Estadística y modelación de sistemas socioecológicos en R





Laboratorio Nacional de Ciencias

Dra. Yosune Miquelajauregui Graf

Plan del día

- 1. Criterio de información de Akaike (AIC): selección de modelos e inferencia multimodelo
- 2. Máxima verosimilitud
- 3. Ejercicios
- 4. Disusión sobre análisis de datos de tesis y seminario

AIC: selección de modelos

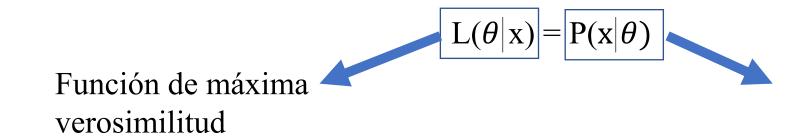
Criterio de información de Akaike: Es una medida de la calidad relativa de un modelo estadístico, para un conjunto de datos.

$$AIC = -2 \log (L) + 2K$$

donde L es una medida del ajuste del modelo dada por el valor máximo de la función de verosimilitud y K es el número de parámetros a estimar.

- La función de verosimilitud es una herramienta desarrollada por Sir Ronald Fisher (1890-1962) utilizada en la resolución de múltiples problemas.
- Esta herramienta se basa en un proceso iterativo, es decir, se encuentran los valores de los parámetros que maximicen la verosimilitud de la función.
- En otras palabras, se encuentran los valores más probables de los parámetros dados los datos $L(\theta|x)$, donde θ representa una variable o un juego de datos.
- $L(\theta | x)$ indica entonces, la probabilidad de observar el valor de θ para cierto juego de datos.

- La función de verosimilitud corresponde también a la función de densidad de probabilidad de una variable aleatoria.
- La función de densidad describe la probabilidad relativa según la cual dicha variable aleatoria tomará determinado valor.



Función de densidad de una variable aleatoria

Máxima verosimilitud: Distribución discreta

• Imaginemos un experimento con una moneda. Queremos saber la probabilidad de obtener cara. Lanzamos 20 veces la moneda y obtenemos lo siguiente:

```
lanzamiento [1]
"cruz" "cara" "cara" "cara" "cara" "cara" "cruz" "cruz" "cruz" "cara" "cara"
```

table(lanzamiento)
cara cruz
15 5

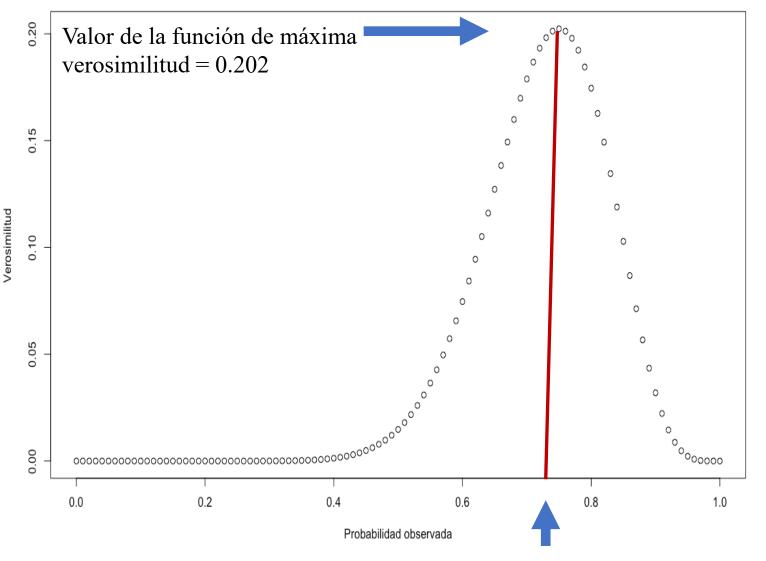
Si alguien preguntara sobre la probabilidad de obtener "cara", podríamos responder que ésta es ciertamente, mayor que la probabilidad de obtener "cruz".

Máxima verosimilitud: Distribución discreta

- Tenemos un experimento binomial (éxito vs fracaso).
- Podemos utilizar la función de densidad para la distribución binomial: distribución discreta que cuenta el número de éxitos x (obtener "cara") en una secuencia de n ensayos (20), con una probabilidad p de obtener 1 éxito. Sabemos que p puede variar entre 0 y 1.

```
dbinom (x=, size= , prob= )
```

Máxima verosimilitud: Distribución discreta



```
theta <- seq (from=0, to =1, by=0.01)
Vero <- dbinom(x=15, size=20, prob=theta)
which(Vero==max(Vero))
76
theta[76]
0.75
```

- Es decir, si observamos x=15 "caras" sobre n=20 lanzamientos, tenemos una probabilidad de 0.75 de obtener "cara" con esta moneda.
- 0.75 es el valor más probable según la función de máxima verosimilitud dados los datos.

Estimado de p en el punto máximo (MLE) = 0.75

Máxima verosimilitud: Distribución continua

• Queremos encontrar el valor más probable de la media poblacional θ dado que una muestra de 6 observaciones proviene de una distribución normal y una desviación estándar de 3:

$$x < -12 \ 3 \ 5 \ 8 \ 6 \ 4$$

- mean(x)=6.3
- Cada observación contiene información para estimar θ (la media)
- Propiedad de verosimilitud: Es posible combinar los $L(\theta)$ de cada juego de datos independientes y multiplicarlos

$$L(\theta)=L1(\theta)+L2(\theta)+L3(\theta)+L4(\theta)+L5(\theta)+L6(\theta)$$

Máxima verosimilitud: Distribución noraml

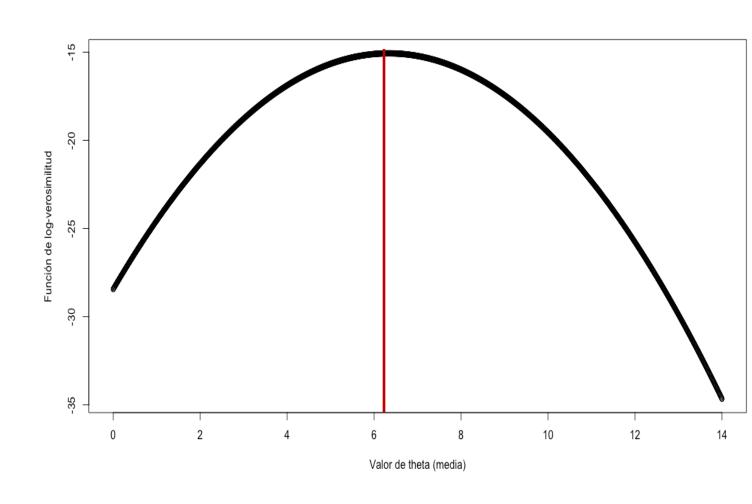
• Utilizando la misma estrategia, podemos construir los $logL(\theta)$

```
\begin{array}{l} x <- c(12,3,5,8,6,4) \\ \text{theta2} <- seq(\text{from=0, to=14, by=0.01}) \\ \text{LL1} <- \log(\text{dnorm}(x=12,\text{mean=theta2,sd=3})) \\ \text{LL2} <- \log(\text{dnorm}(x=3,\text{mean=theta2,sd=3})) \\ \text{LL3} <- \log(\text{dnorm}(x=5,\text{mean=theta2,sd=3})) \\ \text{LL4} <- \log(\text{dnorm}(x=8,\text{mean=theta2,sd=3})) \\ \text{LL5} <- \log(\text{dnorm}(x=6,\text{mean=theta2,sd=3})) \\ \text{LL6} <- \log(\text{dnorm}(x=4,\text{mean=theta2,sd=3})) \\ \end{array}
```

Máxima verosimilitud: Distribución normal

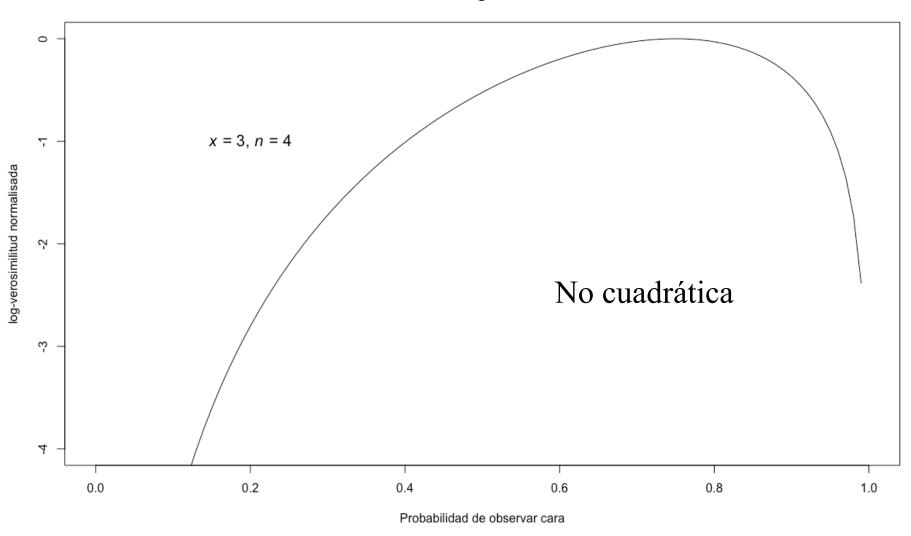
log_LL <LL1+LL2+LL3+LL4+LL5+LL6
max(log_LL)
theta2[which(log_LL==max(log_LL))]
6.33</pre>

La media de la muestra corresponde a θ (media) estimada por el método de máxima verosimilitud

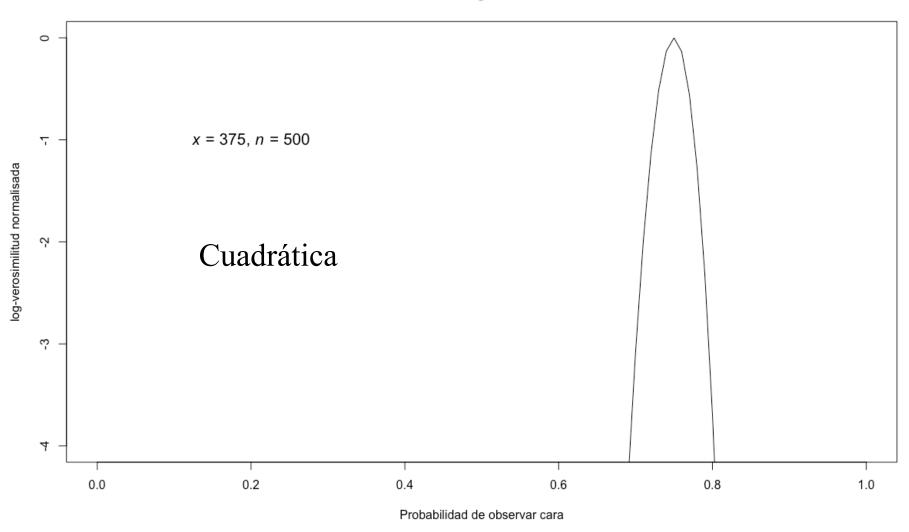


- La forma de la curva de la función de verosimilitud es importante, particularmente la de $\log L(\log L(\theta))$.
- Podemos graficar la curva de la función logL para verificar si es cuadrática: principio- sustraer el máximo $logL(\theta)$ de todos los $logL(\theta)$ y verificar la forma de la curva.
- Una curva cuadrática de $\log L(\theta)$ corresponde a una aproximación normal de $\hat{\theta}$, es decir, implica que $\hat{\theta}$ tiene una distribución normal.
- Si la forma no es cuadrática, los errores estándar (medida de la precisión del estimado) no son apropiados.





Función de log-verosimilitud



AIC: selección de modelos

- AIC es una herramienta interesante cuando se tiene una serie de modelos pertinentes que hemos especificado *a priori*.
- El modelo con el valor de AIC más bajo es el "mejor" para los datos que alimentan a los modelos.
- AIC no es una prueba de hipótesis, no hay noción del valor de significancia. Se habla más bien del concepto de un modelo "pobre" y "mejor".
- Especificación de modelos: Justificación biológica de modelos que incluyan o no términos.

AIC: selección de modelos

• Selección de modelos = selección de variables

```
¿Qué variables debo utilizar?
¿Qué modelo debo utilizar?
```

- Es MUY importante utilizar la misma base de datos, esto quiere decir que la variable dependniente no cambia.
- Podemos hacer variar la función de liga (link). El interior del modelo podemos utilizar transformaciones.
- Verificamos el ajuste del modelo más complejo (modelo general).

Utilización de AIC

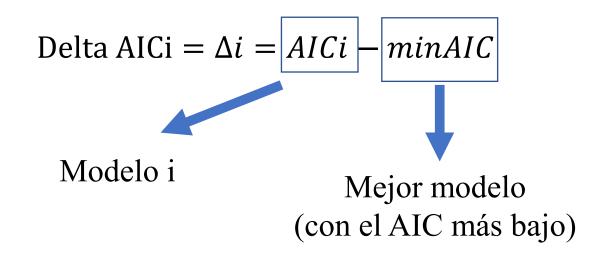
• Para muestras pequeñas (n/k<~40) se utiliza una versión modificada de AIC en el que se agrega un factor de corrección:

AIC =
$$-2 \log (L) + 2K + 2K(K+1)/(n-K-1)$$

Factor de corrección

Clasificación de modelos

• Podemos ordenar los modelos (entre todos los que consideremos) en relación al mejor modelo.



Clasificación de modelos

• Los valores de Delta AIC son fáciles a interpretar y proporcionan una metodología para comparar los modelos.

Delta AIC	Interpretación		
<2	Modelo probable		
Entre 4 y 7	Modelo poco probable		
>10	Modelo improbable		

Pesos de Akaike

- Podemos calcular los pesos de Akaike para cada modelo.
- Se calcula como el cociente de los delta de cada modelo entre el total de deltas.
- Los pesos de akaike se expresan en escala entre 0 y 1. La suma de los pesos es

Pesos de Akaike = wi=
$$\frac{e^{\frac{-\Delta i}{2}}}{\sum_{r=1}^{R} e^{\frac{-\Delta r}{2}}}$$

Pesos de Akaike

- Interpretación del peso de Akike: la probabilidad que un modelo sea mejor teniendo en cuenta a los otros modelos candidatos.
- Por ejemplo, un peso de 0.65 para un modelo significa que tiene 65% más probabilidad de ser mejor modelo que el resto de los modelos candidatos.
- El modelo 1 es 0.65/0.22~3 veces mejor que el modelo 2 (evidencia de cociente)

Modelo	K	AIC	Delta AIC	Peso de Akaike
1	2	12.3	0	0.65
2	4	14.4	2.15	0.22

- Tiempo necesario de las salamandras para recorrer 1 m en el suelo según distintas variables del micro-hábitat.
- Tiempo es una variable continua (regresión lineal)



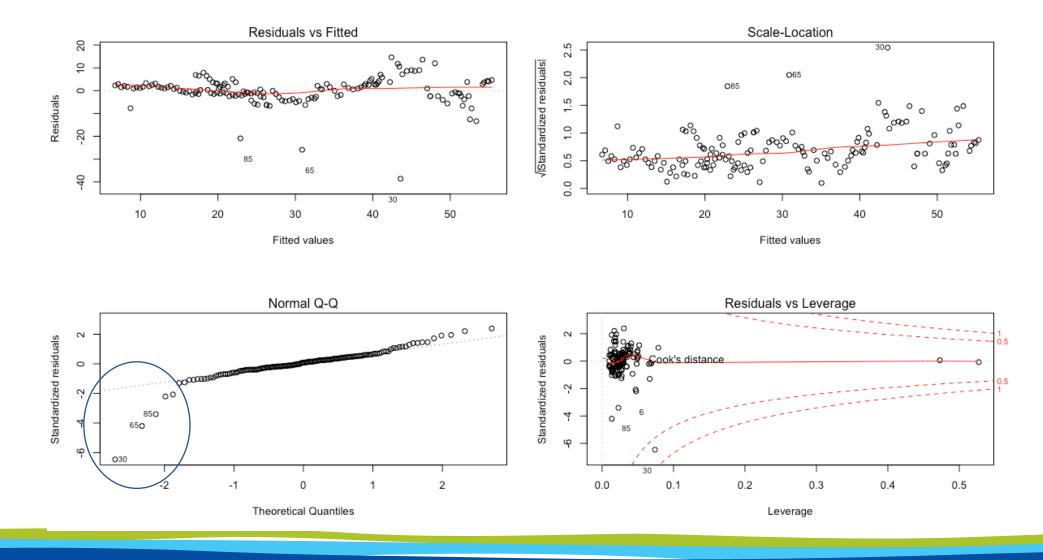
- Variables que podrían influenciar potencialmente el desplazamiento de las salamandras:
- Aire: temperatura del aire: CONTINUA
- Cobertura: Cobertura vegetal (<50 m vs >50 m): BINARIA
- Largo: Largo de la salamandra (cm): CONTINUA
- Modelos plausibles:
- 1) Aire
- 2) Cobertura
- 3) Largo+Cobertura
- 4) Aire+Cobertura+Largo
- 5) Largo+Cobertura+Largo*Cobertura
- 6) Aire+Cobertura +Largo+Cobertura*Largo

1. Verificar el ajuste del modelo global

summary(mod1)

```
Call:lm(formula = Tiempo ~ Aire + Largo + Cobertura + Cobertura:Largo, data = saltiempo)
                1Q Median 3Q Max -38.584 -2.385 0.525 2.890 14.591
Residuals: Min
Coefficients:
                         Std. Error t value Pr(>|t|)
               Estimate
               132.4397 5.7891 22.878 <2e-16 ***
(Intercept)
                -5.3206 0.3323 -16.010 <2e-16 ***
Aire
Largo
              0.2104 0.3746 0.562 0.5752
               13.1443 7.6162 1.726 0.0865.
Cobertura
Largo:Cobertura -0.2107 0.3746 -0.562 0.5747
---Signif. codes: 0 '*** 0.001 '** 0.01 '* 0.05 '.' 0.1 ' '
Residual standard error: 6.208 on 144 degrees of freedom
Multiple R-squared: 0.8326,
Adjusted R-squared: 0.828
F-statistic: 179.1 on 4 and 144 DF, p-value: < 2.2e-16
```

1. Verificar el ajuste del modelo global



2. Obtener el valor de $logL(\theta)$

Función en R : logLik()

logLik(mod1)'log Lik.' -480.9214 (df=6)

El valor máximo de la función de verosimilitud es **-480.9** dados los datos

3. Correr modelos alternativos/candidatos

```
mod2<- lm(Tiempo~Aire, data=saltiempo)
mod3<- lm(Tiempo~Cobertura, data=saltiempo)
mod4<- lm(Tiempo~Largo, data=saltiempo)
mod5<- lm(Tiempo~Largo+Cobertura, data=saltiempo)
mod6<- lm(Tiempo~Largo+Cobertura+Cobertura:Largo, data=saltiempo)
mod7<- lm(Tiempo~Aire+Largo+Cobertura, data=saltiempo)
```

4. Obtener AIC, Delta AIC, Pesos

```
AICc_1<--2*logLik(mod1)[1]+2*(length(coefficients(mod1))+1)+ (2*(length(coefficients(mod1))))*(length(coefficients(mod1)+1)) /(150-length(coefficients(mod1))-1)
```

Delta_AIC_1<-AICc_1-min(AICtotal)

Pesos AIC_1 <- exp(-Delta_AIC_1/2)/sum(exp(-Resultados\$Delta_AICc/2))

5. Generar tabla con resultados

	Modelo	AICc	DeltaAICc	AlCcPeso
7	Aire+Largo+Cobertura	972.5865	0.000000	6.902973e-01
1	Largo+Aire+Cobertura+Largo:Cobertura	974.1901	1.603581	3.096158e-01
2	Aire	990.5454	17.958969	8.695523e-05
6	Largo+Cobertura+Largo:Cobertura	1124.6028	152.016295	6.747099e-34
3	Cobertura	1157.4813	184.894853	4.893606e-41
5	Largo+Cobertura	1159.5821	186.995641	1.711783e-41
4	Largo	1232.7768	260.190317	2.184876e-57

El modelo 7 es 0.69/0.39= 1.7 más probable de ser mejor modelo que el modelo 1 y ~9 veces mejor que el modelo 2

- Cuando tenemos múltiples modelos, podemos basar nuestra inferencia sobre el modelo que se encuentra en la primera posición, siempre y cuando su peso >0.90
- Cuando el peso <0.90, distintos modelos son plausibles.
- En este caso, la mejor estrategia es basar la inferencia sobre el conjunto de modelos candidatos (Inferencia multimodelo).

Calcular el promedio de modelos

- En lugar de fiarse solamente en las estimaciones del mejor modelo, podemos basar nuestros cálculos en el promedio ponderado de todas las estimaciones derivadas de todos los modelos.
- Robusto y preciso:

$$\hat{\bar{\theta}} = \sum_{i=1}^{R} w_i \hat{\theta}_i$$

donde w_i = pesos de Akaike y $\hat{\theta}_i$ = estimadores modelo i

Calcular el promedio de modelos

• Imaginemos que estamos interesados en el efecto de la variable Aire sobre el tiempo de desplazamiento de las salamandras.

- Tres modelos plausibles:
- 1) Aire
- 2) Aire+Cobertura+Largo
- 3) Aire+Cobertura +Largo+Cobertura*Largo

Recalcular los Delta AIC y los pesos de Akaike para los modelos que incluyen la variable de interés: Aire

	Modelo	AICc	DeltaAICc	AlCcPeso
7	Aire+Largo+Cobertura	972.5865	0.000000	6.902973e-01
1	Largo+Aire+Cobertura+Largo:Cobertura	974.1901	1.603581	3.096158e-01
2	Aire	990.5454	17.958969	8.695523e-05

Calcular el promedio de los modelos para la variable Aire

```
aire.ests <- c(coef(mod1)[2], coef(mod2)[2], coef(mod7)[2])
aire.ests Aire Aire Aire
-5.320552 -4.149320 -5.212568
```

mod.avg.est <- sum(ResultadosA\$AICcPeso*aire.ests)</pre>

mod.avg.est[1] -5.245909

Media ponderada de la variable Aire

Calcular la precisión de la media ponderada

• Podemos calcular también el SE de las estimaciones, SE incondicional (Anderson 2008)

$$SE = \sqrt{\sum_{i=1}^{R} w \, i \, \widehat{var}(\hat{\theta}_i | g_i) + (\hat{\theta}_i - \hat{\bar{\theta}}_i)^2}$$

donde wi son los pesos de Akaike, \widehat{var} es la varianza estimada, $\widehat{\theta}_i$ = estimador en cuestión (aire) del modelo i, $\widehat{\bar{\theta}}_i$ es la media ponderada del estimador en cuestión

```
aire.se <- c(summary(mod1)$coef[2, 2], summary(mod2)$coef[2, 2], summary(mod7)$coef[2, 2])
```

aire.se[1] 0.3323302 0.1682901 0.2706232

incond.se <- sum(ResultadosA\$AICcPeso*sqrt((aire.se^2) + ((aire.ests mod.avg.est)^2)))</pre>

incond.se[1] **0.2937775**

- Una vez que tenemos la media ponderada y el error estándar podemos construir los intervalos de confianza para evaluar el efecto de la variable Aire.
- Para el efecto de la variable Aire:

$$-5.245909 \pm 0.2937775$$

- Límite inferior 95%: **-5.82**
- Límite superior 95%: **-4.67**

Conclusión: El cero no está incluido en el intervalo, por lo tanto hay un efecto de la variable Aire

Ventajas de AIC vs Ho

- Objetivo: No se basa en el nivel de significancia (0.05)
- Riguroso y sencillo de calcular
- Permite comparar modelos
- Ideal para seleccionar modelos o variables
- Fundado sobre principios sólidos de estadística (máxima verosimilitud)
- Podemos incorporar incertidumbre (promedio ponderado)

Ejercicio

- 1. Importar la base de datos SO.txt que contiene información sobre la concentración de SO₂ en función de variables ambientales y el tamaño de la población.
- 2. Ajustar los 5 modelos lineales siguientes y realizar la selección de modelos con ayuda del criterio de información de Akaike. ¿Qué podemos concluir?
- a) SO2~Temp+Industria+Viento+Lluvia+DiasHumedos
- b) SO2~Temp+Poblacion+Viento+Lluvia+DiasHumedos
- c) SO2~Temp+Viento+Lluvia+DiasHumedos
- d) SO2~Poblacion
- e) SO2~Industria
- 3. Efectuar la inferencia multimodelo para el efecto de Temperatura (Temp) y calcular los intervalos de confianza incondicionales (95%) asociados a este parámetro.