow{\hat{O}}$   $\vec{u}, \vec{v}orthogonaux \Leftrightarrow \vec{u}.\vec{v} = 0$
- $\vec{v}.\vec{0} = \vec{0}.\vec{v} = 0$  (Tt vecteur est orthogonal au vecteur  $\vec{0}$ )

$$\bullet \ \, \vec{u}.\vec{v} = 0 \Leftrightarrow ||\vec{u} + \vec{v}||^2 = ||\vec{u}||^2 + ||\vec{v}||^2 \qquad \qquad | \qquad \qquad \vec{u}.\vec{u} = \vec{u}^2 = ||\vec{u}||^2$$

#### 1.3 Repère et base orthonormé

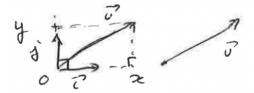
Dans le plan, si on se donne un repère orthonormé (O, I, J) a une base orthonormé du plan vectoriel =  $\{\vec{i} = \overrightarrow{OI}, \vec{j} = \overrightarrow{OJ}\}$ 



$$||\vec{i}|| = ||\vec{j}|| = 1$$
  $et$   $\vec{i}.\vec{j} = 0$ 

Et tout vecteur  $\vec{u}$  s'indetifie à un couple de réels  $\left(\begin{array}{c} x_1\\x_2 \end{array}\right)$  de  $\mathbb{R}\times\mathbb{R}=\mathbb{R}^2$ 

et  $||\vec{u}|| = \sqrt{x^2 + y^2}$ 



Remarque: Il y a ambiguité matriciellement entre

$$\left(\begin{array}{c} x_1, x_2 \end{array}\right) \in M_{1,2}(\mathbb{R}) \text{ et } \left(\begin{array}{c} x_1 \\ x_2 \end{array}\right) \in M_{2,1}(\mathbb{R})$$

On adopte pour  $\mathbb{R}^2$ ,  $\mathbb{R}^n$  et leurs vecteurs la notation verticale.

 $\mathbb{R}^n = M_{n,1}(\mathbb{R})$ 

$$\vec{x} = \left(\begin{array}{c} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{array}\right)$$

et

$$\vec{x}^T = \left( x_1, \dots, x_n \right)$$

Proprieté: Si

$$\vec{u} = \begin{pmatrix} y \\ x \end{pmatrix} = x\vec{i} + y\vec{j}$$
 et  $\vec{v} = \begin{pmatrix} y' \\ x' \end{pmatrix}$ , alors  $\vec{u}.\vec{v} = xx' + yy'$ 

Remarque:

$$\vec{u}.\vec{v} = \left(x,y\right) \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}^T \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix}$$

au sens des matrices!

Preuve:

$$\vec{u} + \vec{v} = \begin{pmatrix} x + x' \\ y + y' \end{pmatrix}$$
 donc

$$\begin{split} ||\vec{u}||^2 &= x^2 + y^2 \text{ et } ||\vec{v}||^2 = x'^2 + y'^2 \\ ||\vec{u} + \vec{v}||^2 &= (x + x')^2 + (y + y')^2 = x^2 + 2xx' + x'^2 + y^2 + 2yy' + y'^2 \\ \text{d'où } \vec{u}.\vec{v} &= \frac{1}{2}(||\vec{u} + \vec{v}||^2 - ||\vec{u}||^2 - ||\vec{v}||^2) \\ &= \frac{1}{2}(2xx' + 2yy') = xx' + yy' \end{split}$$

## 1.4 Proprietés algébriques

$$\phi: \overrightarrow{\widehat{O}} \times \overrightarrow{\widehat{O}} \to \mathbb{R} \text{ est une } \underline{\text{forme}} \\ (\vec{u}, \vec{v}) \longmapsto \vec{u}.\vec{v}$$

• Symétrique (S): 
$$\forall (\vec{u},\vec{v}) \in \overrightarrow{\widehat{O}}^2 \qquad \vec{u}.\vec{v} = \vec{v}.\vec{u}$$

• Bilinéaire (B):  $\forall (\lambda,\mu) \in \mathbb{R}^2 \qquad \forall (\vec{u},\vec{v},\vec{w}) \in \overrightarrow{\hat{O}}^3$   $(\lambda \vec{u} + \mu \vec{v}).\vec{w} = \lambda(\vec{u}.\vec{w}) + \mu(\vec{v}.\vec{w})$   $\vec{u}.(\lambda \vec{v} + \mu \vec{w}) = \lambda(\vec{u}.\vec{v}) + \mu(\vec{u}.\vec{w})$ 

• Definie positif (P):  $\forall \vec{x} \in \overrightarrow{O} \setminus \{\vec{0}\} \qquad \vec{x}.\vec{x} > 0$ 

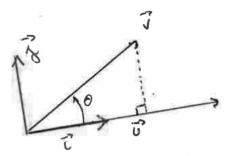
où encore 
$$\left\{ \begin{array}{ll} \forall \vec{x} \in \overrightarrow{\hat{O}} & \vec{x}.\vec{x} \geq 0 \\ \vec{x}.\vec{x} = \vec{0} \Leftrightarrow \vec{x} = \vec{0} \end{array} \right.$$

**Remarque:** La symétrie simplifie la bilinéarité. Si  $\vec{x} = \vec{0}$   $\vec{x} \cdot \vec{x} = \vec{0}$  aussi d'après la bilinéarité

## 1.5 Angle et produits scalaire

Soient  $\vec{u}, \vec{v}$  deux vecteurs non nuls et  $\theta = \widehat{(\vec{u}, \vec{v})}$ Alors  $\vec{u}.\vec{v} = ||\vec{u}||.||\vec{v}||.cos(\theta)$ 

**Preuve:** On regarde les coordonnées dans la base orthonormé  $\{\vec{i},\vec{j}\}$  formé de  $\vec{i}=\frac{\vec{u}}{||\vec{u}||}$  et  $\vec{j}$  de norme 1 tq  $\widehat{(\vec{i},\vec{j})}=\frac{\pi}{2}$ 



$$\vec{u} = \begin{pmatrix} ||\vec{u}|| \\ 0 \end{pmatrix} \qquad \vec{v} = \begin{pmatrix} ||\vec{v}|| * \cos(\theta) \\ ||\vec{v}|| * \sin(\theta) \end{pmatrix}$$

On en déduit ici une inégalité importante.

#### Inégalité de Cauchy-Schwarz

 $\forall (\vec{u}, \vec{v}) \in \hat{\vec{O}} | \vec{u}.\vec{v} | \leq ||\vec{u}||.||\vec{v}||$  On a égalité si et seulement si  $\vec{u}$  et  $\vec{v}$  sont colinéaires.

#### 2 Produit scalaire dans un Rev

Soit E un Rev quelconque (pas forcément de dimension finie)

#### 2.1 Définition

Un produit scalaire sur E est une application  $f: ExE \to \mathbb{R}$  qui vérifie les Proprieté (S), (B), (P)

C'est a dire une forme bilinéaire, défini positif et symétrique

Si  $(x,y) \in E^2$ , ce produit scalaire peut s'écrire comme une fonction f(x,y) (ou g(x,y) ou autre) ou comme un produit x.y ou encore  $\langle x|y \rangle$ 

Un espace E muni d'un produit scalaire est appelé un espace <u>prehilbertien</u>. Si E est de dimension finie, on appelle cette espace un espace euclidien.

#### Exemple fondamental:

Sur 
$$\mathbb{R}^n$$
 on définit pour tous  $a = \begin{pmatrix} a_1 \\ \vdots \\ a_n \end{pmatrix}$  et  $b = \begin{pmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}$ 

$$< a|b> = a^{T}.b = a_{1}b_{1} + \dots + a_{n}b_{n} = \sum_{i=1}^{n} a_{i}b_{i}$$

C'est un produit scalaire sur  $\mathbb{R}^n$  qu'on appellera le produit scalaire usuel sur  $\mathbb{R}^n$ 

#### Preuve à connaitre

Autres exemples (voir exercices)

Dans 
$$\mathbb{R}^2$$
  $\langle \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} | \begin{pmatrix} x' \\ y' \end{pmatrix} \rangle = xx' + \frac{1}{2}xy' + \frac{1}{2}x'y + yy'$ 

Dans 
$$C^0([0,1],\mathbb{R})$$
  $< f|g> = \int_0^1 f(t)g(t)dt$   
Dans  $\mathbb{R}_2[X]$   $< P|Q> = P(0)Q(0) + P(1)Q(1) + P(2)Q(2)$ 

#### 2.2 Norme associée

Dans un espace prehilbertien (E, < | >) on définit la norme euclidienne associée:  $\forall x \in E$   $||x|| = \sqrt{\langle x|x \rangle}$  C'est une application de E dans  $\mathbb{R}^+(\vec{x} \longmapsto ||x||)$  qui vérifie

• 
$$\forall \lambda \in \mathbb{R}$$
  $\forall x \in E$   $||\lambda x|| = |\lambda|.||x||$ 

• 
$$\forall x \in E$$
  $||x|| = 0 \Leftrightarrow x = 0_E$ 

• 
$$\forall (x,y) \in E^2$$
  $||x+y|| \le ||x|| + ||y||$ 

Ces 3 proprietés définissent ce qu'on appelle une norme.

Le point 3 le plus délicat à montrer et se base sur l'inégalité de Cauchy-Schwarz:

**Théorème:** Soit (E, < | >) un espace prehilbertien  $\forall (x,y) \in E^2$   $| < x|y > | \le ||x||.||y||$  et on a égalité ssi x et y sont colinéaires

#### Preuve à connaitre !:

- Si y = 0 alors c'est évident (on a même égalité car  $\langle x|0_E \rangle = 0$ )
- Sinon on regarde, pour  $t \in \mathbb{R}$

$$0 \leq ||x+ty||^2$$
 
$$= < x+ty|x+ty> = < x|x>+t < x, y>+t < y|x>+t^2 < y|y>$$
 
$$= ||x||^2+2t < x|y>+t^2||y||^2=P(t) \text{ p un polynôme du second degré toujours positif donc}$$

– Si x et y sont colinéaires alors 
$$\exists t_0 \in \mathbb{R}$$
 tq  $x=t_0*y$  et  $P(-t_0)=0$  d'où  $\triangle=0$  et donc  $|< x|y>|=||x||.||y||$ 

– Si 
$$|< x|y>=||x||.||y||$$
 alors  $\triangle=0$  et  $\exists \alpha$  tq  $P(\alpha)=0$  donc  $0=||x+\alpha y||^2$  d'où  $x+\alpha y=0$  CQFD

Grâce à cette inégalité on retrouve l'inégalité triangulaire

$$\begin{split} \forall (x,y) \in E^2 ||x+y||^2 &= ||x||^2 + 2 < x|y> + ||y||^2 \\ &\leq ||x||^2 + 2||x||.||y|| + ||y||^2 = (||x|| + ||y||)^2 \\ \text{Donc } \forall (x,y) \in E^2 ||x+y|| \leq ||x|| + ||y|| \end{split}$$

#### 2.3 Orthogonalité des vecteurs

Comme dans le plan, dans (E, < | >), deux vecteurs x et y sont <u>orthogonaux</u> ssi < x|y> = 0  $x \perp y$  On a de nouveau l'égalité de Pythagore:

$$x \perp y$$
  
 $Leftrightarrow ||x + y||^2 = ||x||^2 + ||y||^2$