EST-24107: Simulación

Profesor: Alfredo Garbuno Iñigo — Otoño, 2022 — *Bootstrap*.

Objetivo: Que veremos.

Lectura recomendada: Referencia.

1. INTRODUCCIÓN

El remuestreo se refiere a un conjunto de técnicas estadísticas, computacionalmente intensivas, que estiman la distribución de una población basadas en muestreo aleatorio con reemplazo de una muestra observada.

Se considera una muestra aleatoria X_1, \ldots, X_n como si fuera una población finita y se generan muestras aleatorias de la misma muestra para estimar características poblacionales y hacer inferencia de la población muestreada.

Las técnicas de remuestreo permiten calcular medidas de ajuste (en términos de sesgo, varianza, intervalos de confianza, errores de predicción o de algunas otras medidas) a los estimados basados en muestras.

Estas técnicas son usualmente no paramétricas, y varias son tan antiguas como la estadística misma. Por ejemplo, las técnicas de permutación son de Fisher (1935) y Pitmann (1937); la validación cruzadas fue propuesta por Kurtz en 1948, y el *Jackknife* fue propuesto por Maurice Quenouille en 1949 aunque fue John Tukey en 1958 quién le dio el nombre a la técnica.

1.1. Contexto histórico

Bradley Efron introdujo el Bootstrap en 1979, y sus estudiantes Rob Tibshirani y Trevor Hastie han aportado mucho a la ciencia estadística. Ofrecen un curso en Statistical Learning en la plataforma MOOC de la Universidad de Stanford.

El término 'bootstrapping' se refiere al concepto de "pulling oneself up by one's bootstraps", frase que aparentemente se usó por primera vez en:

■ Raspe, R. E. (1786). Gulliver Revived: Or the Singular Travels, Campaigns, Voyages, and Adventures of Baron Munikhouson, Commonly Called Munchausen.

1.2. Idea general

El objetivo del remuestreo es estimar alguna característica poblacional, representada por (tal como media, mediana, desviación estándar, coeficientes de regresión, matriz de covarianza, etc.) basado en los datos.

También interesan las propiedades de la distribución de estimador, sin hacer supuestos restrictivos sobre la forma de la distribución de los datos originales.

Para una muestra aleatoria X_1, \ldots, X_n , la distribución de remuestreo es la distribución empírica $\hat{\mathbb{P}}_n$, que asigna probabilidad 1/n a cada una de las observaciones de la muestra.

1.3. Ejemplo

Consideremos una muestra de 6 parejas. La variable de interés es la diferencia del ingreso de los miembros de cada pareja (en miles de pesos al mes).

\overline{i}	$P_i^{(1)}$	$P_i^{(2)}$	$d_i = P_i^{(1)} - P_i^{(2)}$
1	24	18	6
2	14	17	-3
3	40	35	5
4	44	41	3
5	35	37	-2
6	45	45	0

Definamos θ como el promedio de las diferencias de ingreso poblacional. Podemos estimar θ con

$$\hat{\theta}_n = \frac{6 - 3 + 5 + 3 - 2 + 0}{6} = 1.5. \tag{1}$$

¿Cómo calculamos la variabilidad de nuestro estimador? Es decir, ¿cómo calculamos la variabilidad de $\hat{\theta}_n$?

1.3.1. Ejercicio: Escribe la fórmula del error estándar bajo los siguientes supuestos:

- 1. La diferencia tiene una distribución $d_i \sim N(\theta, \sigma^2)$.
- 2. La varianza σ^2 es conocida.

1.4. Observaciones:

- Suponer que la diferencia de ingresos es d_i como una variable normal puede no estar tan errado. Pues con un número suficiente de muestras podríamos suponer que el resultado del TLC se cumple. Entonces, ¿qué hacemos si no conocemos la distribución de las observaciones?
- Si no conocemos σ^2 lo podemos estimar con la muestra. Por ejemplo, podemos utilizar intervalos de confianza derivados de una distribución t.
- Si nos interesa otro parámetro de la población podemos construir estimadores diferentes. Por ejemplo, nos podría interesar la mediana de una población $q_{0.5} = \mathbb{P}^{-1}(1/2)$. Para este caso, podemos estimar dicho parámetro por medio de

$$\hat{q}_{0.5} = \begin{cases} X_{\left(\frac{n+1}{2}\right)} & \text{si } n \text{ es impar} \\ \frac{X_{\left(n/2\right)} + X_{\left(n/2+1\right)}}{2} & \text{si } n \text{ es par} \end{cases}$$
 (2)

En Fig. 1 la estimación de la mediana en distintos grupos acompañados de su estimación de incertidumbre.

2. LA IDEA DEL BOOTSTRAP

DRAFT

Como explicamos, el problema que tenemos ahora es que normalmente sólo tenemos una muestra, así que no es posible calcular las distribuciones de muestreo como hicimos arriba y evaluar qué tan preciso es nuestro estimador. Sin embargo, podemos hacer lo siguiente:

Supongamos que tenemos una muestra X_1, X_2, \dots, X_n independientes de alguna población desconocida y un estimador $T_n = t(X_1, \dots, X_n)$

Mundo poblacional

1. Si tuviéramos la distribución poblacional, simulamos muestras iid para aproximar la distribución de muestreo de nuestro estimador, y así entender su variabilidad.



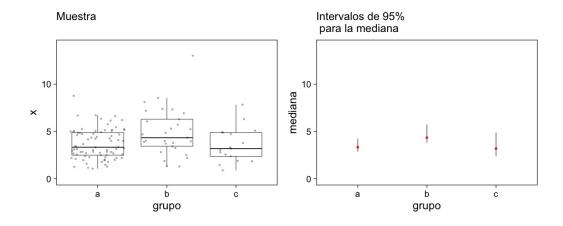


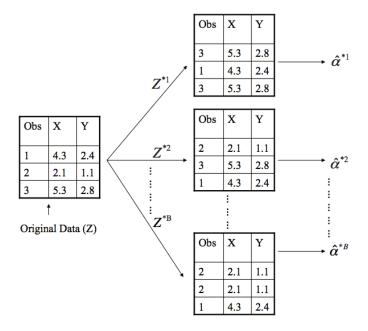
FIGURA 1. Estimación de mediana (panel izquierdo) con intervalos de incertidumbre (panel derecho).

- 2. Pero **no** tenemos la distribución poblacional.
- 3. Sin embargo, podemos estimar la distribución poblacional con nuestros valores muestrales.

Mundo bootstrap

- 1. Si usamos la estimación del inciso 3, entonces usando el inciso 1 podríamos tomar muestras de nuestros datos muestrales, como si fueran de la población, y usando el mismo tamaño de muestra. El muestreo lo hacemos con reemplazo de manera que produzcamos muestras independientes de la misma "población estimada", que es la muestra.
- 2. Evaluamos nuestra estadística en cada una de estas remuestras.
- 3. A la distribución resultante le llamamos distribución bootstrap o distribución de remuestreo del estimador.
- 4. Usamos la distribución *bootstrap* de la muestra para estimar la variabilidad en nuestra estimación con la muestra original.

El esquema de esta estrategia lo podemos representar con la figura siguiente





Veamos que sucede para un ejemplo concreto, donde nos interesa estimar la media de los precios de venta de una población de casas. Tenemos nuestra muestra:

```
set.seed(2112)
poblacion_casas 
read_csv("data/casas.csv")
muestra 
sample_n(poblacion_casas, 200, replace = TRUE) 
select(id, nombre_zona, area_habitable_sup_m2, precio_miles)
```

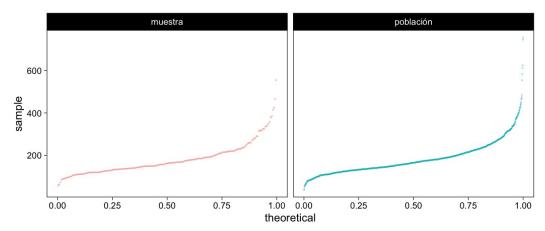
```
A tibble: 6 \times 4
       id nombre_zona area_habitable_sup_m2 precio_miles
2
     <dbl> <chr>
                                          <dbl>
                                                         <dbl>
  1
       502 Somerst
                                           164.
                                                          227.
        79 Sawyer
                                          164.
                                                          136.
  2
5
  3
       440 Edwards
                                          111.
                                                          110
6
  4
       524 Edwards
                                          434.
                                                          185.
  5
     1442 CollgCr
                                           78.8
                                                          149.
  6
       769 CollgCr
                                           171.
                                                          217.
```

```
1 [1] "Hay 1144 casas en total, tomamos muestra de 200"
```

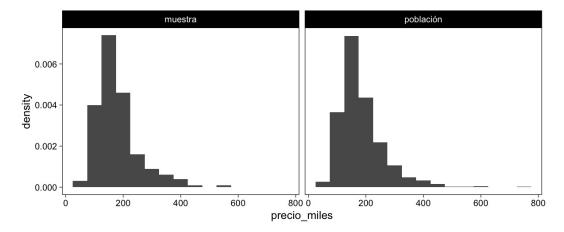
```
mean(muestra$precio_miles)
```

```
1 [1] 179.96
```

Esta muestra nos da nuestro estimador de la distribución poblacional. Por ejemplo, podemos fijarnos en un gráfico de cuantiles:



O en histogramas:



Y vemos que la aproximación es razonable en las partes centrales de la distribución.

Ahora supongamos que nos interesa cuantificar la precisión de nuestra estimación de la media poblacional de precios de casas, y usaremos la media muestral para hacer esto. Para nuestra muestra, nuestra estimación puntual es:

```
media ← mean(muestra$precio_miles)
media
```

[1] 179.96

Y recordamos que para aproximar la distribución de muestreo podíamos muestrear repetidamente la población y calcular el valor del estimador en cada una de estas muestras. Aquí no tenemos la población, **pero tenemos una estimación de la población**: la muestra obtenida.

Así que para evaluar la variabilidad de nuestro estimador, entramos en el mundo boostrap, y consideramos que la población es nuestra muestra.

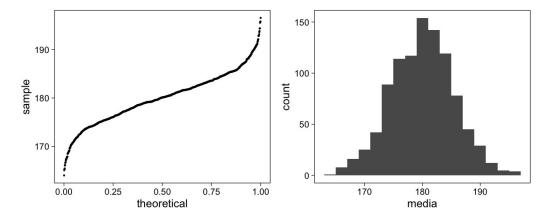
Podemos entonces extraer un número grande de muestras con reemplazo de tamaño 200 de la muestra: el muestreo debe ser análogo al que se tomó para nuestra muestra original. Evaluamos nuestra estadística (en este caso la media) en cada una de estas remuestras:

```
media_muestras 
map_dbl(1:1000, 
muestra %>%
sample_n(200, replace = T) %>%
summarise(media_precio = mean(precio_miles), .groups = "drop") %>%
pull(media_precio))
media_muestras[1:10]
```

```
1 [1] 176.38 175.96 175.91 176.35 177.77 186.78 179.23 181.62 175.07 177.13
```

Y nuestra estimación de la distribución de muestreo para la media es entonces:





A esta le llamamos la distribución de remuestreo de la media, que definimos más abajo. Ahora podemos calcular un intervalo de confianza del 90 % simplemente calculando los cuantiles de esta distribución (no son los cuantiles de la muestra original!):

```
limites_ic \leftarrow quantile(media_muestras, c(0.05, 0.95)) %>% round limites_ic
```

```
1 5% 95%
2 171 189
```

Otra cosa que podríamos hacer para describir la dispersión de nuestro estimador es calcular el error estándar de remuestreo, que estima el error estándar de la distribución de muestreo:

```
1 ee_boot ← sd(media_muestras)
2 round(ee_boot, 2)
```

```
[1] 5.4
```

2.0.1. Definición: Sea X_1, X_2, \ldots, X_n una muestra independiente y idénticamente distribuida (iid), y $T_n = t(X_1, X_2, \ldots, X_n)$ una estadística. Supongamos que los valores que obervamos son x_1, x_2, \ldots, x_n .

La distribución de remuestreo de T_n es la distribución de $T^* = t(X_1^*, X_2^*, \dots X_n^*)$, donde cada X_i^* se obtiene tomando al azar uno de los valores de x_1, x_2, \dots, x_n .

Otra manera de decir esto es que la remuestra $X_1^*, X_2^*, \dots, X_n^*$ es una muestra con reemplazo de los valores observados x_1, x_2, \dots, x_n

2.0.2. Ejemplo: Si observamos la muestra

```
muestra ← sample(1:20, 5)
muestra
```

```
1 [1] 15 16 8 6 2
```

Una remuestra se obtiene:



```
sample(muestra, size = 5, replace = TRUE)
```

[1] 2 15 2 15 2

Nótese que algunos valores de la muestra original pueden aparecer varias veces, y otros no aparecen del todo.

2.1. Nota

La muestra original es una aproximación de la población de donde fue extraída. Así que remuestrear la muestra aproxima lo que pasaría si tomáramos muestras de la población. La distribución de remuestreo de una estadística, que se construye tomando muchas remuestras, aproxima la distribución de muestreo de la estadística.

Y el proceso que hacemos es:

- 2.1.1. Remuestreo para una población: Dada una muestra de tamaño n de una población.
 - 1. Obtenemos una remuestra de tamaño n con reemplazo de la muestra original
 - 2. Repetimos este remuestreo muchas veces (por ejemplo 10,000).
 - 3. Construímos la distribución bootstrap, y examinamos sus características (dónde está centrada, dispersión y forma).

3. EL PRINCIPIO DE PLUG-IN

DRAFT

La idea básica detrás del *bootstrap* es el principio de *plug-in* para estimar parámetros poblacionales: si queremos estimar una cantidad poblacional, calculamos esa cantidad poblacional con la muestra obtenida. Es un principio común en estadística.

Por ejemplo, si queremos estimar la media o desviación estándar poblacional, usamos la media muestral o la desviación estándar muestral. Si queremos estimar un cuantil de la población usamos el cuantil correspondiente de la muestra, y así sucesivamente.

En todos estos casos, lo que estamos haciendo es:

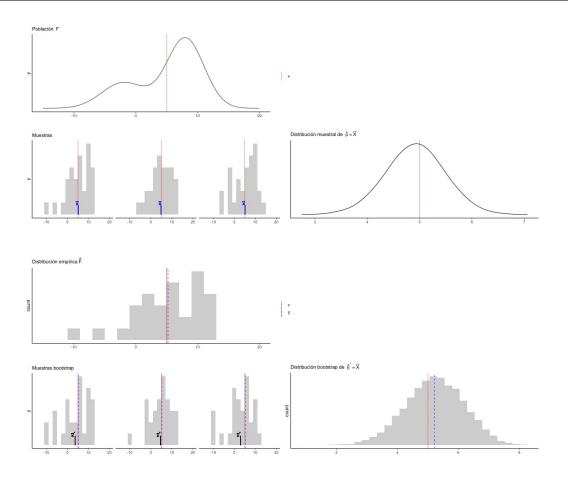
- Tenemos una fórmula para la cantidad poblacional de interés en términos de la distribución poblacional.
- Tenemos una muestra, que usamos para estimar la cantidad poblacional. La distribución que da una muestra se llama distribución empírica.
- Contruimos nuestro estimador "enchufando" la distribución empírica de la muestra en la fórmula del estimador.

En el bootstrap aplicamos este principio simple a la distribución de muestreo:

- Si tenemos la población, podemos calcular la distribución de muestro de nuestro estimador tomando muchas muestras de la población.
- Estimamos la **poblacion** con la **muestra** y enchufamos en la frase anterior:
- Podemos **estimar** la distribución de muestreo de nuestro estimador tomando muchas muestras de la **muestra** (bootstrap).

Nótese que el proceso de muestreo en el último paso **debe ser el mismo** que se usó para tomar la muestra original. Estas dos imágenes simuladas con base en un ejemplo de [1] muestran lo que acabamos de describir:





3.1. Observación

Veremos ejemplos más complejos, pero nótese que si la muestra original son observaciones independientes obtenidas de la distribución poblacional, entonces logramos esto en las remuestras tomando observaciones con reemplazo de la muestra. Igualmente, las remuestras deben ser del mismo tamaño que la muestra original.

3.1.1. Ejercicio:

- ¿Porqué no funcionaría tomar muestras sin reemplazo? Piensa si hay independencia entre las observaciones de la remuestra, y cómo serían las remuestras sin reemplazo.
- ¿Por qué no se puede hacer bootstrap si no conocemos cómo se obtuvo la muestra original?

3.2. Observación

Estos argumentos se pueden escribir con fórmulas usando por ejemplo la función de distribución acumulada \mathbb{P} de la población y su estimador, que es la función empírica $\hat{\mathbb{P}}_n$, como en [2]. Si $\theta = t(\mathbb{P})$ es una cantidad poblacional que queremos estimar, su estimador *plug-in* es $\hat{\theta} = t(\hat{\mathbb{P}}_n)$.

3.3. Observación

La distribución empírica $\hat{\mathbb{P}}_n$ es un estimador razonable de la distribución poblacional \mathbb{P} pues por el teorema de Glivenko-Cantelli ([3], o aquí), $\hat{\mathbb{P}}_n$ converge a \mathbb{P} cuando el tamaño de muestra $n \to \infty$, lo cual es intuitivamente claro.



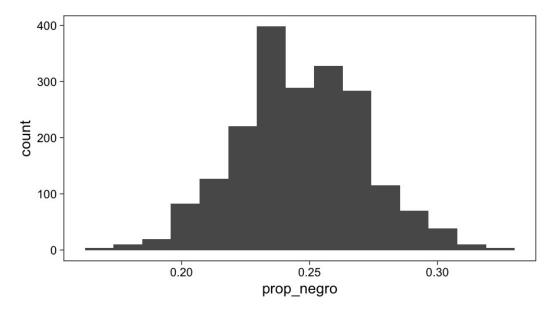
3.4. Ejemplo

En el siguiente ejemplo (tomadores de té), podemos estimar la proporción de tomadores de té que prefiere el té negro usando nuestra muestra:

¿Cómo evaluamos la precisión de este estimador? Supondremos que el estudio se hizo tomando una muestra aleatoria simple de tamaño 300 de la población de tomadores de té que nos interesa. Podemos entonces usar el boostrap:

```
## paso 1: define el estimador
  calc_estimador ← function(datos){
    \texttt{prop\_negro} \leftarrow \texttt{datos} \ \rhd
      mutate(negro = ifelse(Tea == "black", 1, 0)) >
      summarise(prop_negro = mean(negro), n = length(negro), .groups = "drop") ▷
     pull(prop_negro)
    prop_negro
1 ## paso 2: define el proceso de remuestreo
2 muestra_boot ← function(datos){
   ## tomar muestra con reemplazo del mismo ñtamao
    sample_n(datos, size = nrow(datos), replace = TRUE)
  }
5
  # paso 3: remuestrea y calcula el estimador
  prop_negro_tbl \( \tau \) map_dbl(1:2000, \( \simes \) calc_estimador(muestra_boot(datos = te)))
      %>%
     tibble(prop_negro = .)
```





Y podemos evaluar varios aspectos, por ejemplo dónde está centrada y qué tan dispersa es la distribución bootstrap:

4. PROPIEDADES DISTRIBUCIÓN BOOTSTRAP

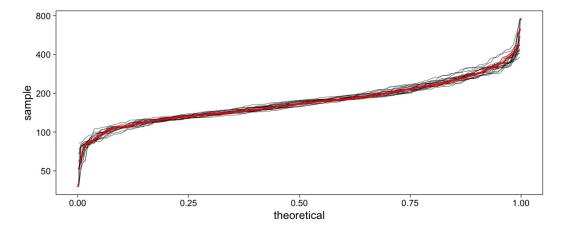
DRAFT

Uasremos la distribución bootstrap principalmente para evaluar la variabilidad de nuestros estimadores (y también otros aspectos como sesgo) estimando la dispersión de la distribución de muestreo. Sin embargo, es importante notar que no la usamos, por ejemplo, para saber dónde está centrada la distribución de muestreo, o para "mejorar" la estimación remuestreando.

4.1. Ejemplo

En nuestro ejemplo, podemos ver varias muestras (por ejemplo 20) de tamaño 200, y vemos cómo se ve la aproximación a la distribución de la población:





Podemos calcular las distribuciones de remuestreo para cada muestra bootstrap, y compararlas con la distribución de muestreo real.

```
## paso 1: define el estimador
calc_estimador ← function(datos){
  media_precio ← datos %>%
   summarise(media = mean(precio_miles), .groups = "drop") %>%
  pull(media)
  media_precio
}
```

```
## paso 2: define el proceso de remuestreo
muestra_boot ← function(datos, n = NULL){
## tomar muestra con reemplazo del mismo ñtamao
if(is.null(n)){
   m ← sample_n(datos, size = nrow(datos), replace = TRUE)}
else {
   m ← sample_n(datos, size = n, replace = TRUE)
}

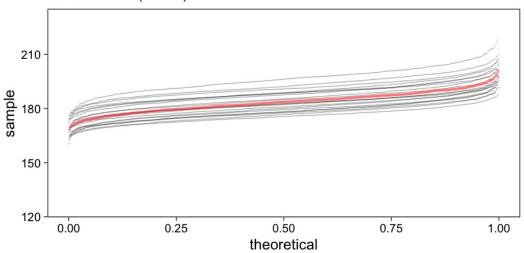
m
to }
```

```
dist_muestreo ← datos_sim ▷
filter(tipo == "ópoblacin") ▷
group_by(rep) ▷ nest() ▷
mutate(precio_miles = map(data, function(data){
tibble(precio_miles = map_dbl(1:1000, ~ calc_estimador(muestra_boot(data, n = 200))))
})) ▷
```



```
select(rep, precio_miles) >
unnest()
```

Estimaciones de distribución de muestreo (media)



Obsérvese que:

- En algunos casos la aproximación es mejor que en otros (a veces la muestra tiene valores ligeramente más altos o más bajos).
- La dispersión de cada una de estas distribuciones *bootstrap* es similar a la de la verdadera distribución de muestreo (en rojo), pero puede está desplazada dependiendo de la muestra original que utilizamos.
- Adicionalmente, los valores centrales de la distribución de *bootstrap* tiende cubrir el verdadero valor que buscamos estimar, que es:

```
poblacion_casas >
    summarise(media = mean(precio_miles), .groups = "drop")

# A tibble: 1 × 1
    media
    <dbl>
1 183.
```

4.2. Variación en distribución bootstrap

En el proceso de estimación bootstrap hay dos fuentes de variación pues:

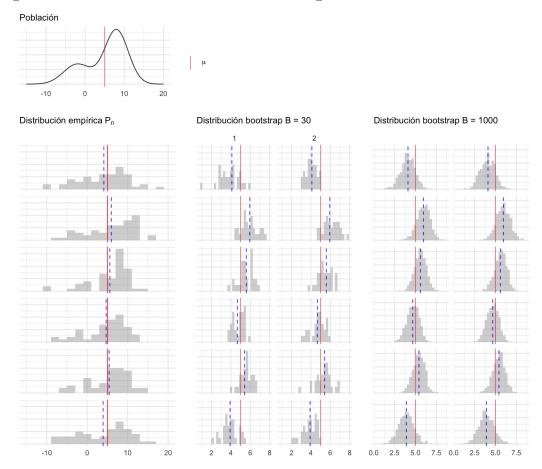
- La muestra original se selecciona con aleatoriedad de una población.
- Las muestras bootstrap se seleccionan con aleatoriedad de la muestra original. Esto es, la estimación bootstrap ideal es un resultado asintótico $B = \infty$, en esta caso $\hat{\mathsf{ee}}_B$ iguala la estimación plug-in $\mathsf{ee}_{\mathbb{P}_n}$.

En el proceso de **bootstrap** podemos controlar la variación del segundo aspecto, conocida como **implementación de muestreo Monte Carlo**, y la variación Monte Carlo decrece conforme incrementamos el número de muestras.



Podemos eliminar la variación Monte Carlo si seleccionamos todas las posibles muestras con reemplazo de tamaño n, hay $\binom{2n-1}{n}$ posibles muestras y si seleccionamos todas obtenemos $\hat{\operatorname{ee}}_{\infty}$ (bootstrap ideal), sin embargo, en la mayor parte de los problemas no es factible proceder así.

En la siguiente gráfica mostramos 6 posibles muestras de tamaño 50 simuladas de la población, para cada una de ellas se graficó la distribución empírica y se se realizan histogramas de la distribución bootstrap con B=30 y B=1000, en cada caso hacemos dos repeticiones, notemos que cuando el número de muestras bootstrap es grande las distribuciones bootstrap son muy similares (para una muestra de la población dada), esto es porque disminuimos el erro Monte Carlo. También vale la pena recalcar que la distribución bootstrap está centrada en el valor observado en la muestra (línea azúl punteada) y no en el valor poblacional sin embargo la forma de la distribución es similar a lo largo de las filas.



Entonces, ¿cuántas muestras bootstrap?

- 1. Incluso un número chico de replicaciones bootstrap, digamos B=25 es informativo, y B=50 con frecuencia es suficiente para dar una buena estimación de $ee_P(\hat{\theta})$ ([2]).
- 2. Cuando se busca estimar error estándar ([1]) recomienda B=1000 muestras, o B=10,000 muestras dependiendo la precisión que se busque.

5. ERROR ESTÁNDAR BOOTSTRAP E INTERVALOS NORMALES DRAFT

Ahora podemos construir nuestra primera versión de intervalos de confianza basados en la distribución bootstrap.



- Supongamos que queremos estimar una cantidad poblacional θ con una estadística $\hat{\theta} = t(X_1, \dots, X_n)$, donde X_1, \dots, X_n es una muestra independiente e idénticamente distribuida de la población.
- Suponemos además que la distribución muestral de $\hat{\theta}$ es aproximadamente normal (el teorema central del límite aplica), y está centrada en el verdadero valor poblacional θ .

Ahora queremos construir un intervalo que tenga probabilidad 95 % de cubrir al valor poblacional θ . Tenemos que

$$P(-2\operatorname{ee}(\hat{\theta}) < \hat{\theta} - \theta < 2\operatorname{ee}(\hat{\theta})) \approx 0.95, \tag{3}$$

por las propiedades de la distribución normal $(P(-2\sigma < X - \mu < 2\sigma) \approx 0.95 \text{ si } X \text{ es normal con media } \mu \text{ y desviación estándar } \sigma)$. Entonces

$$P(\hat{\theta} - 2\operatorname{ee}(\hat{\theta}) < \theta < \hat{\theta} + 2\operatorname{ee}(\hat{\theta})) \approx 0.95. \tag{4}$$

Es decir, la probabilidad de que el verdadero valor poblacional θ esté en el intervalo

$$[\hat{\theta} - 2ee(\hat{\theta}), \hat{\theta} + 2ee(\hat{\theta})]$$

es cercano a 0.95. En este intervalo no conocemos el error estándar (es la desviación estándar de la distribución de muestreo de $\hat{\theta}$), y aquí es donde entre la distribución bootstrap, que aproxima la distribución de muestreo (en términos de varianza). Lo estimamos con

$$\hat{\mathsf{ee}}_{\mathsf{boot}}(\hat{\theta})\,,$$
 (5)

que es la desviación estándar de la distribución bootstrap.

5.0.1. Definición: El error estándar bootstrap $\hat{\text{ee}}_{\text{boot}}(\hat{\theta})$ se define como la desviación estándar de la distribución bootstrap de θ . El intervalo de confianza normal bootstrap al 95 % está dado por

$$[\hat{\theta} - 2\hat{\mathsf{ee}}_{\mathsf{boot}}(\hat{\theta}), \hat{\theta} + 2\hat{\mathsf{ee}}_{\mathsf{boot}}(\hat{\theta})]. \tag{6}$$

Nótese que hay varias cosas qué checar aquí: que el teorema central del límite aplica y que la distribución de muestreo de nuestro estimador está centrado en el valor verdadero. Esto en algunos casos se puede demostrar usando la teoría, pero más abajo veremos comprobaciones empíricas.

5.1. Ejemplo

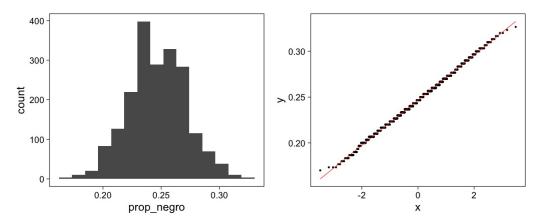
Consideremos la estimación que hicimos de el procentaje de tomadores de té que toma té negro:

```
## paso 1: define el estimador
calc_estimador 		 function(datos){
   prop_negro 		 datos %>%
   mutate(negro = ifelse(Tea == "black", 1, 0)) %>%
   summarise(prop_negro = mean(negro), n = length(negro)) %>%
   pull(prop_negro)
   prop_negro
}
prop_hat 		 calc_estimador(te)
prop_hat %>% round(2)
```



[1] 0.25

Podemos graficar su distribución bootstrap —la cual simulamos arriba—.



Y notamos que la distribución bootstrap es aproximadamente normal. Adicionalmente, vemos que el sesgo tiene un valor estimado de:

```
media_boot ← prop_negro_tbl %>% pull(prop_negro) %>% mean
media_boot - prop_hat
```

[1] -0.00021333

De esta forma, hemos verificado que:

- La distribución bootstrap es aproximadamente normal (ver gráfica de cuantiles normales);
- La distribución bootstrap es aproximadamente insesgada.

Lo cual nos lleva a construir intervalos de confianza basados en la distribución normal. Estimamos el error estándar con la desviación estándar de la distribución bootstrap

```
ee_boot ← prop_negro_tbl %>% pull(prop_negro) %>% sd ee_boot
```

[1] 0.024537

y construimos un intervalo de confianza del 95 %:

```
intervalo_95 
    c(prop_hat - 2 * ee_boot, prop_hat + 2 * ee_boot)
intervalo_95 %>% round(3)
```

[1] 0.198 0.296

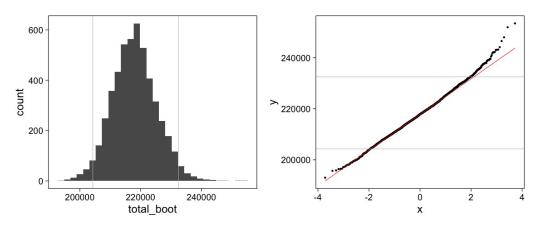
Este intervalo tiene probabilidad del 95 % de capturar al verdadero poblacional.



6. INVENTARIOS DE CASAS VENDIDAS

DRAFT

Ahora consideremos el problema de estimar el total del valor de las casas vendidas en un periodo. Tenemos una muestra de tamaño n = 150:



En este caso, distribución de muestreo presenta cierta asimetría, pero la desviación no es grande. En la parte central la aproximación normal es razonable. Procedemos a checar sesgo

```
total_est ← calc_estimador_casas(muestra_casas)
sesgo ← mean(totales_boot$total_boot) - total_est
sesgo
```

[1] 110.09

Este número puede parecer grande, pero sí calculamos la desviación relativa con respecto al estimador vemos que es chico en la escala de la distribución bootstrap:

```
sesgo_relativo ← sesgo / total_est sesgo_relativo
```

[1] 0.00050537

De forma que procedemos a construir intervalos de confianza como sigue :

```
ee_boot ← sd(totales_boot$total_boot)
c(total_est - 2*ee_boot, total_est + 2*ee_boot)
```

1 [1] 203367 232297

Que está en miles de dólares. En millones de dólares, este intervalo es:

```
intervalo_total ← c(total_est - 2*ee_boot, total_est + 2*ee_boot) / 1000 intervalo_total ▷ round(4)
```

```
[1] 203.37 232.30
```



6.0.1. Nota: en este ejemplo mostraremos una alternativa de intervalos de confianza que es más apropiado cuando observamos asimetría. Sin embargo, primero tendremos que hablar de dos conceptos clave con respecto a intervalos de confianza: calibración e interpretación.

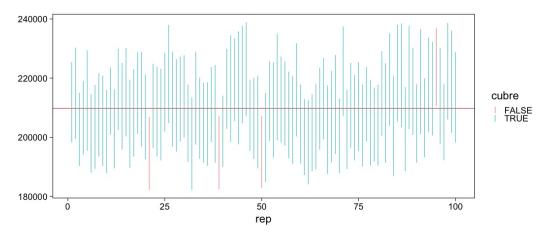
7. CALIBRACIÓN DE INTERVALOS DE CONFIANZA

DRAFT

¿Cómo sabemos que nuestros intervalos de confianza del $95\,\%$ nominal tienen cobertura real de $95\,\%$? Es decir, tenemos que checar:

• El procedimiento para construir intervalos debe dar intervalos tales que el valor poblacional está en el intervalo de confianza para 95 % de las muestras.

Como solo tenemos una muestra, la calibración depende de argumentos teóricos o estudios de simulación previos. Para nuestro ejemplo de casas tenemos la población, así que podemos checar qué cobertura real tienen los intervalos normales:



La cobertura para estos 100 intervalos simulados da

```
total \( \to \sum(poblacion_casas$precio_miles)
sims_tbl %>%
summarise(cobertura = mean(cubre))
```

que es **consistente** con una cobertura real del 95 % (¿qué significa "consistente"? ¿Cómo puedes checarlo con el *bootstrap*?)

7.0.1. Observación: En este caso teníamos la población real, y pudimos verificar la cobertura de nuestros intervalos. En general no la tenemos. Estos ejercicios de simulación se pueden hacer con poblaciones sintéticas que se generen con las características que creemos va a tener nuestra población (por ejemplo, sesgo, colas largas, etc.).

En general, no importa qué tipo de estimadores o intervalos de confianza usemos, requerimos checar la calibración. Esto puede hacerse con ejercicios de simulación con poblaciones sintéticas y tanto los procedimientos de muestreo como los tamaños de muestra que nos interesa usar.



Verificar la cobertura de nuestros intervalos de confianza por medio simulación está bien estudiado para algunos casos. Por ejemplo, cuando trabajamos con estimaciones para poblaciones teóricas. En general sabemos que los procedimientos funcionan bien en casos:

- con distribuciones simétricas que tengan colas no muy largas;
- estimación de proporciones donde no tratamos con casos raros o casos seguros (probabilidades cercanas a 0 o 1).

8. INTERPRETACIÓN INTERVALOS DE CONFIANZA

DRAFT

Como hemos visto, "intervalo de confianza" (de 90% de confianza, por ejemplo) es un término **frecuentista**, que significa:

- Cada muestra produce un intervalo distinto. Para el 90 % de las muestras posibles, el intervalo cubre al valor poblacional.
- La afirmación es sobre el intervalo y el mecanismo para construirlo.
- Así que con alta probabilidad, el intervalo contiene el valor poblacional.
- Intervalos más anchos nos dan más incertidumbre acerca de dónde está el verdadero valor poblacional (y al revés para intervalos más angostos).

Existen también "intervalos de credibilidad" (de 90 % de probabilidad, por ejemplo), que se interpetan de forma **bayesiana**:

■ Con 90 % de probabilidad (relativamente alta), creemos que el valor poblacional está dentro del intervalo de credibilidad.

Esta última interpretación es más natural. Obsérvese que para hablar de intervalos de confianza frecuentista tenemos que decir:

- Este intervalo particular cubre o no al verdadero valor, pero nuestro procedimiento produce intervalos que contiene el verdadero valor para el 90 % de las muestras.
- Esta es una interpretación relativamente débil, y muchos intervalos poco útiles pueden satisfacerla.
- La interpretación bayesiana es más natural porque expresa más claramente incertidumbre acerca del valor poblacional.

Sin embargo,

 \blacksquare La interpretación frecuentista nos da maneras empíricas de probar si los intervalos de confianza están bien calibrados o no: es un mínimo que "intervalos del 90 %" deberían satisfacer.

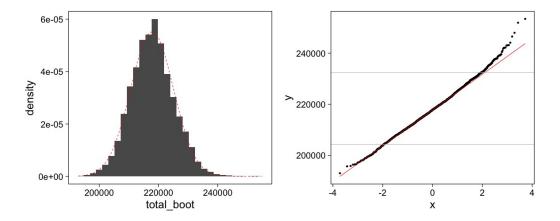
Así que tomamos el punto de vista bayesiano en la interpretación, pero buscamos que nuestros intervalos cumplan o aproximen bien garantías frecuentistas (discutimos esto más adelante). Los intervalos que producimos en esta sección pueden interpretarse de las dos maneras.

9. INTERVALOS BOOTSTRAP DE PERCENTILES

DRAFT

Retomemos nuestro ejemplo del valor total del precio de las casas. A través de remuestras bootstrap hemos verificado gráficamente que la distribución de remuestreo es **ligeramente** asimétrica (ver la figura de abajo).





Anteriormente hemos calculado intervalos de confianza basados en supuestos normales por medio del error éstandar. Este intervalo está dado por

```
intervalo_total %>% round(1)
```

```
1 [1] 203.4 232.3
```

y por construcción sabemos que es simétrico con respecto al valor estimado, pero como podemos ver la distribución de muestreo no es simétrica, lo cual podemos confirmar por ejemplo calculando el porcentaje de muestras bootstrap que caen por arriba y por debajo del intervalo construido:

```
totales_boot %>%

mutate(upper = total_boot > max(intervalo_total * 1000),

lower = total_boot < min(intervalo_total * 1000)) %>%

summarise(prop_inf = mean(lower),

prop_sup = mean(upper))
```

```
# A tibble: 1 × 2
prop_inf prop_sup
delta d
```

los cuales se han calculado como el porcentaje de medias bootstrap por debajo (arriba) de la cota inferior (superior), y vemos que no coinciden con el nivel de confianza preestablecido (2.5% para cada extremo).

Otra opción común que se usa específicamente cuando la distribución bootstrap no es muy cercana a la normal son los intervalos de percentiles *bootstrap*:

9.0.1. Definición: El intervalo de percentiles bootstrap al $95\,\%$ de confianza está dado por

$$[q_{0.025}, q_{0.975}], (7)$$

donde q_f es el percentil f de la distribución bootstrap.

Otros intervalos comunes son el de 80 % o 90 % de confianza, por ejemplo, que corresponden a $[q_{0.10}, q_{0.90}]$ y $[q_{0.05}, q_{0.95}]$. **Ojo**: intervalos de confianza muy alta (por ejemplo 99.5 %) pueden



tener mala calibración o ser muy variables en su longitud pues dependen del comportamiento en las colas de la distribución.

Para el ejemplo de las casas, calcularíamos simplemente

que está en millones de dólares. Nótese que es similar al intervalo de error estándar.

Otro punto interesante sobre los intervalos *bootstrap* de percentiles es que lidian naturalmente con la asímetría de la distribución bootstrap. Ilustramos esto con la distancia de las extremos del intervalo con respecto a la media:

Los intervalos de confianza nos permiten presentar un rango de valores posibles para el parámetro de interés. Esto es una notable diferencia con respecto a presentar sólo un candidato como estimador. Nuestra fuente de información son los datos. Es por esto que si vemos valores muy chicos (grandes) en nuestra muestra, el intervalo se tiene que extender a la izquierda (derecha) para compensar dichas observaciones.

9.0.2. Espercicio: Explica por qué cuando la aproximación normal es apropiada, el intervalo de percentiles al 95% es muy similar al intervalo normal de 2 errores estándar.

9.1. Ejemplo

Consideramos los datos de propinas. Queremos estimar la media de cuentas totales para la comida y la cena. Podemos hacer bootstrap de cada grupo por separado:

```
## en este ejemplo usamos rsample, pero puedes escribir tu propio ócdigo
library(rsample)
propinas ← read_csv("data/propinas.csv", progress = FALSE, show_col_types =
FALSE) ▷
mutate(id = 1:244)
propinas
```

```
# A tibble: 244 × 7
1
2
   cuenta_total propina fumador dia momento num_personas
           <dbl> <dbl> <chr> <chr> <chr> <chr> <chr>
3
                  1.01 No
   1
           17.0
                              Dom Cena
                                                    2
4
                                                          1
   2
           10.3
                  1.66 No
                             Dom Cena
                                                    3
                                                          2
5
           21.0
                  3.5 No
                                                    3
                                                          3
   3
                             Dom Cena
6
                                                    2
           23.7
                  3.31 No
                              Dom Cena
                                                          4
   4
                 3.61 No
                                                    4
                                                          5
   5
           24.6
                              Dom
                                   Cena
                                                    4
  6
           25.3
                   4.71 No
                              Dom
                                    Cena
                                                          6
         8.77 2 No
                              Dom
                                    Cena
10
```



```
26.9
                        3.12 No
                                             Cena
11
                                                                  2
                                                                        9
              15.0
                       1.96 No
                                      Dom
                                             Cena
12
              14.8
                                                                  2
                                                                       10
  10
                        3.23 No
                                      Dom
                                             Cena
13
  # ... with 234 more rows
   # Use 'print(n = ...)' to see more rows
```

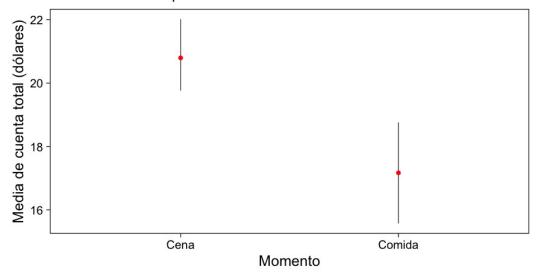
```
## paso 1: define el estimador
  estimador \leftarrow function(split, ...)
    muestra ← analysis(split) ▷ group_by(momento)
    muestra ⊳
      summarise(estimate = mean(cuenta_total), .groups = 'drop') >
5
      mutate(term = momento)
6
  }
7
  ## paso 2: remuestrea y calcula estimador
8
  boot_samples ← bootstraps(propinas, strata = momento, 1000) ▷
   mutate(res_boot = map(splits, estimador))
  ## paso 3: construye intervalos de confianza
  intervalo_propinas_90 ← boot_samples ▷
    int_pctl(res_boot, alpha = 0.10) >
    mutate(across(where(is.numeric), round, 2))
  intervalo_propinas_90
```

```
# A tibble: 2 \times 6
  term
        .lower .estimate .upper .alpha .method
  <chr>>
           <dbl>
                    <dbl> <dbl> <dbl> <chr>
1 Cena
           19.8
                      20.8
                              22.0
                                      0.1 percentile
2 Comida
            15.6
                      17.1
                              18.8
                                      0.1 percentile
```

Nota: .estimate es la media de los valores de la estadística sobre las remuestras, no es el estimador original.

De la tabla anterior inferimos que la media en la cuenta en la cena es más grande que la de la comida. Podemos graficar agregando los estimadores *plug-in*:





Nótese que el bootstrap lo hicimos por separado en cada momento del día (por eso el argumento strata en la llamada a bootstraps):



- 9.1.1. Funciones de cómputo: Es común crear nuestras propias funciones cuando usamos bootstrap, sin embargo, en R también hay alternativas que pueden resultar convenientes:
 - 1. El paquete rsample (forma parte de la colección tidymodels y tiene una función bootsrtraps() que regresa un arreglo cuadrangular (tibble, data.frame) que incluye una columna con las muestras bootstrap y un identificador del número y tipo de muestra.

```
1 boot_samples
```

Los objetos splits tienen muestras de tamaño 244. Sin embargo, utilizan (por el muestreo aleatorio con reemplazo) una fracción de los datos.

```
boot_samples$splits[[1]]
```

```
analysis(boot_samples$splits[[1]]) >
group_by(id)
```

El paquete de rsample es un paquete muy eficiente para la creación de los conjunto de remuestreo y es una de sus principales ventajas.

```
library(pryr)
c(objeto_boot = object_size(boot_samples),
original = object_size(propinas),
remuestra = object_size(boot_samples)/nrow(boot_samples),
incremento = object_size(boot_samples)/object_size(propinas))
```

```
objeto_boot: 2.39 MB
original : 15.43 kB
remuestra : 2.39 kB
incremento : 155.13 B
```

- 2. El paquete boot está asociado al libro Bootstrap Methods and Their Applications y tiene, entre otras, funciones para calcular replicaciones bootstrap y para construir intervalos de confianza usando bootstrap:
 - a) calculo de replicaciones bootstrap con la función boot(),
 - b) intervalos normales, de percentiles y BC_a con la función boot.ci(),
 - c) intevalos ABC con la función abc.ci().
- 3. El paquete bootstrap contiene datos usados en [2], y la implementación de funciones para calcular replicaciones y construir intervalos de confianza:
 - a) calculo de replicaciones bootstrap con la función bootstrap(),
 - b) intervalos BC_a con la función bcanon(),
 - c) intevalos ABC con la función abcnon().
- 9.1.2. Ejercicio: Justifica el procedimiento de hacer el bootstrap separado para cada grupo. ¿Qué supuestos acerca del muestreo se deben satisfacer? ¿Deben ser muestras aleatorias simples de cada momento del día, por ejemplo? ¿Qué harías si no fuera así, por ejemplo, si se escogieron al azar tickets de todos los disponibles en un periodo?



10. BOOSTRAP Y OTRAS ESTADÍSTICAS

Con el bootstrap podemos atacar estos problemas.

DRAFT

El bootstrap es una técnica versátil. Un ejemplo son **estimadores de razón**, que tienen la forma

$$\hat{r} = \frac{\overline{y}}{\overline{r}}.\tag{8}$$

Por ejemplo, ¿cómo haríamos estimación para el procentaje de área area habitable de las casas en relación al tamaño del lote? Una manera de estimar esta cantidad es dividiendo la suma del área habitable de nuestra muestra y dividirlo entre la suma del área de los lotes de nuestra muestra, como en la fórmula anterior. Esta fórmula es más difícil pues tanto numerador como denominador tienen variabilidad, y estas dos cantidades no varían independientemente.

10.1. Estimadores de razón

Nuestra muestra original es:

```
set.seed(250)
casas_muestra 
sample_n(poblacion_casas, 200)
casas_muestra 
sample_n(poblacion_casas, 200)
```

```
'data.frame': 200 obs. of 46 variables:
    $ id
                       : num 1166 855 579 1158 882 ...
2
    $ tipo_zona
                           : chr "RL" "RL" "FV" "RL" ...
    $ frente_lote
                           : num 79 102 34 34 44 81 70 78 64 61 ...
                          : chr
                                  "Pave" "Pave" "Pave" "Pave"
    $ calle
5
                                  "IR1" "Reg" "Reg" "IR1" ...
   $ forma_lote
                          : chr
6
   $ forma_lote
$ nombre_zona
$ tipo_edificio
                      : chr "NridgHt" "Sawyer" "Somerst" "NridgHt" ...
: chr "1Fam" "1Fam" "TwnhsE" "Twnhs" ...
8
                          : chr "1Story" "1Story" "2Story" "1Story" ...
9
   $ estilo
   $ calidad_gral
10
                          : num 7577765665...
   $ condicion_gral : num 5 4 5 5 5 5 6 5 7 ...
$ ñao_construccion : num 2009 1955 2007 2007 1990
11
12
   $ calidad_exteriores : chr "Gd" "TA" "Gd" "Gd" ...
13
   $ material_exteriores : chr "VinylSd" "Wd Sdng" "VinylSd" "VinylSd" ...
14
    $ condicion_exteriores : chr "TA" "TA" "TA" "TA" ...
15
   $ calidad_sotano : chr
$ condicion_sotano : chr
                                  "Gd" "TA" "Gd" "Gd"
                                  "TA" "TA" "TA" "TA" ...
17
   "Unf" "ALQ" "Unf" "GLQ"
18
                                  "GasA" "GasA" "GasA" "GasA"
19
    $ calidad_calefaccion : chr "Ex" "TA" "Ex" "Ex" ...
20
    $ aire_acondicionado : chr "Y" "Y" "Y" "Y" ...
21
   $ \( \tilde{n} \) baos_completos : num 2 1 2 2 2 1 1 2 2 2 ...
22
   $ ñbaos_medios
                          : num 0 1 0 0 1 0 0 0 1 0 ...
   $ recamaras_sup
                          : num 3 3 2 2 3 3 3 3 3 3 ...
                          : chr "Gd" "TA" "Gd" "Gd" ...
   $ calidad_cocina
25
   $ cuartos_sup
$ tipo_garage
                          : num 7656756775 ...
26
                           : chr "Attchd" "Attchd" "Detchd" "Attchd" ...
27
   $ terminado_garage
                           : chr
                                  "RFn" "Unf" "Unf" "RFn" ...
28
   $ calidad_garage
                                  2 2 2 2 2 0 0 2 2 2 ...
                           : num
29
                                  "TA" "TA" "TA" "TA" ...
                           : chr
   $ condicion_garage
                                  "TA" "TA" "TA" "TA"
31
                           : chr
   $ ñao_venta
                           : num
                                  2009 2006 2008 2009 2007
32
   $ mes_venta
                           : num
                                  9 7 2 7 4 5 12 6 2 9 ...
33
   $ tipo_venta
                          : chr
                                  "New" "WD" "WD" "WD" ...
34
35 $ condicion_venta : chr "Partial" "Abnorml" "Abnorml" "Normal" ...
```



```
$ lat
                            : num
                                    42.1 42 42.1 42.1 42 ...
36
                                    -93.7 -93.7 -93.6 -93.7 -93.6 ...
37
    $ long
                            : num
                           : num 140 164 64 122 107 ...
    $ area_sotano_m2
38
   $ area_1er_piso_m2 : num 139.5 165.3 65.3 122.1 110.3 ...
$ area_2o_piso_m2 : num 0 0 64 0 49.2 ...
39
40
    $ area_habitable_sup_m2: num 140 165 129 122 160 ...
41
42
    $ area_garage_m2 : num 59.8 42.2 50.2 58.2 37.2
    $ area_lote_m2
                                    886 1665 335 465 1278 ...
43
                            : num
    $ precio_miles
                                    233 170 146 230 188 ...
44
                            : num
                                    0 0 0 0 0 0 0 0 0 0 ...
    $ valor_misc_miles
45
                            : num
                            : num 1.67 1.03 1.13 1.88 1.18 ...
    $ precio_m2_miles
46
                                    1671 1029 1129 1884 1175
    $ precio_m2
                             : num
```

El estimador de interés es:

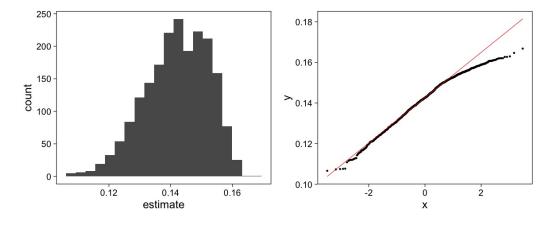
Y nuestra estimación puntual es

```
estimador ← muestra_casas ▷

summarise(estimate = sum(area_habitable_sup_m2) / sum(area_lote_m2))

estimador
```

Es decir que en promedio, un poco más de $15\,\%$ del lote total es ocupado por área habitable. Ahora hacemos bootstrap para construir un intervalo:



En este caso la cola derecha parece tener menos dispersión que una distribución normal. Usamos un intervalo de percentiles para obtener:



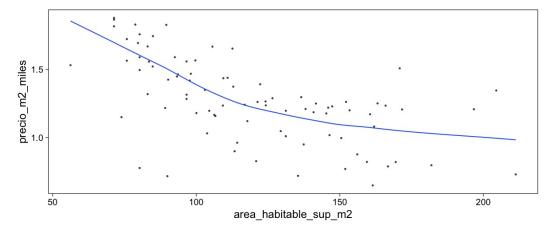
```
dist_boot %>% int_pctl(res_boot) %>%
  mutate(estimador = estimador$estimate) %>%
  rename(media_boot = .estimate) %>%
  mutate(bias = media_boot - estimador) %>%
  pivot_longer(where(is_numeric)) %>%
  mutate(value = round(value, 3))
```

```
# A tibble: 6 \times 4
     term
                                  .method
                                             name
                                                          value
     <chr>>
                                  <chr>
                                             <chr>
                                                          <dbl>
  1 % area del lote construida percentile .lower
                                                          0.121
  2 % area del lote construida percentile media_boot
                                                          0.142
  3 \% area del lote construida percentile .upper
                                                          0.159
   4 % area del lote construida percentile .alpha
                                                          0.05
  5 % area del lote construida percentile estimador
                                                         0.148
   6 % area del lote construida percentile bias
                                                         -0.006
   Warning messages:
  1: Deprecated
11
  2: Deprecated
12
  3: Deprecated
13
  4: Deprecated
14
  5: Deprecated
  6: Deprecated
  7: Deprecated
  8: Deprecated
```

Nótese que el sesgo es bajo. De modo que en esta zona, entre $12\,\%$ y $16\,\%$ de toda el área disponible es ocupada por área habitable: estas son casas que tienen jardines o terrenos, garage relativamente grandes.

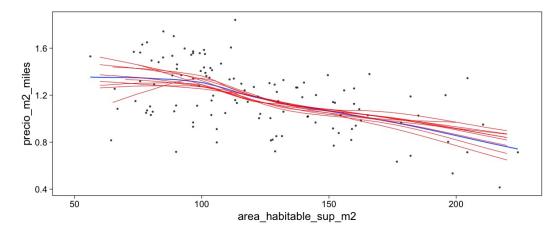
10.2. Suavizadores

Podemos usar el *bootstrap* para juzgar la variabilidad de un suavizador, que consideramos como nuestra estadística:

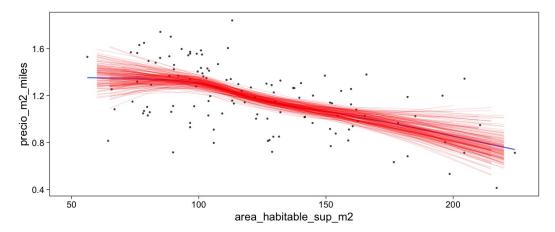


Podemos hacer bootstrap para juzgar la estabilidad del suavizador:





Donde vemos que algunas cambios de pendiente del suavizador original no son muy interpretables (por ejemplo, para áreas chicas) y alta variabilidad en general en los extremos. Podemos hacer más iteraciones para calcular bandas de confianza:



Donde observamos cómo tenemos incertidumbre en cuanto al nivel y forma de las curvas en los extremos de los datos (casas grandes y chicas), lo cual es natural. Aunque podemos resumir para hacer bandas de confianza, mostrar remuestras de esta manera es informativo: por ejempo: vemos cómo es probable también que para casas de emnos de 70 metros cuadrados el precio por metro cuadrado no cambia tanto (líneas constantes)

11. CONCLUSIONES Y OBSERVACIONES

- El principio fundamental del *bootstrap* es que podemos estimar la distribución poblacional con la distribución empírica. Por tanto para hacer inferencia tomamos muestras con reemplazo de la distribución empírica y analizamos la variación de la estadística de interés a lo largo de las muestras.
- El bootstrap nos da la posibilidad de crear intervalos de confianza cuando no contamos con fórmulas para hacerlo de manera analítica y sin supuestos distribucionales de la población.
- Hay muchas opciones para construir intervalos bootstrap, los que tienen mejores propiedades son los intervalos BC_a , sin embargo los más comunes son los intervalos normales con error estándar *bootstrap* y los intervalos de percentiles de la distribución *bootstrap*.
- Antes de hacer intervalos normales (o con percentiles de una t) vale la pena graficar la distribución bootstrap y evaluar si el supuesto de normalidad es razonable.



REFERENCIAS REFERENCIAS

■ En cuanto al número de muestras bootstrap se recomienda al menos 1,000 al hacer pruebas, y 10,000 o 15,000 para los resultados finales, sobre todo cuando se hacen intervalos de confianza de percentiles.

■ La función de distribución empírica es una mala estimación en las colas de las distribuciones, por lo que es difícil construir intervalos de confianza (usando bootstrap no paramétrico) para estadísticas que dependen mucho de las colas.

REFERENCIAS

- L. M. Chihara and T. C. Hesterberg. Mathematical Statistics with Resampling and R. John Wiley & Sons, Inc., Hoboken, NJ, USA, aug 2018. ISBN 978-1-119-50596-9 978-1-119-41654-8.
- B. Efron and R. J. Tibshirani. An Introduction to the Bootstrap. Springer US, Boston, MA, 1993. ISBN 978-0-412-04231-7 978-1-4899-4541-9.
 8, 13, 22
- [3] L. Wasserman. All of Statistics: A Concise Course in Statistical Inference. Springer Texts in Statistics. Springer New York, New York, NY, 2004. ISBN 978-1-4419-2322-6 978-0-387-21736-9. . 8

