## Progetto 10 Semaforo

Informatica Industriale A.A 2018/2019 Pietro Colombo 793679

Carlo Radice 807159

- Introduzione al progetto
- Specifiche implementative
- Risultati delle simulazioni
- Casi particolari

- Introduzione al progetto
- Specifiche implementative
- Risultati delle simulazioni
- Casi particolari

## Introduzione al progetto

Condizioni operative del semaforo:

- NOMINAL: ROSSO acceso per 3 secondi, il VERDE per 5 secondi e il GIALLO sovrapposto al verde per 2 secondi;
- STANDBY: ROSSO e VERDE spenti e il GIALLO lampeggia, 1 secondo (acceso), 2 secondi (spento)
- MAINTENANCE: ROSSO, GIALLO e VERDE lampeggiano a intervalli regolari di 0.5 secondi. È
  possibile avere la durata del ROSSO pari a 6 secondi e del GIALLO pari a metà, una o due volte
  la durata del rosso.

All'avvio del semaforo va automaticamente in posizione MAINTENANCE.

Il semaforo è dotato dei segnali ENABLE e RESET

- ENABLE: è attivo alto, con ENABLE a '0' il semaforo è insensibile a qualsiasi controllo;
- RESET: è attivo basso, quando RESET transisce da '1' a '0' il semaforo ritorna nello stato di MAINTENANCE.

- Introduzione al progetto
- Specifiche implementative
- Risultati delle simulazioni
- Casi particolari

## **Specifiche implementative**

- Condizione operative del semaforo rappresentate dal segnale mode:
  - o '00' = MAINTENANCE
  - 0 '01' = STANDBY
  - '10' = NOMINAL

- Condizioni operative modalità MAINTENANCE rappresentate dal segnale **mod\_Maintenance**:
  - o '00' = i segnali ROSSO, GIALLO, VERDE lampeggiano a intervalli regolari di 0.5 secondi
  - o '01' = ROSSO acceso per 6 secondi, GIALLO acceso per 3 secondi
  - o '10' = ROSSO acceso per 6 secondi, GIALLO acceso per 6 secondi
  - '11' = ROSSO acceso per 6 secondi, GIALLO acceso per 12 secondi

ClockFrequencyHz 100 Hz

## Specifiche implementative: counter

- ad ogni ciclo di clock aggiorno i Ticks
- aggiorno i millisecondi quando Ticks è uguale a clockfrequency -10

 aggiorno i secondi quando i millisecondi sono uguali a 900 e azzero i millisecondi

- clk:in std\_logic;
- nRst: in std\_logic;
- milliseconds: inout integer := 0;
- seconds: inout integer := 0;
- nRstTimer : in std\_logic

```
if rising edge (clk) then
   if nRstTimer = 'l' then
       Ticks <= 0:
       milliseconds <= 0;
        seconds <= 0;
   end if:
   -- if the negative reset signal is active
   if nRst = '0' then
       Ticks <= 0:
       milliseconds <= 0;
       seconds <= 0;
   else
        report "reset = 1";
        -- True one every 10 milliseconds
       if Ticks = ClockFrequencyHz - 10 then
            report "tick = 0";
           Ticks <= 0;
            -- True every second
            if milliseconds = 900 then
                report "aggiorno i secondi";
                milliseconds <= 0;
                seconds <= seconds + 1;
                report "aggiorno i millisecondi";
                milliseconds <= milliseconds + 100:
            end if:
       else
            Ticks <= Ticks + 10:
       end if:
   end if:
end if:
```

## Specifiche implementative: semaforo nominal

Per i primi 3 secondi rimane acceso il rosso
Per i successivi 3 secondi accendo il verde
Per i successivi 2 secondi accendo il verde e il giallo
clk: in std\_logic;
mode: inout std\_logic\_vector (1 downto 0):= "10";
red, green, yellow: out std\_logic:= '0';
nRst: in std\_logic;
milliseconds: in integer;
seconds: in std\_logic;
nRstTimer: inout std\_logic:= '0';

mod Maintenance: in std logic vector (1 downto 0

```
if (mode = "10") then
    --nominal
    report "nominal";
    if (seconds < 3) then
        red <= '1';
        yellow <= '0';
        green <= '0';
    else
        red <= '0';
        if (seconds < 8) then
            green <= 'l';
            if (seconds >= 6) then
                vellow <= '1';
            end if:
        else
            green <= '0';
            vellow <= '0';
            nRstTimer <= 'l';
            red <= '1';
        end if:
    end if:
end if:
```

## Specifiche implementative: semaforo standby

- Per il primo secondo accendo il giallo
- Per i successivi 3 secondi tengo tutto spento

```
if (mode = "01") then
    --standby
    report "standby";
    if (seconds < 1) then
        yellow <= 'l';
        red <= '0';
        green <= '0';
    else
        if (seconds < 3) then
            yellow <= '0';
        else
            nRstTimer <= 'l';
            yellow <= 'l';
        end if:
    end if:
```

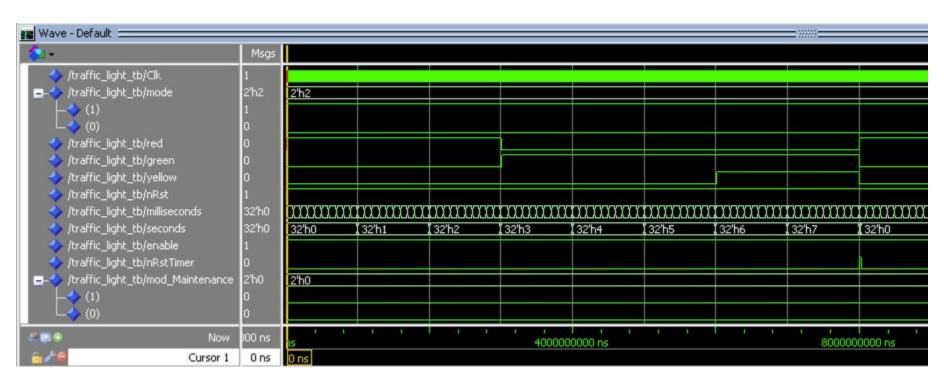
# Specifiche implementative: semaforo maintenance

- '00' = i segnali ROSSO,
   GIALLO, VERDE lampeggiano
   a intervalli regolari di 0.5
   secondi
- '01' = ROSSO acceso per 6 secondi, GIALLO acceso per 3 secondi
- '10' = ROSSO acceso per 6 secondi, GIALLO acceso per 6 secondi
- '11' = ROSSO acceso per 6 secondi, GIALLO acceso per 12 secondi

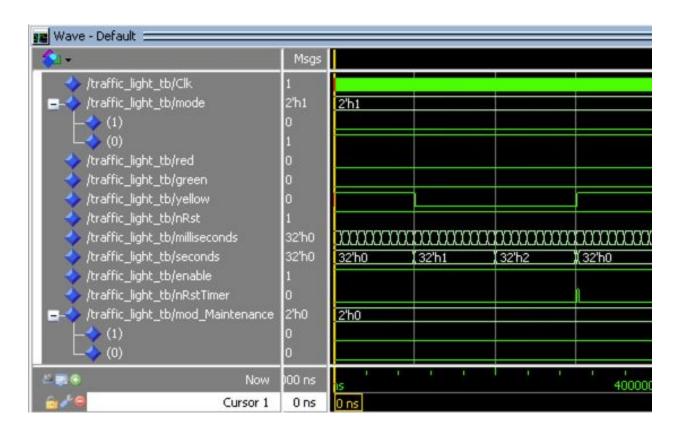
```
if (mode = "00") then
    --maintenance
    report "maintenace";
    if (mod_Maintenance = "00") then
        if (seconds = 0 and milliseconds < 500) then
            red <= '1';
            yellow <= '0';
            green <= '0';
            if (seconds < 1) then
                red <= '0';
                vellow <= 'l';
                if (milliseconds < 500 and seconds >= 1) then
                    vellow <= '0';
                    green <= '1';
                    nRstTimer <= '1':
                    green <= '0';
                    red <= '1';
                end if:
            end if:
        end if;
    else
        if (seconds < 6) then
            red <= '1';
            yellow <= '0';
            green <= '0';
            if ((seconds < 9 and mod_Maintenance = "01") or (seconds < 12 and mod_Maintenance = "10")
                    or (seconds < 18 and mod Maintenance = "11")) then
                -- in base alla modalita la durata del giallo cambia
                red <= '0';
                yellow <= 'l';
            else
                nRstTimer <= 'l';
                yellow <= '0';
                red <= '1';
            end if:
        end if;
    end if:
else
```

- Introduzione al progetto
- Specifiche implementative
- Risultati delle simulazioni
- Casi particolari

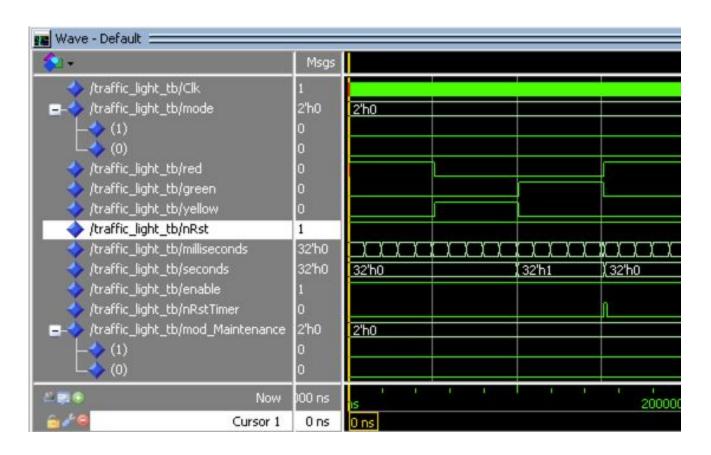
• '10' = NOMINAL: ROSSO on 3 sec, VERDE on 5 sec, GIALLO sovrapposto al verde per 2 sec.



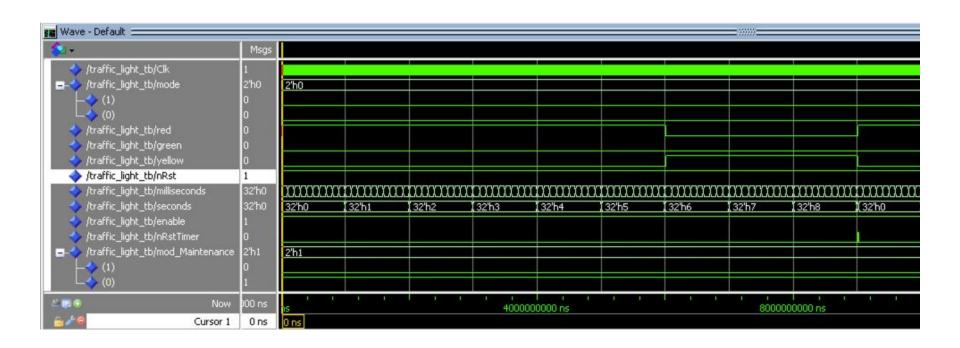
• '01' = STANDBY: GIALLO on 1 sec, GIALLO off 2 sec.



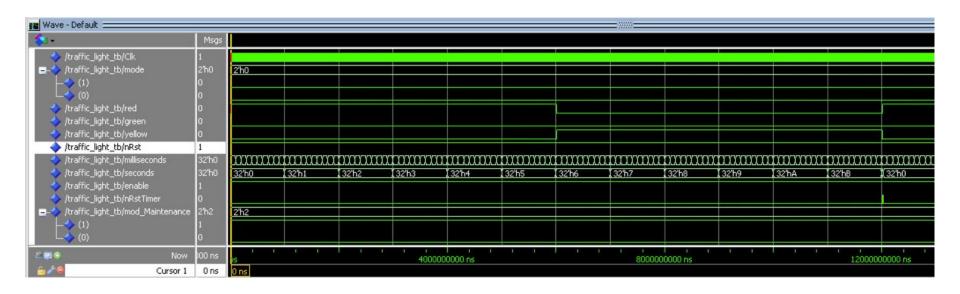
- '00' = MAINTENANCE:
  - o '00' = i segnali ROSSO, GIALLO, VERDE lampeggiano a intervalli regolari di 0.5 secondi



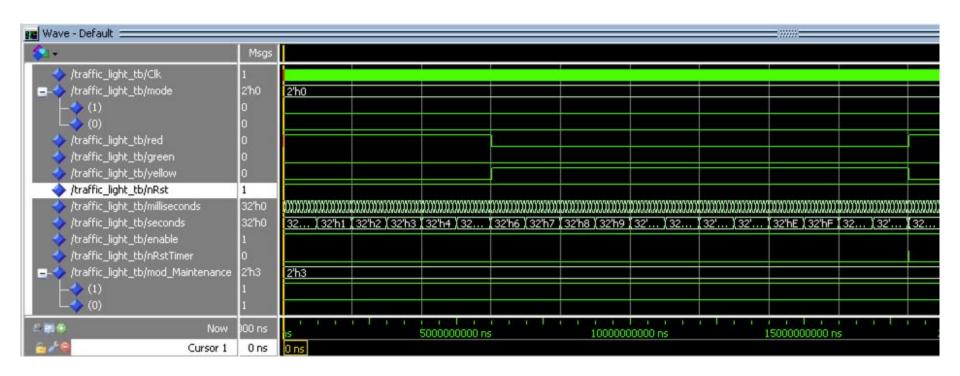
- '00' = MAINTENANCE:
  - o '01' = ROSSO acceso per 6 secondi, GIALLO acceso per 3 secondi



- '00' = MAINTENANCE:
  - o '10' = ROSSO acceso per 6 secondi, GIALLO acceso per 6 secondi



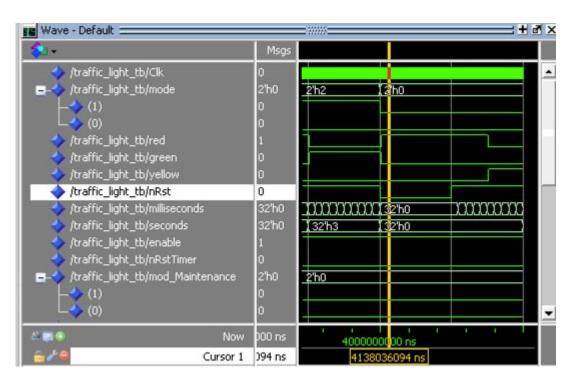
- '00' = MAINTENANCE:
  - o '11' = ROSSO acceso per 6 secondi, GIALLO acceso per 12 secondi



- Introduzione al progetto
- Specifiche implementative
- Risultati delle simulazioni
- Casi particolari

#### Casi Particolari

 Reset attivo basso, passo alla modalità Maintenance (lampegiano ad intervalli regolari di 0.5 secondi)



#### Conclusioni

Il lavoro effettuato consiste nell'implementazione di un semaforo

Il sistema si comporta come definito da progetto secondo le varie modalità.

Dopo aver effettuato le simulazioni

• i risultati sono coerenti con quanto richiesto dal progetto