

Informa2 S.A.S

Parcial 2 - Implementación

Carolina Jimenez Restrepo c.c
1020470694

Departamento de Ingeniería Electrónica y
Telecomunicaciones
Universidad de Antioquia
Medellín
Septiembre de 2021

Índice

1. Sección introductoria	2
1.1. Clases implementadas	2
1.2. Estructura del circuito montado	2
1.3. Incluir código en el documento	3
2. Inclusión de imágenes	3

1. Sección introductoria

1.1. Clases implementadas

Las clases implementadas para el desarrollo del código que permitirá realizar los procesos de escalar la imagen, obtener los colores que componen la imagen y copiar estos en un archivo son las siguientes:

Clase escalar: Esta clase contiene funciones que permiten redimensionar la imagen, hacer el sobremuestreo o submuestreo según lo requiera la imagen, este proceso se realiza con base en el algoritmo de interpolación vecino más cercano, el cual permite recorrer los puntos de la nueva imagen y dividirlos por el factor de escala o zoom que necesita la imagen sea disminuir o aumentar, luego por la izquierda encontrar los puntos más cercanos la posición actual del pixel, por ultimo se le asignan los valores en cada posición a la nueva imagen

Explicacion del algoritmo interpolacion vecino mas cercano:

Interpolación vecino más cercano es un algoritmo que se usa para el procesamiento de imágenes en el proceso de escalado, esta interpolación consiste en tomar cada píxel original en la imagen de origen y copiarlo en su posición correspondiente en la imagen de destino. Al hacer la copia de pixel se generan espacios entre pixeles en la imagen de destino, estos espacios se llenan asignando a los pixeles vacíos el color del pixel de origen a la izquierda de la ubicación actual.

Clase rgb:

1.2. Estructura del circuito montado

El montaje del circuito se compone de 12 tiras de NeoPixels en sentido horizontal, las cuales forman una matriz 12x12.

Una Protoboard que permite la conexión de los cables.

Una fuente de alimentación de 5v.

Un Arduino que permite el funcionamiento en la consola de tinkercad.

Las conexiones se hicieron de la siguiente manera:

Conexiones de la matriz: De la entrada a la salida, de potencia a potencia y de tierra a tierra de cada tira de Neopixels.

Conexiones matriz al Arduino: Se usa una protoboard como medio de conexión entre la fuente, el Arduino y la matriz, la primer conexión es de la fuente a la protoboard en sus respectivos lugares de potencia y tierra la fuente se pone en 5v ya que debe tener el mismo voltaje del Arduino , la segunda es del Arduino a la protoboard la cual va del voltaje(5v) a la parte que representa la potencia en la protoboard y la ultima es de la entrada de la primer tira de Neopixels al pin 2 del Arduino, la potencia y la tierra van a los lugares representados en la protoboard que también se conectan con la potencia y tierra de la fuente

1.3. Incluir código en el documento

2. Inclusión de imágenes

En la Figura (1), se presenta el montaje del circuito.

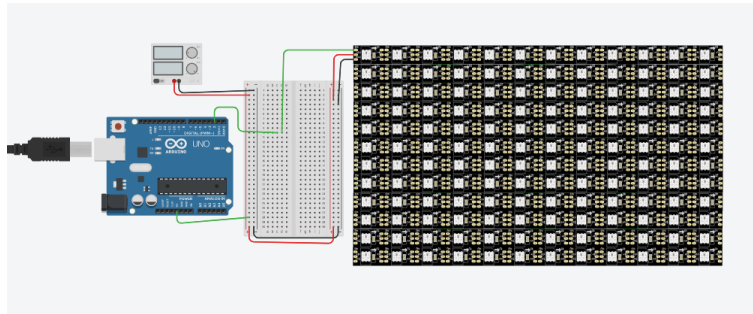


Figura 1: Circuito

Referencias