## Réduction d'un problème 2D à 1D et schéma numérique

#### 1. Problème initial en 2D

On considère l'équation aux dérivées partielles suivante sur un domaine rectangulaire :

$$\frac{\partial u}{\partial t} + \mathbf{v} \cdot \nabla u - \nu \Delta u = -\lambda u + f(t, \mathbf{s}), \tag{1}$$

οù

$$\mathbf{v} = (v_1, v_2), \quad \nabla u = \left(\frac{\partial u}{\partial x}, \frac{\partial u}{\partial y}\right), \quad \Delta u = \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2}.$$

### 2. Passage en 1D

Si le problème est homogène ou indépendant de y, on peut poser :

$$\frac{\partial u}{\partial y} = 0, \quad \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 0.$$

L'équation se réduit alors à une dimension :

$$\frac{\partial u}{\partial t} + v_1 \frac{\partial u}{\partial x} - \nu \frac{\partial^2 u}{\partial x^2} = -\lambda u + f(t, x), \tag{2}$$

avec u = u(t, x) et f = f(t, x).

#### 3. Conditions initiales et aux limites

• Condition initiale:

$$u(t = 0, x) = u_0(x), (3)$$

compatible avec les conditions aux limites.

• Conditions aux limites :

$$u(t, x = 0) = u_l(t)$$
 (Dirichlet non homogène à gauche), (4)

$$\frac{\partial u}{\partial x}(t, x = L) = g(t)$$
 (Neumann non homogène à droite). (5)

## 4. Schéma numérique en temps explicite

On discrétise l'espace sur N+1 points  $x_0=0,x_1,\ldots,x_N=L$  avec un pas  $\Delta x$ . Le schéma d'Euler explicite pour  $i=1,\ldots,N-1$  est :

$$u_i^{n+1} = u_i^n + \Delta t \left[ -v_1 \frac{u_i^n - u_{i-1}^n}{\Delta x} + \nu \frac{u_{i+1}^n - 2u_i^n + u_{i-1}^n}{\Delta x^2} - \lambda u_i^n + f_i^n \right].$$
 (6)

#### Conditions aux limites discrétisées

$$u_0^{n+1} = u_l^{n+1}$$
 (Dirichlet gauche), (7)

$$u_N^{n+1} = u_{N-1}^{n+1} + g^n \Delta x$$
 (Neumann droite, approximation première ordre). (8)

# Initialisation compatible avec les conditions aux limites

## 1) Problème

On cherche  $u_0(x)$  tel que :

$$u_0(0) = u_l$$
 (Dirichlet à gauche),  $u'_0(L) = g$  (Neumann à droite).

Une forme simple et compatible est une fonction affine (droite) :

$$u_0(x) = u_l + gx$$

Car alors:

$$u_0(0) = u_l, \quad u'_0(x) = g \implies u'_0(L) = g.$$

C'est la solution la plus simple et linéaire qui respecte exactement les deux conditions.

## 2) Vérification

À la main :

$$u_0(0) = u_l + g \cdot 0 = u_l \quad \checkmark$$

$$u_0'(x) = g \implies u_0'(L) = g \quad \checkmark$$