



















TABLA DE CALIBRACIÓN						
Nombre Servo	Número Servo	Canal	Pulso mínimo	Pulso máximo	Angulo inicial (programa)	Ángulo inicial (físico)
1R	0	15			90	270
2R	1	14			90	180
3R	2	13			180	180
4R	3	12			90	180
5R	4	11			90	180
6R	5	10			90	90
7R	6	9			45	180
8R	7	8			0	160
9R	8	7			180	225
10W	9	6			45	180
1L	10	0			90	90
2L	11	1			90	180
3L	12	2			0	180
4L	13	3			90	180
5L	14	4			90	180
6L	15	5			90	270
7L	16	6			135	180
8L	17	7			180	200
9L	18	8			0	135
10N	19	9			45	180

## NOTA:

Para conocer las instrucciones detalladas, visite https://yachaq-robot.org