

Prof. Fábio Alencar Mendonça

Equações de Maxwell	Forma pontual (diferencial)	Forma integral
Lei de Gauss	$ abla \cdot {f D} = ho_{m v}$	$ \oint \mathbf{D} \cdot d\mathbf{S} = Q_{\text{enc}} $
Lei de Gauss para campos magnéticos	$ abla \cdot \mathbf{B} = 0$	$ \oint \mathbf{B} \cdot d\mathbf{S} = 0 \leftarrow $
Lei de Faraday	$ abla extbf{ iny E} = -rac{\partial extbf{B}}{\partial t}$	$\oint \mathbf{E} \cdot d\mathbf{L} = -rac{\partial}{\partial t} \int \mathbf{B} \cdot d\mathbf{S}$
Lei circuital de Ampère	abla extstyle extstyl	$\oint \mathbf{H} \cdot d\mathbf{L} = \int \mathbf{J} \cdot d\mathbf{S} + \frac{\partial}{\partial t} \int \mathbf{D} \cdot d\mathbf{S}$
	Equação da força de Lorentz	$\mathbf{F} = q(\mathbf{E} + \mathbf{u} imes \mathbf{B})$
	Relações constitutivas	$\begin{cases} \textbf{D} = \epsilon \textbf{E} \\ \textbf{B} = \mu \textbf{H} \\ \textbf{J} = \sigma \textbf{E} \text{ (Lei de Ohm)} \end{cases}$
	Equação da continuidade da corrente	$ abla \cdot \mathbf{J} = -rac{\partial ho_{\mathbf{v}}}{\partial t}$

Demonstração da não existência de carga magnética isolada

 σ , ϵ e μ são também chamados de **parâmetros constitutivos do meio**.

Para o **vácuo ou espaço livre**, considera-se:

$$\sigma = 0 \,\mathrm{S/m}$$

$$\varepsilon_0 = \frac{10^{-9}}{36\pi} \, \text{F/m}$$

$$\mu_0 = 4\pi \times 10^{-7} \text{ H/m}$$

D= Vetor densidade de fluxo elétrico [C/m²]

H = Vetor campo magnético [A/m]

B = Vetor densidade de fluxo magnético [T]

J = Vetor densidade de corrente elétrica [A/m²]

 ρ_V = densidade volumétrica de cargas [C/m³]

 ε = permissividade elétrica do meio[F/m]

μ= permeabilidade magnética do meio [H/m]

σ= condutividade elétrica do meio [S/m]

Permissividade e Permeabilidade Relativas

Geralmente, a permissividade elétrica e a permeabilidade elétrica de outros meios são fornecidas em relação ao valor da permissividade elétrica do vácuo e da permeabilidade magnética do vácuo conforme a seguintes relações:

$$\mathcal{E}_{R_{meio}} = \frac{\mathcal{E}_{meio}}{\mathcal{E}_0} \quad \text{e} \quad \mu_{R_{meio}} = \frac{\mu_{meio}}{\mu_0}$$

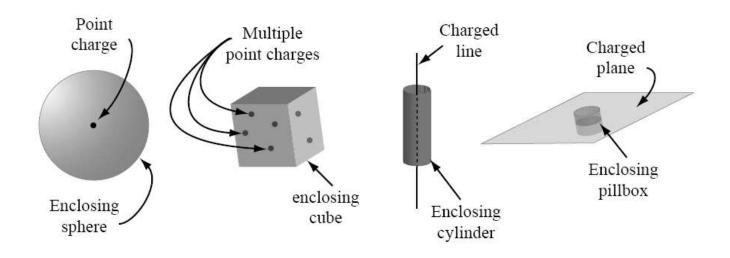
Por exemplo, se um determinado meio tem

$$\varepsilon_{meio} = 2 \times \frac{10^{-9}}{36\pi} = 2 \times \varepsilon_0$$
 e $\mu_{meio} = 4 \times 4\pi \times 10^{-7} = 4 \times \mu_0$

Então:
$$\varepsilon_{R_{meio}} = 2$$
 e $\mu_{R_{meio}} = 4$

A tabela 1 contém as versões pontual e integral das equações de Maxwell. Ambas são úteis em diferentes situações.

A forma integral são geralmente úteis em situações que apresentam completa simetria tais como: cartesiana, cilíndrica ou esférica;



Lei de Gauss

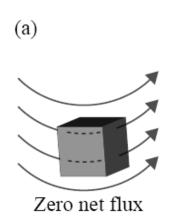
Integral

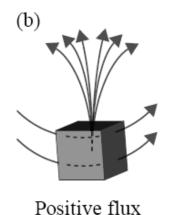
$$\oint_{S} \vec{E} \cdot dS = \frac{Q}{\varepsilon}$$

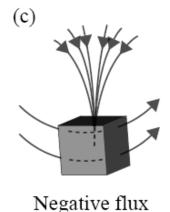
Cargas elétricas produzem campo elétrico, e o fluxo desse campo atravessando qualquer superfície fechada é proporcional à carga total contida dentro da superfície.

Diferencial
$$\vec{
abla} \cdot \vec{E} = rac{
ho_V}{
m \mathcal{E}}$$

O campo elétrico produzido cargas elétricas diverge, enquanto converge no caso de cargas negativas.







Lei de Gauss para o magnetismo

Integral

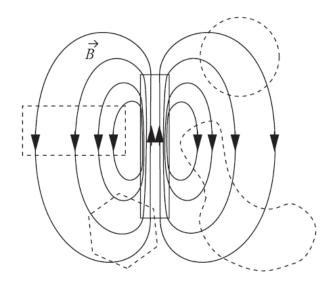
$$\oint_{S} \vec{B} \cdot d\vec{S} = 0$$

O fluxo magnético total que passa através de uma superfície fechada é zero. Ou seja, não existe "carga magnética".

Diferencial

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{B} = 0$$

A divergência do campo magnético em qualquer ponto é zero.



Lei de Faraday

Integral

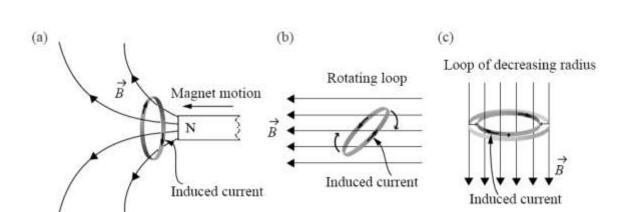
$$\left| \oint_C \vec{E} \cdot d\vec{l} \right| = -\int_S \frac{\partial \vec{B}}{\partial t} \cdot d\vec{S}$$

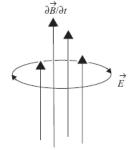
A variação do fluxo magnético através de uma superfície fechada induz uma força eletromotriz no caminho que contorna a superfície ou a variação do campo magnético induz um campo elétrico circulante.

Diferencial

$$\vec{\nabla} \times \vec{E} = -\frac{\partial B}{\partial t}$$

A variação temporal de um campo magnético produz um campo elétrico circulante.





Lei de Ampère

Integral

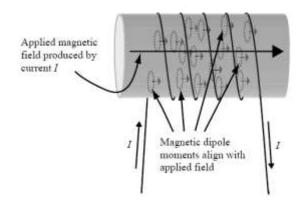
$$\oint_C \vec{H} \cdot d\vec{l} = \iint_S \left(\vec{J} + \varepsilon \frac{\partial \vec{E}}{\partial t} \right) \cdot d\vec{S}$$

Um corrente elétrica ou uma variação do campo elétrico através de uma superfície produz um campo magnético circulante ao redor de caminho da superfície.

Diferencial

$$|\vec{\nabla} \times \vec{B} = \mu \vec{J} + \mu \varepsilon \frac{\partial \vec{E}}{\partial t}|$$

Um campo magnético circulante é produzido ou por uma corrente elétrica e/ou por campo elétrico variante com o tempo.



Um aspecto importante dessas equações é a interdependência dos campos elétrico e magnético. Como um campo elétrico variante no tempo é uma fonte de campo magnético, e vice-versa, isso inspirou Maxwell a prever a existência das ondas eletromagnéticas.

Equações de Maxwell na forma fasorial

equações de Maxwell no domínio complexo, forma integral

$$\begin{cases} \oint_{C} \mathbf{\underline{E}} \cdot d\mathbf{l} = -j\omega \int_{S} \mathbf{\underline{B}} \cdot d\mathbf{S} \\ \oint_{C} \mathbf{\underline{H}} \cdot d\mathbf{l} = \int_{S} (\mathbf{\underline{J}} + j\omega \mathbf{\underline{D}}) \cdot d\mathbf{S} \\ \oint_{S} \mathbf{\underline{D}} \cdot d\mathbf{S} = \int_{v} \underline{\rho} dv \\ \oint_{S} \mathbf{\underline{B}} \cdot d\mathbf{S} = 0 \\ \mathbf{\underline{D}} = \varepsilon \mathbf{\underline{E}}, \ \mathbf{\underline{B}} = \mu \mathbf{\underline{H}}, \ \mathbf{\underline{J}} = \sigma (\mathbf{\underline{E}} + \mathbf{\underline{E}}_{i}) \end{cases}$$

equações de Maxwell no domínio complexo, forma diferencial

$$\begin{cases} \nabla \times \underline{\mathbf{E}} = -\mathrm{j}\omega\underline{\mathbf{B}} \\ \nabla \times \underline{\mathbf{H}} = \underline{\mathbf{J}} + \mathrm{j}\omega\underline{\mathbf{D}} \\ \nabla \cdot \underline{\mathbf{D}} = \underline{\rho} \\ \nabla \cdot \underline{\mathbf{B}} = 0 \end{cases}.$$