

Programación y Estructuras de Datos Avanzadas

Primera práctica

Carlos Caride Santeiro

1/12/2017

1. Datos personales

- Nombre y código de la asignatura: **Programación y Estructuras de Datos Avanzadas (71902019)**
- Título de la práctica: **Robot desplazándose en un circuito**
- Nombre y Apellidos: **Carlos Caride Santeiro**
- DNI: **44446239G**
- Centro asociado: **Ourense**

2. ENUNCIADO DE LA PRÁCTICA: Robot desplazándose en un circuito

Sea un robot R que dispone de una batería de N unidades de energía y se encuentra en un circuito por el que puede desplazarse. El objetivo es que R se desplace desde el punto en el que se encuentra hasta el punto de salida S del circuito, contando con que en el camino se puede encontrar con obstáculos, O , que son infranqueables. El paso por una casilla franqueable supone un gasto de energía igual al valor que indica la casilla, que deberá ser mayor que 0. Se busca un algoritmo que permita al robot llegar al punto S gastando el mínimo de energía.

El circuito se puede representar mediante una matriz de dimensiones $n \times m$ en la que desde cada elemento se puede acceder a un elemento adyacente con el consumo de energía que indique la casilla. En el apartado 3.8 del texto base se puede ver un ejemplo detallado de un circuito concreto. El esquema que se utilizará para su resolución será el indicado en el texto base para este problema: **esquema voraz**, en particular la solución basada en el algoritmo de Dijkstra.

3. Descripción del esquema algorítmico utilizado y como se aplica al problema

3.1. Descripción algoritmo de Dijkstra

Como se indica en el enunciado de la práctica, la solución se basa en el algoritmo de Dijkstra. El algoritmo de Dijkstra, también llamado algoritmo de caminos mínimos, es un algoritmo para la determinación del camino más corto dado un vértice origen al resto de los vértices en un grafo con pesos en cada arista. Su nombre se refiere a *Edsger Dijkstra*, quien lo describió por primera vez en 1959.

La idea subyacente en este algoritmo consiste en ir explorando todos los caminos más cortos que parten del vértice origen y que llevan a todos los demás vértices; cuando se obtiene el camino más corto desde el vértice origen, al resto de vértices que componen el grafo, el algoritmo se detiene. El algoritmo es una especialización de la búsqueda de costo uniforme, y como tal, no funciona en grafos con aristas de coste negativo (al elegir siempre el nodo con distancia menor, pueden quedar excluidos de la búsqueda nodos que en próximas iteraciones bajarían el costo general del camino al pasar por una arista con costo negativo).

Este algoritmo utiliza dos conjuntos de nodos, S y C . S contiene los nodos ya seleccionados y cuya distancia mínima al origen ya se conoce y C contiene los demás nodos, $C = N \setminus S$, aquellos cuya distancia mínima al origen no se conoce todavía. Al inicio del algoritmo S sólo contiene el nodo origen y cuando finaliza el algoritmo contiene todos los nodos del grafo y además se conocen las longitudes mínimas desde el origen a cada uno de ellos. La función de selección elegirá en cada paso el nodo de C cuya distancia al origen sea mínima.

El algoritmo de Dijkstra utiliza la noción de *camino especial*. Un camino desde el nodo origen hasta otro nodo es especial si todos los nodos intermedios del camino pertenecen a S , es decir, se conoce el camino mínimo desde el origen a cada uno de ellos. Hará falta un array, `especial[]`, que en cada paso del algoritmo contendrá la longitud del camino especial más corto (si el nodo está en S), o el camino más corto conocido (si el nodo está en C) que va desde el origen hasta cada nodo del grafo. Cuando se va a añadir un nodo a S , el camino especial más corto hasta ese nodo es también el más corto de todos los caminos posibles hasta él. Cuando finaliza el algoritmo todos los nodos están en S y por lo tanto todos los caminos desde el origen son caminos especiales.

Las longitudes o distancias mínimas que se esperan calcular con el algoritmo estarán almacenadas en el array `especial[]`.

Se supone que los nodos están numerados de 1 a n , por lo que $N = 1, 2, \dots, n$, y que el nodo 1 es el nodo origen. También se supone que la función `Distancia()` devolverá la distancia o coste entre los dos nodos que son sus argumentos. Si existe una arista entre dichos nodos devolverá la etiqueta o peso asociado, en caso de que no exista una arista devolverá un valor representativo o suficientemente grande, por ejemplo ∞ .

```
tipo VectorNat = matriz [0..n] de natural
fun Dijkstra (G = <N,A>: grafo): VectorNat
  var
    especial: VectorNat
    C: conjunto de nodos
  fvar
    C = {2, 3, ..., n}
  para i ← 2 hasta n hacer
    especial[i] ← Distancia(1, i)
  fpara
  mientras C contenga mas de 1 nodo hacer
    v ← nodo ∈ C que minimiza especial[v]
    C ← C \ {v}
    para cada w ∈ C hacer
      especial[w] ← min(especial[w], especial[v] + Distancia(v, w))
    fpara
  fmientras
  dev especial[]
ffun
```

El bucle **mientras** se ejecuta $n - 2$ veces ya que cuando sólo queda un nodo en C no va a haber más modificaciones en el array `especial[]`. Si además de calcular el coste del camino mínimo desde el origen se quiere saber por dónde pasan los caminos, es necesario utilizar un array adicional, `predecesor[2 .. n]`, siendo `predecesor[i]` el identificador del nodo que precede al nodo i -ésimo en el camino más corto desde el origen. Añadiendo esta nueva funcionalidad el algoritmo quedaría:

```
tipo VectorNat = matriz [0..n] de natural
fun Dijkstra (G = <N,A>: grafo): VectorNat, VectorNat
  var
```

```

    especial, predecesor: VectorNat
    C: conjunto de nodos
fvar
C={2,3,...,n}
para i ← 2 hasta n hacer
    especial[i] ← Distancia(1, i)
    predecesor[i] ← 1
fpara
mientras C contenga mas de 1 nodo hacer
    v ← nodo ∈ C que minimiza especial[v]
    C ← C \ {v}
    para cada w ∈ C hacer
        si especial[w] > especial[v] + Distancia(v,w) entonces
            especial[w] ← especial[v] + Distancia(v,w)
            predecesor[w] ← v
        fsi
    fpara
fmientras
dev especial[], predecesor[]
ffun

```

3.2. Aplicación al problema

El tablero o circuito se puede modelar como un grafo en el que cada casilla es un nodo y el contenido de la casilla el coste energético de acceder a dicho nodo por alguna de sus aristas incidentes. El grafo resultante es dirigido y por lo tanto la matriz no es simétrica.

Para un tablero de 5×5 , los nodos se han numerado del 1 al 25 empezando por la posición (1,1) del tablero, siguiendo por la (1,2), (1,3),...hasta la (5,5). Dada una posición (i,j) del tablero, le corresponde el número de nodo $(i-1) \times 5 + j$. En la posición del tablero en el que está el robot R , el coste de acceder a ella desde un nodo que no sea un obstáculo es 0, ya que no se indica otro posible coste, lo mismo ocurre con la posición S .

Con esta representación, el problema se reduce a encontrar un camino de coste mínimo desde la posición en la que se encuentra el robot, R , hasta la posición S . Este problema se puede solucionar utilizando el algoritmo de Dijkstra para calcular la longitud del camino mínimo que va desde el origen hasta el resto de los nodos del grafo. En este caso, el algoritmo Dijkstra se detendrá una vez que el camino hasta el nodo S ya se haya calculado, obteniendo así la ruta de coste mínimo en el camino de R a S .

El algoritmo de Dijkstra adaptado a este problema es el siguiente:

```

tipo VectorNat = matriz[0..n] de natural
fun Dijkstra (G = (N,A): grafo, R: natural, S: natural): VectorNat, VectorNat
var
    especial, predecesor: VectorNat
    C: conjunto de nodos
fvar
C={1,2,3,...,n} excepto R
para i ← 1 hasta n ∧ i ≠ R hacer
    especial[i] ← Distancia(R, i)
    predecesor[i] ← R
fpara
mientras C contenga al nodo S hacer
    v ← nodo ∈ C que minimiza especial[v]
    C ← C \ {v}
    si v ≠ S entonces

```

```
para cada  $w \in C$  hacer
    si especial[w] > especial[v] + Distancia(v,w) entonces
        especial[w] ← especial[v] + Distancia(v,w)
        predecesor[w] ← v
    fsi
fpara
fsi
fmientras
dev especial[], predecesor[]
ffun
```

4. Demostración de optimalidad

La demostración de que el algoritmo de Dijkstra calcula los caminos de menor coste o longitud desde un nodo tomado como origen a los demás nodos del grafo se realiza por inducción. Se trata de demostrar que:

1. Si un nodo $i \neq 1$ está en S , entonces **especial**[i] almacena la longitud del camino más corto desde el origen, hasta el nodo i .
2. Si un nodo i no está en S , entonces **especial**[i] almacena la longitud del camino especial más corto desde el origen hasta el nodo i .

Además, por hipótesis estos dos puntos se cumplen inmediatamente antes de añadir un nodo v al conjunto S .

Base: inicialmente sólo el nodo inicial está en S , por lo que el punto inicial está demostrado. Para el resto de los nodos el único camino especial posible es el camino directo al nodo inicial, cuya distancia es la que le asigna el algoritmo a **especial**[i], por lo que el segundo punto también está demostrado.

Paso inductivo: como los nodos que ya están en S no se vuelven a examinar, el punto inicial se sigue cumpliendo antes de añadir un nodo v a S . Antes de poder añadir el nodo v a S hay que comprobar que **especial**[v] almacene la longitud del camino más corto o de menor coste desde el origen hasta v . Por hipótesis, **especial**[v] almacena la longitud del camino especial más corto, por lo que hay que verificar que dicho camino no pase por ningún nodo que no pertenece a S . Suponiendo que en el camino más corto desde el origen a v hay uno o más nodos, que no son v , que no pertenecen a S . Sea x el primer nodo de este tipo. Como x no está en S , **especial**[x] almacena la longitud del camino especial desde el origen hasta x . Como el algoritmo ha seleccionado a v antes que a x , **especial**[x] no es menor que **especial**[v]. Por lo tanto, la distancia total hasta v a través de x es como mínimo **especial**[v], y el camino a través de x no puede ser más corto que el camino especial que lleva a v . Por lo tanto, cuando se añade v a S se cumple el punto 1.

Con respecto al punto 2, considerando un nodo u que no sea v y que no pertenece a S . Cuando se añade v a S puede darse una de dos posibles situaciones: (1) **especial**[u] no cambia porque no se encuentra un camino más corto a través de v o, (2) **especial**[u] si cambia porque se encuentra un camino más corto a través de v y quizás de algún otro u otros nodos de S . En este caso (2), sea x el último nodo de S visitado antes de llegar a u . La longitud de ese camino será **especial**[x] + **Distancia**(x,u). Se podría pensar que para calcular el nuevo valor de **especial**[u] habría que comparar el valor anterior de **especial**[u] con los valores de **especial**[x] + **Distancia**(x,u) para todo $x \in S$, incluyendo a v . Pero esa comparación ya se hizo cuando se añadió x a S por lo que **especial**[x] no ha cambiado desde entonces. Por lo tanto, el cálculo del nuevo valor de **especial**[u] se puede hacer comparando solamente su valor anterior con **especial**[v] + **Distancia**(v,u). Como esto es lo que hace el algoritmo, el punto 2 también se cumple cuando se añade un nuevo nodo v a S .

Al finalizar el algoritmo todos los nodos excepto uno estarán en S y el camino más corto desde el origen hasta dicho nodo es un camino especial. Por lo que queda demostrado que el algoritmo de Dijkstra calcula los caminos de menor coste o longitud desde un nodo tomado como origen a los demás nodos del grafo.

5. Coste computacional del algoritmo utilizado

En cuanto al coste, sea $G = \langle N, A \rangle$ un grafo, con n nodos y a aristas. Las tareas de inicialización están en $O(n)$. La selección de v dentro del bucle **mientras** requerirá examinar $n - 1, n - 2, \dots, 2$ valores de `especial[]` en los sucesivos pasos. Como el bucle **para** interno se ejecutará $n - 2, n - 3, \dots, 1$ veces, el tiempo requerido por el algoritmo de Dijkstra está en $O(n^2)$.

6. Alternativas al esquema utilizado

El coste computacional se puede reducir si se consigue evitar examinar todo el array `especial[]` cada vez que se quiere asignar a v el nodo de coste mínimo. Para ello, se podría utilizar un montículo de mínimos que almacenara los nodos de los que aún no se ha determinado su camino de coste mínimo desde el origen. Es decir, el montículo contendría los nodos de C , y en la raíz estaría el que minimiza el valor de `especial[]`. La inicialización del montículo está en $O(n)$. La instrucción que elimina v del conjunto e se traduce en eliminar la raíz del montículo, que está en $O(\log n)$. Si encontramos un nodo w tal que a través de v encontramos un camino menos costoso, debemos actualizar el montículo con w y ubicarlo según su valor de `especial[w]`, lo que requiere un tiempo que está en $O(\log n)$. Esto se hace como mucho una vez por cada arista del grafo. Por ello, se elimina la raíz del montículo $n - 2$ veces y se realizan operaciones flotar un máximo de a veces, lo que da un tiempo que está en $O((n + a) \log n)$. Si el grafo es conexo, $n - 1 \leq a \leq n^2$. Si el grafo es disperso, el número de aristas es pequeño y cercano a n , y la implementación con montículo está en $O(a \log n)$. Si el grafo es denso, el coste pasa a estar en $O(n^2 \log n)$ y la implementación sin montículo es preferible.

En el caso del problema, el uso de montículos sería recomendable, dado que $n - 1 \leq a \leq n^2$ con un coste de para el caso de un mapa de $m \times n$. Se tiene un total de $m \times n$ nodos y un máximo de $4 \times 3 + 2(m - 2) + 2(n - 2) + 8(n - 2)(m - 2)$ aristas. En la tabla 1 se indica el coste de diferentes tamaños de mapa. Se puede comprobar que, a mayor tamaño de mapa, el uso de montículos se hace más recomendable.

Núm. filas	Núm. col.	Núm. vért.	Núm. max. ar.	Sin mont. $O(n^2)$	Con mont. $O((n + a) \log n)$
5	5	25	96	625	169
10	10	100	556	10.000	1.312
20	20	400	2.676	160.000	8.004
50	50	2.500	18.636	6.250.000	71.818

Tabla 1: Costes para diferentes valores de mapas

7. Datos de prueba

Para la comprobación del algoritmo se realizan 5 pruebas.

7.1. Prueba 1

7.1.1. Circuito

Circuito de ejemplo (ejemplo del apartado 3.8 del texto base):

O	S	O	2	1
3	1	3	1	1
1	6	6	O	6
1	2	O	R	4
7	1	1	2	6

7.1.2. Resultado obtenido

$R[4,4], [5,3], [5,2], [4,1], [3,1], [2,2], S[1,2]$

Energía total consumida: 5

7.2. Prueba 2

7.2.1. Circuito

O	1	O	O	O
1	O	1	5	5
S	O	1	5	5
5	O	1	5	R
5	O	5	1	5

7.2.2. Resultado obtenido

$R[4,5], [5,4], [4,3], [3,3], [2,3], [1,2], [2,1], S[3,1]$

Energía total consumida: 6

7.3. Prueba 3

7.3.1. Circuito

O	1	O	O	O
1	O	1	5	5
S	O	1	5	5
5	O	1	5	R
5	5	5	1	5

7.3.2. Resultado obtenido

$R[4,5], [5,4], [4,3], [3,3], [2,3], [1,2], [2,1], S[3,1]$

Energía total consumida: 6

7.4. Prueba 4

7.4.1. Circuito

O	O	O	O	O
1	O	1	5	5
S	O	1	5	5
5	O	1	5	R
5	5	5	1	5

7.4.2. Resultado obtenido

R[4,5] , [5,4] , [4,3] , [5,2] , [4,1] , S[3,1]

Energía total consumida: 12

7.5. Prueba 5

7.5.1. Circuito

1	1	1	1	1
O	O	1	5	5
S	O	1	5	5
O	O	1	5	R
5	5	5	1	5

7.5.2. Resultado obtenido

Se obtiene excepción por no ser un circuito que se pueda resolver con los datos introducidos.

7.6. Resultado las pruebas

A la vista de los resultados obtenidos por el algoritmo, se estima que este es correcto. Se han probado casos de una única solución, así como de otros con varias o ninguna, obteniéndose siempre el camino mas corto.

8. ANEXO: Código fuente

Listado de archivos:

8.1. robot.Casilla

```
1  /*
2  * Archivo: Casilla.java
3  * Autor: Carlos Caride Santeiro
```

```
4  * DNI: 44446239G
5  * Email: ccaride5@alumno.uned.es
6  * Fecha: 01/12/2017
7  * Asignatura: Programación y Estructuras de Datos Avanzadas.
8  * Trabajo: Práctica 1 (2017-2018)
9  */
10
11 package robot;
12
13 /**
14  * Representa una casilla del circuito
15  */
16 public class Casilla {
17     /**
18      * Valor infinito
19      */
20     public static final int COSTE_INFINITO = 99999;
21
22     private TipoCasilla tipo;
23     private int valorCasilla;
24
25     /**
26      * Retorna el tipo de casilla
27      * @return el tipo de casilla
28      */
29     public TipoCasilla getTipo() {
30         return tipo;
31     }
32
33     /**
34      * Establece el tipo de casilla
35      * @param tipo el tipo a establecer
36      */
37     public void setTipo(TipoCasilla tipo) {
38         this.tipo = tipo;
39     }
40
41     /**
42      * Retorna el valor de la casilla
43      * @return el valor de la casilla
44      */
45     public int getValorCasilla() {
46         return valorCasilla;
47     }
48
49     /**
50      * Establece el valor de la casilla
51      * @param valorCasilla el valor de la casilla
52      */
53     public void setValorCasilla(int valorCasilla) {
54         this.valorCasilla = valorCasilla;
55     }
56
57     /**
58      * Constructor genérico
59      */
60 }
```



```
60     public Casilla(){
61         this(TipoCasilla.NoAccesible, COSTE_INFINITO);
62     }
63
64     /**
65      * Constructor de una nueva casilla indicando el tipo y coste
66      * @param tipo el tipo de casilla
67      * @param coste el coste de atravesar la casilla
68      */
69     public Casilla(TipoCasilla tipo, int coste){
70         this.tipo = tipo;
71         valorCasilla = coste;
72     }
73 }
```

8.2. robot.Circuito

```
1  /*
2   * Archivo: Circuito.java
3   * Autor: Carlos Caride Santeiro
4   * DNI: 44446239G
5   * Email: ccaride5@alumno.uned.es
6   * Fecha: 01/12/2017
7   * Asignatura: Programación y Estructuras de Datos Avanzadas.
8   * Trabajo: Práctica 1 (2017-2018)
9   */
10
11 package robot;
12
13 import java.io.BufferedReader;
14 import java.io.File;
15 import java.io.FileNotFoundException;
16 import java.io.FileReader;
17 import java.io.IOException;
18 import java.io.PrintStream;
19 import java.util.ArrayList;
20 import robot.grafos.Grafo;
21 import robot.grafos.voraces.Dijkstra;
22
23 /**
24  * Representa el circuito que se tiene que resolver
25  */
26 public class Circuito {
27
28     private int numeroFilas;
29     private int numeroColumnas;
30     private int posicionRobot;
31     private int posicionRobotColumna;
32     private int posicionRobotFila;
33     private int posicionSalida;
34     private int posicionSalidaColumna;
35     private int posicionSalidaFila;
36     private boolean traza;
37     private String ficheroEntrada;
38     private String ficheroSalida;
```

```
39 private Casilla[][] circuito;
40 private Grafo grafo;
41
42 /**
43  * Constructor genérico
44  */
45 public Circuito() {
46     this(false, null, null);
47 }
48
49 /**
50  * Constructor de circuito con ficheros de entrada y salida
51  * @param ficheroEntrada Fichero que tiene descrito el circuito
52  * @param ficheroSalida Fichero donde se almacenará la solución
53  */
54 public Circuito(String ficheroEntrada, String ficheroSalida) {
55     this(false, ficheroEntrada, ficheroSalida);
56 }
57
58 /**
59  * Constructor de circuito con ficheros de entrada y salida con traza
60  * @param traza Verdadero si se desea imprimir la traza
61  * @param ficheroEntrada Fichero que tiene descrito el circuito
62  * @param ficheroSalida Fichero donde se almacenará la solución
63  */
64 public Circuito(boolean traza, String ficheroEntrada,
65     String ficheroSalida) {
66     this.traza = traza;
67     this.ficheroEntrada = ficheroEntrada;
68     this.ficheroSalida = ficheroSalida;
69     posicionRobot = -1;
70     posicionRobotFila = -1;
71     posicionRobotColumna = -1;
72     posicionSalida = -1;
73     posicionSalidaColumna = -1;
74     posicionSalidaFila = -1;
75 }
76
77 /**
78  * Carga los datos correspondientes del circuito contenidos en el fichero
79  * @return Verdadero en caso de que esté todo correcto
80  */
81 public boolean cargarDatos() {
82     // Comprobamos que se indicara el nombre del fichero
83     if (ficheroEntrada.isEmpty()) {
84         System.out.println("ERROR: No se indicó fichero de entrada");
85         return false;
86     }
87     try {
88         FileReader f = new FileReader(ficheroEntrada);
89         BufferedReader b = new BufferedReader(f);
90         String cadena;
91         // Leemos la definición del circuito (num. filas y columnas)
92         cadena = b.readLine();
93         numeroFilas = Integer.parseInt(cadena);
94         cadena = b.readLine();
```

```
95         numeroColumnas = Integer.parseInt(cadena);
96         circuito = new Casilla[numeroFilas][numeroColumnas];
97
98         // Comenzamos la lectura del fichero
99         for (int i = 0; i < numeroFilas; i++) {
100             for (int j = 0; j < numeroColumnas; j++) {
101                 cadena = b.readLine();
102
103                 if (cadena.equalsIgnoreCase("R")) {
104                     if (posicionRobotFila != -1) {
105                         System.out.println("ERROR: Se encontró más de una "
106                             + "posición inicial del robot");
107                         b.close();
108                         return false;
109                     }
110                     posicionRobotFila = i;
111                     posicionRobotColumna = j;
112                     circuito[i][j] = new Casilla(TipoCasilla.Robot, 0);
113                 } else if (cadena.equalsIgnoreCase("O")) {
114                     circuito[i][j] = new Casilla(TipoCasilla.Obstaculo,
115                         Casilla.COSTE_INFINITO);
116                 } else if (cadena.equalsIgnoreCase("S")) {
117                     if (posicionSalidaFila != -1) {
118                         System.out.println("ERROR: Se encontró más de una "
119                             + "salida");
120                         b.close();
121                         return false;
122                     }
123
124                     if (i != 0
125                         && i != (numeroFilas - 1)
126                         && j != 0
127                         && j != (numeroColumnas - 1)) {
128                         System.out.println("ERROR: La salida no se "
129                             + "encuentra en una casilla periférica");
130                         b.close();
131                         return false;
132                     }
133                     posicionSalidaFila = i;
134                     posicionSalidaColumna = j;
135
136                     circuito[i][j] = new Casilla(TipoCasilla.Salida, 0);
137                 } else {
138                     circuito[i][j] = new Casilla(TipoCasilla.Franqueable,
139                         Integer.parseInt(cadena));
140                 }
141             }
142         }
143         b.close();
144     } catch (FileNotFoundException ex) {
145         System.out.println("ERROR: No se encontró el fichero de entrada");
146         return false;
147     } catch (IOException | NumberFormatException ex) {
148         System.out.println("ERROR: El formato del fichero es erróneo");
149         return false;
150     }
```

```
151
152 // Comprobamos que haya un robot en el circuito y calculamos su nodo
153 if (posicionRobotFila == -1) {
154     System.out.println("ERROR: No se encontró posición inicial del"
155         + " robot");
156     return false;
157 } else {
158     posicionRobot = posicionRobotFila * numeroFilas +
159         posicionRobotColumna;
160 }
161
162 // Comprobamos que haya una salida en el circuito y calculamos su nodo
163 if (posicionSalidaFila == -1) {
164     System.out.println("ERROR: No se encontró ninguna salida");
165     return false;
166 } else {
167     posicionSalida = posicionSalidaFila * numeroFilas +
168         posicionSalidaColumna;
169 }
170
171 // Creamos el grafo del circuito
172 crearGrafo();
173
174 return true;
175 }
176
177 /**
178  * Crea el grafo correspondiente al circuito leído
179  */
180 private void crearGrafo() {
181     grafo = new Grafo(numeroColumnas * numeroFilas);
182
183     // Se calcula el valor de cada casilla, así como los costes de las
184     // casillas adyacentes.
185     for (int i = 0; i < numeroFilas; i++) {
186         for (int j = 0; j < numeroColumnas; j++) {
187             if (circuito[i][j].getTipo() == TipoCasilla.Obstaculo) {
188                 continue;
189             }
190
191             int verticeActual = i * numeroFilas + j;
192             int valor = circuito[i][j].getValorCasilla();
193
194             if (i != 0) {
195                 if (j != 0) {
196                     if (circuito[i - 1][j - 1].getTipo() !=
197                         TipoCasilla.Obstaculo) {
198                         grafo.aniadirArista(verticeActual - numeroColumnas
199                             - 1, verticeActual, valor);
200                     }
201                 }
202                 if (circuito[i - 1][j].getTipo() != TipoCasilla.Obstaculo) {
203                     grafo.aniadirArista(verticeActual - numeroColumnas,
204                         verticeActual, valor);
205                 }
206                 if (j != (numeroColumnas - 1)) {
```

```
207         if (circuito[i - 1][j + 1].getTipo() !=
208             TipoCasilla.Obstaculo) {
209             grafo.aniadirArista(verticeActual - numeroColumnas
210                 + 1, verticeActual, valor);
211         }
212     }
213 }
214
215 if (j != 0) {
216     if (circuito[i][j - 1].getTipo() != TipoCasilla.Obstaculo) {
217         grafo.aniadirArista(verticeActual - 1, verticeActual,
218             valor);
219     }
220 }
221 if (j != (numeroColumnas - 1)) {
222     if (circuito[i][j + 1].getTipo() != TipoCasilla.Obstaculo) {
223         grafo.aniadirArista(verticeActual + 1, verticeActual,
224             valor);
225     }
226 }
227
228 if (i < (numeroFilas - 1)) {
229     if (j != 0) {
230         if (circuito[i + 1][j - 1].getTipo() !=
231             TipoCasilla.Obstaculo) {
232             grafo.aniadirArista(verticeActual + numeroColumnas
233                 - 1, verticeActual, valor);
234         }
235     }
236     if (circuito[i + 1][j].getTipo() != TipoCasilla.Obstaculo) {
237         grafo.aniadirArista(verticeActual + numeroColumnas,
238             verticeActual, valor);
239     }
240     if (j != (numeroColumnas - 1)) {
241         if (circuito[i + 1][j + 1].getTipo() !=
242             TipoCasilla.Obstaculo) {
243             grafo.aniadirArista(verticeActual + numeroColumnas
244                 + 1, verticeActual, valor);
245         }
246     }
247 }
248 }
249 }
250 }
251
252 /**
253  * Resuelve el circuito mediante el algoritmo de Dijkstra
254  */
255 public void resolver() throws FileNotFoundException, IOException {
256     Dijkstra d;
257     PrintStream ps;
258     if (ficheroSalida.isEmpty()) {
259         ps = System.out;
260     } else {
261         File f = new File(ficheroSalida);
262         if (f.exists()) {
```

```
263         f.delete();
264     }
265     f.createNewFile();
266     ps = new PrintStream(f);
267 }
268 if (!traza) {
269     d = new Dijkstra(grafo, posicionRobot, posicionSalida);
270 } else {
271     d = new Dijkstra(grafo, posicionRobot, posicionSalida, ps);
272     ps.println();
273 }
274 imprimirSolucion(d, ps);
275 }
276
277 /**
278  * Imprime la solución que se ha obtenido
279  */
280 private void imprimirSolucion(Dijkstra d, PrintStream ps) {
281     int[] predecesor = d.getPredecesor();
282     int coste = d.getEspecial()[posicionSalida];
283     int posicion = posicionSalida;
284     ArrayList<Integer> nodos = new ArrayList<>();
285
286     nodos.add(posicion);
287
288     while(!nodos.contains(posicionRobot)) {
289         nodos.add(predecesor[posicion]);
290         posicion = predecesor[posicion];
291     }
292
293     ps.print("R");
294     for (int i = nodos.size() - 1; i >= 0; i--) {
295         if (i== 0) {
296             ps.print("S");
297         }
298         posicion = nodos.get(i);
299         ps.print("[");
300         ps.print((posicion / numeroColumnas) + 1);
301         ps.print(",");
302         ps.print((posicion % numeroColumnas) + 1);
303         ps.print("]");
304         if (i != 0) {
305             ps.print(",");
306         } else {
307             ps.println();
308         }
309     }
310     ps.print("Energía total consumida: ");
311     ps.println(coste);
312 }
313 }
```

8.3. robot.Robot

```
1  /*
2   * Archivo: Robot.java
3   * Autor: Carlos Caride Santeiro
4   * DNI: 44446239G
5   * Email: ccaride5@alumno.uned.es
6   * Fecha: 01/12/2017
7   * Asignatura: Programación y Estructuras de Datos Avanzadas.
8   * Trabajo: Práctica 1 (2017-2018)
9   */
10
11 package robot;
12
13 import java.io.IOException;
14 import java.util.logging.Level;
15 import java.util.logging.Logger;
16
17 /**
18  * Clase principal de la aplicación
19  */
20 public class Robot {
21
22     /**
23      * Punto de entrada de la aplicación
24      */
25     public static void main(String[] args) {
26
27         boolean traza = false;
28         String ficheroIn;
29         String ficheroOut = "";
30         int desfaseArgumentos = 0;
31
32         if (args.length == 0) {
33             System.out.println("ERROR: Sintaxis incorrecta");
34             ImprimirAyuda();
35             return;
36         }
37         if (args[0].equalsIgnoreCase("-h")){
38             ImprimirAyuda();
39             return;
40         }
41
42         if (args[0].equalsIgnoreCase("-t")){
43             traza = true;
44             desfaseArgumentos++;
45         }
46
47         if (args.length <= desfaseArgumentos) {
48             System.out.println("ERROR: Pocos argumentos");
49             ImprimirAyuda();
50             return;
51         }
52
53         ficheroIn = args[desfaseArgumentos++];
54     }
```

```
55     if (args.length > desfaseArgumentos) {
56         ficheroOut = args[desfaseArgumentos];
57     }
58
59     Circuito c = new Circuito(traza, ficheroIn, ficheroOut);
60     if (!c.cargarDatos()) {
61         return;
62     }
63
64     try {
65         c.resolver();
66     } catch (IOException ex) {
67         Logger.getLogger(Robot.class.getName()).log(Level.SEVERE, null, ex);
68     }
69 }
70
71 /**
72  * Imprime la ayuda que se le mostrará al usuario
73  */
74 private static void ImprimirAyuda() {
75     System.out.println("SINTAXIS:");
76     System.out.println("robot [-t][-h][fichero_entrada] [fichero_salida]");
77     System.out.println("-t          Traza la selección de clientes");
78     System.out.println("-h          Muestra esta ayuda");
79     System.out.println("fichero_entrada  Nombre del fichero de entrada");
80     System.out.println("fichero_salida   Nombre del fichero de salida");
81 }
82
83 }
```

8.4. robot.TipoCasilla

```
1  /*
2   * Archivo: TipoCasilla.java
3   * Autor: Carlos Caride Santeiro
4   * DNI: 44446239G
5   * Email: ccaride5@alumno.uned.es
6   * Fecha: 01/12/2017
7   * Asignatura: Programación y Estructuras de Datos Avanzadas.
8   * Trabajo: Práctica 1 (2017-2018)
9   */
10
11 package robot;
12
13 /**
14  * Tipo de casillas que pueden existir en el mapa
15  */
16 public enum TipoCasilla {
17     /**
18      * Casilla no accesible
19      */
20     NoAccesible,
21     /**
22      * Posición del robot
23      */
24 }
```



```
24     Robot,  
25     /**  
26      * Salida del mapa  
27      */  
28     Salida,  
29     /**  
30      * Obstáculo, casilla no franqueable  
31      */  
32     Obstaculo,  
33     /**  
34      * Casilla por la cual el robot puede pasar  
35      */  
36     Franqueable  
37 }
```

8.5. robot.grafos.Arista

```
1  /*  
2   * Archivo: Arista.java  
3   * Autor: Carlos Caride Santeiro  
4   * DNI: 44446239G  
5   * Email: ccaride5@alumno.uned.es  
6   * Fecha: 01/12/2017  
7   * Asignatura: Programación y Estructuras de Datos Avanzadas.  
8   * Trabajo: Práctica 1 (2017-2018)  
9   */  
10  
11 package robot.grafos;  
12  
13 /**  
14  * Representa una arista de un grado  
15  */  
16 public class Arista {  
17     private int peso;  
18  
19     public Arista() {  
20         this(0);  
21     }  
22  
23     /**  
24      * Constructor genérico  
25      * @param peso  
26      */  
27     public Arista(int peso) {  
28         this.peso = peso;  
29     }  
30  
31     /**  
32      * Obtiene el peso de la arista  
33      * @return el peso de la arista  
34      */  
35     public int getPeso() {  
36         return peso;  
37     }  
38 }
```

```
39  /**
40   * Establece el peso de la arista
41   * @param peso el peso de la arista
42   */
43  public void setPeso(int peso) {
44      this.peso = peso;
45  }
46  }
```

8.6. robot.grafos.Grafo

```
1  /*
2   * Archivo: Grafo.java
3   * Autor: Carlos Caride Santeiro
4   * DNI: 44446239G
5   * Email: ccaride5@alumno.uned.es
6   * Fecha: 01/12/2017
7   * Asignatura: Programación y Estructuras de Datos Avanzadas.
8   * Trabajo: Práctica 1 (2017-2018)
9   */
10
11  package robot.grafos;
12
13  import java.util.*;
14
15  /**
16   * Representa un grafo
17   */
18  public class Grafo {
19
20      int numeroNodos;
21      Arista[][] matrizAdyacencia;
22
23      /**
24       * Constructor genérico
25       */
26      public Grafo() {
27
28      }
29
30      /**
31       * Constructor de un nuevo grafo con en número de nodos indicado
32       * @param nNodos Número de nodos del grafo
33       */
34      public Grafo(int nNodos) {
35          numeroNodos = nNodos;
36          matrizAdyacencia = new Arista[nNodos][nNodos];
37      }
38
39      /**
40       * Añade una nueva arista al grafo
41       * @param nInicio Nodo de inicio
42       * @param nDestino Nodo de destino
43       * @param peso Peso de la arista
44       */
```

```
45     public void aniadirArista(int nInicio, int nDestino, int peso) {
46         if (nInicio >= numeroNodos || nDestino >= numeroNodos) {
47             throw new IndexOutOfBoundsException("Nodo de inicio/destino"
48                 + " no existe");
49         }
50         matrizAdyacencia[nInicio][nDestino] = new Arista(peso);
51     }
52
53     /**
54      * Borra la arista indicada
55      * @param nInicio Nodo de inicio de la arista
56      * @param nDestino Nodo de destino de la arista
57      */
58     public void borrarArista(int nInicio, int nDestino) {
59         if (nInicio >= numeroNodos || nDestino >= numeroNodos) {
60             throw new IndexOutOfBoundsException("Nodo de inicio/destino"
61                 + " no existe");
62         }
63         matrizAdyacencia[nInicio][nDestino] = null;
64     }
65
66     /**
67      * Indica si dos nodos son adyacentes
68      * @param n1 Primer nodo
69      * @param n2 Segundo nodo
70      * @return Devuelve verdadero en caso de ser adyacentes
71      */
72     public boolean esAdyacente(int n1, int n2) {
73         if (n1 >= numeroNodos || n2 >= numeroNodos) {
74             throw new IndexOutOfBoundsException("Nodo de inicio/destino"
75                 + " no existe");
76         }
77         return !(matrizAdyacencia[n1][n2] == null &&
78             matrizAdyacencia[n2][n1] == null);
79     }
80
81     /**
82      * Devuelve una lista con los nodos adyacentes a uno dado
83      * @param nodo Nodo del que se quieren obtener los adyacentes
84      * @return Lista con los
85      */
86     public ArrayList<Integer> adyacentes(int nodo) {
87         if (nodo >= numeroNodos) {
88             throw new IndexOutOfBoundsException("Nodo de inicio/destino"
89                 + " no existe");
90         }
91         ArrayList<Integer> lista = new ArrayList<Integer>();
92         for (int i = 0; i < numeroNodos; i++) {
93             if (matrizAdyacencia[nodo][i] != null) {
94                 lista.add(i);
95             }
96         }
97         return lista;
98     }
99
100     /**
```

```
101     * Devuelve el peso de la arista de dos nodos adyacentes
102     * @param nInicio Nodo inicial
103     * @param nDestino Nodo destino
104     * @return El peso de la arista
105     */
106     public int peso(int nInicio, int nDestino) {
107         if (nInicio >= numeroNodos || nDestino >= numeroNodos) {
108             throw new IndexOutOfBoundsException("Nodo de inicio/destino"
109                 + " no existe");
110         }
111         if (matrizAdyacencia[nInicio][nDestino] != null) {
112             return matrizAdyacencia[nInicio][nDestino].getPeso();
113         } else {
114             throw new NoSuchElementException("No existe adyacente.");
115         }
116     }
117
118     /**
119     * Imprime la matriz de adyacencia del grafo
120     */
121     public void imprimir() {
122         for (int i = 0; i < numeroNodos; i++) {
123             if (i < 10) {
124                 System.out.print(" ");
125             }
126             System.out.print(i);
127             System.out.print(" ");
128         }
129         System.out.println();
130         for (int i = 0; i < numeroNodos; i++) {
131             for (int j = 0; j < numeroNodos; j++) {
132                 if (matrizAdyacencia[i][j] == null) {
133                     System.out.print(" \u221E ");
134                     continue;
135                 }
136                 System.out.print(" ");
137                 System.out.print(matrizAdyacencia[i][j].getPeso());
138                 System.out.print(" ");
139             }
140             System.out.println();
141         }
142     }
143
144     /**
145     * Obtiene el número de nodos del grafo
146     * @return Número de nodos
147     */
148     public int getNumeroNodos() {
149         return this.numeroNodos;
150     }
151 }
```

8.7. robot.grafos.voraces.Dijkstra

```
1  /*
2   * Archivo: Dijkstra.java
3   * Autor: Carlos Caride Santeiro
4   * DNI: 44446239G
5   * Email: ccaride5@alumno.uned.es
6   * Fecha: 01/12/2017
7   * Asignatura: Programación y Estructuras de Datos Avanzadas.
8   * Trabajo: Práctica 1 (2017-2018)
9   */
10
11 package robot.grafos.voraces;
12
13 import java.io.PrintStream;
14 import java.util.ArrayList;
15 import java.util.Iterator;
16 import robot.Casilla;
17 import robot.grafos.Grafo;
18
19 /**
20  * Implementación del algoritmo de Dijkstra de caminos mínimos
21  */
22 public class Dijkstra {
23     int especial[], predecesor[];
24
25     /**
26      * Resuelve el camino mínimo del grafo indicado
27      * @param g El grafo a resolver
28      * @param inicio Nodo de inicio
29      * @param fin Nodo final
30      */
31     public Dijkstra(Grafo g, int inicio, int fin) {
32         this(g, inicio, fin, null);
33     }
34
35     /**
36      * Resuelve el camino mínimo del grafo indicado trazando la solución
37      * @param g El grafo a resolver
38      * @param inicio Nodo de inicio
39      * @param fin Nodo final
40      * @param ps Stream de salida
41      */
42     public Dijkstra(Grafo g, int inicio, int fin, PrintStream ps) {
43         int paso = 0;
44         ArrayList<Integer> C = new ArrayList<>();
45         especial = new int[g.getNumeroNodos()];
46         predecesor = new int[g.getNumeroNodos()];
47         Integer v, w, distancia;
48
49         if (ps != null) {
50             ps.println("Paso\tv\tC\tespecial\tpredecesor");
51         }
52
53         for (int i = 0; i < g.getNumeroNodos(); i++) {
54             if (i == inicio) {
```

```
55         especial[i] = Casilla.COSTE_INFINITO;
56         continue;
57     }
58     C.add(i);
59
60     if (g.esAdyacente(inicio, i)) {
61         especial[i] = g.peso(inicio, i);
62     } else {
63         especial[i] = Casilla.COSTE_INFINITO;
64     }
65     predecesor[i] = inicio;
66 }
67
68 if (ps != null) {
69     ps.print("Ini.\t\t");
70     ps.print(C.get(0) + 1);
71     for (int i = 1; i < C.size(); i++) {
72         ps.print(",");
73         ps.print(C.get(i) + 1);
74     }
75     ps.print("\t");
76     imprimirEspecial(ps, inicio);
77     ps.print("\t");
78     imprimirPredecesor(ps, inicio);
79     ps.println();
80 }
81
82 while (C.contains(fin)) {
83     paso++;
84     v = minimoNodo(C);
85     C.remove(Integer.valueOf(v));
86     if (v == -1) {
87         throw new Error("El circuito no se puede resolver");
88     }
89     if (v != fin) {
90         for (Iterator<Integer> iter = C.iterator(); iter.hasNext();) {
91             w = iter.next();
92
93             if (g.esAdyacente(v, w)) {
94                 distancia = g.peso(v, w);
95             } else {
96                 distancia = Casilla.COSTE_INFINITO;
97             }
98
99             if (especial[w] > (especial[v] + distancia)) {
100                 especial[w] = especial[v] + distancia;
101                 predecesor[w] = v;
102             }
103         }
104     }
105     if (ps != null) {
106         ps.print(paso);
107         ps.print("\t");
108         ps.print(v + 1);
109         ps.print("\tC \t\t");
110         ps.print(v + 1);
```

```
111         ps.print("}\t");
112         imprimirEspecial(ps, inicio);
113         ps.print("\t");
114         imprimirPredecesor(ps, inicio);
115         ps.println();
116     }
117 }
118 }
119
120 /**
121  * Calcula el nodo que minimiza especial
122  * @param C Lista de nodos a comprobar
123  * @return El nodo mínimo
124  */
125 private int minimoNodo(ArrayList<Integer> C) {
126     int minimo = Casilla.COSTE_INFinito - 1;
127     int vertice = -1;
128     for (Iterator<Integer> iter = C.iterator(); iter.hasNext();) {
129         int i = iter.next();
130         if (minimo > especial[i]) {
131             minimo = especial[i];
132             vertice = i;
133         }
134     }
135     return vertice;
136 }
137
138 /**
139  * Devuelve una matriz de los valores especial
140  * @return Matriz de los valores especial
141  */
142 public int[] getEspecial() {
143     return especial.clone();
144 }
145
146 /**
147  * Devuelve una matriz de los nodos predecesores
148  * @return Matriz de los nodos predecesores
149  */
150 public int[] getPredecesor() {
151     return predecesor.clone();
152 }
153
154 /**
155  * Imprime la matriz especial
156  * @param ps Stream de salida
157  * @param inicio Nodo de inicio del algoritmo
158  */
159 private void imprimirEspecial(PrintStream ps, int inicio) {
160     for (int i = 0; i < especial.length; i++) {
161         ps.print(" ");
162         if (i != inicio) {
163             if (especial[i] == Casilla.COSTE_INFinito) {
164                 ps.print("i");
165             } else {
166                 ps.print(especial[i]);
167             }
168         }
169     }
170 }
```

```
167         }
168     } else {
169         ps.print("-");
170     }
171 }
172 }
173
174 /**
175  * Imprime la matriz predecesor
176  * @param ps Stream de salida
177  * @param inicio Nodo de inicio del algoritmo
178  */
179 private void imprimirPredecesor(PrintStream ps, int inicio) {
180     for (int i = 0; i < predecesor.length; i++) {
181         ps.print(" ");
182         if (i != inicio) {
183             ps.print(predecesor[i] + 1);
184         } else {
185             ps.print("-");
186         }
187     }
188 }
189 }
```