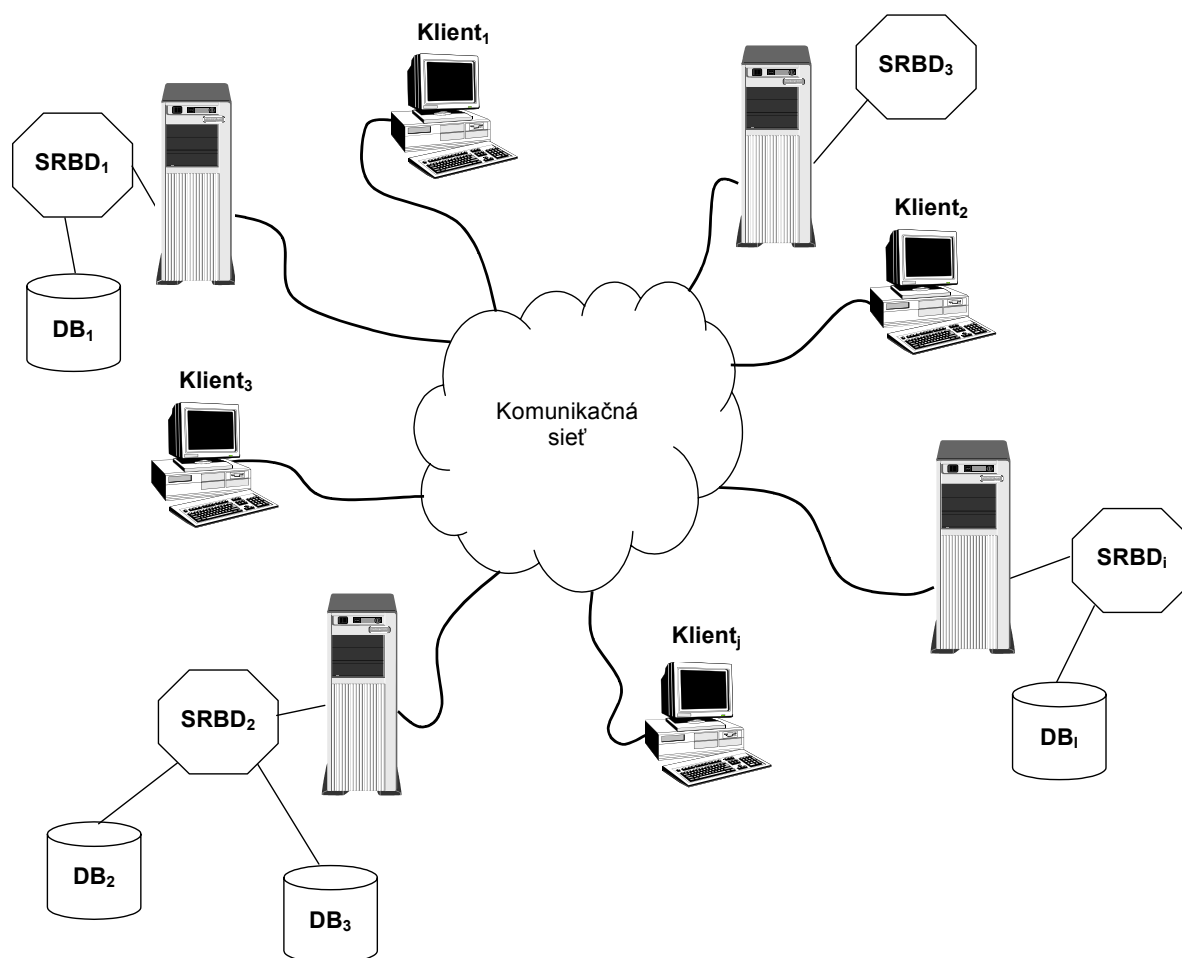


## 12. Distribuované databázové systémy

### **Definícia – Distribuovaný databázový systém**

Distribuovaný databázový systém je množina uzlov počítačovej siete, navzájom prepojených v komunikačnej sieti, pričom:

- každý z uzlov je samostatný databázový systém, ale tieto uzly navzájom spolupracujú tak, že z každého uzla je možné sprístupniť údaje uložené na inom uzle presne tak, akoby boli umiestnené na vlastnom uzle
- samotná databáza je množina navzájom prepojených databáz, ktoré sú umiestnené na rôznych uzloch tak, že užívateľ s nimi manipuluje akoby boli umiestnené v centralizovanej databáze.



Obr. 12.1 Architektúra distribuovaného databázového systému

**Jeho hlavné funkcie sú:**

1. Riadenie globálnych katalógov dát o distribuovaných dátach
2. Definovanie distribuovaných dát
3. Distribuovaná sémantická kontrola
4. Distribuované spracovanie dotazov, vrátane optimalizácie dotazov a vzdialeného prístupu k dátam
5. Distribuované riadenie transakcií, vrátane zabezpečenia paralelného spracovania.

**12.1 Dvanásť vlastností DDBS**

1. Lokálna autonómnosť
2. Nezávislosť od centrálného uzla
3. Súvislá prevádzka
4. Nezávislosť od umiestnenia dát
5. Nezávislosť od fragmentácie dát
6. Nezávislosť od replikácie dát
7. Spracovanie distribuovaných dotazov
8. Distribuované riadenie transakcií
9. Nezávislosť od technického vybavenia
10. Nezávislosť od operačného systému
11. Nezávislosť od siete
12. Nezávislosť od lokálnych databázových systémov

**12.2 Klasifikácia DDBS*****Definícia – Homogénny DDBS***

DDBS, v ktorom všetky lokálne databázy sú riadené rovnakým SRBD, je homogénny DDBS. ♦

***Definícia – Heterogénny DDBS***

DDBS, v ktorom všetky lokálne databázy nie sú riadené rovnakým SRBD, je heterogénny DDBS. ♦

***Poznámka***

*Definície homogenity a heterogenity DDBS sa v niektorej literatúre líšia podľa toho, či sa vyžaduje aj rovnorodosť operačného systému, prípadne aj hardwaru, na ktorom je DDBS prevádzkovaný.*

## 12.3 Výhody a nevýhody DDBS

### Výhody:

- lokálna autonómnosť
- zvýšenie výkonu
- zvýšenie spoľahlivosti
- zvýšenie dostupnosti dát
- vyššia zdieľateľnosť dát
- rozširovateľnosť
- ekonomická efektívnosť

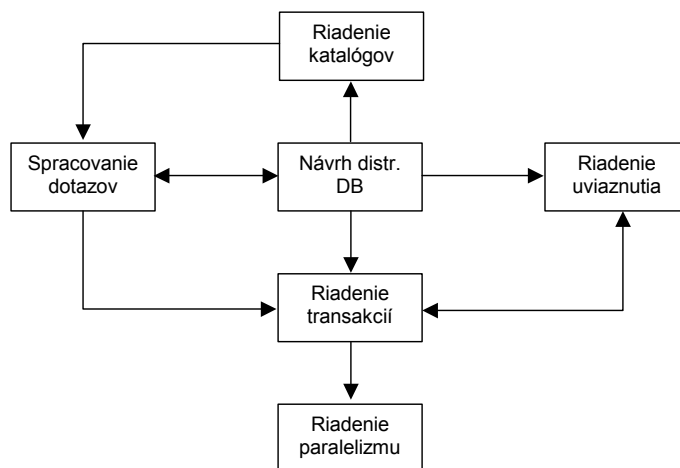
Samozrejme, že distribuované spracovanie dát prináša aj celý rad **nevýhod**, ktoré možno zhrnúť nasledovne:

- nedostatok skúseností
- zložitosť nového systému
- zvýšenie ceny
- riadenie distribuovaného spracovania
- vyššie nároky na bezpečnosť

## 12.4 Klasifikácia problémov DDBS

Tieto problémy by sme mohli klasifikovať nasledovne:

1. Návrh distribuovaných databáz
2. Distribuované spracovanie dotazov
3. Distribuované riadenie katalógov
4. Distribuované riadenie transakcií
5. Distribuované riadenie paralelného spracovania transakcií



Obr. 12.2 Problémy DDBS

### **12.4.1 Návrh distribuovaných databáz**

Z dôvodu, že aplikácie využívajúce DDBS môžu využívať dáta umiestené na viacerých uzloch, je možné dáta rozdeliť na:

- Replikované
- Nereplikované

V prípade, že uvažujeme s **replikáciou** databáz môžeme hovoriť o:

- Plnej replikácii – ak replikujeme celú databázu na viacej uzlov
- Čiastočnej replikácii – ak replikujeme len časť databázy

Naviac niektoré objekty môžeme deliť na menšie časti, tzv. **fragmenty** a podľa toho, ako sú fragmenty umiestnené, delíme dáta na:

- Fragmentované
- Nefragmentované

### **12.4.2 Distribuované spracovanie dotazov**

Distribuované spracovanie dotazov sa týka návrhu samotných algoritmov, ktoré analyzujú požiadavky a transformujú ich na množinu úloh, zabezpečujúcich vykonanie príslušnej požiadavky. Ide o problém návrhu stratégie vykonania každého dotazu v DDBS s ohľadom na minimalizáciu nákladov (času vykonania).

### **12.4.3 Distribuované riadenie katalógov**

Katalógy sú metadáta v DDBS. Obsahujú schémy lokálnych databáz, ktoré sú súčasťou DDBS a vlastne reprezentujú samostatnú distribuovanú databázu, pre ktorú je nutné navrhnuť umiestnenie katalógov dát. Tieto katalógy sú často replikované na všetky uzly DDBS a takisto existujú riešenia, keď katalógy sú centralizované na jednom z uzlov a poskytované ďalším uzlom podľa požiadaviek.

### **12.4.4 Distribuované riadenie transakcií**

Distribuované riadenie transakcií prináša nové problémy súvisiace so zabezpečením obnovy databázy v prípade chýb, alebo havárie spracovania aplikácií. Pretože v DDBS transakcia môže spúšťať podtransakcie na viacerých uzloch, je nutné koordinovať prácu podtransakcií a zabezpečiť konzistenciu DB aj v prípade havárie jednej z jej podtransakcií.

### **12.4.5 Distribuované riadenie paralelného spracovania transakcií**

Paralelné spracovanie transakcií v DDBS prináša nutnosť synchronizovať všetky prístupy k distribuovanej databáze tak, aby bola zabezpečená konzistencia DB. Zabezpečenie paralelizmu v DDBS je oveľa zložitejšie ako v centralizovaných DBS.

Podobne, ako v centralizovaných DBS, aj tu sa využívajú techniky zamykania a časových pečiatok, avšak s nutnosťou zabezpečenia synchronizácie operácií.

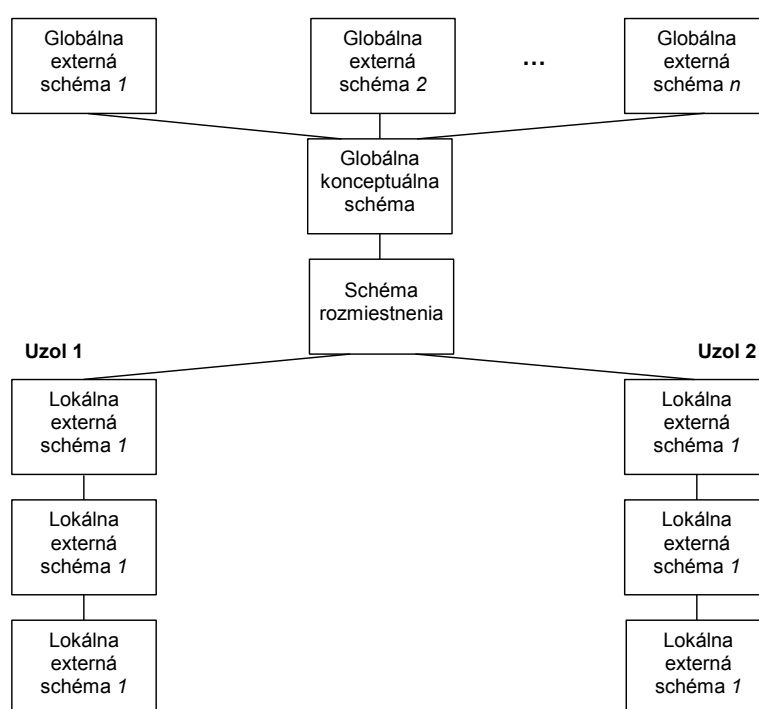
Špeciálnym stavom systému je situácia, keď je potrebné zabrániť uviaznutiu systému.

## 12.5 Architektúra databáz pre distribuované spracovanie

Základné rozdelenie uvažuje definovanie:

- globálnej architektúry
- množiny lokálnych architektúr pre jednotlivé uzly DDBS

Globálna architektúra reprezentuje globálny pohľad užívateľa s tým, že globálna konceptuálna schéma je rozšírená o schému rozmiestnenia jednotlivých lokálnych databáz. Úrovne tejto schémy popisujú distribuovanú nezávislosť databázy od jednotlivých uzlov. Globálna konceptuálna schéma definuje všetky vzťahy, ktoré sa vyskytujú v DDBS. Schéma rozmiestnenia nám popisuje, akým spôsobom sú rozmiestňované dáta na jednotlivých uzloch, hovorí nám aj o spôsobe fragmentácie a replikácie databáz. Každý z uzlov DDBS má architektúru lokálneho DBS v zmysle základnej definície architektúry DBS.



Obr. 12.3 Základná architektúra DDBS

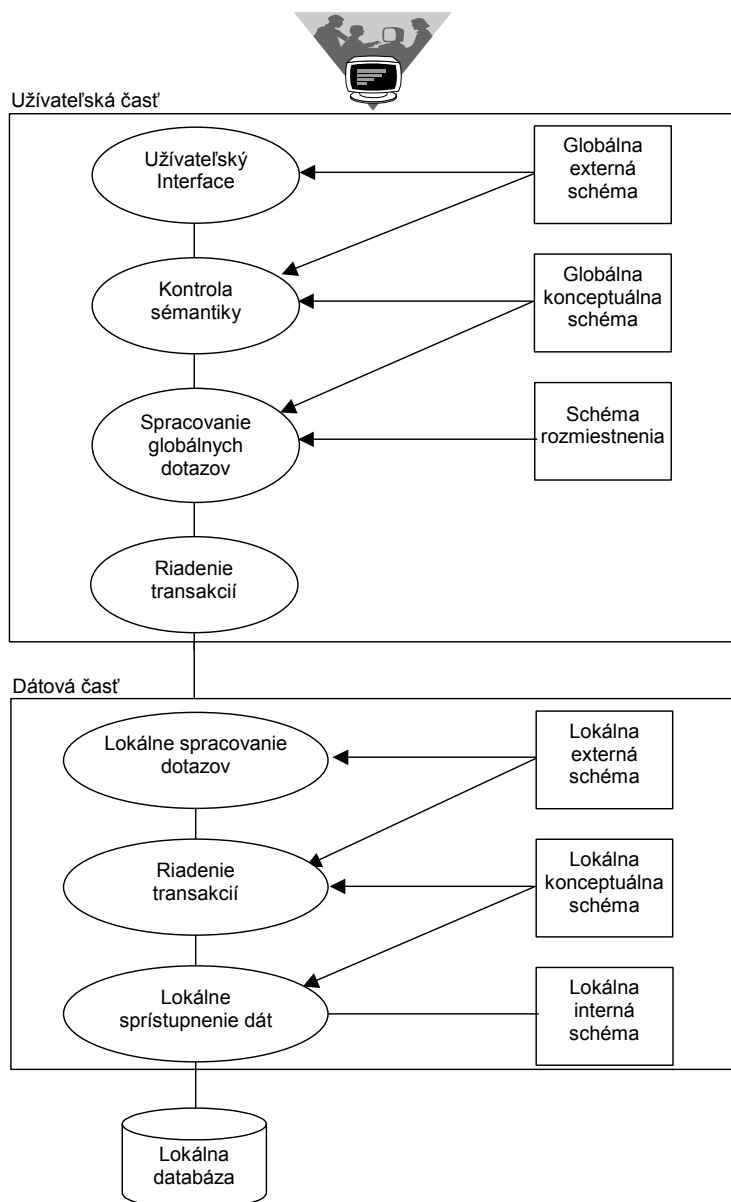
Typickú architektúru distribuovaného SRBD predstavuje obrázok 12.4, ktorý rozdeľuje funkčnosť DDBS na dve časti:

- Užívateľskú
- Dátovú

Užívateľská časť zabezpečí analýzu požiadavky a návrat výsledkov užívateľovi. Sémantickú kontrolu dát vyplývajúcu z požiadavky, autorizáciu a kontrolu integritných obmedzení zabezpečí sémantická dátová kontrola, na základe ktorej sa zabezpečí dekompozícia dotazu na množinu úloh, ktoré budú spustené na jednom alebo viacerých uzloch. Spustenie týchto úloh zabezpečí transakčný manažér, ktorý spustí potrebné množstvo podtransakcií na uzloch, podľa rozmiestnenia dát.

Dátová časť zabezpečí spracovanie lokálneho dotazu, ktorý bol definovaný pre príslušnú podtransakciu, dekomponuje ho a optimalizuje lokálnu požiadavku. Transakčný manažér zabezpečí spracovanie tejto požiadavky, vrátane komunikácie s hlavnou

transakciou. Transakčný manažér taktiež zabezpečí komunikáciu s operačným systémom, ktorý sprístupní požadované dáta príslušnej lokálnej databázy s pomocou lokálne definovanej organizácie dát a prístupových metód, vrátane monitorovania transakcií do logických žurnálov.



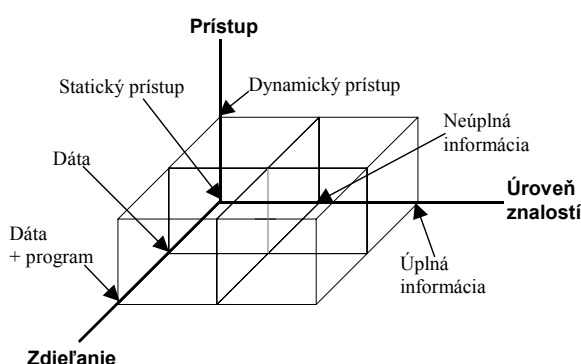
Obr. 12.4 Základná architektúra distribuovaného SRBD

## 12.6 Modelovanie distribuovaných databáz

### 12.6.1 Problematika modelovania databáz v distribuovanom informačnom systéme alokovania databáz (Database Allocation Problem (DAP))

Levin a Morgan v roku 1975 [LEVIN75] navrhli tvorbu distribuovaných systémov podľa troch hľadísk (viď Obr. 12.5):

1. **Zdieľanie** - zdieľanie dát, alebo programov
2. **Spôsob prístupu** – statický alebo dynamický pohľad na aplikáciu
3. **Úroveň poznania** - znalosť návrhára databázy, akým spôsobom bude užívateľ pristupovať k databáze



Obr. 12.5 Úrovne zložitosti DDBS

V súčasnej dobe väčšina prác zaoberajúcich sa danou problematikou je sústredená na problém návrhu dátového modelu v nasledovných krokoch a to:

- Návrh konceptuálnej schémy databázy
- Návrh fyzickej databázy
- Fragmentácia dátového modelu a objektov databázy
- Alokácia fragmentov databázy

### 12.6.2 Fragmentácia dátového modelu

- Horizontálnou fragmentáciou
- Vertikálnou fragmentáciou

Ich kombináciou je možné vytvoriť tzv. **hybridnú fragmentáciu**.

#### 12.6.2.1 Podmienky fragmentácie

1. Kompletnosť
2. Rekonštruovateľnosť
3. Nespojiteľnosť

## Kompletnosť

### Definícia - Kompletnosť

Ak výskyt relácie  $R$  je dekomponovaný na fragmenty  $R_1, R_2, \dots, R_n$ , potom každá položka sa vyskytuje v  $R$  a taktiež sa vyskytuje aspoň v jednom z fragmentov  $R_i$ .

♦

### Poznámka

V prípade horizontálnej fragmentácie je položkou celá  $n$ -tica a v prípade vertikálnej fragmentácie atribút.

## Rekonštruovateľnosť

### Definícia - Rekonštruovateľnosť

Ak relácia  $R$  je dekomponovaná na fragmenty  $R_1, R_2, \dots, R_n$ , malo by byť možné definovať relačný operátor  $\nabla$  taký, že platí

$$R = \nabla R_i \quad \forall i = 1, 2, \dots, n$$

♦

Operátor  $\nabla$  sa líši podľa spôsobu fragmentácie. Je iný pre horizontálnu a iný pre vertikálnu fragmentáciu.

Rekonštruovateľnosť globálnej relácie z jej fragmentov zaisťuje zachovanie integritných obmedzení definovaných pre dáta relácie.

## Nespojiteľnosť

### Definícia - Nespojiteľnosť

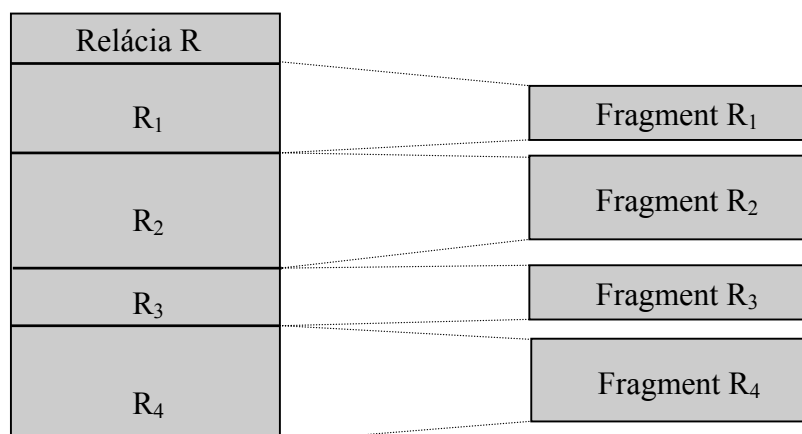
Ak relácia  $R$  je horizontálne dekomponovaná na fragmenty  $R_1, R_2, \dots, R_n$  a dátová položka  $d_i$  patrí do fragmentu  $R_j$ , potom sa nevyskytuje v žiadnom z fragmentov  $R_k$  ( $k \neq j$ ).

♦

### Poznámka

Upozorňujeme, že táto definícia má vzťah len k horizontálnej fragmentácii.

### 12.6.2.2 Horizontálna fragmentácia



Obr. 12.6 Horizontálna fragmentácia relácie R na fragmenty  $R_1, R_2, R_3, R_4$



**Definícia – Horizontálna fragmentácia**

Relácia  $R$  je horizontálne dekomponovaná na fragmenty  $R_1, R_2, \dots, R_n$ , pričom

$$R_i = \sigma_{C_i}(R) \quad \forall i = 1, 2, \dots, n$$

a pre rekonštrukciu relácie platí

$$R = \text{Union}(R_i) \quad \forall i = 1, 2, \dots, n$$

kde

$\sigma$  - je operácia relačnej algebry výber s podmienkou  $C_i$  v konjunktívno normálnej forme pre daný fragment  $R_i$ .

**Union** - je operácia relačnej algebry zjednotenie. ♦

**Príklad 12.1**

Máme rozdeliť reláciu STUDENT na tri fragmenty ST\_Z, ST\_PD, ST\_R, podľa pracoviska, ktoré študent navštevuje (Žilina, Prievidza, Ružomberok). Informáciu, ktoré pracovisko študent navštevuje, získame z druhého znaku študijnej skupiny. Pri fragmentácii teda dostávame tri definície:

```
DEFINE FRAGMENT ST_Z AS
    SELECT *
    FROM Student
    WHERE st_skupina[2,2] = "Z";
```

```
DEFINE FRAGMENT ST_PD AS
    SELECT *
    FROM Student
    WHERE st_skupina[2,2] = "P";
```

```
DEFINE FRAGMENT ST_R AS
    SELECT *
    FROM Student
    WHERE st_skupina[2,2] = "R";
```

a pre vytvorenie pôvodnej relácie musí platiť

```
CREATE VIEW Student AS
    SELECT * FROM ST_Z
    UNION
    SELECT * FROM ST_PD
    UNION
    SELECT * FROM ST_R;
```

Pre fragmentovanie relácií, ktoré neobsahujú atribúty, podľa ktorých by bolo možné fragmentovať, sa vykonáva, tzv. **odvodená fragmentácia**.

**Odvodená horizontálna fragmentácia****Definícia – Odvodená horizontálna fragmentácia**

Relácia  $R'$  je odvodené horizontálne dekomponovaná na fragmenty  $R_1, R_2, \dots, R_n$ , ktoré vzniknú z relácie  $R$ , pre ktorú platí, že ju získame projekciou a polospojením (SEMIJOIN) relácie  $R'$ , ktorú fragmentujeme a relácie  $S$ , o ktorej vieme, že obsahuje atribúty, podľa ktorých je možné fragmentáciu vykonať.

$$R = \pi_{R'}(R' \bowtie_K S) \quad \forall i = 1, 2, \dots, n$$

$$R_i = \sigma_{C_i}(R) \quad \forall i = 1, 2, \dots, n$$

alebo

$$R_i = \sigma_{C_i}(\pi_{R'}(R' \bowtie_K S)) \quad \forall i = 1, 2, \dots, n$$

a pre rekonštrukciu relácie platí

$$R' = \text{Union}(R_i) \quad \forall i = 1, 2, \dots, n$$

kde

$\pi$  - je operácia relačnej algebry projekcia

$\bowtie_K$  - operácia relačnej algebry spojenie cez množinu atribútov  $K$

$\sigma_{C_i}$  - je operácia relačnej algebry výber s podmienkou  $C_i$  v konjunktívno normálnej forme pre daný fragment  $R_i$

**Union** - je operácia relačnej algebry zjednotenie

◆

### Príklad 12.2

Podobne ako v predchádzajúcom príklade kritériom rozdelenia relácií bude pracovisko, ktoré študent navštevuje. Tento krát však nebudeme fragmentovať reláciu Student, v ktorej sa nachádza informácia o pracovisku študenta, ale reláciu ZAP\_PREDMETY.

```

DEFINE FRAGMENT ZP_Z AS
    SELECT zp.*
    FROM Student st, zap_predmety zp
    WHERE st_skupina[2,2] = "Z";
DEFINE FRAGMENT ZP_PD AS
    SELECT zp.*
    FROM Student st, zap_predmety zp
    WHERE st_skupina[2,2] = "P";

DEFINE FRAGMENT ZP_R AS
    SELECT zp.*
    FROM Student st, zap_predmety zp
    WHERE st_skupina[2,2] = "R";

```

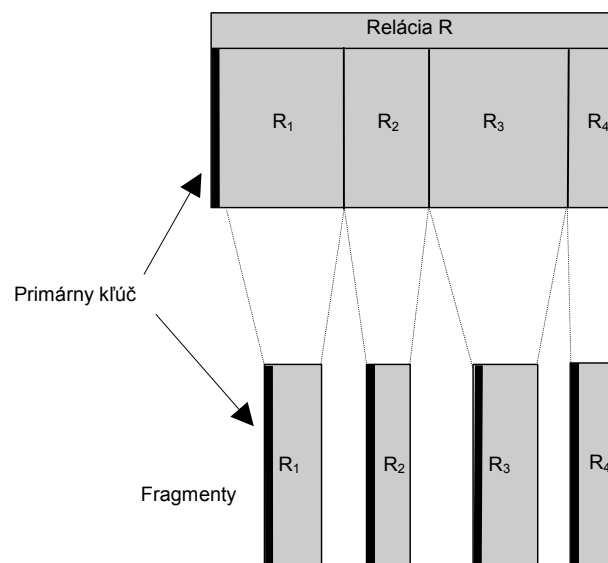
a pre vytvorenie pôvodnej relácie musí platiť

```

CREATE VIEW zap_predmety AS
SELECT * FROM ZP_Z
UNION
SELECT * FROM ZP_PD
UNION
SELECT * FROM ZP_R;

```

## 12.6.2.3 Vertikálna fragmentácia

Obr. 12.7 Vertikálna fragmentácia relácie R na fragmenty  $R_1, R_2, R_3, R_4$ **Definícia – Vertikálna fragmentácia**

Relácia  $R$  je vertikálne dekomponovaná na fragmenty  $R_1, R_2, \dots, R_n$ , pričom

$$R_i = \pi(R) \quad \forall i = 1, 2, \dots, n$$

a pre rekonštrukciu relácie platí

$$R = JOIN_K(R_i) \quad \forall i = 1, 2, \dots, n$$

kde

$\pi$  je operácia relačnej algebry projekcia.

$JOIN_K$  - operácia relačnej algebry spojenie cez množinu atribútov  $K$ .

◆

**Príklad 12.3**

Pri rozdelení relácie *Os\_udaje* (#rod\_cislo, meno, priezvisko, ulica, psc, mesto) na dva fragmenty  $OU_1, OU_2$ , máme dve definície, v ktorých sú použité dve navzájom disjunktné podmnožiny atribútov s podmienkou, že primárny kľúč musí byť súčasťou každého nového fragmentu.

```
DEFINE FRAGMENT OU1 AS
  SELECT rod_cislo, meno, priezvisko
  FROM Os_udaje;
```

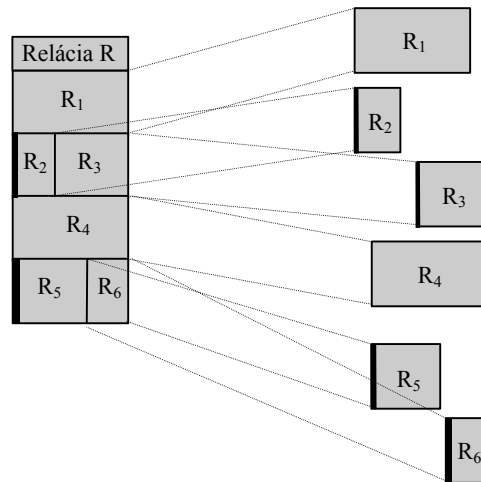
```
DEFINE FRAGMENT OU2 AS
  SELECT rod_cislo, ulica, psc, mesto
  FROM Os_udaje;
```

a pre vytvorenie pôvodnej relácie musí platiť

```
CREATE VIEW Os_udaje AS
  SELECT OU1.rod_cislo, meno, priezvisko, ulica, psc, mesto
  FROM OU1, OU2
  WHERE OU1.rod_cislo = OU2.rod_cislo;
```

## 12.6.2.4 Hybridná fragmentácia

- Horizontálne vertikálnu fragmentáciu
- Vertikálne horizontálnu fragmentáciu

Obr. 12.8 Hybridná fragmentácia relácie R na fragmenty  $R_1, R_2, R_3, R_4, R_5, R_6$ 

## 12.6.2.5 Horizontálne vertikálna fragmentácia

**Definícia – Horizontálne vertikálna fragmentácia**

Relácia  $R$  je horizontálne dekomponovaná na fragmenty  $R_1, R_2, \dots, R_n$ , pričom

$$R_i = \sigma_{C_i}(R) \quad \forall i = 1, 2, \dots, n$$

a každý fragment  $R_i$  je vertikálne dekomponovaný na fragmenty  $R_{ij}$

$$R_{ij} = \pi(R_i) \quad \forall j = 1, 2, \dots, m$$

a pre rekonštrukciu relácie platí

$$R_i = \text{JOIN}_K(R_{ij}) \quad \forall j = 1, 2, \dots, m$$

$$R = \text{Union}(R_i) \quad \forall i = 1, 2, \dots, n$$

♦

## 12.6.2.6 Vertikálne horizontálna fragmentácia

**Definícia – Vertikálne horizontálna fragmentácia**

Relácia  $R$  je vertikálne dekomponovaná na fragmenty  $R_1, R_2, \dots, R_n$ , pričom

$$R_i = \pi(R) \quad \forall i = 1, 2, \dots, n$$

a každý fragment  $R_i$  je horizontálne dekomponovaný na fragmenty  $R_{ij}$

$$R_{ij} = \sigma_{C_j}(R_i) \quad \forall j = 1, 2, \dots, m$$

a pre rekonštrukciu relácie  $R$  platí

$$R_j = \text{Union}(R_{ij}) \quad \forall j = 1, 2, \dots, m$$

$$R = \text{JOIN}_K(R_j) \quad \forall i = 1, 2, \dots, n$$

♦

## 12.7 Spracovanie dotazov

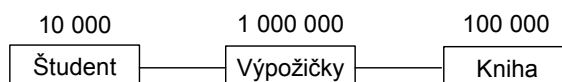
### Príklad 12.4

Majme databázu o univerzite s tabuľkami:

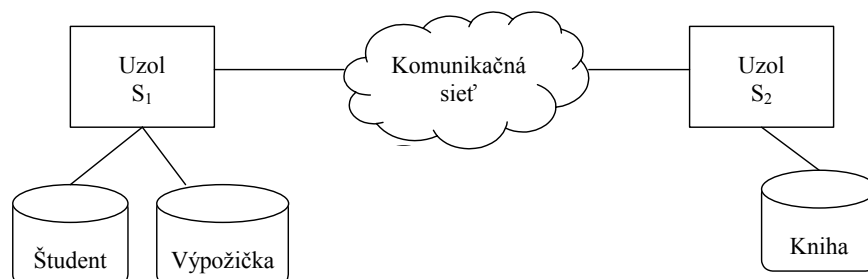
Študent(os\_číslo, fakulta, meno, priezvisko, ...) s kardinalitou 10 000 riadkov na uzle  $S_1$ ,

Kniha(ev\_číslo, názov, ...) s kardinalitou 100 000 riadkov na uzle  $S_2$ ,

Výpožičky(os\_číslo, ev\_číslo, dátum\_pôžičky, dátum\_vrátenia, ...) s kardinalitou 1 000 000 riadkov na uzle  $S_1$ .

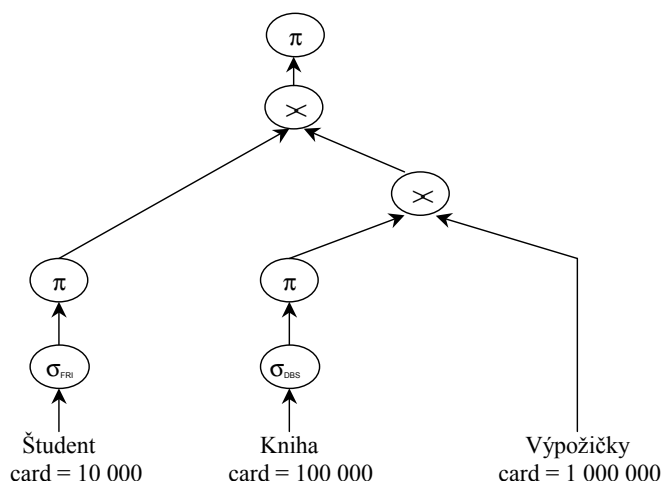


Formulujem dotaz, ktorým chcem sprístupniť zoznam osobných čísel študentov, ktorí mali požičanú knihu obsahujúcu v názve reťazec „Databázové systémy“ a sú z fakulty FRI (fakulta riadenia a informatiky).



```

SELECT os_číslo FROM študent, výpožičky, Kniha
WHERE Študent.os_číslo=Výpožičky.os_číslo AND
      Výpožičky.ev_číslo=Kniha.ev_číslo AND
      Kniha.názov LIKE „%databázové systémy%“ AND
      Študent.fakulta = "FRI"
  
```



Odhad počtu kníh relevantných s názvom je 10.

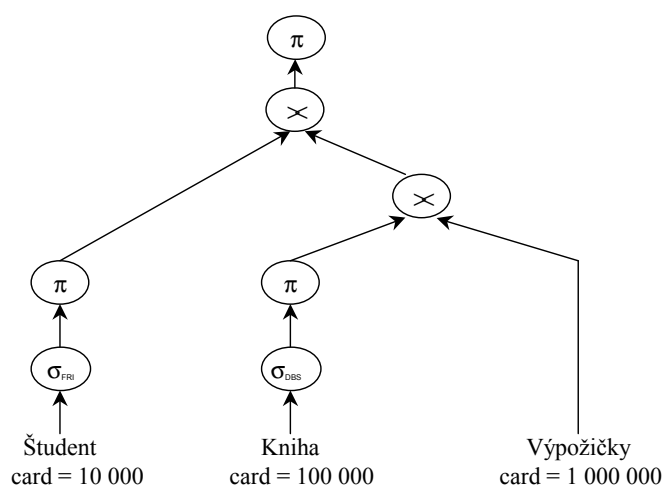
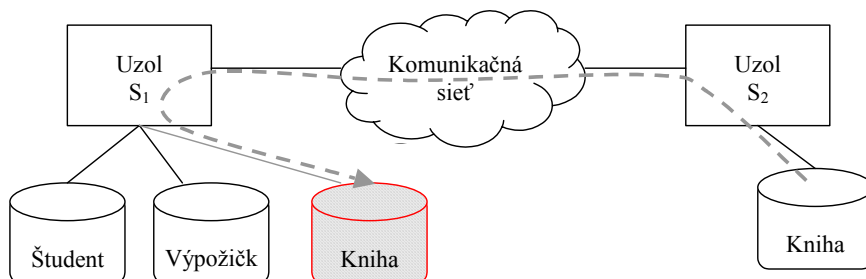
Počet výpožičiek študentov fakulty riadenia a informatiky je 100 000.

Prenosová rýchlosť je 50 000 bitov/sek.

Oneskorenie pri odosielaní správ medzi uzlami siete je 0,1 sek.

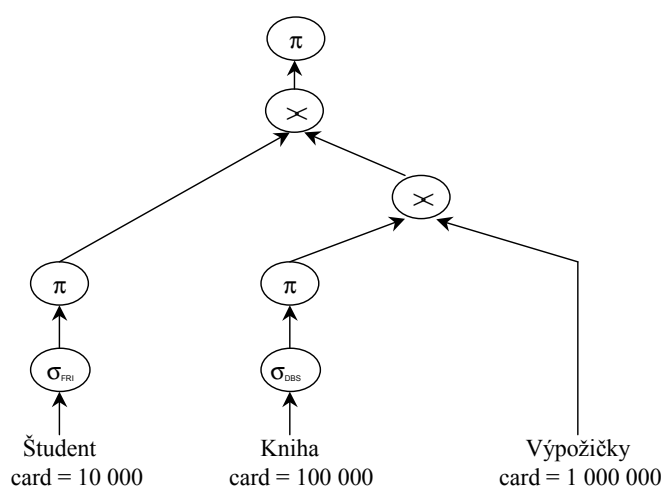
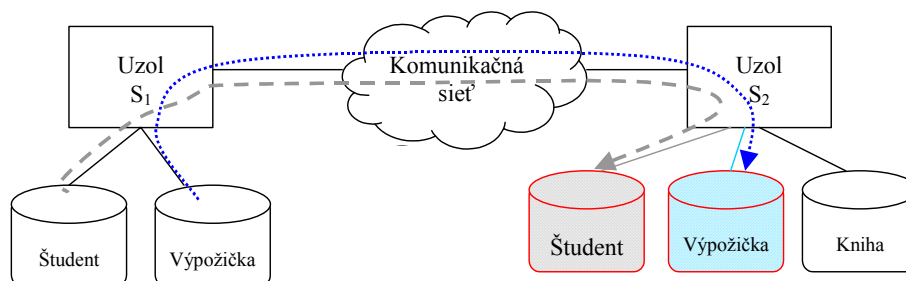
$T = \text{celková doba na odoslanie správ} + \text{doba prenosu dát}$

$$T_1 = t_{AD} * \text{počet správ} + OD \div Vp = t_{AD} + t_{prenos} = 0.1 + (100000 * 200) \div 50000 = 400 \text{ sek} = 6.67 \text{ min}$$

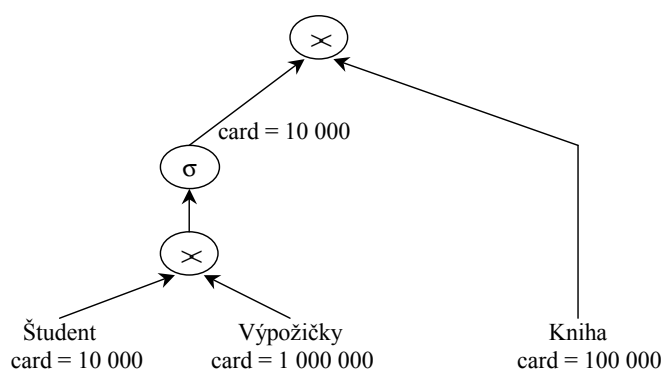
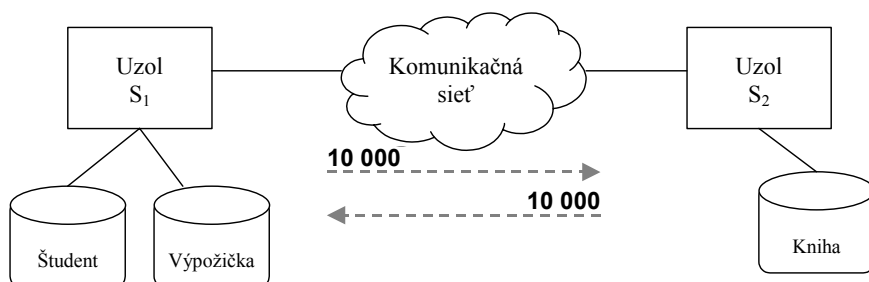


$$T_2 = t_{AD} * počet\ správ + OD \div Vp = 2 * t_{AD} + OD \div Up =$$

$$2 * 0.1 + ((10\ 000 + 100\ 000) * 200) \div 50\ 000 = 4040\ sek = 1.26\ hod$$

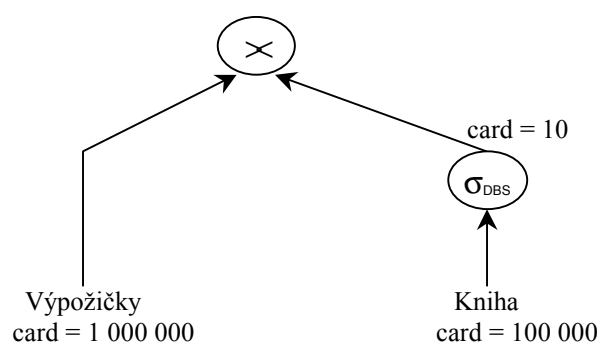
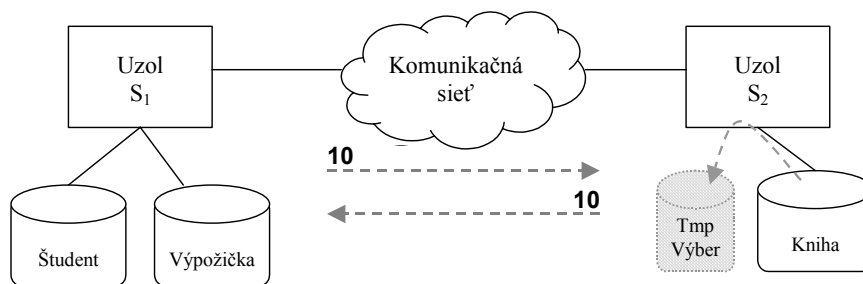


$$T_3 = t_{AD} * \text{počet správ} + OD \div Vp = 2 * \text{počet správ} = 2 * 10\,000 = 20\,000 \text{ sek} = 5.56 \text{ hod}$$

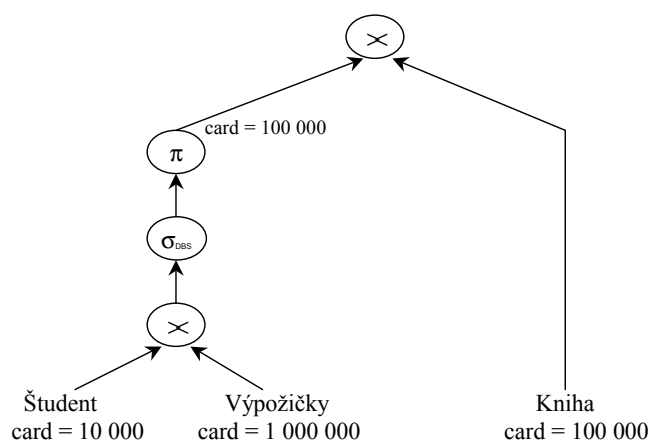
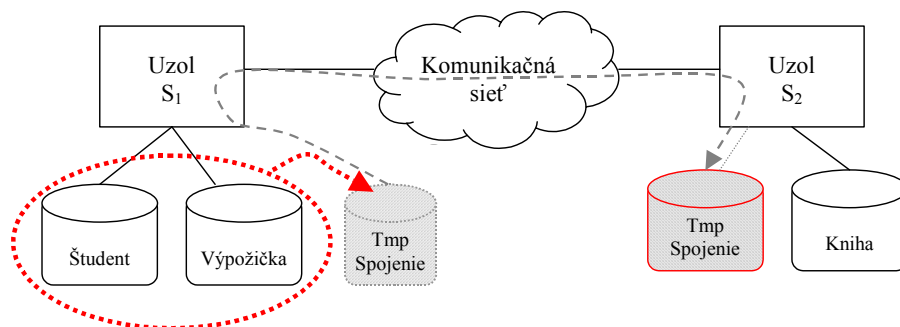




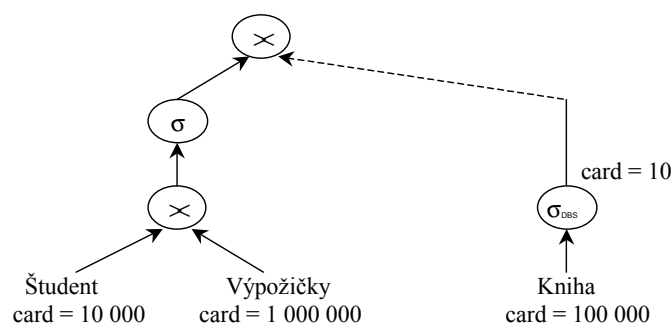
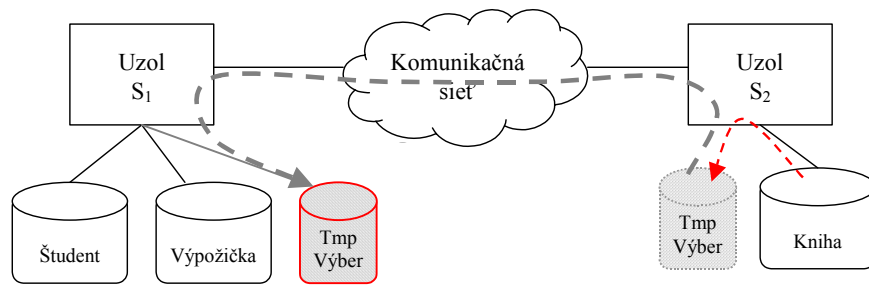
$$T_4 = t_{AD} * \text{počet správ} + OD \div Vp = 2 * t_{DA} * \text{počet správ} = 2 * 0.1 * 10 = 2 \text{ sek}$$



$$T_5 = t_{DA} * počet\ správ + OD \div Vp = 0.1 * 1 + (100\,000 * 200) \div 50\,000 = 400\, sek = 6.67\, min$$



$$T_6 = t_{AD} * \text{počet správ} + OD \div Up = 0.1 * 1 + (10 * 200) \div 50\,000 = 0.1 \text{ sek}$$



Z predchádzajúceho vyplýva, že máme nasledujúce možnosti, pričom najvýhodnejšie je použiť šiestu stratégiu.

$$T_1 = t_{AD} + t_{prenos} = 0.1 + (100\,000 * 200) \div 50\,000 = 400 \text{ sek} = 6.67 \text{ min}$$

$$T_2 = 2 * t_{AD} + OD \div Up = 2 * 0.1 + ((10\,000 + 100\,000) * 200) \div 50\,000 = 4040 \text{ sek} = 1.26 \text{ hod}$$

$$T_3 = 2 * \text{počet správ} = 2 * 10\,000 = 20\,000 \text{ sek} = 5.56 \text{ hod}$$

$$T_4 = 2 * t_{DA} * \text{počet správ} = 2 * 0.1 * 10 = 2 \text{ sek}$$

$$T_5 = t_{DA} * \text{počet správ} + OD \div Up = 0.1 * 1 + (100\,000 * 200) \div 50\,000 = 400 \text{ sek} = 6.67 \text{ min}$$

$$T_6 = t_{DA} * \text{počet správ} + OD \div Up = 0.1 * 1 + (10 * 200) \div 50\,000 = 0.1 \text{ sek}$$

Z predchádzajúceho príkladu je zrejmé, že pre každú požiadavku je možné vypracovať niekoľko stratégií spracovania, z ktorých bude potrebné vybrať tú, ktorá je najvýhodnejšia. Rozhodujúcim kritériom pre výber bude doba celkového spracovania, ktorá je ovplyvnená prenosovými rýchlosťami medzi uzlami v DDBS. Samotné výpočty ovplyvnené aj vstupno/výstupnými operáciami, je možné v niektorých prípadoch aj zanedbať.

Okrem toho je z prechádzajúceho textu zrejmé, že niektoré zo stratégií umožnia paralelné spracovanie častí dotazu, spracovávaných na viacerých uzloch DDBS, čo môže taktiež prispieť k skráteniu doby spracovania dotazu.

## 12.8 Riadenie katalógov

- **centralizované** – existuje jeden centrálny katalóg umiestnený na jednom z uzlov DDBS
- **plne replikované** – úplný katalóg je umiestnený na všetkých uzloch DDBS
- **čiasťčné** – každý uzol obsahuje vlastný katalóg len pre objekty umiestnené na tomto uzle, úplný dostaneme zjednotením všetkých čiastočných katalógov
- **kombinované** – každý uzol obsahuje vlastný katalóg a pre celý systém existuje centrálny katalóg obsahujúci kópie všetkých lokálnych katalógov.

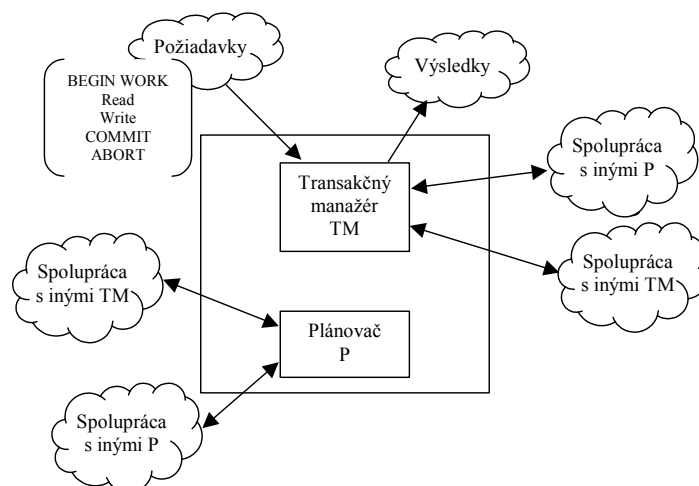
## 12.9 Riadenie transakcií v distribuovanom systéme

Je nutné zabezpečiť vlastnosti transakcie:

- **Atomicita** – celá postupnosť operácií je chápaná ako logická jednotka, aj v prípade, že transakcia spúšťa podtransakcie. V tom prípade transakcia môže byť potvrdená, len vtedy, ak všetky podtransakcie boli potvrdené.
- **Konzistencia** – DB vo všetkých uzloch musí byť vždy v konzistentnom stave (t. j. ak robíme deštruktívne operácie, tak sa musia vykonávať vo všetkých replikách.)
- **Izolovaná vratnosť** – zrušením transakcie nesmie byť postihnutá iná transakcia a zároveň musí byť zabezpečená konzistencia celej distribuovanej databázy
- **Trvanlivosť** (durability) – zmeny sú skutočne zapísané do všetkých častí distribuovanej databázy

Pretože v distribuovanom systéme rozlišujeme dva typy transakcií, môžeme ich klasifikovať ako:

- Globálna transakcia
- Lokálna transakcia



**Definícia – Lokálna transakcia**

Lokálna transakcia k svojmu vykonaniu potrebuje prístup k dátam jedného uzla a nespôlupracuje s transakciami na iných uzloch

**Definícia – Globálna transakcia**

Globálna (distribuovaná) transakcia k svojmu vykonaniu potrebuje spoluprácu s viacerými uzlami.



Globálna transakcia začína pracovať na jednom uzle a podľa potreby spúšťa podtransakcie na iných uzloch.

Pre globálnu transakciu (GT) platí:

- Transakcia číta len jednu kópiu log. objektu X
- Transakcia zapisuje zmenu na všetky kópie log. objektu X

## 12.10 Potvrdzovacie protokoly

5 základných operácií:

- BEGIN\_TRANSACTION (BOT) – táto operácia oznamuje transakčnému manažérovi, že nová transakcia štartuje. Tento manažér jej prideli jednoznačné číslo, zabezpečí synchronizáciu atď.
- READ – zabezpečí načítanie dátového objektu v rámci transakcie. V prípade, že objekt umiestnený na danom uzle načíta ho priamo, v opačnom prípade musí požiadať iný transakčný manažér o sprístupnenie daného dátového objektu
- WRITE – zabezpečí zápis dátových objektov do všetkých uzlov, kde majú byť umiestnené
- COMMIT – zabezpečí koordináciu zápisu všetkých zmien databáz rozmiestnených na uzloch distribuovaného systému
- ABORT – zabezpečí, že transakcia, ani žiadna z jej podtransakcií, nebude potvrdená

### 12.10.1 Dvojfázový potvrdzovací protokol

Pre tento protokol platia dve pravidlá:

1. Globálna transakcia môže potvrdiť svoje zmeny, len ak všetky podtransakcie dosiahli bod RC (READY TO COMMIT) a vyslali hlavnej transakcii operáciu COMMIT
2. Ak ktorákoľvek z podtransakcií vyšle operáciu ABORT, globálna transakcia musí vyslať aj ostatným podtransakciám ABORT, na základe ktorého budú hlavná transakcia aj podtransakcie zrušené

Existuje niekoľko variantov ako zabezpečiť dvojfázový potvrdzovací protokol. Základný pracuje na základe nasledovného algoritmu, ktorý je zabezpečovaný v dvoch fázach:

## 1. fáza

Globálna transakcia spúšťa všetky podtransakcie a zbiera informácie o ukončení podtransakcií. Počas 1. fázy sa nesmú uvoľňovať žiadne objekty, zamknuté ktoroukoľvek podtransakciou.

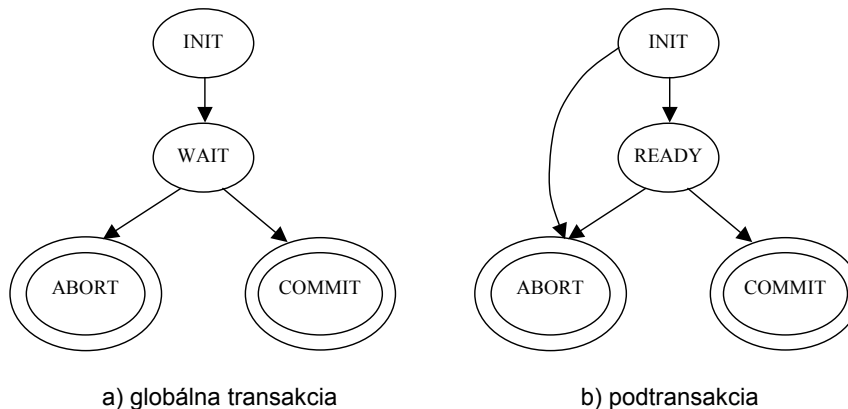
## 2. fáza

Globálna transakcia vysiela informáciu všetkým podtransakciám ako majú skončiť (COMMIT, alebo ABORT)

Podľa spôsobu zabezpečenia vykonania týchto fáz rozdeľujeme protokoly na:

- **Centralizované** – pri ktorých sú výsledky (COMMIT, ABORT) podtransakcií sústreďované v uzle, ktorý spustil globálnu transakciu a globálna transakcia zabezpečí vysielenie správy o spôsobe ukončenia podtransakciám. Najpoužívanjšie centralizované protokoly sú protokoly 6-n a 4-n
- **Lineárne** – pri ktorých jedna podtransakcia môže komunikovať len s jednou susednou podtransakciou, kde obe patria k tej istej globálnej transakcii. Tieto podtransakcie sú usporiadané v systéme v poradí ich spracovania
- **Distribúované** – pri tomto protokole sa vyžaduje komunikácia medzi všetkými podtransakciami spustenými globálnou transakciou

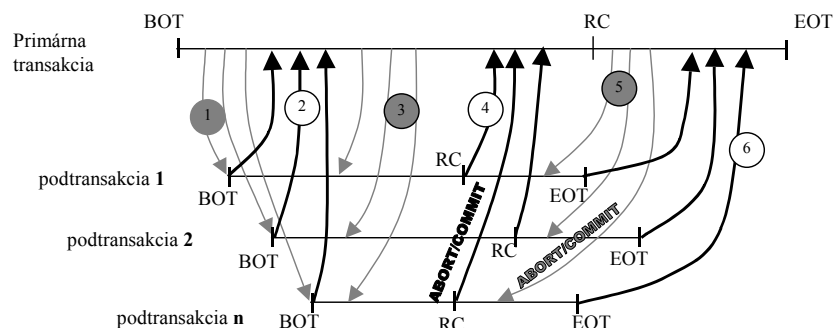
Spôsob spracovania protokolu 2PC si môžeme znázorniť aj stavovými diagramami, pričom globálna transakcia aj podtransakcia majú svoj stavový diagram.



Obr. 12.10 Stavové diagramy transakcií

## 12.10.1.1 Protokol 6-n správ

Nasledujúci obrázok popisuje spôsob zabezpečenia tohto protokolu.

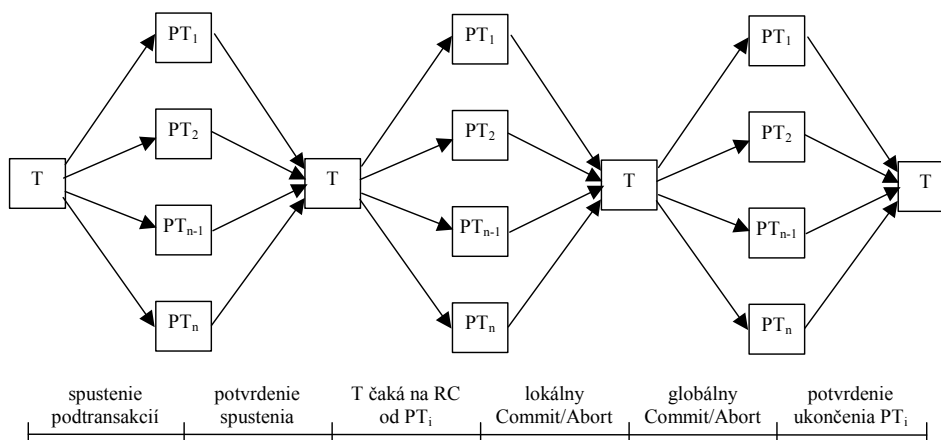


Obr. 12.11 Správy protokolu 6-n správ

**Popis spracovania:**

- |         |   |   |   |
|---------|---|---|---|
| 1. fáza | { | 1 | globálna transakcia spúšťa podtransakciu  |
|         |   | 2 | potvrdenie spustenia podtransakcie  |
|         |   | 3 | oznam, že globálna transakcia čaká na dosiahnutie bodu RC od podtransakcií  |
|         |   | 4 | odpoveď o ukončení podtransakcie – lokálny COMMIT / lokálny ABORT   |
| 2. fáza | { | 5 | prikaz k ukončeniu podtransakciám – globálny COMMIT / globálny ABORT<br>(stačí ak jedna podtransakcia poslala lokálny ABORT – všetky musia ukončiť svoju prácu ABORT- globálny) |
|         |   | 6 | potvrdenie ukončenia podtransakcií  |

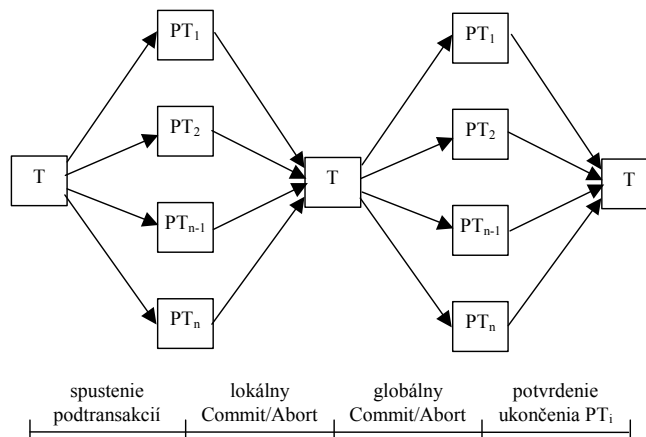
Iná možnosť znázornenia tohto protokolu je na nasledujúcom obrázku, kde T je globálna transakcia, ktorá spúšťa podtransakcie  $PT_1 \dots PT_n$ .



Obr. 12.12 Protokol 6-n správ

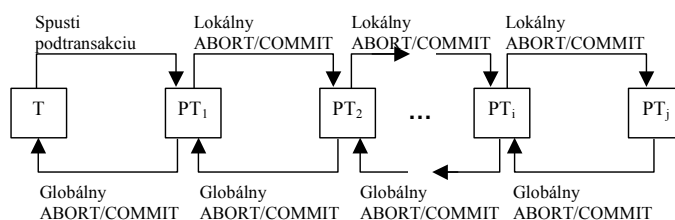
## 12.10.1.2 Protokol 4-n správ

Protokol 4-n získame zjednodušením protokolu 6-n tak, že vynecháme správu 2 (potvrdenie spustenia podtransakcie) a správu 3 (oznam, že globálna transakcia čaká na dosiahnutie bodu RC). Teda tento protokol vyzerá nasledovne:



Obr. 12.13 Protokol 4-n správ

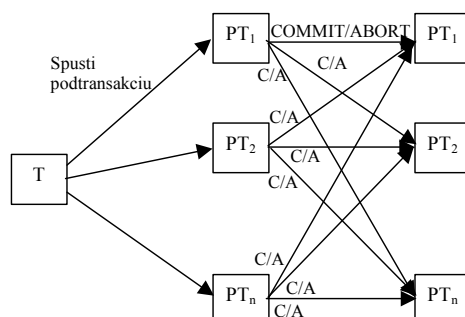
## 12.10.1.3 Lineárny dvojfázový potvrdzovací protokol (L2PC)



Obr. 12.14 Lineárny dvojfázový potvrdzovací protokol

Tento protokol je nevýhodný, pretože neumožňuje paralelizmus spracovania podtransakcií a využíva sa hlavne v takom prostredí, kde je počítačová sieť málo výkonná.

## 12.10.1.4 Distribuovaný dvojfázový potvrdzovací protokol (D2PC)



Obr. 12.15 Distribuovaný dvojfázový potvrdzovací protokol

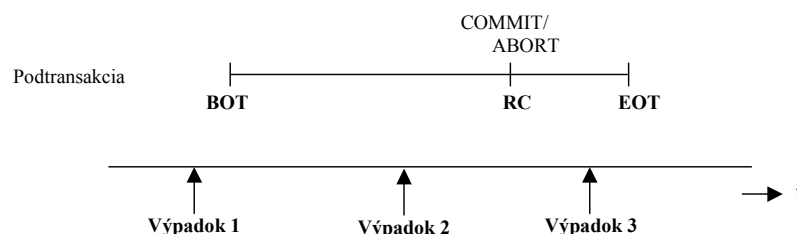


## 12.11 Výpadky uzlov

### 12.11.1 Výpadky podtransakcií

Výpadok podtransakcie môže nastať z pohľadu globálnej transakcie v troch prípadoch (viď obrázok 12.16):

1. Výpadok typu jeden znamená, že podtransakciu nebolo možné spustiť a globálna transakcia nedostane správu, že podtransakcia bola spustená
2. Výpadok typu dva znamená, že globálna transakcia nedostane informáciu o dosiahnutí bodu RC podtransakcie. Nevieme, či došlo k výpadku uzla, alebo či uzol s podtransakciou nie je schopný poslať informáciu o dosiahnutí bodu RC
3. Výpadok typu tri znamená, že globálna transakcia získala od podtransakcie správu lokálny COMMIT alebo lokálny ABORT, ale nemôže vyslať signál globálny COMMIT alebo globálny ABORT, alebo globálna transakcia nedostala správu o ukončení podtransakcie.



Obr. 12.16 Výpadky podtransakcií

V prípade výpadku typu 1 musí globálna transakcia vyslať všetkým ostatným podtransakciám signál globálny ABORT. V niektorých systémoch (hlavne pri operácii READ) je možné sa pokúsiť spustiť podtransakciu na inom uzle, na ktorom existuje replika dát, avšak transakčný manažér globálnej transakcie si musí pamätať, že bola spustená náhradná podtransakcia, aby v prípade obnovenia práce SRBD, na ktorom nebola spustená podtransakcia, nedošlo ku skresleniu výsledkov.

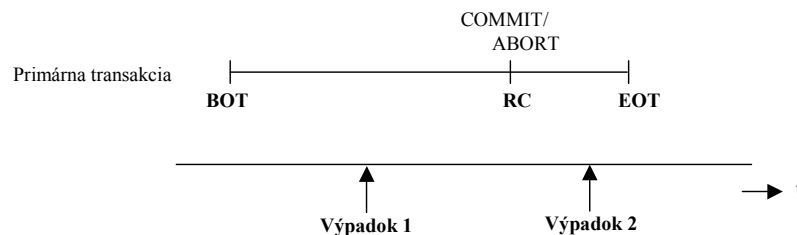
V prípade výpadku typu 2, globálna transakcia bude čakať po dobu určeného časového limitu a ak nedostane správu od podtransakcie, bude predpokladať, že podtransakcia skončila signálom ABORT, a podľa toho ukončí aj globálnu transakciu.

V prípade výpadku typu 3 nevieme, či lokálny uzol prijal správu globálny COMMIT, alebo globálny ABORT, a preto musí globálna transakcia ostať aktívna aj naďalej, pokiaľ sa neukončí komunikácia medzi globálnou transakciou a podtransakciou.

### 12.11.2 Výpadky globálnej transakcie

Na uzle, na ktorom beží globálna transakcia, rozpoznávame dva typy výpadkov (obr. 12.17):

1. Výpadok typu jeden znamená, že globálna transakcia nebola schopná vyslať globálny COMMIT alebo globálny ABORT
2. Výpadok typu dva znamená, že globálna transakcia už začala vysielat' príkazy globálny COMMIT alebo ABORT.



Obr. 12.17 Výpadky globálnej transakcie

V prípade výpadku typu 1 rozpoznávame tri typy podtransakcií:

- Podtransakcie, ktoré nahlásili dosiahnutie bodu RC globálnej transakcii – v tomto prípade podtransakcie musia čakať na obnovenie činnosti uzla s globálnou transakciou
- Podtransakcie, ktoré poslali správu lokálny ABORT – v tomto prípade nemôže nastať globálny COMMIT, a teda tieto podtransakcie môžu vykonať lokálny ABORT
- Podtransakcie, ktoré ešte nevyslali žiadny signál globálnej transakcii – v tomto prípade sa podtransakcie môžu sami rozhodnúť, či budú čakať, alebo vyšlú správu ABORT. V takom prípade sa pri obnovení globálnej transakcie musí zabezpečiť vysielanie globálneho ABORT-u

V prípade výpadku typu 2 máme nasledovné situácie:

- Globálna transakcia začala vysielat' príkaz globálny COMMIT alebo ABORT  
Ak všetky podtransakcie dosiahli bod RC, tak musia čakať na obnovenie činnosti globálnej transakcie. Svoju činnosť môžu ukončiť len tie podtransakcie, ktorým stihla globálna transakcia vyslať globálny COMMIT.  
V prípade, že globálna transakcia vyslala príkaz ABORT, tak svoju činnosť môžu ukončiť len tie transakcie, ktoré dostali túto správu alebo sami vyslali lokálny ABORT.
- Globálna transakcia ešte nevyslala príkaz globálny COMMIT alebo ABORT.

V prípade, že podtransakcia vyslala lokálny ABORT, môže ukončiť svoju činnosť, ale ostatné podtransakcie musia čakať na obnovenie činnosti globálnej transakcie.

## 12.12 Paralelizmus a synchronizácia v DDBS

- Zamykanie
- Časové pečiatky

### Rozdiely:

- a) Zamykanie zaručí, že spracovanie je porovnateľné s náhodne usporiadaným spracovaním.  
Časové pečiatky zaručia, že poradie transakcií bude zodpovedať poradiu vzniku požiadaviek na spracovanie t. j. definovaným poradím.
- b) Zamykanie môže spôsobiť uviaznutie, časové pečiatky nie.

### 12.12.1 Zamykanie

- Centrálné
  - tabuľka o zamknutých objektoch je uložená na centrálnom uzle
  - jednoducho rozpozná globálne uviaznutie
  - nevýhodou sú vysoké komunikačné náklady
  - zraniteľnosť pri výpadku centrálného uzla
  - jednoduchosť
- Decentralizované
  - každý uzol má vlastnú tabuľku zámkov
  - problémy s rozpoznávaním globálneho uviaznutia

Základným princípom zamykania v DDBS je, že každá transakcia

- a) zamkne daný objekt, ktorý sprístupní
- b) zamknuté objekty uvoľní až po ukončení transakcie

Pre dosiahnutie paralelného spracovania je nutné, aby vždy vykonali tieto činnosti:

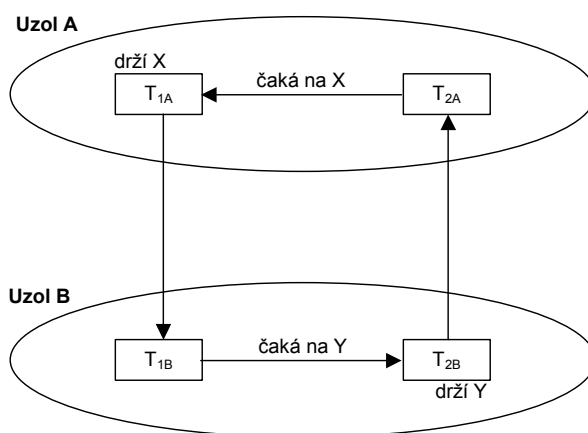
- pred čítaním dátového objektu je nutné uzamknúť zdieľateľným zámkom (S-lock - shared) aspoň jednej kópie dát
- pred operáciou, ktorá mení databázu je nutné zabezpečiť vykonanie výlučného uzamknutia (X-lock - exclusive) na každý taký objekt
- všetky objekty sú uvoľnené až po dosiahnutí COMMIT primárnej transakcie

Je potrebné si uvedomiť, že pri zmenách v databáze môžu byť kópie daných objektov umiestnené na iných uzloch nedostupné.

Jedným z problémov zamykania v DDBS je množstvo správ odovzdávaných medzi uzlami, obsahujúcich dátové objekty. Ak transakcia mení dátový objekt, ktorý má kópie na iných uzloch, je možné uvažovať až  $5n$  správ:

1. Požiadavka na zamknutie
2. Potvrdenie zamknutia
3. Správa o zmene
4. Potvrdenie zmeny
5. Uvoľnenie

### 12.12.2 Globálne uviaznutie



Obr. 12.18 Príklad globálneho uviaznutia

### 12.12.3 Rozpoznanie uviaznutia

#### Definícia – Čakací graf

Čakací graf (Wait-for graph) – je orientovaný graf, v ktorom transakcia reprezentovaná ako vrchol a vzťah vyjadrujúci čakanie transakcie  $T_i$  na udalosť, ktorou je v DDBS aj ukončenie transakcie  $T_j$ , reprezentovaný orientovanou hranou  $v_{ij} = [T_i, T_j]$ .

Ak čaká transakcia  $T_1$  na uvoľnenie objektu držaného transakciou  $T_2$  môžeme písať

$$T_1 \longrightarrow T_2$$

všeobecne

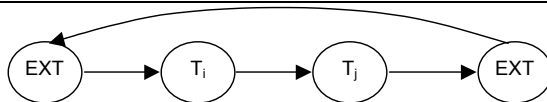
$$T_i \longrightarrow T_j$$

Rozpoznanie uviaznutia sa rieši hľadaním cyklov v čakacom grafe. V distribuovaných systémoch musíme uvažovať s globálnym čakacím grafom, ktorý vznikne zjednotením všetkých lokálnych čakacích grafov.

Rozpoznanie sa môže diať:

- Centralizovane
- Decentralizovane
- Zmiešane

$$EXT \longrightarrow T_i \longrightarrow T_j \longrightarrow EXT$$



Obr. 12.19 Upravený čakací graf

### Centrálné rozpoznávanie

Lokálne čakacie grafy sú zasielané centrálnemu uzlu, ktorý vytvorí globálny čakací graf a v ňom hľadá cykly.

Nevýhodou sú vysoké komunikačné náklady.

### Decentralizované rozpoznávanie

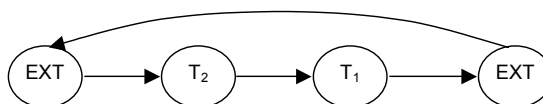
Pri decentralizovanom rozpoznávaní uviaznutia sa na rozpoznávaní môžu podieľať všetky uzly. Preto každý SRBD, ktorý používa zamykanie, musí zabezpečiť rozpoznávanie uviaznutia. To sa zabezpečí periodicky aktivovaným algoritmom, ktorý analyzuje množinu transakcií bežiacich v systéme, pokúsi sa rozpoznať uviaznutie a odstrániť ho. Algoritmus rozpoznania je nasledovný:

1. Vytvor lokálny čakací graf (doplnený v prípade potreby s EXT vrcholmi.)
2. V prípade, že niektorá z transakcií je spustená z iného uzla, pridaj k lokálnemu čakaciemu grafu čakací graf vyslaný z daného uzla
3. Zisti, či v grafe neexistuje cyklus, alebo potencionálny cyklus
4. Ak existuje cyklus v grafe, odstráň jednu z transakcií z cyklu
5. Ak existuje potencionálny cyklus v grafe, odošli lokálny čakací graf na uzol, na ktorom bola spustená podtransakcia
6. Opakuj kroky 2-5 pokiaľ sa neodstráni uviaznutie, alebo nie je zostrojený globálny čakací graf bez cyklu

#### Príklad 12.5 Vytvorenie globálneho čakacieho grafu

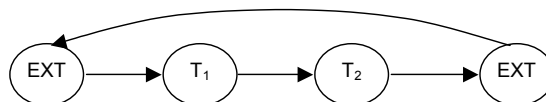
Majme lokálny čakací graf na uzle A:

Uzol A

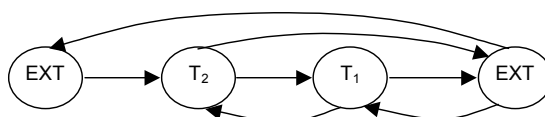


a lokálny čakací graf na uzle B:

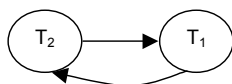
Uzol B



Potom pri tvorbe globálneho čakacieho grafu najprv spojíme lokálne čakacie grafy:



a následne odstránime fiktívne vrcholy EXT:

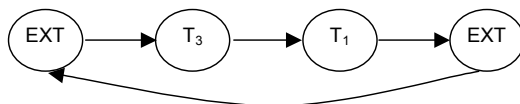


Takto sme dostali globálny čakací graf, z ktorého je zrejmé, že došlo ku globálnemu uviaznutiu a jedna z transakcií  $T_1$ , alebo  $T_2$  musí byť zrušená.

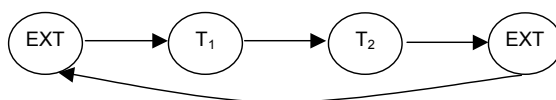
#### Príklad 12.6 – Rozpoznanie uviaznutia

Majme nasledovné lokálne čakacie grafy na jednotlivých uzloch:

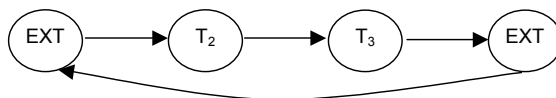
##### Uzol A



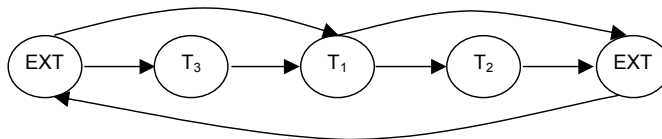
##### Uzol B



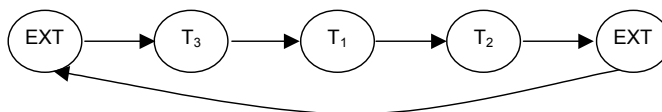
##### Uzol C



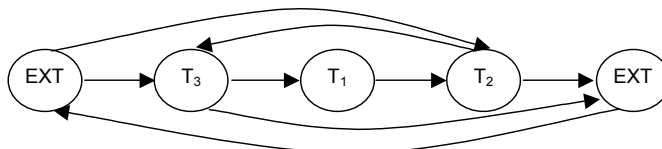
Keďže na uzle A neexistuje cyklus, ale existuje potenciálny cyklus, vyšleme lokálny čakací graf z uzla A na uzol B a tam ich spojíme.



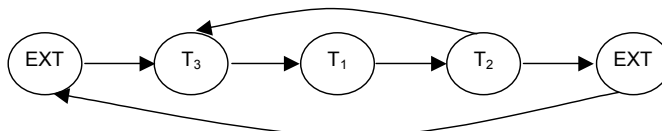
Tento čakací graf sa dá nasledovne zjednodušiť:



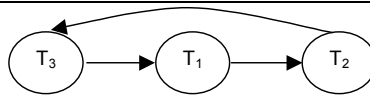
Vidíme, že ani tu sa nám ešte nepodarilo odhaliť cyklus, takže je nutné vyslať čakací graf na ďalší uzol C.



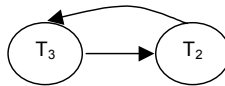
Tento čakací graf môžeme opäť zjednodušiť:



Pretože ide už o globálny čakací graf, môžeme vrcholy EXT vybrať a dostaneme nasledovný globálny čakací graf.



V čakacom grafe existuje cyklus, ktorý pozostáva zo všetkých transakcií  $T_3$ ,  $T_1$ ,  $T_2$ , ale keďže sa momentálne nachádzame na uzle C a na tomto uzle transakcia  $T_1$  nebeží, vyberieme ju z grafu.



Teraz je zrejmé, že SRBD na uzle C musí zrušiť jednu z transakcií  $T_2$  alebo  $T_3$ , aby sme odstránili uviaznutie.

#### 12.12.4 Časové pečiatky

Základná myšlienka pre používanie časových pečiatok vychádza z úvahy, že pre dvojicu udalostí v systéme platí:

- Ak na tom istom uzle udalosť  $i$  predchádza udalosť  $j$ , tak pre časové pečiatky týchto udalostí platí

$$TS(i) < TS(j)$$

- Ak udalosť spôsobí vyslanie správy z uzla  $S_1$  na uzol  $S_2$ , tak čas prijatia správy na uzle  $S_2$  musí byť väčší ako čas odoslania správy z uzla  $S_1$ , čím zabezpečíme, aby v celom systéme bolo poradie transakcií zachované. Pre samotné označovanie časových pečiatok je teda potrebné zabezpečiť synchronizáciu hodín v systéme.

##### 12.12.4.1 Synchronizácia hodín

Zabezpečiť synchronizáciu na všetkých uzloch v systéme je možné pomocou viacerých metód alebo mechanizmov (GPS, ...).

##### Metóda 1

Existuje jeden z uzlov  $S$  v sieti, ktorý periodicky synchronizuje čas na všetkých ostatných uzloch.

##### Metóda 2

Lokálne hodiny na každom uzle sa inkrementujú medzi dvojicou udalostí tak, že časová pečiatka udalosti  $t_1$  odoslaná z  $S_1$  nastaví lokálne hodiny na uzle  $S_2$ , ktoré majú hodnotu  $time_2$ :

$$time_2 := \text{MAX}(t_1, time_2)$$

##### 12.12.4.2 Predchádzanie uviaznutiu pomocou časových pečiatok

Druhou metódou ako sa vysporiadať s uviaznutím je možnosť prechádzaniu uviaznutiu. To sa dá zabezpečiť len v tom prípade, že používame časové pečiatky pre označovanie objektov a transakcií a systém je synchronizovaný.

Potom na predídenie uviaznutia môžeme použiť jednu z metód:

- WAIT – DIE

- WOUND – WAIT.

Prvá z týchto metód odstráni zo systému mladšiu transakciu, v prípade, že sa pokúša pracovať s objektom, s ktorým pracuje staršia transakcia. Pri druhej metóde staršia transakcia spôsobí zrušenie mladšej transakcie, v prípade, že staršia transakcia požaduje objekt, s ktorým pracuje mladšia transakcia.

Existuje aj celá rada iných metód (konzervatívne pečiatkovanie, používanie verzií objektov, ...), ktoré niektoré systémy používajú na to, aby nedošlo k uviaznutiu transakcií.