

**CPS** Centro Paula Souza

Nome:  Turma:

Professor:  Componente:

Competências:  Habilidades:  Instruções da Avaliação:

Exercício de fixação – pontuando

### Projeto Braço Robótico

Data de entrega: 30/04/2021

- Criar o projeto para simular um braço mecânico utilizando os seguintes componentes:
- Placa de Arduino
- Protoboard
- 4 servo motores
- 4 potenciômetros
- 1 capacitor de 1000µF

Funcionamento dos servos motores,

Servo 01 = 180º

Servo 02 = 90º

Servo 03 = 120º

Servo 04 = 90º

Segue o diagrama e a configuração do capacitor e bateria.

The image displays two screenshots of the Tinkercad web interface, showing the configuration of components for a robotic arm project.

**Top Screenshot: Capacitor polarizado configuration**

- Nome: 2
- Capacitância: 1000 µF
- Classificação De Tensão: 16 V

**Bottom Screenshot: Fonte de energia configuration**

- Nome: 1
- Tensão: 4.20
- Corrente: 0.75

Both screenshots show a breadboard setup with an Arduino Uno, four servos, and four potentiometers connected to it.