

Systémy obyčajných diferenciálnych rovníc

Systém lineárnych diferenciálnych rovníc prvého rádu s konštantnými koeficientmi

Aleš Kozubík

Katedra Matematických metód
Fakulta Riadenia a Informatiky
Žilinská Univerzita v Žiline

29. novembra 2010

Budeme sa zaoberať systémom rovníc v tvare

$$\begin{aligned} y_1' &= a_{11}y_1 + a_{12}y_2 + \dots + a_{1n}y_n + f_1(x) \\ y_2' &= a_{21}y_1 + a_{22}y_2 + \dots + a_{2n}y_n + f_2(x) \\ &\vdots \\ y_n' &= a_{n1}y_1 + a_{n2}y_2 + \dots + a_{nn}y_n + f_n(x) \end{aligned} \quad (1)$$

alebo maticovo

$$\mathbf{y}' = A\mathbf{y} + \mathbf{f}(x).$$

Ak $\mathbf{f}(x) \equiv \mathbf{0}$, tak systém nazývame homogénny.

Fundamentálny systém riešení

Každý systém n lineárne nezávislých riešení systému $\mathbf{y}' = A\mathbf{y}$ azývame **fundamentálny systém riešení**.

Ak $\mathbf{y}_1, \mathbf{y}_2, \dots, \mathbf{y}_n$ je fundamentálny systém riešení systému $\mathbf{y}' = A\mathbf{y}$, tak každé riešenie tohto systému je možné písať v tvare

$$\mathbf{y} = c_1\mathbf{y}_1 + c_2\mathbf{y}_2 + \dots + c_n\mathbf{y}_n.$$

Reálne jednoduché vlastné hodnoty

Nech matica A má n rôznych reálnych vlastných hodnôt $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n$. Potom existuje n lineárne nezávislých vlastných vektorov tejto matice $\mathbf{h}_1, \mathbf{h}_2, \dots, \mathbf{h}_n$.

Fundamentálny systém riešení potom tvoria riešenia

$$\mathbf{y}_1 = \mathbf{h}_1 e^{\lambda_1 x}, \mathbf{y}_2 = \mathbf{h}_2 e^{\lambda_2 x}, \dots, \mathbf{y}_n = \mathbf{h}_n e^{\lambda_n x}.$$

a každé riešenie možno písať v tvare

$$\mathbf{y} = c_1 \mathbf{h}_1 e^{\lambda_1 x} + c_2 \mathbf{h}_2 e^{\lambda_2 x} + \dots c_n \mathbf{h}_n e^{\lambda_n x}.$$

Príklady

1

$$\begin{aligned}y_1' &= y_1 + 2y_2 \\ y_2' &= 4y_1 + 3y_2\end{aligned}$$

2

$$\begin{aligned}y_1' &= y_2 \\ y_2' &= 12y_1 - y_2\end{aligned}$$

3

$$\begin{aligned}y_1' &= y_1 + 2y_2 \\ y_2' &= 4y_1 + 3y_2\end{aligned}$$

Komplexné jednoduché vlastné hodnoty

Ak je $\lambda = \sigma + i\omega$ vlastná hodnota, tak aj komplexne združené číslo $\bar{\lambda} = \sigma - i\omega$ je vlastnou hodnotou.

Označme vlastný vektor zodpovedajúci vlastnej hodnote λ ako $\mathbf{g} + i\mathbf{h}$.

Dvojici vlastných hodnôt λ a $\bar{\lambda}$ potom zodpovedajú lineárne nezávislé riešenia

$$\mathbf{u} = (\mathbf{g} \cos \omega x - \mathbf{h} \sin \omega x) e^{\sigma x}$$

$$\mathbf{v} = (\mathbf{g} \sin \omega x + \mathbf{h} \cos \omega x) e^{\sigma x}$$

Príklady

1

$$\begin{aligned}y_1' &= y_1 + 3y_2 \\ y_2' &= -3y_1 + y_2\end{aligned}$$

2

$$\begin{aligned}y_1' &= y_2 \\ y_2' &= -2y_1 + 2y_2\end{aligned}$$

3

$$\begin{aligned}y_1' &= y_1 + y_2 \\ y_2' &= -2y_1 + 3y_2\end{aligned}$$

Viacnásobné vlastné hodnoty

Nech matica A má k -násobnú vlastnú hodnotu λ . Ak existuje k lineárne nezávislých vlastných vektorov tejto matice zodpovedajúcich λ , postupujeme rovnako ako pri jednoduchých vl. hodnotách.

Ak je m vlastných vektorov lineárne závislých, definujeme reťazec zovšeobecnených vlastných vektorov $\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_m$ rovnicami:

$$\begin{aligned} (A - \lambda E)\mathbf{v}_1 &= \mathbf{0} \\ (A - \lambda E)\mathbf{v}_2 &= \mathbf{v}_1 \\ &\dots\dots\dots \\ (A - \lambda E)\mathbf{v}_m &= \mathbf{v}_{m-1} \end{aligned}$$

Viacnásobné vlastné hodnoty

Ak ξ_1, \dots, ξ_m je reťazec zovšeobecnených vlastných vektorov, zodpovedajúcich vlastnej hodnote λ , tak zodpovedajúce lineárne nezávislé riešenia sú:

$$\mathbf{w}_1 = \xi_1 e^{\lambda x}$$

$$\mathbf{w}_2 = (\xi_2 + \xi_1 x) e^{\lambda x}$$

.....

$$\mathbf{w}_m = \left(\xi_m + \frac{1}{1!} \xi_{m-1} x + \dots + \frac{1}{(m-1)!} \xi_1 x^{m-1} \right) e^{\lambda x}$$

Príklady

1

$$\begin{aligned} y_1' &= y_2 + y_3 \\ y_2' &= y_1 + y_3 \\ y_3' &= y_1 + y_2 \end{aligned}$$

2

$$\begin{aligned} y_1' &= -y_1 + y_2 \\ y_2' &= y_2 + 4y_3 \\ y_3' &= y_1 - 4y_3 \end{aligned}$$