

# Kapitola 5

## Úvod do sekvenčných systémov. Metódy popisu a návrhu automatov.

Sekvenčné systémy. Moorov a Mealyho automat, matematický popis, stavová a výstupná funkcia. Zápis automatu, tabuľka prechodov, výstupná funkcia. Štruktúra Moorovho a Mealyho automatu (spätná väzba).

## Sekvenčné systémy

V predchádzajúcich štyroch kapitolách sme si ukázali všetky potrebné aspekty návrhu kombinačných logických systémov. I keď tvoria veľkú množinu zapojení v reálnych úlohách existuje stále mnoho prípadov, kedy logický systém musí reagovať na vstupné podnety s ohľadom na predošlé vstupy, t.j. jeho predchádzajúci stav. Predchádzajúci stav je definovaný ako postupnosť zmien logických signálov na vstupe logického systému od určitého času (napr. od vykonania „resetu“). Takého logického systému, ktoré vykazujú pamäťové správanie nazývame *sekvenčné systémy* alebo často *automaty*.

## Popis správania sa sekvenčných systémov

Činnosť automatu bežne zapisujeme v podobe orientovaného grafu. Použitý postup nám určuje ako je graf označený. Uvedme si dva klasické spôsoby zápisu správania sa sekvenčného systému – Moorov a Mealyho automat.

Mealyho automat je zovšeobecnením postupu, ktorý navrhol Moore. Mealyho zápis automatu má obvykle menší počet stavov. Uvedme si matematickú formuláciu oboch automatov.

V ďalšej časti sa budeme zaoberať výhradne popisom a návrhom *konečných deterministických automatov* na báze číslicových logických obvodov.

## Moorov automat

Nazývame ho tiež *Moorov aparát*. Správanie sekvenčného systému zapíšeme pomocou dvoch funkcií. Prvá je stavová prechodová funkcia, ktorá určuje stav v čase  $t + \tau$ . Druhá je funkcia výstupného priradenia, skrátene výstupná funkcia a určuje hodnotu výstupu automatu v čase  $t$ .

$$\begin{aligned} S_{(t+\tau)} &= \delta(S_{(t)}, x_{(t)}) \approx S_{t+\tau} = \delta(S_t, x_t) \approx S' = \delta(S, x) \\ y_{(t)} &= \lambda(S_{(t)}) \approx y_t = \lambda(S_t) \approx y = \lambda(S) \end{aligned} \quad (1.1)$$

kde:

$S_t$  – stav v čase  $t$ , pričom  $S_0$  – stav v čase  $t = 0$  (v čase „nula“), množina stavov  $S_i$  je konečná,  $S'$  – stav v čase  $t + \tau$  (nový stav),

$x_t$  – vstup v čase  $t$ ,

$\delta, \lambda$  – kombinačné siete, deterministické funkcie (na rovnaký vstup dostaneme vždy rovnaký výstup),

$\tau$  – predstavuje časový interval zmien stavu automatu; *takt* hodín.

## Mealyho automat

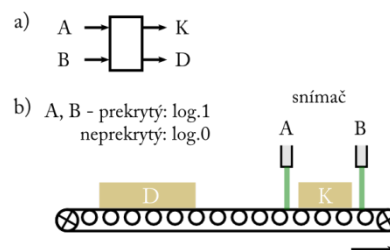
Nazývame ho tiež *Mealyho aparát*. Uvedme si len zjednodušený zápis.

$$\begin{aligned} S_{t+\tau} &= \delta(S_t, x_t) \\ y_t &= \lambda(S_t, x_t) \end{aligned} \quad (1.2)$$

Zmena oproti Moorovmu automatu je *vo výstupnej funkcii*.

## Príklad 5.1

Majme dopravníkový pás, po ktorom prechádzajú dva typy výrobkov v dostatočnej vzdialenosti od seba. Dlhý a krátky výrobok prechádzajú cez dva snímače (vždy prechádza len jeden výrobok pred snímačmi), viď. obr. 1. Zakreslite Moorov a Mealyho automat, ktorý správne rozpozná typ výrobku.



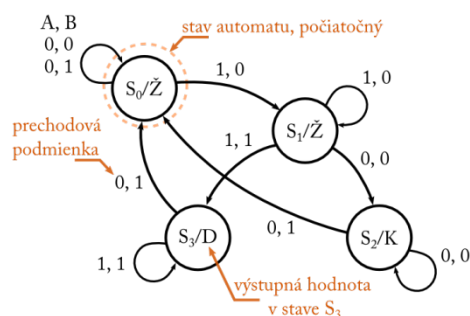
Obrázok 1. Bloková schéma automatu pre rozpoznávanie výrobkov – a), dopravníkový pás s optickými snímačmi – b).

### Riešenie

Ako prvý navrhujeme Moorov automat. Začíname voľbou podmienok a výstupnej hodnoty pre počiatočný stav  $S_0$ . Ten si zvolíme ako kľudový stav, kedy pred snímačmi neprechádza žiadny výrobok – podmienka  $A=0, B=0$  (zakreslíme slučku k stavu  $S_0$ ), tzn. zotrávame v rovnakom stave. Výstupná hodnota  $\tilde{Z}$  (žiadny výrobok, t.j.  $K=0, D=0$ ) je zapísaná vo vnútri stavu.

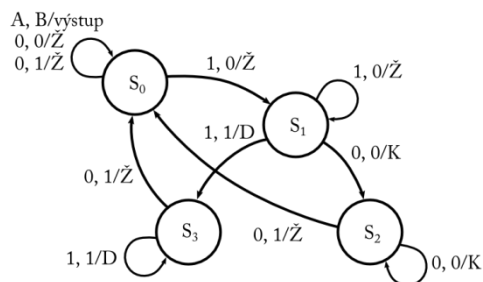
Zmena nastáva pri prechode niektorého výrobku cez snímač A. Vzhľadom na ďalší vývoj zmien musíme vytvoriť nový stav –  $S_1$ . Zakreslíme obe podmienky.

Týmto spôsobom, kedy pre každú zmenu snímačov zakreslíme nový stav získame prvotný návrh automatu. Voľbou vhodnej podmienky ( $A=0, B=1$ ) v stavoch  $S_2$  a  $S_3$  pre návrat do stavu  $S_0$  uzavrieme celý proces rozpoznávania výrobkov. Túto podmienku pridáme do slučky stavu  $S_0$ .

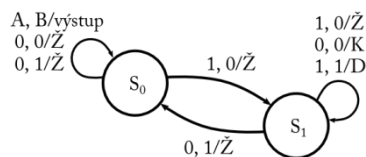


Obrázok 2. Návrh Moorovho automatu pre rozpoznávanie výrobkov z obr. 1. Stav  $S_0$  je počiatočný. Označenie výstupných symbolov:  $\tilde{Z}$  – žiadny výrobok, K – krátky výrobok a D – dlhý výrobok.

Úvodný návrh Mealyho automatu získame napr. prepisom Moorovho automatu z obr. 2. Jediná zmena je v zápise symbolu výstupnej hodnoty priamo za podmienku (vstupný symbol).



Obrázok 3. Prvotný návrh Mealyho automatu získaný prepísaním automatu z obr. 2.



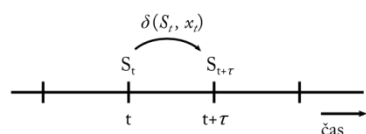
Obrázok 4. Optimálny návrh Mealyho automatu.

V predošlom príklade 5.1 sme navrhli Moorov a Mealyho automat. Tento krok vyžaduje od návrhára určité skúsenosti. Návrh automatu je mnohokrát nejednoznačný. Jedná sa o tvorivú, kreatívnu činnosť.

Po návrhu automatu sa ďalšie kroky vedúce až k výslednému návrhu prevádzajú podľa predpísaných postupov.

### Zmeny stavov automatu v čase

Zmeny v automate—prechody medzi stavmi prebiehajú v čase. Nový stav je určený *stavovou funkciou*.



Obrázok 5. Časový priebeh zmien stavov v automate. Zmeny nastávajú v diskrétnych okamžikoch.

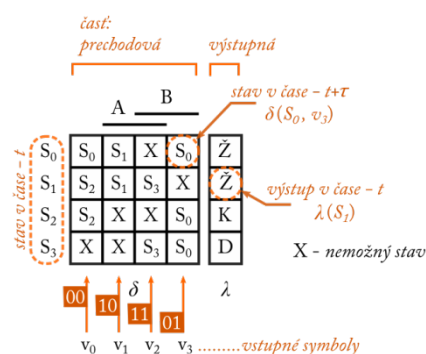
*Zápis automatu do tabulky  
prechodov*

Pre ďalšie spracovanie *orientovaného grafu* automatu ho zapisujeme v tabuľkovej reprezentácii. Tá pozostáva z dvoch častí—prechodovej a výstupnej tabuľky. Moorov a Mealyho automat sa líšia len v zápise výstupnej časti.

### Príklad 5.2

Zapište do tabulky Moorov automat z obr. 2.

### Riešenie



Obrázok 6. Tabuľka prechodov a výstupného priradenia – Moorov automat.

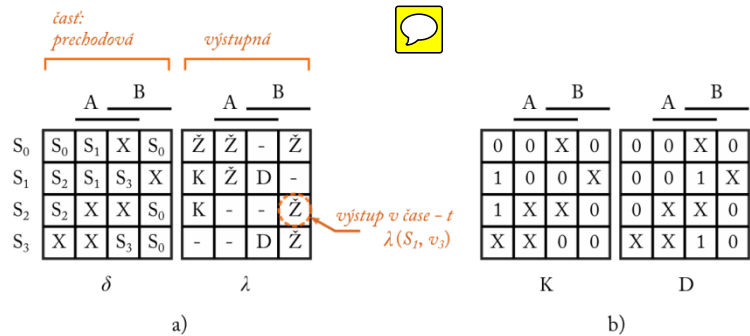
Prechodová časť popisuje zmenu stavu logického systému a podmienky, pri ktorých k nemu dochádza. Má toľko riadkov, koľko máme stavov. Má toľko stĺpcov, koľko je možností vstupných signálov (symbolov).

Výstupná časť priradzuje výstupný symbol (hodnotu) príslušnému stavu. Často používame v tejto fáze symbolický zápis. Porovnajte so zápisom v obr. 7b.

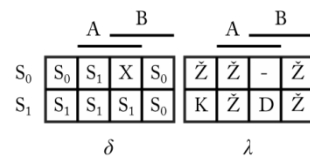
### Príklad 5.3

Zapište do tabuľky Mealyho automat z obr. 3 a 4.

### Riešenie



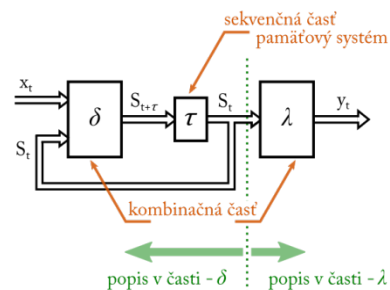
Obrázok 7. Tabuľka prechodov a výstupného priradenia – Mealyho automat z obr. 3 – a), príklad rozpisania výstupnej časti (Karnaughova mapa pre výstupy K a D) – b).



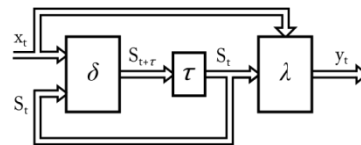
Obrázok 8. Tabuľka prechodov a výstupného priradenia – Mealyho automat z obr. 4.

*Prepis automatu na logický systém,  
bloková štruktúra automatu*

Doposiaľ sme popisovali správanie automatu a to formou orientovaného grafu alebo tabuliek. Ako však vyzerá bloková schéma automatu? Vychádzajme z matematického zápisu Moorovho a Mealyho automatu t.j. z rovníc 1.1 a 1.2.



Obrázok 9. Bloková schéma Moorovho automatu, zakreslenie rovnice 1.1.

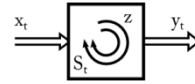


Obrázok 10. Bloková schéma Mealyho automatu, zakreslenie rovnice 1.2.

*Kódovanie vnútorných stavov  
automatu*

K reprezentácii *aktuálneho stavu* automatu sú nutné ďalšie logické signály, ktoré nazývame *vnútorné premenné*. Vystupujú len vo vnútornej štruktúre sekvenčného systému, obr. 11.

Budeme ich označovať  $z_i$ ,  $i=1..q$  a ich počet je väčší alebo rovný ako dvojkový logaritmus počtu stavov automatu, t.j.  $q \geq \log_2(\text{počet\_stavov})$ .



Obrázok 11. Reprezentácia aktuálneho stavu automatu vnútornými premennými.

### Kódovanie vnútorných stavov

Priradenie kombinácií vnútorných premenných k vnútorným stavom automatu nazývame kódovanie stavov automatu (skrátene kód automatu) a jeho zápisu hovoríme mapa kódovania. Kód automatu spravidla nie je jednoznačný. Príklad kódovania troch stavov s dvoma vnútornými premennými je na obr. 12.

	$z_2$	
	$S_0$	$S_2$
$z_1$	$S_1$	-

Obrázok 12. Mapa kódovania stavov  $S_0$ ,  $S_1$  a  $S_2$ .

Poznamenanajme, že voľbu „vhodného“ kódu automatu určuje typ automatu, ktorý navrhujeme.

### Návrh s priamymi spätnými väzbami—rovnice pre Moorov a Mealyho automat

Rozpíšme si prechodovú a výstupnú časť rovnice 1.1 a 1.2. Zakreslime detailnú štruktúru Moorovho automatu z obr. 9 a Mealyho automatu z obr. 10.

Uvedme si zápis prechodovej rovnice Moorovho a Mealyho automatu.

Zjednodušený zápis bez „času“:

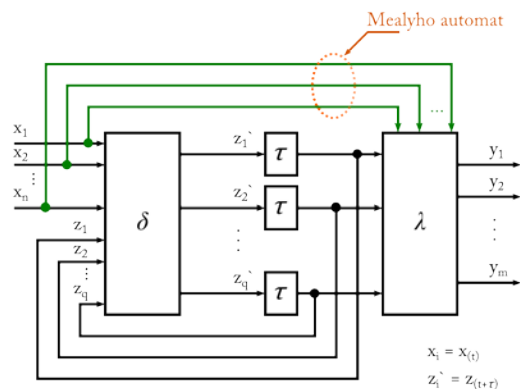
$$\begin{aligned} z_1' &= \delta_1(z_1 \cdots z_q, x_1 \cdots x_n) \\ z_2' &= \delta_2(z_1 \cdots z_q, x_1 \cdots x_n) \\ &\vdots \\ z_q' &= \delta_q(z_1 \cdots z_q, x_1 \cdots x_n) \end{aligned} \quad (1.3)$$

Rovnica výstupného priradenia, zjednodušený zápis bez „času“ – Moore:

$$\begin{aligned} y_1 &= \lambda_1(z_1 \cdots z_q) \\ y_2 &= \lambda_2(z_1 \cdots z_q) \\ &\vdots \\ y_m &= \lambda_m(z_1 \cdots z_q) \end{aligned} \quad (1.4)$$

Rovnica výstupného priradenia, zjednodušený zápis bez „času“ – Mealy:

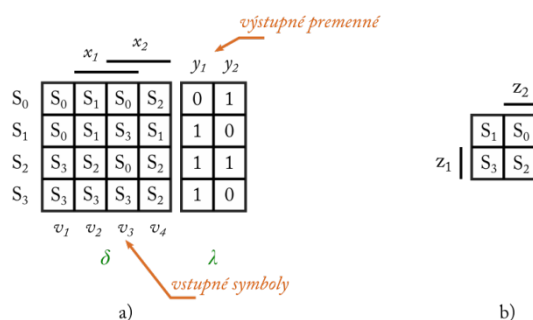
$$\begin{aligned} y_1 &= \lambda_1(z_1 \cdots z_q, x_1 \cdots x_n) \\ y_2 &= \lambda_2(z_1 \cdots z_q, x_1 \cdots x_n) \\ &\vdots \\ y_m &= \lambda_m(z_1 \cdots z_q, x_1 \cdots x_n) \end{aligned} \quad (1.5)$$



Obrázok 13. Štruktúra Moorovho a Mealyho automatu, je určená rovnicami 1.3 až 1.5.

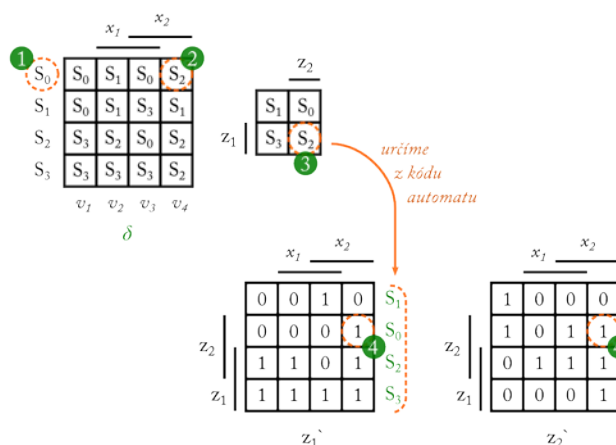
### Príklad 5.4

Zapište Karnaughove mapy pre nové hodnoty vnútorných a výstupných premenných v Moorovom automate na obr. 14.



Obrázok 14. Moorov automat zadany tabulkou prechodov – a) a kódom automatu – b).

### Riešenie



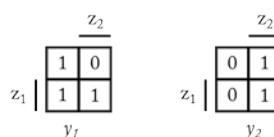
Obrázok 15. Karnaughove mapy nových hodnôt vnútorných premenných automatu. Jednotlivé kroky určovania hodnôt sú označené číslami 1 až 4.

Pred vyplňaním hodnôt Karnaughových máp vnútorných premenných si označme k riadkom rozloženie stavov podľa kódu automatu. Označenie vstupných (nezávislých) premenných v mapách je určené rovnicou 1.3.

Postup určovania hodnôt, aplikujeme pre všetky existujúce prechody medzi stavmi:

1. Sme v stave  $S_0$ ,
2. chceme prejsť do stavu  $S_2$  (pri vstupnom symbole  $v_4$ , t.j.  $x_1=0$ ,  $x_2=1$ ),
3. z mapy kódovania určíme nové hodnoty vnútorných premenných ( $z_1=1$ ,  $z_2=1$ ); musíme ich nastaviť na výstupe aby sme sa dostali do  $S_2$ ,
4. nové hodnoty zapíšeme do Karnaughovej mapy premenných  $z_1$  a  $z_2$ .

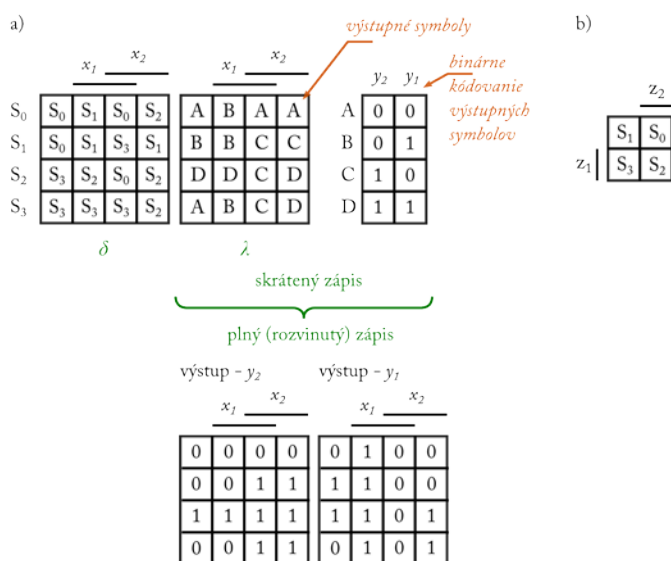
Hodnoty výstupných premenných sú určené rovnicou 1.4.



Obrázok 16. Karnaughove mapy výstupných premenných Moorovho automatu.

### Príklad 5.5

Zapíšte Karnaughove mapy pre nové hodnoty vnútorných a výstupných premenných v Mealyho automate na obr. 17.

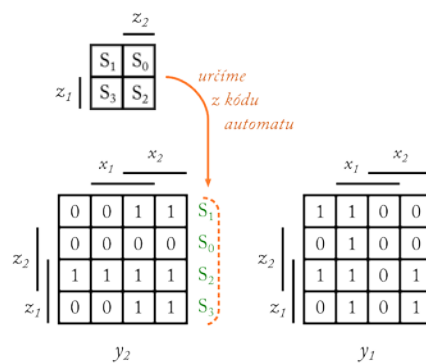


Obrázok 17. Mealyho automat zadaný tabuľkou prechodov – a) a kódom automatu – b).

### Riešenie

Karnaughove mapy vnútorných premenných sú rovnaké ako v riešení predošlého príkladu 5.4.

Na rozdiel od Moorovho automatu hodnoty výstupných premenných Mealyho automatu sú určené rovnicou 1.5.



Obrázok 18. Karnaughove mapy výstupných premenných Mealyho automatu.