Codificador/decodificador de máquinas de Turing

Carlos Manuel Rodríguez Martínez 27 de diciembre de 2018

Resumen

Implementación de codificador/decodificador de máquinas de Turing utilizando el esquema de codificación desarrollado por Penrose.

Índice

1.	Intr	roducción	3
2.	Def	inición formal de máquina de Turing	3
	2.1.	Codificación de Penrose	4
		2.1.1. Descripción del programa	4
		2.1.2. Procedimiento de codificación	5
		2.1.3. Procedimiento de decodificación	6
		2.1.4. Descripción de codificación en cinta de los datos numéricos	7
	2.2.		7
3.	Imr	plementación	9
	-	Rutinas de codificación	9
		Rutinas de decodificación	9
4.	Mác	quinas interesantes	11
		-	11
	4.2.		12
	4.3.		$\frac{12}{12}$
			- - 14
			16
5.	Con	nclusión	19

1. Introducción

La máquina de Turing es un modelo de máquina capaz de hacer cómputo universal a través de un dispositivo mecánico con un conjunto de reglas de funcionamiento relativamente simple.

Alan Turing nos ofrece la siguiente descripción informal:

"... una ilimitada capacidad de memoria obtenida en la forma de una cinta infinita marcada con cuadrados, en cada uno de los cuales podría imprimirse un símbolo. En cualquier momento hay un símbolo en la máquina; llamado el símbolo leído. La máquina puede alterar el símbolo leído y su comportamiento está en parte determinado por ese símbolo, pero los símbolos en otros lugares de la cinta no afectan el comportamiento de la máquina. Sin embargo, la cinta se puede mover hacia adelante y hacia atrás a través de la máquina, siendo esto una de las operaciones elementales de la máquina. Por lo tanto cualquier símbolo en la cinta puede tener finalmente una oportunidad."

2. Definición formal de máquina de Turing

Formalmente se define a una máquina de Turing como una 7-tupla, $(Q, \Sigma, \Gamma, \delta, q_0, q_{\text{aceptar}}, q_{\text{rechazar}})$, donde Q, Σ, Γ son conjuntos finitos, y

- 1. Q es el conjunto de estados,
- 2. Σ es el alfabeto de entrada que no contiene el **símbolo vacío** \bot ,
- 3. Γ es el alfabeto de la cinta, donde $\bot \in \Gamma$ y $\Sigma \subseteq \Gamma$,
- 4. $\delta: Q \times \Gamma \to Q \times \Gamma \times \{L, R\}$ es la función de transición,
- 5. $q_0 \in Q$ es el estado inicial,
- 6. $q_{\text{aceptar}} \in Q$ es el estado de aceptación, y
- 7. $q_{\text{rechazar}} \in Q$ es el estado de rechazo, donde $q_{\text{rechazar}} \neq q_{\text{aceptar}}$.

Esta definición implica la existencia de una configuración de símbolos de la cinta que es específica para cada instante del cómputo que realiza la máquina, junto con el estado asociado a cada configuración y la posición de la cabeza lectora de la máquina. Esta configuración puede representarse por la cadena u q v, donde $u, v \in \Gamma$ son cadenas, y $q \in Q$ es un estado.

Por ejemplo, para una máquina de Turing cuya cinta tiene la cadena 101101111, se encuentra en el estado q_7 y la cabeza se ubica en la posición 4, esto es sobre el segundo cero, identificando a u, y v como 1011 y 01111 respectivamente,



la configuración se codifica como $1011q_701111$. Se dice que una máquina de Turing con una configuración C_1 produce C_2 si se puede transitar de C_1 a C_2 en

un solo paso. Más formalmente, sea $a,b,c\in\Gamma,\,u,v\in\Gamma^*,\,$ y estados $q_i,q_j\in Q.$ Sean uaq_ibv y uq_jacv dos configuraciones,

$$uaq_ibv \rightarrow uq_iacv$$

sii la función de transición es $\delta(q_i, b) = (q_i, c, L)$. Asimismo,

$$uaq_ibv \rightarrow uacq_iv$$

sii la función de transición es $\delta(q_i, b) = (q_j, c, R)$.

Existen configuraciones especiales de la máquina donde es relevante hacer una distinción. Sea M una máquina de Turing, que actúa sobre una entrada w, se define que:

- su configuración inicial es q_0w ,
- su configuración de aceptación es una cuyo estado sea q_{aceptar} ,
- su configuración de rechazo es una cuyo estado sea q_{rechazar} ,
- su configuración de interrupción es o bien una configuración de aceptación o de rechazo.

Se dice que M acepta una entrada w si existe una secuencia de configuraciones C_1, C_2, \ldots, C_k donde:

- 1. C_1 es la configuración inicial de M en la entrada w,
- 2. cada C_i produce C_{i+1} , y
- 3. C_k es una configuración de aceptación.

2.1. Codificación de Penrose

En el libro The Emperor's New Mind: Concerning Computers, Minds and The Laws of Physics [1] el autor desarrolla un procedimiento para crear una función capaz de mapear del conjunto de los números naturales \mathbb{N} al conjunto de todas las posibles máquinas de Turing con el fin de ofrecer una explicación del problema del paro.

2.1.1. Descripción del programa

La codificación de Penrose es una manera de asignar un número natural a cada posible máquina de Turing. Para esto se restringe el alfabeto de entrada a un sólo símbolo, de manera que el alfabeto de la cinta es $\Gamma = \{0,1\}$ donde se toma al 0 como símbolo vacío. Se establece la siguiente notación para la descripción de un programa:

$$_{q_i}\mathbf{R} \to_{q_i} \mathbf{W}_D,$$

donde q_i es el estado de la configuración i, \mathbf{R} es el símbolo que lee la máquina, q_j es el estado de la configuración j, \mathbf{W} es el símbolo que escribe la máquina y D es la dirección que puede ser $D = \{L, R\}$. La descripción de un programa se da por medio de la concatenación de instrucciones, por ejemplo:

```
egin{array}{l} 00 
ightarrow_0 \, 0_R \ 01 
ightarrow_{13} \, 1_L \ 10 
ightarrow_{65} \, 1_R \ 11 
ightarrow_{1} \, 0_R \ 20 
ightarrow_{0} \, 1_{Halt} \ 21 
ightarrow_{66} \, 1_L \ dots \ 2581 
ightarrow_{0} \, 0_{Halt} \ 2590 
ightarrow_{97} \, 1_R \ 2591 
ightarrow_{0} \, 0_{Halt} \ \end{array}
```

Esta notación para la descripción de un programa resulta conveniente para la lectura humana en la interpretación de un algoritmo, sin embargo si lo que se busca es la notación más compacta es posible hacer varias mejoras.

2.1.2. Procedimiento de codificación

Para el procedimiento de codificación de la máquina de Turing según la notación de Penrose se busca eliminar todo tipo de redundancia a fin de encontrar la manera más compacta de expresar el funcionamiento. Primero, la información de la columna izquierda es redundante, la posición de cada instrucción es suficiente para determinar a qué estado y símbolo corresponde. Podemos expresar el programa de la siguiente manera;

$$_{0}\mathbf{0}_{R,13}\,\mathbf{1}_{L,65}\,\mathbf{1}_{R,1}\,\mathbf{0}_{R},\ldots,_{97}\,\mathbf{1}_{R,0}\,\mathbf{0}_{Halt}.$$

Se puede notar también que las comas y la notación $_xy_z$ son innecesarias, incluso sin ellas es posible distinguir los estados de los símbolos de entrada sin señalamiento adicional debido a que los símbolos de entrada siempre son seguidos por L,R, o H.

Si deseamos restringir la cantidad de símbolos utilizados en la descripción de un programa podemos hacer el uso de la codificación binaria para los estados

$$_{0}\mathbf{0}_{R,1101}\,\mathbf{1}_{L,1000001}\,\mathbf{1}_{R,1}\,\mathbf{0}_{R},\ldots,_{1100001}\,\mathbf{1}_{R,0}\,\mathbf{0}_{Halt}$$

o en forma más compacta

$$00R$$
 $11011L$ $10000011R$ $10R$... $11000011R$ $00H$

Es posible simplificar esta representación quitando todos los dígitos innecesarios. Por ejemplo, 00 se puede omitir por completo sin perder información y 01 es posible dejarlo sólo como 1. También, por definición de la notación utilizada, toda máquina de Turing comienza con una instrucción que mueve la cabeza lectora hacia la derecha. Es posible omitir este símbolo. Aquí se está asumiendo

que todas las máquinas de Turing comienzan con la instrucción 00R, esto asegura que el dispositivo puede empezar a funcionar arbitrariamente lejos hacia la izquierda y llegará siempre a la primera sobre la cinta.

$$11011L \quad 10000011R \quad 10R \quad \dots \quad 11000011R \quad H$$

A este procedimiento que codifica el programa en la menor cantidad de símbolos se le llamará simplificación.

A partir de la simplificación anterior, es posible codificar esta secuencia en sólo dos símbolos $\{0,1\}$ por medio de la siguiente regla de sustitución

 $\begin{aligned} 0 &\to 0, \\ 1 &\to 10, \\ R &\to 110, \\ L &\to 1110, \\ H &\to 11110. \end{aligned}$

El motivo de esta forma de codificación tiene origen en la entropía de la información. Bajo la suposición de que la cinta comienza con un número infinito de ceros que representan espacios vacíos y se mueve inicialmente hacia la derecha, es de esperar que los espacios vacíos 0 sean más frecuentes en la cinta que las marcas 1, asimismo el símbolo R será más frecuente que L. Es por esto que en la codificación anterior se utiliza menor cantidad de dígitos para describir a los símbolos más frecuentes y viceversa. Esto nos asegura que la codificación minimice la entropía de la información.

Aplicando esta codificación a los símbolos no numéricos de la secuencia anterior queda lo siguiente, donde los dígitos se han encerrado entre paréntesis:

$$(1101)$$
 (1) 1110 (1000001) (1) 110 (1) (0) 110 ... (1100001) (1) 110 11110

Aplicando la codificación a los dígitos queda terminada la segunda parte del proceso que se denomina expansión.

Por último, se puede borrar el 110 final de la secuencia ya que siempre termina con los símbolos L, R o H, que también terminan en 110. A este tercer paso se le llama corte.

```
1010010101111010000001010110100110\dots 10100000101011011
```

El número n resultante de este proceso es el número natural asociado con la máquina de Turing T_n . Por conveniencia se utilizará la representación decimal de n.

2.1.3. Procedimiento de decodificación

El procedimiento de decodificación consiste en deshacer los pasos del procedimiento de codificación. El procedimiento se puede dividir en tres etapas.

1. Preprocesamiento: Se convierte el número n de entrada a su representación binaria añadiendo al final la secuencia 110 que fue eliminada durante del proceso de codificación.

2. **Análisis léxico:** Una vez recuperada la secuencia binaria es necesario identificar los *tokens* que la componen. La tabla de equivalencia entre dígitos y *tokens* es inversa al proceso de codificación:

$$\begin{aligned} &0\rightarrow0,\\ &10\rightarrow1,\\ &110\rightarrow R,\\ &1110\rightarrow L,\\ &11110\rightarrow H. \end{aligned}$$

Una vez terminado el procedimiento se agregan los tokens 00R al inicio del programa, ya que esta es la instrucción inicial común a todas las máquinas.

3. Parser: Por último se agrupan los tokens para formar las instrucciones que definen al programa. Es necesario reconstruir las instrucciones incluyendo los estados 0 y 1 que fueron eliminados. Añadiendo la parte izquierda de las instrucciones queda terminada la reconstrucción del programa.

2.1.4. Descripción de codificación en cinta de los datos numéricos

Para lograr la universalidad de cómputo de la máquina de Turing es necesario encontrar una manera de codificar los valores numéricos que se le pasan como argumento a cada algoritmo. Para codificar se convierte el número a binario y se hará un procedimiento de expansión, es decir se hará el reemplazo:

$$0 \rightarrow 0,$$

$$1 \rightarrow 10.$$

Para separar cada argumento siempre se añadirá un símbolo que represente el token coma, esto es , \rightarrow 110. Como ejemplo de esta representación el número 167 quedará representado en la cinta como:

10010001010101110.

2.2. Representaciones alternativas

Una forma alternativa de representar cada configuración de la máquina consiste en representar cada estado con una flecha y cada elemento de celda por un color. Esto nos daría que la representación equivalente de la configuración $1011q_701111$ es:



Esta representación fue la utilizada por Wolfram en su libro ANKS [3]. La ventaja de utilizar esta representación es que nos permite obtener una intuición rápida de las reglas que definen a la máquina de Turing. Por ejemplo, podemos definir a la máquina de Turing **UN+1** de 2 estados y con número 177642 cuya descripción en la notación de Penrose es:

$$egin{array}{l} _{0}\mathbf{0}
ightarrow_{0} \ \mathbf{0}_{L} \ _{1}\mathbf{0}
ightarrow_{1} \ \mathbf{1}_{R} \ _{0}\mathbf{1}
ightarrow_{1} \ \mathbf{0}_{H} \ _{1}\mathbf{1}
ightarrow_{1} \ \mathbf{1}_{R} \end{array}$$

de la siguiente manera:

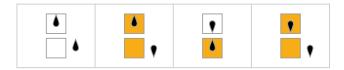


Figura 1: Reglas de evolución de la maquina UN+1.

Con esta notación es fácil visualizar la ejecución de la máquina utilizando la misma representación de flechas:

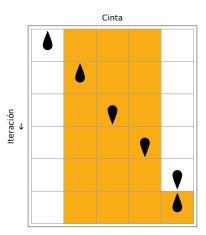


Figura 2: Evolución temporal de la maquina UN+1.

Otra representación útil de la máquina de Turing consiste en utilizar un grafo cuyos nodos son los estados y los vértices representan las transiciones. Así, la máquina **UN+1** quedaría representada como se muestra en la figura 3.

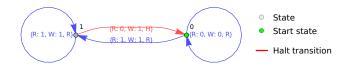


Figura 3: Representación de grafo de la maquina $\mathbf{UN+1}$.

3. Implementación

La implementación del proyecto se realizó utilizando el lenguaje Wolfram. La justificación para el uso de este lenguaje es debido a las facilidades preexistentes en las bibliotecas estándar. Históricamente el software Mathematica fue desarrollado como una herramienta de investigación de sistemas capaces de exhibir complejidad como autómatas celulares, sistemas de sustitución y máquinas abstractas, entre las cuales se encuentra la máquina de Turing.

3.1. Rutinas de codificación

Para realizar la codificación primero se estableció una notación para representar el programa por medio de una lista de asociaciones (similar a los diccionarios en Python).

```
Column@TuringProgramFormat[{  \{0,0\} \rightarrow \{0,0,1\}, \\ \{0,1\} \rightarrow \{1,1,1\}, \\ \{1,0\} \rightarrow \{0,1,0\}, \\ \{1,1\} \rightarrow \{1,1,1\} \} \} \}  | \{ \text{StateFrom} \rightarrow 0, \text{ Read} \rightarrow 0, \text{ StateTo} \rightarrow 0, \text{ Write} \rightarrow 0, \text{ Direction} \rightarrow R | \text{StateFrom} \rightarrow 1, \text{ Read} \rightarrow 1, \text{ StateTo} \rightarrow 1, \text{ Write} \rightarrow 1, \text{ Direction} \rightarrow H | \text{StateFrom} \rightarrow 1, \text{ Read} \rightarrow 0, \text{ StateTo} \rightarrow 0, \text{ Write} \rightarrow 1, \text{ Direction} \rightarrow H | \text{StateFrom} \rightarrow 1, \text{ Read} \rightarrow 1, \text{ StateTo} \rightarrow 1, \text{ Write} \rightarrow 1, \text{ Direction} \rightarrow R | \text{StateFrom} \rightarrow 1, \text{ Read} \rightarrow 1, \text{ StateTo} \rightarrow 1, \text{ Write} \rightarrow 1, \text{ Direction} \rightarrow R | \text{StateFrom} \rightarrow 1, \text{ Read} \rightarrow 1, \text{ StateTo} \rightarrow 1, \text{ Write} \rightarrow 1, \text{ Direction} \rightarrow R | \text{StateFrom} \rightarrow 1, \text{ Read} \rightarrow 1, \text{ StateTo} \rightarrow 1, \text{ Write} \rightarrow 1, \text{ Direction} \rightarrow R | \text{StateFrom} \rightarrow 1, \text{ Read} \rightarrow 1, \text{ StateTo} \rightarrow 1, \text{ Write} \rightarrow 1, \text{ Direction} \rightarrow R | \text{ Proposition} \rightarrow R | \text{
```

Las funciones de codificación hacen uso de esta representación estructurada para aplicar las reglas de codificación descritas en la sección anterior. Se definen varias reglas que actúan sobre formas diferentes de cada instrucción.

```
Concatenate[l] := Apply[Join, l];
ApplyCoding[digits_] := Flatten[
    IntegerDigits[digits, 2] /.
    {
        1 → (1, 0),
        "R" → (1, 1, 0),
        "H" → (1, 1, 1, 0),
        "H" → (1, 1, 1, 0),
        "H" → (1, 1, 1, 0),
        "B" → (1, 1, 1, 0),
        "H" → (1, 1, 1, 0),
        "B" → (1, 1, 1, 0),
        "H" → (1, 1, 1, 0),
        "B" → (
```

Aplicando las reglas, cortando información redundante y transformando la secuencia resultante a un número en base decimal se obtiene el resultado.

3.2. Rutinas de decodificación

La decodificación tiene una implementación más complicada debido a que es necesario reconstruir un programa que ha sido simplificado durante el procedimiento de codificación. Se implementó creando un parser capaz de reconocer los tokens e instrucciones de cada programa,

```
Parse[l_, decoder_] := Block[{f = decoder},
   f[{}]:={Null,{}};
   \label{eq:decomposition} {\tt DeleteCases[FixedPointList[f[Last[\#]] \&, \{Null, \ l\}], \{Null, \ \_\}][[All, \ l]]}
TokenRecognizer[l_] := Block[{takeNum},
   takeNum = First[FirstPosition[l, 0]];
     Take[1, takeNum] /.
      {
       \{0\} \rightarrow 0,
       \{1, 0\} \rightarrow 1,
       \{1, 1, 0\} \rightarrow "R",
       \{1, 1, 1, 0\} \rightarrow "L",
       \{1, 1, 1, 1, 0\} \rightarrow "H"
      },
    Drop[l, takeNum]
  ];
{\tt StatementRecognizer[l\_] := Block[\{firstPosition\},}
   firstPosition = FirstPosition[l, "L" | "R" | "H"];
   \{ {\tt Take[l,First[firstPosition]],Drop[l,First[firstPosition]]} \} \\
```

y por último se procesa el resultado para obtener la reconstrucción del programa:

```
StatementListFormat[statements_] := Block[{firstPass, secondPass},
            \texttt{firstPass} = \texttt{ReplaceAll}[\texttt{statements}, \{\{1, n_{-}\} \Rightarrow \{0, 1, n\}, \{n_{-}\} \Rightarrow \{0, 0, n\}\}];
               secondPass = Map[
                              FromDigits[Drop[#, -2], 2],
                              #[[-2]],
                                #[[-1]] /.
                                           "L" → -1,
                                       "H" → 0,
                                       "R" → 1
                                 }
                          }&,
                      firstPass
                 1;
             Return[secondPass];
\textbf{DecodeProgram}[n\_] := \textbf{Block} \Big[ \{ \textbf{binary, tokens, statements, formatted, leftInstructions, program, maxOneSequence} \}, \\
            binary = Join[IntegerDigits[n, 2], {1, 1, 0}];
             maxOneSequence = Max[Map[Length, SequenceSplit[binary, {0}]]];
            If[maxOneSequence > 4, Return[$Failed]];
            tokens = Join[{0, 0, "R"}, Parse[binary, TokenRecognizer]];
            statements = Parse[tokens, StatementRecognizer];
             formatted = StatementListFormat[statements];
             \texttt{leftInstructions} = \texttt{Flatten} \Big[ \texttt{Outer} \Big[ \texttt{Append}, \texttt{Transpose} \Big[ \Big\{ \texttt{Range} \Big[ \theta, \texttt{Ceiling} \Big[ \frac{\texttt{Length}[formatted]}{2} \Big] - 1 \Big] \Big\} \Big], \ \{\theta, \ 1\}, \ 1 \Big], \ 1 \Big], \ \{\theta, \ 1\}, \ 1 \Big], \ 1 \Big], \ \{\theta, \ 1\}, \ 1 \Big], \ \{\theta, \ 1\}, \ 1 \Big], \ \{\theta, \ 1\}, \ 1 \Big], \ 1 \Big], \ \{\theta, \ 1\}, \ 1 \Big], \ \{\theta, \ 1\}, \ 1 \Big], \ 1 \Big], \ \{\theta, \ 1\}, \ 1 \Big], \ 1 \Big], \ \{\theta, \ 1\}, \ 1 \Big], \ 1 \Big], \ \{\theta, \ 1\}, \ 1 \Big], \ 1 \Big], \ \{\theta, \ 1\}, \ 1 \Big], \ 1 \Big], \ \{\theta, \ 1\}, \ 1 \Big], \ 1 \Big], \ \{\theta, \ 1\}, \ 1 \Big], \ 1 \Big], \ \{\theta, \ 1\}, \ 1 \Big], \ 1 \Big], \ \{\theta, \ 1\}, \ 1 \Big], \ 1 \Big], \ \{\theta, \ 1\}, \ 1 \Big], \ 1 \Big], \ \{\theta, \ 1\}, \ 1 \Big], \ 1 \Big], \ \{\theta, \ 1\}, \ 1 \Big], \ 1 \Big], \ \{\theta, \ 1\}, \ 1 \Big], \ 1 \Big], \ \{\theta, \ 1\}, \ 1 \Big], \ 1 \Big], \ \{\theta, \ 1\}, \ 1 \Big], \ 1 \Big], \ \{\theta, \ 1\}, \ \{\theta, \ 1\}, \ 1 \Big], \ \{\theta, \ 1\}, \ \{\theta
             program = Thread[Take[leftInstructions, Length[formatted]] → formatted];
             Return[program];
```

4. Máquinas interesantes

Al tener una función que mapea los números naturales $\mathbb N$ es posible estudiar y ejecutar las máquinas generadas por cualquier número arbitrario. Esto no implica que todas las máquinas sean interesantes o realicen algo útil.

4.1. Primeras 12 máquinas

Al generar las primeras 12 máquinas que se muestran en la figura 4 y estudiar su comportamiento es notable que casi ninguna realiza algo útil, lo más que logran es cambiar una celda o realizar una acción simple eternamente. Algunas máquinas como la 7 ni siquiera están especificadas correctamente.

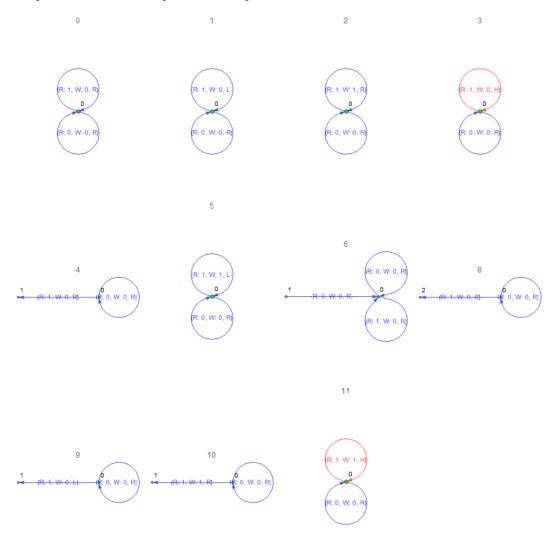


Figura 4: Representación de grafo de las primeras 12 máquinas de Turing.

4.2. UN+1

La máquina UN+1 codificada como

un1 = 177642

es una de las máquinas funcionales más simples. Su comportamiento consiste en avanzar la cabeza lectora hacia adelante hasta encontrar el último cero, el cual reemplaza por 1 y termina la ejecución. Esto tiene como efecto que si la cinta contiene un número codificado en unario, el añadir un 1 al final suma una unidad.

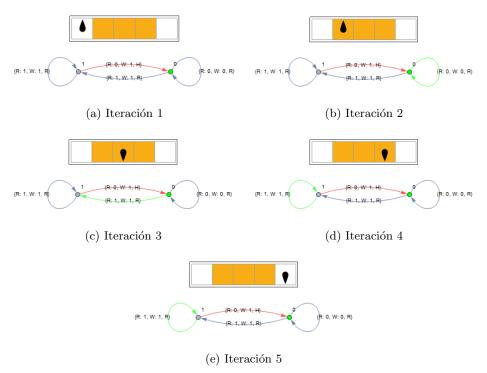


Figura 5: Ejecución de $\mathbf{UN+1}$ sobre el argumento 3 codificado en unario.

4.3. XN+1

La máquina XN+1 codificada como

xn1 = 450813704461563958982113775643437908

realiza un procedimiento análogo a UN+1 pero actuando sobre un número codificado en la notación binaria expandida. La complejidad adicional de la máquina se refleja en las operaciones que debe realizar para manejar la codificación, lo cual genera una máquina más complicada que UN+1.

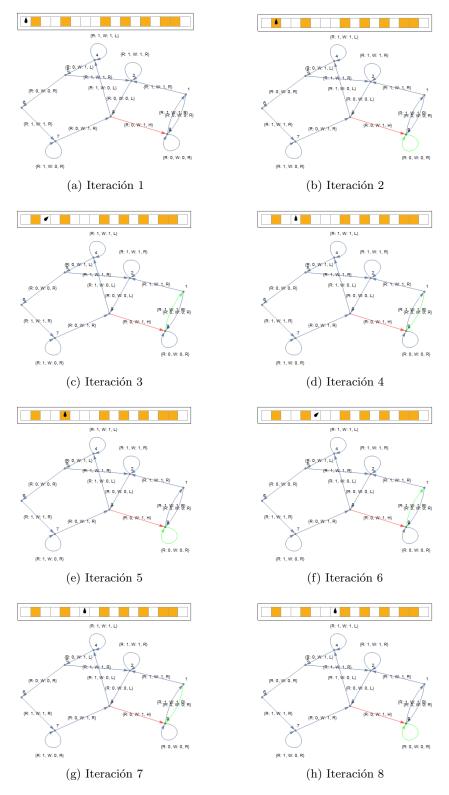


Figura 6: Primeras 8 iteraciones de la ejecución de $\mathbf{XN+1}$ sobre el argumento 167 codificado en binario expandido.

4.4. UTM

La máquina universal de Turing **UTM** que actúa sobre una cinta con los argumentos n y m e imita el comportamiento de la máquina T_n actuando sobre m,

$$U(n,m) = T_n(m)$$

es la máquina número

Para representar los números n y m en la cinta se codifican colocando el número m en binario, se añade la secuencia 111110 que actúa como una coma, se coloca el número m en binario y por último se agrega la secuencia 10... donde se asume que el resto de la cinta contiene un número infinito de ceros.

Al ejecutar la máquina universal la cabeza lectora va realizando el cómputo cambiando tanto las celdas que contienen el programa n como las celdas anteriores. Una vez que la máquina se detiene, el resultado del cómputo son todas las celdas a la izquierda de la última posición de la cabeza lectora.

El grafo de la máquina se muestra en la figura 7. Es notable la complejidad de la máquina universal que se debe en parte a las diferentes subrutinas que debe realizar a fin de imitar el comportamiento de la máquina que se le pasa como argumento.

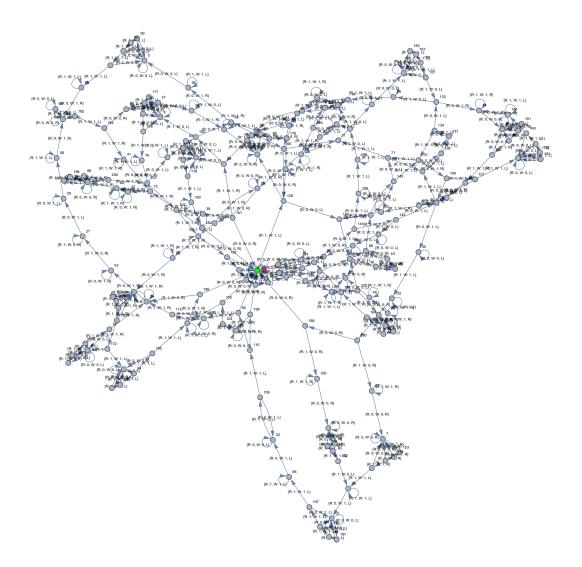


Figura 7: Grafo de UTM.

La visualización de una UTM ejecutando el algoritmo ${\bf UN+1}$ se encuentra disponible en formato de vídeo y se puede visualizar en la siguiente ubicación: https://youtu.be/L61pt9tTSKs

4.5. Descripción de su funcionamiento

Penrose no ofrece ninguna descripción del funcionamiento de la máquina universal, pero es posible identificar el funcionamiento principal haciendo uso de la representación de grafo de la máquina. Se identificaron dos secciones diferenciadas durante la ejecución de $\mathbf{UN+1}$ sobre el argumento m=3. Primero la cabeza lectora se mueve hacia la derecha interpretando las instrucciones y llegando hasta la primera posición del número m (fetch), para posteriormente iniciar un camino de regreso que finaliza al dejar (o no) una marca a la izquierda de n (write), que es el resultado de la emulación de la máquina $\mathbf{UN+1}$ sobre la primera celda. El proceso se repite de manera análoga durante la ejecución de los 5 pasos que realiza la máquina.

En la figura 8 se muestran los estados y transiciones involucradas en el proceso fetch, y asimismo se muestra en 9 los estados y transiciones involucrados en el proceso write.

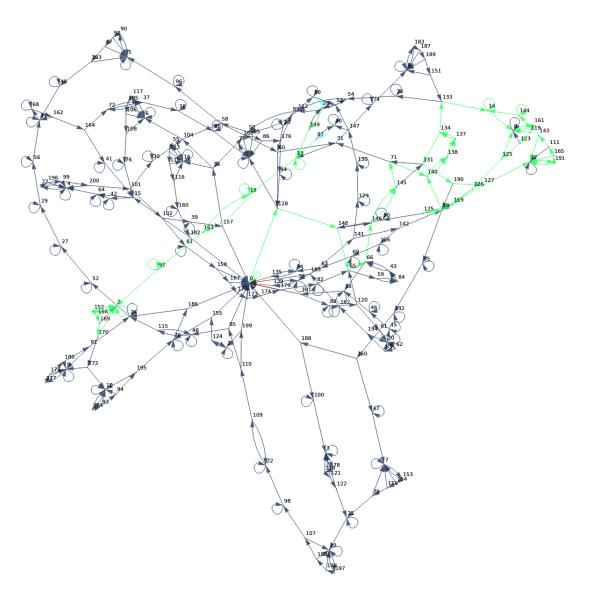


Figura 8: Sección fetch

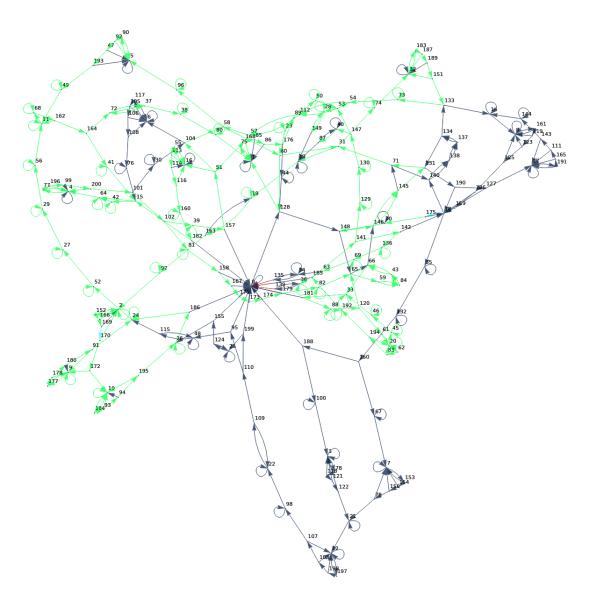


Figura 9: Sección write

5. Conclusión

Tener una función capaz de hacer un mapeo de los números naturales $\mathbb N$ a las máquinas de Turing y viceversa provee de un método interesante para representar la complejidad de los algoritmos. De una manera muy burda pudo observarse que para codificar comportamientos más sofisticados o útiles (donde la utilidad se define de una manera antropocéntrica) es necesario utilizar números extremadamente grandes. Esto reduce las posibilidades de encontrar una máquina interesante tomando un número natural al azar ya que la mayoría de ellas no realiza ninguna acción útil. Al mismo tiempo la codificación nos permite obtener un indicador numérico de la sofistificación de un algoritmo en particular, y esto puede ser explorado a futuro implementando rutinas capaces de codificar en un número natural programas compilados para ser ejecutados en máquinas de Turing utilizando el lenguaje de programación y compilador del proyecto Laconic [4].

Referencias

- [1] Sir Roger Penrose. The Emperor's New Mind: Concerning Computers, Minds, and the Laws of Physics (Popular Science). Oxford University Press, 1989.
- [2] Michael Sipser. Introduction to the Theory of Computation. COURSE TECHNOLOGY, 2012.
- $[3]\,$ Stephen Wolfram. A New Kind of Science. WOLFRAM MEDIA INC, 2002.
- [4] Adam Yedidia and Scott Aaronson. A relatively small turing machine whose behavior is independent of set theory. *Arxiv*, 2016.