Notas

Carlos Daniel Contreras Quiroz

March 6, 2023

To do list

- 1. Entender BSDE
- 2. Escribir conexión PDE-BSDE
- 3. Programar reflexión en frontera
- 4. Deep Fictious Play
- 5. Escribir Crowd motion
- 6. Simular diferencias
- 7. Escribir simulaciones
- 8. Escribir apendice Neural Networks

Problemas

- 1. El repositorio del review corre muy lento 🗸
- 2. Las condiciones de frontera no son iguales
 - Reflejar los caminos puede funcionar 🗡
- $3.\ {\rm Parece}$ que DeepBSDE no funciona con dimensiones de más de 100
 - Podría usarse el deep Backward de Pham [1], se puede entrenar basado en modelos anteriores. No hay código
 - O tambien deep splitting de Beck [2]. Si hay código

Ideas

- Hacerlo en flux
- Hacerlo en equinox/jax
- Buscar un modelo de Cucker Smale abierto

Deep BSDE

Vamos a intentar resolver ecuaciones del tipo

$$\frac{\partial u}{\partial t}(t,x) + \frac{1}{2}\operatorname{Tr}\left(\sigma\sigma^{\mathrm{T}}(t,x)\left(\operatorname{Hess}_{x}u\right)(t,x)\right) + \nabla u(t,x) \cdot \mu(t,x) + f\left(t,x,u(t,x),\sigma^{\mathrm{T}}(t,x)\nabla u(t,x)\right) = 0$$
(1)

con la condición final u(T, x) = g(x).

Vamos a realizar una aproximación con la fórmula de Feynman-Kac. Esto es, la solución de la ecuación anterior viene dada por

$$u(t, X_t) - u(0, X_0)$$

$$= -\int_0^t f(s, X_s, u(s, X_s), \sigma^{\mathrm{T}}(s, X_s) \nabla u(s, X_s)) ds$$

$$+ \int_0^t [\nabla u(s, X_s)]^{\mathrm{T}} \sigma(s, X_s) dW_s.$$
(2)

donde X resuelve la ecuación diferencial estocástica

$$X_t = \xi + \int_0^t \mu(s, X_s) ds + \int_0^t \sigma(s, X_s) dW_s$$
(3)

Vamos a estudiar primero el caso de HJB del repositorio. Acá intentamos controlar el proceso 100-dimensional

$$dX_t = 2\sqrt{\lambda}m_t dt + \sqrt{2}dt \quad X(0) = x \quad t \in (0, T)$$
(4)

a través del control m_t , con el funcional de costo

$$J(m_t) = \mathbb{E}\left[\int_0^T ||m_t||^2 dt + g(X_T)\right]. \tag{5}$$

Recordar: Hamilton-Jacobi-Bellman

Para un proceso controlado

$$dX_x = \mu(X, u)dt + \sigma(X, u)dW$$
$$X(0) = x$$

con función de costo

$$J(t, x, u) = \mathbb{E}\left[\int_t^T f(X_x, u)dt + g(X_x)\right].$$

la ecuación de HJB para la función de valor

$$V(t,x) = \sup_{u \in \mathcal{A}} J(t,x,u)$$

es

$$\frac{\partial V}{\partial t} + \sup_{u \in A} \{ \mathcal{L}^u(V) + f(x, u) \} = 0$$

donde

$$\mathcal{L}^{u}(V)(t,x) = \mu(x,u) \cdot \nabla V(t,x) + \frac{1}{2} Tr(\sigma(t,x)\sigma^{T}(t,x)\nabla^{2}V(t,x))$$

con la condición final

$$u(T,x) = g(x)$$

Esto también puede escribirse con el Hamiltoniano

$$H(t,x,p,M) = \sup u \in \mathcal{A}\{\mu(x,u) \cdot p + \frac{1}{2}Tr[\sigma(t,x)\sigma^T(t,x)M] + f(x,u)\}$$

y asumiendo que el control no se aplica a la volatilidad se escribe

$$\frac{\partial u}{\partial t} + H(t, x, \nabla u) + \frac{1}{2} Tr[\sigma(t, x) \sigma^{T}(t, x) \nabla^{2} u] = 0$$

```
import numpy as np
    def incmatrix(genl1,genl2):
    m = len(genl1)
    n = len(gen12)
    M = None #to become the incidence matrix
    VT = np.zeros((n*m,1), int) #dummy variable
    #compute the bitwise xor matrix
    M1 = bitxormatrix(genl1)
10
11
    M2 = np.triu(bitxormatrix(genl2),1)
12
13
    for i in range(m-1):
    for j in range(i+1, m):
14
15
    [r,c] = np.where(M2 == M1[i,j])
    for k in range(len(r)):
16
17
    VT[(i)*n + r[k]] = 1;
    VT[(i)*n + c[k]] = 1;
18
    VT[(j)*n + r[k]] = 1;
19
    VT[(j)*n + c[k]] = 1;
21
    if M is None:
22
    M = np.copy(VT)
23
    else:
24
    M = np.concatenate((M, VT), 1)
26
    VT = np.zeros((n*m,1), int)
```

return M

References

- Côme Huré, Huyên Pham, and Xavier Warin. "Deep backward schemes for high-dimensional nonlinear PDEs". In: Mathematics of Computation 89.324 (Jan. 31, 2020), pp. 1547–1579. ISSN: 0025-5718, 1088-6842. DOI: 10.1090/mcom/3514. URL: https://www.ams.org/mcom/2020-89-324/S0025-5718-2020-03514-5/ (visited on 02/28/2023).
- Christian Beck et al. "Deep Splitting Method for Parabolic PDEs". In: SIAM Journal on Scientific Computing 43.5 (Jan. 2021), A3135-A3154. ISSN: 1064-8275, 1095-7197. DOI: 10.1137/19M1297919. URL: https://epubs.siam.org/doi/10.1137/19M1297919 (visited on 02/14/2023).