

2 קובץ הכנה ניסוי מעבדה מס' 1 – חלק Tutorial 1.2 – IAR IDE, Code Running, Debug

מעבדת מיקרומחשבים – המחלקה להנדסת חשמל ומחשבים מס' קורס - 361.1.3353

<u>כתיבה ועריכה</u>: חנן ריבוא

מהדורה 1 – שנה"ל תשע"ו

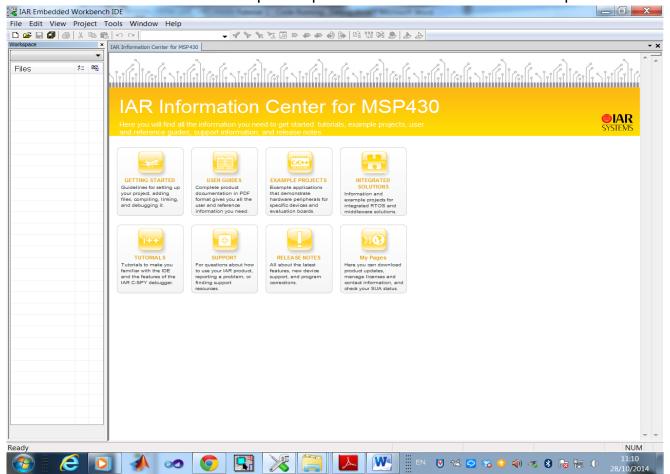
A. <u>הקדמה:</u>

בתרגול זה נתמקד בהרצת קוד אסמבלי בסביבת הפיתוח (IDE= Integrated Development Environment) הנקראת IAR . באופן כללי סביבת הפיתוח משמשת לפיתוח קוד מכונה (בינארי) מתוך טקסט (קוד) הנרשם ב-Editor של סביבת הפיתוח שאותו יש לצרוב לתוך זיכרון הבקר לצורך שליטה עליו.

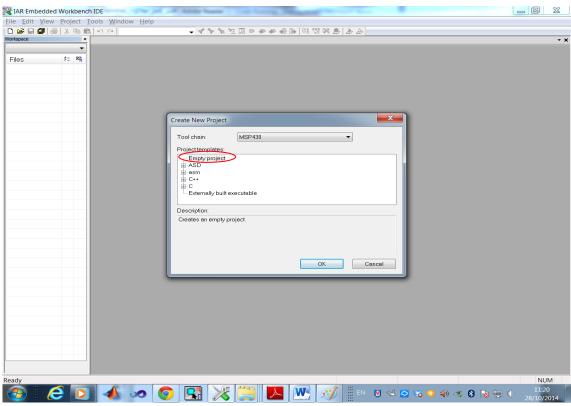
נבצע בהמשך סימולציית הרצת קוד שכתבנו בפתרון תרגול כיתה 1.

בפיתוח קוד בסביבת הפיתוח ישנם 3 שלבים:

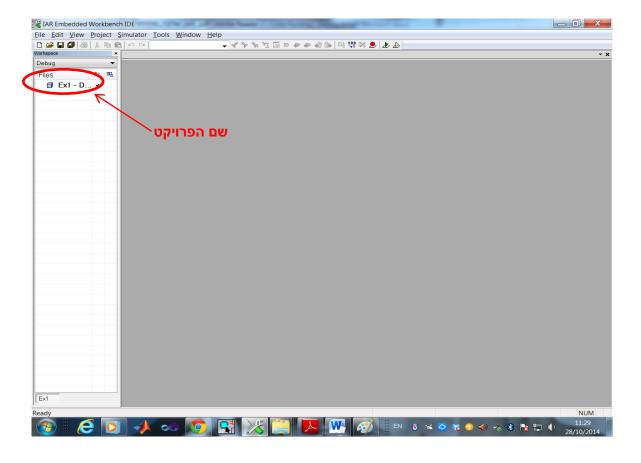
- 1. **סימולציה** סביבת הפיתוח משמשת סימולטור לבקר שלנו. את הקוד שכתבנו נפעיל ב<u>מצב סימולטור</u> והוא ירוץ בפועל ב-PC (מחשב אישי) בלבד, לצורך דימוי הבקר.
- בקר ולא ב-PC, אולם ישנה תקשורת (מה-PC) ובהפעלתו הוא ירוץ בבקר ולא ב-PC, אולם ישנה תקשורת (מה-Debug (נקודות עצירה, ריצה בצעדים, בדיקת ערכי רגיסטרים, ערכים בזיכרוו וכו').
- 3. Active Application הקוד שכתבנו ייצרב לבקר (מה-PC) ובהפעלתו הוא ירוץ בבקר בלבד ללא קשר Active Application עם ה-PC (בשונה ממצב DEBU). מצב זה מונה גם Stand Alone, מאחר ובמצב זה הבקר בפני עצמו ללא
 - B. תחילת עבודה בסביבת הפיתוח דורשת **פתיחת פרויקט**. להלן שלבי פתיחת פרויקט של סביבת IAR IDE.
 - 1. עבודה בסביבת הפיתוח במצב סימולטור אפשרית גם בביתכם. אפשר להוריד את קובץ ההפעלה המצורף. IAR - IDE setup.zip
 - 2. לאחר ההתקנה נפתח את תוכנת סביבת הפיתוח ומתקבל החלון הבא:



- File \rightarrow New \rightarrow Workspace \rightarrow .3
 - 4. לאחר מכן, ייפתח החלון הבא ל־Create New Project → 4

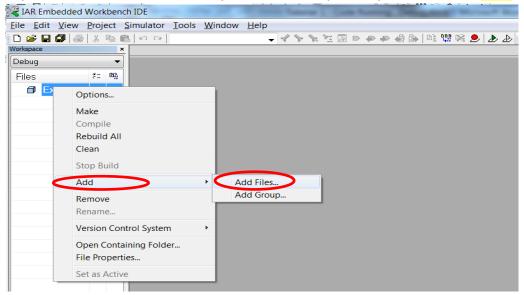


לחצו OK ושמרו את מיקום הפרויקט , במקום בו תבחרו במחשב. לאחר המירה ייפתח החלון הבא (שם הפרויקט שבחרתם יופיע צד שמאל למעלה).

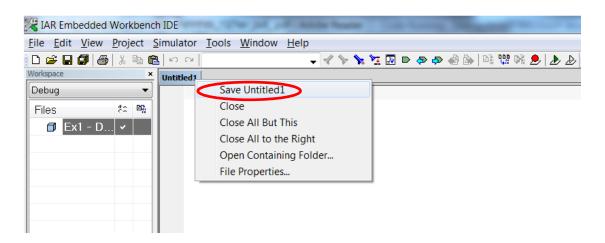


- 5. כדי לצרף קובץ מקור (קובץ קוד) ישנן 2 אפשרויות:
- ★ אפשרות 1: נכין קובץ txt ולתת סיומת s43. (שם הקובץ לפי בחירתנו) לצרף באופן עצמאי לתיקיית הפרויקט ששמרנו בשלב קודם. קובץ עם סיומת s43. מהווה קובץ קוד בשפת אסמבלי, קובץ עם סיומת c. מהווה קובץ קוד בשפת C. בקורס זה נכתוב תוכניות בשפת אסמבלי בלבד.
 צירוף קובץ קוד לפרויקט סדר פעולות:
 - שמירת קובץ קוד בתיקיית הפרויקט לא מצרפת אותו באופן אוטומטי לפרויקט, לכן נבצע את הפעולה שמירת קובץ קוד בתיקיית הפרויקט לא מצרפת Add Files <- Add >- נפתח חלון ובו יש לבחור את

קבצי הקוד <mark>s43.</mark> אותם נרצה לצרף לפרויקט, בסיום שמות קבצים אלו יופיעו תחת שם הפרויקט.

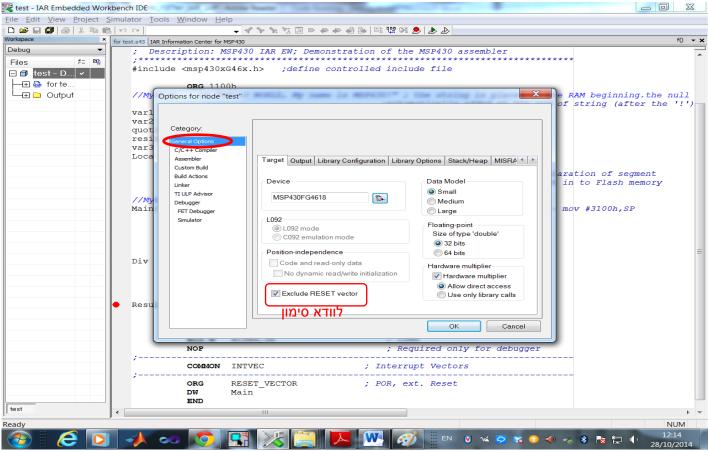


אפשרות <u>2:</u> בלחיצה על הלשונית בצורת דף חלק לבן (צד שמאל למעלה) , ייפתח דף חלק לבן ובו נכתוב ★ את קוד התכנית שלנו. לחיצת ימנית בעכבר על שם הקובץ , יש אופציית שמירה.

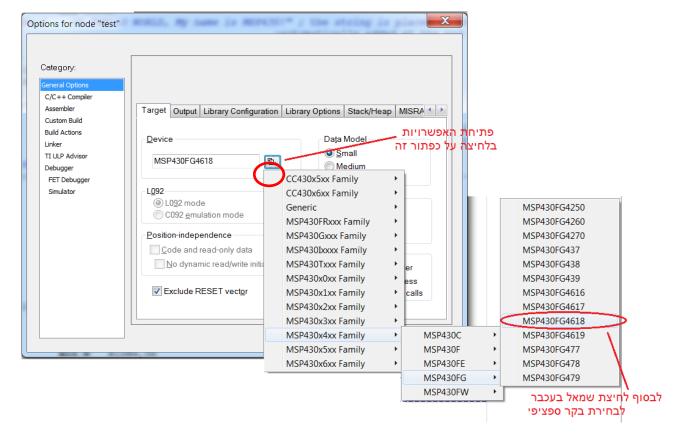


נשמור את הקובץ בתיקיית הפרויקט וניתן לו שם עם סיומת s43. את ההמשך נבצע כמתואר באפשרות1.

<u>בחירת פלטפורמה חומרתית של הבקר בסביבת הפיתוח:</u>
 לחיצת ימנית בעכבר על שם הפרויקט -> Options -> נפתח חלון ובו נסמן את הנדרש.



נעדכן בחלון הנ"ל את שדה Device המתאים לבקר שלנו, בלחיצה על הכפתור מימין לשדה זה.



Options for node "test" Category: Factory Settings General Ontions C/C++ Compile Setup Images Extra Options Plugins Custom Build Build Actions Run to Linker Simulator main TI ULP Advisor FET Debugger נבחר מצב סימולטור **-**FET Debugger Simulator Use macro file Device description file Override default \$TOOLKIT_DIR\$\config\MSP430FG4618.ddf לבסוף נלחץ OK ОК Cancel

7. מצב סימולטור – בחירת סביבת הפיתוח לעבודה במצב סימולטור יש לפעול כך:

בשלב זה שאר ההגדרות יישארו לפי הגדרות ברירת המחדל של היצרן.

: <u>Workspace שמירת ה-</u> 8

נפתח חלון לשמירה, יש לשמור בתיקיית הפרויקט→tile → Save Workspace

9. <u>הידור הפרויקט</u>:

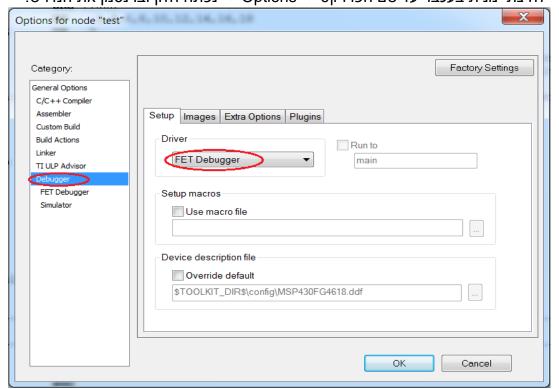
Project → Rebuild All

(אם שכחתם לבצע שלב קודם, תתבקשו תחילה לשמור את ה-<u>Workspace</u> ורק אח"כ הוא יבצע את בניית הפרויקט).

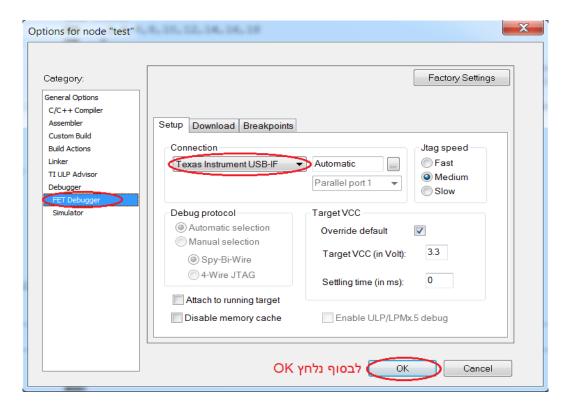
.10 לתחילת ביצוע הסימולציה.

נכנסתם למצב סימולציה (כמו שלמדתם בקורס JAVA) → נכנסתם למצב סימולציה (כמו שלמדתם בקורס 1,12 ולעבור לכותרת סימולציית תרגילים – תרגול כיתה מס' 1 תוכלו לדלג בשלב זה על סעיפים 11,12 ולעבור לכותרת סימולציית תרגילים

11. **מצב DEBUG** - בחירת סביבת הפיתוח לעבודה במצב DEBUG יש <u>לפעול כך:</u> לחיצת ימנית בעכבר על שם הפרויקט -> Options -> נפתח חלון ובו נסמן את הנדרש.



©Hanan Ribo



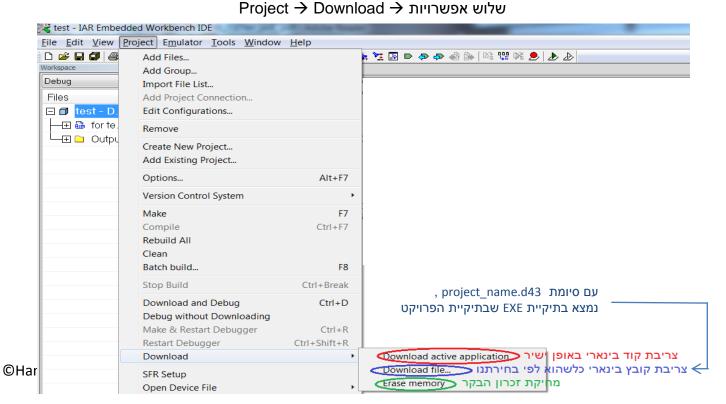
צבנה את הפרויקט: Project → Rebuild All

נכנס למצב DEBUG (צריבת קוד לזיכרון הבקר והרצתו בבקר בלבד עם יכולות Project → Download and Debug → (JAVA) (כמו שלמדתם בקורס DEBUG → Download and Debug → (אפשר להריץ את הקוד כמו במצב סימולציה כמפורט לעיל עם הבדל אחד, מדובר במצב אמת (קוד רץ בבקר ולא ב-PC).

- Active Application מצב. 12

במצב זה נרצה לצרוב את הקובץ הבינארי של התכנית לזיכרון הבקר ומאז הבקר עובד במנותק מה-PC. מצב זה הוא התוצר הסופי של האפליקציה אותה בצענו. כאשר נרצה לבצע פעולת RESETלבקר, נלחץ על לחצן RESET הנמצא על כרטיס ערכת הפיתוח.

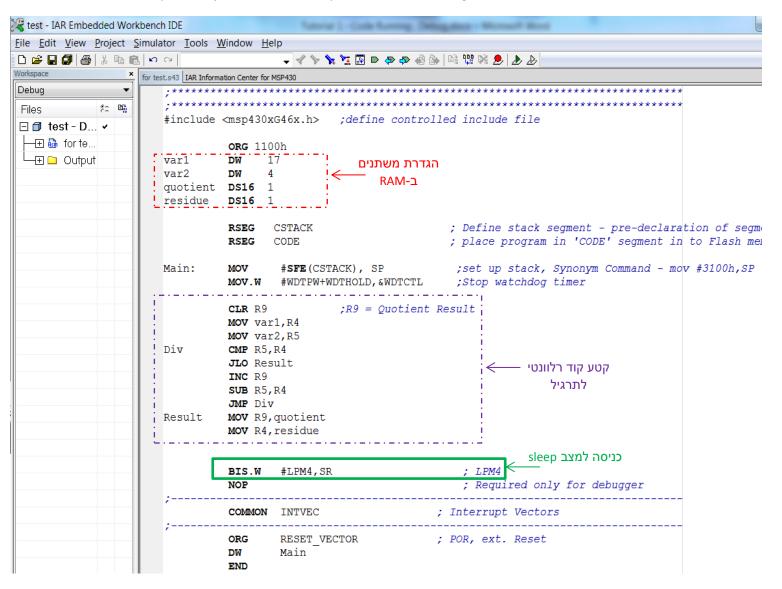
> נבנה את הפרויקט: Project → Rebuild All נבצע צריבת קובץ בינארי לזיכרון הבקר:



סימולציית תרגילים – תרגול כיתה מס' 1

1. חילוק בין מספרים שלמים:

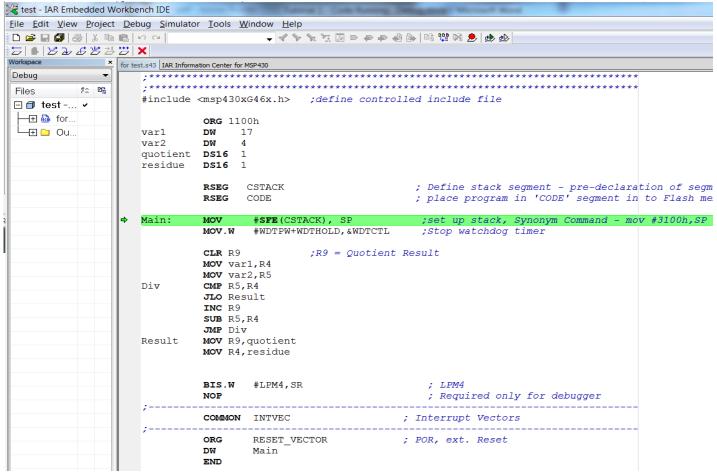
(ללא שימוש במחלק חומרתי) $var1 \div var2 \rightarrow quotient = מנה residue$



באופן כללי מבלי להיכנס לפרטים (תלמדו בהרצאה) הבקר מריץ פקודה אחר פקודה באופן טורי (כתובת אחר כתובת החל מנקודת התחלה מסוימת) מתוך הזיכרון. כאשר הגענו לסיום התכנית נרצה למנוע מהבקר להגיע לאזור בזיכרון שאינו מכיל פקודות ולהימנע מפעולות שאינן רצויות. יש 2 אפשרויות:

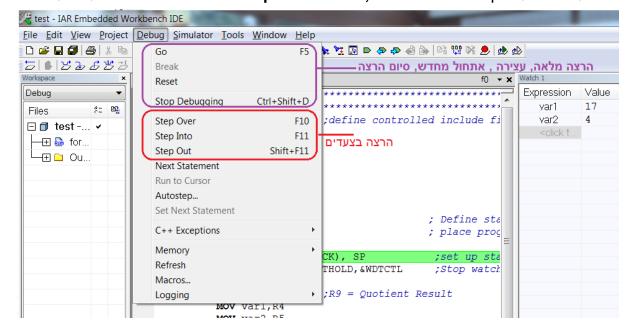
- ★ נדרש לוודא שהתוכנית כוללת לולאה אינסופית.
- ★ שימוש בפקודת LPM (תלמדו עליה בהמשך) אשר משמשת לרמות sleep שונות של הבקר.

נבצע הרצה לקוד ונסתכל על ערכי הרגיסטרים, משתנים והזיכרון. בכניסה למצב סימולציה המסך נראה כך:שורת הפקודה הצבועה בירוק היא נקודת ההתחלה אליה נגיע במצב של RESET.



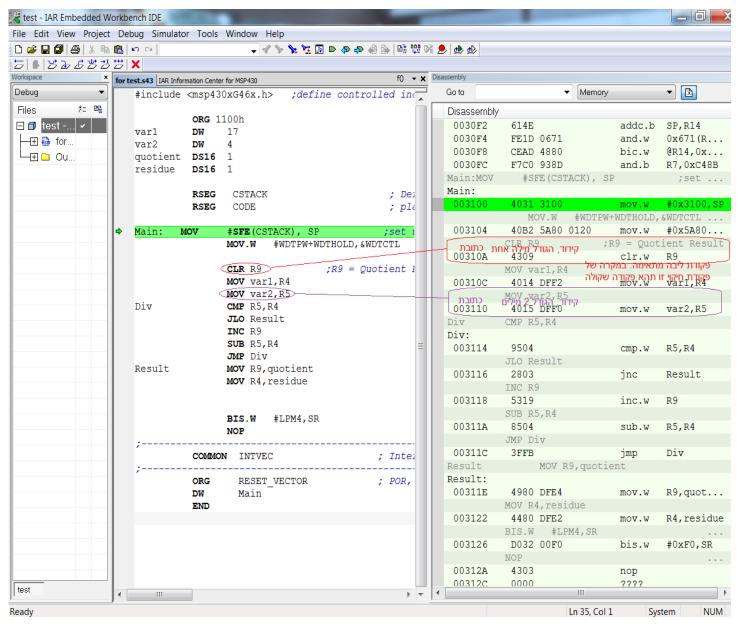
נפתח את החלונות הבאים (רגיסטרים, משתנים וזיכרון) כדי לראות את ערכי התוכנית בכל שלב שנרצה.

- o <u>לפתיחת חלון Disassembly</u>: בחלון זה נראה את מבנה הפקודות לפי **כתובת כל פקודה בזיכרון , גודלה** והקידוד שלה לקוד מכונה. View → Disassembly
 - View → Register : לפתיחת חלון רגיסטרים o
 - View → Watch → Watch1 ÷ Watch4 : לפתיחת חלון משתנים o
 - o <u>לפתיחת חלון הזיכרון</u>: **נבחר בלשונית לראות את זיכרון ה- View → Memory →RAM** אנו מעוניינים כעת רק בחלונות **רגיסטרים, משתנים וזיכרון**. תוכלו בזמנכם החופשי לצעוד צעד אחר צעד.

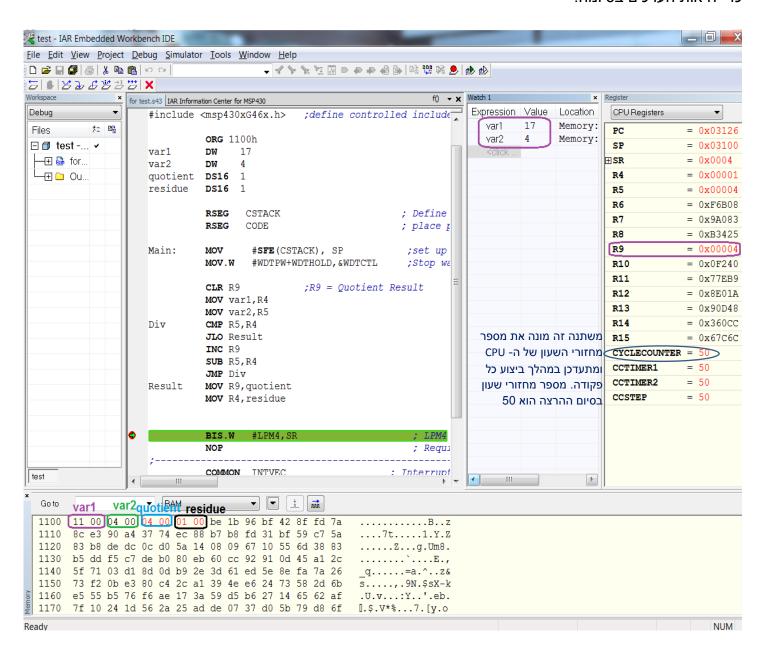


:Disassembly חלון

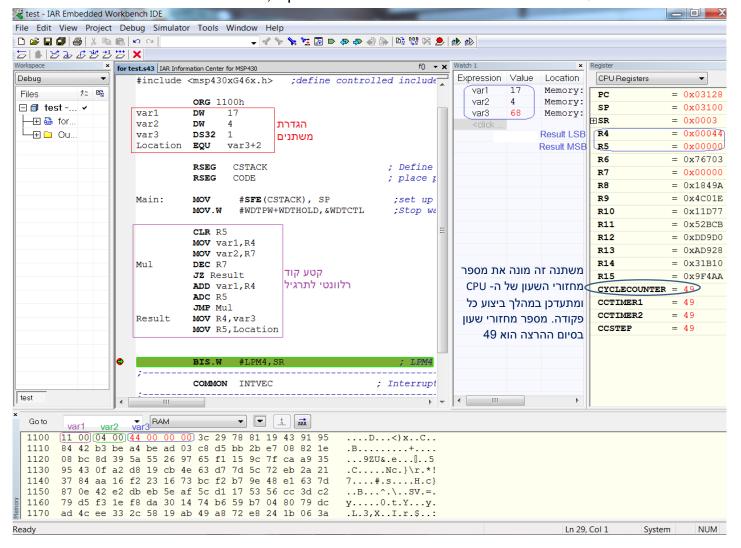
בחלון זה נוכל לראות עבור כל פקודה את כתובתה בזיכרון, גודלה ב-word וקידודה (קוד מכונה).



לבסוף, נשים נקודת עצירה בסוף התוכנית (אחרי הפקודה האחרונה כדי שגם היא תתבצע) ונבצע ריצה מלאה (F5) כדי לראות הערכים בסיומה.



(ללא מכפל חומרתי) $var1 \cdot var2 \rightarrow var3$ (ללא מכפל חומרתי) .2 לאחר ביצוע השלבים המפורטים בתרגיל 1. לאחר הרצה מתקבל,



משתנה התוצאה var3 , גודלו 32bit מאחר ותוצאת כפל בין 2 מספרים בגודל 16bit יכולים לגלוש לתחום 32bit , var3 מהווה חלק עליון (Result LSB) ורגיסטר R5 מהווה חלק עליון 32bit מהווה חלק תחתון של תוצאת המכפלה (Result MSB). הפלטפורמה שלנו הינה Little Endian ולכן תוכן R4 מועבר לזיכרון בכתובת var3+2.

הישוב ממוצע בין 2 אברים סמוכים במערך בכתובת Arr בגודל SIZE (לדרוס את מערך המקור ולאפס איבר .3

לאחר ביצוע השלבים המפורטים בתרגיל 1 ולאחר מלאה הרצה מתקבל, 🔾 test - IAR Embedded Workbench IDE File Edit View Project Debug Simulator Tools Window Help 5 1 5 2 5 5 5 7 7 X f() ▼ x Watch 1 x for test.s43 IAR Information Center for MSP430 × Register Express.. Locat CPU Registers Debug ************ #include <msp430xG46x.h> ;define controlled include fil Memo 8m 😘 Files PC = 0x0312CSIZE 9 ☐
☐ test -...
✓ SP $= 0 \times 0.3100$ **ORG** 1100h —⊞ 🛅 for... ⊞SR = 0x00032,4,6,8,10,12,14,16,18 הגדרת משתנים = 0x00000└─⊞ 🗀 Ou.. R4 SIZE R5 = 0x01110RSEG CSTACK : Define stac = 0x00010R6 RSEG CODE ; place progr R7 = 0x00011**R8** = 0x38CC7Main: MOV #SFE (CSTACK), SP ;set up stac. R9 = 0x5EDD9MOV W #WDTPW+WDTHOLD, &WDTCTL ;Stop watchd R10 0x647DC MOV SIZE, R4 R11 = 0xDF6D0MOV #Arr, R5 R12 = 0xE8D33DEC R4 Loop R13 = 0x115D0JZ Result = 0x82DEEMOV @R5,R6 קטע קוד משתנה זה מונה את מספר MOV 2 (R5), R7 R15 = 0x4DE46רלוונטי לתרגיל CYCLECOUNTER = 145 ADD R6, R7 RRA R7 CCTIMER1 ומתעדכן במהלך ביצוע כל MOV R7,0 (R5) CCTIMER2 = 145 INCD R5 פקודה. מספר מחזורי שעון CCSTEP 145 JMP Loop בסיום ההרצה הוא 145 Result MOV #0,0(R5) COMMON INTVEC : Interrupt Vec test → ▼ ▼ Ⅲ Go to RAM תוכן Arr לאחר הרצה 1100 $\boxed{03}$ 00 05 00 07 00 09 00 0b 00 0d 00 0f 00 11 0 $\boxed{0}$ 1110 00 09 00 ac 68 bc 99 eb b4 b2 03 6bh..r...k?. 1120 99 Of a6 d7 03 14 f9 b6 cf 94 d9 51 c7 6b c4 acQ.k.. 1130 9f fa 6a 80 91 1a 61 ea e3 67 52 3f fa 4a e5 02 ..i...a..gR?.J.. 02 69 19 4e 42 d0 b4 a8 ba 12 17 89 1a 29 88 9b 1140 .i.NB....).. 1150 89 d4 c7 75 17 45 0e d2 8f 3f 2d 13 20 a6 90 fb ...u.E...?-.

4. עליך לכתוב תוכנית לחישוב העקבה (TRACE) של מטריצה סימטרית.

העקבה של מטריצה סימטרית בגודל nxn מוגדרת ע"י סכום איברי האלכסון של המטריצה, כדלקמן: $\mathsf{Trace}(\mathsf{A}) = \mathsf{a}_{11} + \mathsf{a}_{22} + \ldots + \mathsf{a}_{\mathsf{nn}}$ בור מטריצה סימטרית $\mathsf{A}_{\mathsf{nxn}}$ העקבה נתונה ע"י הנוסחה **גודל כל איבר במטריצה הוא 32 סיביות** הערך המתקבל עבור עקבת המטריצה המחושבת יש לאחסן ברגיסטרים **R12 עד R15** . כאשר החלק הנמוך LSB של העקבה יאוחסן ברגיסטר R12,R13 והחלק הגבוה MSB של העקבה יאוחסן ברגיסטר R14,R15 . כאשר Matrix הינה מטריצה ותווית זו היא כתובת האיבר הראשון של המטריצה ו- Lines מסמן את מספר השורות של המטריצה.

.{A.yL2N..."Z...

am.....L....

את תוצאת העקבה יש לאחסן במשתנה בשם Trace.

1160 1170 94 7b 41 89 79 4c 32 4e 15 a5 f8 22 5a f0 b7 ac

61 6d d7 0c 8d 92 e1 12 4c 13 0e f5 b3 d6 d7 d5

מטריצה מאוחסנת בזיכרון ע"י מערך של שורות (שורה אחר שורה החל משורה ראשונה).

- Part of Diagonal index = MatrixPTR+4*i+Lines*4j
- 0<= i <= Lines-1 and 0<= j <= Lines-1 for all Parts of Diagonal i=j So, Part of Diagonal index =
 MatrixPTR+4i(Lines+1)
- Trace=sum of M[MatrixPTR+4i(Lines+1)] when 0<= i <=Lines-1

#include <msp430xG46x.h> ;define controlled include file

```
ORG 1100h
```

```
Matrix DC32 1,2,3,4,5,6,7,8,9,10,11,12,13,14,15,16
Lines DW 4
Trace DS32 2
```

RSEG CSTACK ; Define stack segment - pre-declaration of segment RSEG CODE ; place program in 'CODE' segment in to Flash memory

Main: MOV #SFE(CSTACK), SP ;set up stack, Synonym Command - mov #3100h,SP MOV.W #WDTPW+WDTHOLD,&WDTCTL ;Stop watchdog timer

```
mov #Matrix,R5
   clr R12
   clr R13
   clr R14
   clr R15
   mov Lines,R6
   mov Lines,R7
   inc R6
   rla R6
   rla R6
L1 add @R5,R12
   adc R13
   adc R14
   adc R15
   add R6,R5
   dec R7
   jnz L1
   mov #Trace,R5
   mov R12,0(R5)
   mov R13,2(R5)
   mov R14,4(R5)
   mov R15,6(R5)
```

לאחר ביצוע השלבים המפורטים בתרגיל 1 ולאחר מלאה הרצה מתקבל,

