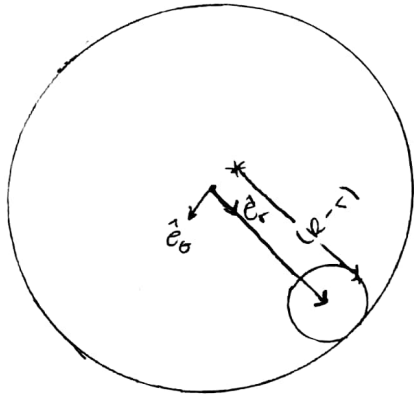


### Problema 3

► Un tubo sólido pequeño de radio  $r$  se encuentra dentro de un tubo hueco más grande de radio  $R$ . Encuentra el periodo de oscilaciones del tubo pequeño moviéndose dentro del grande alrededor del punto de equilibrio.



Cambiamos a coordenadas polares teniendo el vector posición  $(R-r)\hat{e}_r$

Un cambio en  $d(R-r)\hat{e}_r = \hat{e}_\theta - \hat{e}_\theta$

$$\frac{d(R-r)}{dt} = (R-r)\dot{\theta}\hat{e}_\theta \quad \text{el radio no cambia}$$

$$v_t = (R-r)\dot{\theta}\hat{e}_\theta \Rightarrow \frac{v_t}{r} = \frac{(R-r)}{r}\dot{\theta}\hat{e}_\theta$$

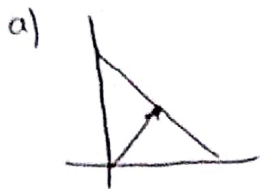
$$\omega = \frac{(R-r)}{r}\dot{\theta}\hat{e}_\theta$$

Para encontrar el periodo

$$T = \frac{2\pi}{\omega} = \frac{2\pi r}{(R-r)\dot{\theta}}$$

## Problema 2

Tenemos cambio de posición  
respecto al ángulo



$$\vec{x} = \frac{l}{2} \sin(\theta) \quad , \quad v_x = \frac{l}{2} \cos(\theta) \dot{\theta}$$

$$y = \frac{l}{2} \cos(\theta) \quad , \quad v_y = -\frac{l}{2} \sin(\theta) \dot{\theta}$$

$$v^2 = \frac{l^2}{4} \dot{\theta}^2$$

De la energía cinética  $K_c = \frac{1}{2} m v^2 = \frac{1}{8} m l^2 \dot{\theta}^2$

Consideramos energía potencial rotacional

$$K_r = \frac{I}{2} \omega^2 \Rightarrow \omega = \dot{\theta} \quad , \quad I = \frac{1}{12} m l^2 \text{ (por ser una barra uniforme)}$$

$$K_r = \frac{1}{24} m l^2 \dot{\theta}^2$$

la energía potencial  $U = mgh$

$$U = mg \frac{l}{2} \cos(\theta)$$

Dado que la energía se conserva

$$E_T = K_c + K_r + U$$

$E_T$  = es la energía inicial a un ángulo  $\theta_0$

$$E_T = mg \frac{l}{2} \cos(\theta_0)$$

$$mg \frac{l}{2} \cos(\theta_0) = \frac{1}{8} l^2 m \dot{\theta}^2 + \frac{1}{24} m l^2 \dot{\theta}^2 + mg \frac{l}{2} \cos(\theta)$$

$$mg \frac{l}{2} \cos(\theta_0) = \frac{1}{6} m l^2 \dot{\theta}^2 + mg \frac{l}{2} \cos(\theta)$$

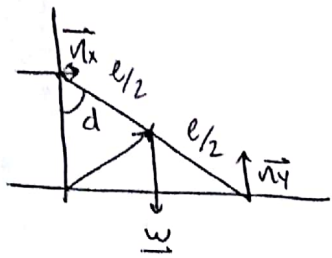
$$\frac{3g}{l} \cos(\theta_0) = \dot{\theta}^2 + \frac{3g}{l} \cos(\theta)$$

Derivando respecto a tiempo

$$2\dot{\theta}\ddot{\theta} - \frac{3g}{l} \sin(\theta) \dot{\theta} = 0$$

$$\underline{\underline{\ddot{\theta} - \frac{3g}{2l} \sin(\theta) = 0 \text{ (ec. de movimiento)}}}$$

b) Mediante ley de Newton



$$\sum \vec{F}_x = n_x = m\ddot{x}$$

$$\sum \vec{F}_y = n_y - w = m\ddot{y}$$

donde  $x = \frac{l}{2} \sin(d)$  ,  $y = \frac{l}{2} \cos(d)$

$$\dot{x} = \frac{l}{2} \cos(d) \dot{d} \quad , \quad \dot{y} = -\frac{l}{2} \sin(d) \dot{d}$$

$$\ddot{x} = \frac{l}{2} (\cos(d) \ddot{d} - \dot{d}^2 \sin(d)) \quad , \quad \ddot{y} = -\frac{l}{2} (\sin(d) \ddot{d} + \dot{d}^2 \cos(d))$$

Teniendo que se genera un torque (la derivada del momento angular es igual al torque)

$$\frac{d\vec{L}}{dt} = \vec{r} \times \vec{F} \Rightarrow \vec{L} = \vec{I} \cdot \vec{\dot{d}} \quad I = \frac{1}{12} m l^2 \text{ (por ser barra uniforme)}$$

$$L = \frac{1}{12} m l^2 \dot{d} \quad , \quad \frac{dL}{dt} = \frac{1}{12} m l^2 \ddot{d}$$

Ahora con suma de torques

$$\sum \tau = -\frac{l}{2} n_x \cos(d) + \frac{l}{2} n_y \sin(d) = \frac{1}{12} m l^2 \ddot{d}$$

substituyendo  $\ddot{x}$  y  $\ddot{y}$  en la suma de fuerzas

$$-\frac{l}{2} \left( \frac{l}{2} \ddot{d} \cos(d) - \frac{l}{2} \dot{d}^2 \sin(d) \right) \cos(d) + \frac{l}{2} \left( -\frac{l}{2} \dot{d}^2 \sin(d) - \frac{l}{2} \ddot{d} \cos(d) + mg \right) \sin(d) = \frac{dL}{dt}$$

$$\frac{l^2}{4} \ddot{d} \cos^2(d) + \frac{l^2}{4} \dot{d}^2 \sin(d) \cos(d) - \frac{l^2}{4} \dot{d}^2 \sin^2(d) - \frac{l^2}{4} \ddot{d} \sin(d) \cos(d) + \frac{l}{2} mg \sin(d) = \frac{1}{12} m l^2 \ddot{d}$$

Factorizando

$$-\frac{l^2}{4} \ddot{d} + \frac{l}{2} mg \sin(d) = \frac{1}{12} m l^2 \ddot{d}$$

$$-3\ddot{d} + \frac{3g}{2} \sin(d) = \ddot{d}$$

$$\underline{\underline{\ddot{d} - \frac{3g}{2} \sin(d) = 0 \quad \text{(ca de movimiento)}}}$$