3.线性方程组高斯消元

本节内容全部来自——数值分析课程中的解线性方程组的直接方法(东北大学MOOC)

本节讨论n元线性方程组

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \dots \\ a_{n1}x_1 + a_{n2}x_2 + \dots + a_{nn}x_n = b_n \end{cases}$$

$$(1)$$

的直接解法。方程组(1)的矩阵形式为Ax = b

其中

$$A = egin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & \cdots & a_{1n} \ a_{21} & a_{22} & \cdots & a_{2n} \ dots & dots & \ddots & dots \ a_{n1} & a_{n2} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix}, x = egin{pmatrix} x_1 \ x_2 \ \cdots \ x_n \end{pmatrix}, b = egin{pmatrix} b_1 \ b_2 \ \cdots \ b_n \end{pmatrix}$$

若矩阵A非奇异,即 $|A| \neq 0$,则方程组(1)有唯一解。

如无单独说明,本节中我所解的方程组及其对应的矩阵A,b如下:

$$\begin{cases} 2x_1 + 4x_2 - 2x_3 = 2 \\ x_1 - 3x_2 - 3x_3 = -1 \\ 4x_1 + 2x_2 + 2x_3 = 3 \end{cases}, A = \begin{pmatrix} 2 & 4 & -2 \\ 1 & -3 & -3 \\ 4 & 2 & 2 \end{pmatrix}, b = \begin{pmatrix} 2 \\ -1 \\ 3 \end{pmatrix}$$

本节中所有矩阵的右上标的意思为当前矩阵或元素进行了多少次变换,右上标为1时表示未发生变化,为2时表示变化了1次,以此类推。

3.1顺序高斯消去法

3.1.1顺序高斯消去法介绍

- 1. 顺序Gauss消去法通常也简称为Gauss消去法.
- 2. 顺序Gauss消去法中的 $a_{kk}^{(k)}(k=1,2,\cdots,n)$ 称为主元素
- 3. 主元素都不为零的充要条件为矩阵的各阶顺序主子式都不为零
- 4. Gauss消去法是一种规则化的加减消元法,其基本思想是通过逐次消元计算,把一般线性方程组的求解转化为等价的上三角形方程组的求解
- 5. 高斯消去法的局限性: 当主元较小时,不适用,此时主元做除数的话,整体就会很大;解决方案是使用列主元高斯消去法

3.1.2顺序高斯消去法步骤

现求解线性方程组(1)的顺序Gauss消去法:

记 $A^{(1)}=A, b^{(1)}=b, a^{(1)}_{ij}=a_{ij}, b^{(1)}_i=b_i$,其中的右上标的意思为当前矩阵或元素进行了多少次变换,右上标为1时表示未发生变化,为2时表示变化了1次,以此类推。

线性方程组(1)的增广矩阵为

$$(A^{(1)},b^{(1)}) = egin{pmatrix} a_{11}^{(1)} & a_{12}^{(1)} & a_{13}^{(1)} & \cdots & a_{1n}^{(1)} & b_1^{(1)} \ a_{21}^{(1)} & a_{22}^{(1)} & a_{23}^{(1)} & \cdots & a_{2n}^{(1)} & b_2^{(1)} \ a_{31}^{(1)} & a_{32}^{(1)} & a_{33}^{(1)} & \cdots & a_{3n}^{(1)} & b_3^{(1)} \ dots & dots & dots & dots & dots & dots \ a_{n1}^{(1)} & a_{n2}^{(1)} & a_{n3}^{(1)} & \cdots & a_{nn}^{(1)} & b_n^{(1)} \ \end{pmatrix}$$

第一步,设
$$a_{11}^{(1)}
eq 0$$
,依次用 $-l_{i1} = -rac{a_{i1}^{(1)}}{a_{i1}^{(1)}}, \quad (i=2,3,\cdots,n)$

乘矩阵的第1行加到第i行(即矩阵的初等行变换),得到矩阵:

$$(A^{(2)},b^{(2)}) = egin{pmatrix} a_{11}^{(1)} & a_{12}^{(1)} & a_{13}^{(1)} & \cdots & a_{1n}^{(1)} & b_1^{(1)} \ 0 & a_{22}^{(2)} & a_{23}^{(2)} & \cdots & a_{2n}^{(2)} & b_2^{(2)} \ 0 & a_{32}^{(2)} & a_{33}^{(2)} & \cdots & a_{3n}^{(2)} & b_3^{(2)} \ dots & dots & dots & dots & dots \ 0 & a_{n2}^{(2)} & a_{n3}^{(2)} & \cdots & a_{nn}^{(2)} & b_n^{(2)} \end{pmatrix}$$

其中

$$egin{aligned} a_{ij}^{(2)} &= a_{ij}^{(1)} - l_{i1} a_{1j}^{(1)}, & i,j = 2,3,\cdots,n \ b_i^{(2)} &= b_i^{(1)} - l_{i1} b_1^{(1)}, & i = 2,3,\cdots,n \end{aligned}$$

第二步,设
$$a_{22}^{(2)}
eq 0$$
,依次用 $-l_{i2} = -rac{a_{i2}^{(2)}}{a_{22}^{(2)}}, \quad (i=3,4,\cdots,n)$

乘矩阵的第2行加到第i行(即矩阵的初等行变换),得到矩阵:

$$(A^{(3)},b^{(3)}) = egin{pmatrix} a_{11}^{(1)} & a_{12}^{(1)} & a_{13}^{(1)} & \cdots & a_{1n}^{(1)} & b_{1}^{(1)} \ 0 & a_{22}^{(2)} & a_{23}^{(2)} & \cdots & a_{2n}^{(2)} & b_{2}^{(2)} \ 0 & 0 & a_{33}^{(3)} & \cdots & a_{3n}^{(3)} & b_{3}^{(3)} \ dots & dots & dots & dots & dots \ 0 & 0 & a_{n3}^{(3)} & \cdots & a_{nn}^{(3)} & b_{n}^{(3)} \end{pmatrix}$$

其中

$$egin{aligned} a_{ij}^{(3)} &= a_{ij}^{(2)} - l_{i2} a_{2j}^{(2)}, & i,j = 3,4,\cdots,n \ \ b_i^{(3)} &= b_i^{(2)} - l_{i2} b_2^{(2)}, & i = 3,4,\cdots,n \end{aligned}$$

如此继续消元下去, 第n-1步结束后得到矩阵:

$$(A^{(n)},b^{(n)}) = egin{pmatrix} a_{11}^{(1)} & a_{12}^{(1)} & a_{13}^{(1)} & \cdots & a_{1n}^{(1)} & b_1^{(1)} \ 0 & a_{22}^{(2)} & a_{23}^{(2)} & \cdots & a_{2n}^{(2)} & b_2^{(2)} \ 0 & 0 & a_{33}^{(3)} & \cdots & a_{3n}^{(3)} & b_3^{(3)} \ dots & dots & dots & dots & dots \ 0 & 0 & \cdots & a_{nn}^{(n)} & b_n^{(n)} \end{pmatrix}$$

这就完成了消元过程。对应的方程组变成:

对此方程组进行反向回代(从最后一个 x_n 开始往第一个 x_1 求),就可求出方程组的解。

$$\left\{egin{aligned} x_n &= b_n^{(n)} \div a_{nn}^{(n)} \ x_i &= (b_i^{(i)} - \sum\limits_{j=i+1}^n a_{ij}^{(i)} x_j) \div a_{ii}^{(i)}, \quad i = n-1, n-2, \cdots, 1 \end{aligned}
ight.$$

3.1.3顺序高斯消去法示例

以本文顶部的线性方程组为例:

$$egin{dcases} \left\{egin{array}{l} 2x_1 + 4x_2 - 2x_3 &= 2 \ x_1 - 3x_2 - 3x_3 &= -1 \ 4x_1 + 2x_2 + 2x_3 &= 3 \end{array}
ight. & \left\{egin{array}{l} 2x_1 + 4x_2 - 2x_3 &= 2 \ -5x_2 - 2x_3 &= -2 \ -6x_2 + 6x_3 &= -1 \end{array}
ight. \ & \left\{egin{array}{l} 2x_1 + 4x_2 - 2x_3 &= 2 \ -5x_2 - 2x_3 &= -2 \end{array}
ight. & \left\{egin{array}{l} 2x_1 + 4x_2 - 2x_3 &= 2 \ -5x_2 - 2x_3 &= -2 \end{array}
ight. & \left\{egin{array}{l} 2x_1 &= rac{1}{2} \ x_2 &= rac{1}{3} \ x_3 &= rac{1}{6} \end{array}
ight. \end{cases}$$

上述求解的消元过程可用矩阵表示为:

$$(A,b) = \begin{pmatrix} 2 & 4 & -2 & 2 \\ 1 & -3 & -3 & -1 \\ 4 & 2 & 2 & 3 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{r_2 - \frac{1}{2}r_1} \begin{pmatrix} 2 & 4 & -2 & 2 \\ 0 & -5 & -2 & -2 \\ 0 & -6 & 6 & -1 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_3 - \frac{6}{5}r_2} \begin{pmatrix} 2 & 4 & -2 & 2 \\ 0 & -5 & -2 & -2 \\ 0 & 0 & \frac{42}{5} & \frac{7}{5} \end{pmatrix}$$

这是Gauss消去法的计算形式,新的增广矩阵对应的线性方程组就是上三角形方程组,可进行回代求解。

3.1.4顺序高斯消去法代码解析

代码的完成思路在本文上述部分已解释,此处仅解释全局变量部分

请注意,代码中的下标起始值为0,而本文中的矩阵的下标起始值是从1算的,不一样 a[MAXN][MAXN]为线性方程组的系数矩阵A,a[0][0]对应矩阵<math>A的 a_{11} ,以此类推 b[MAXN]为线性方程组的常数矩阵b,b[0]对应矩阵<math>b的 b_1 ,以此类推 c[MAXN]有两个作用:

- 一开始保存初等变换的系数,即 $l_{ij}=\frac{a_{ij}}{a_{jj}},\quad (i=j+1,j+2,\cdots,n;\quad j=1,2,\cdots,n-1);$ 此处只用一维数组是因为一次主元消去的系数对应一次该数组,反复使用;以第一次主元消去为例, $l_{i1}=\frac{a_{i1}}{a_{21}},\quad (i=2,3,\cdots,n)$,c[1]对应 l_{21} ,c[2]对应 l_{31} ,以此类推
- 后来保存结果矩阵x,当主元消除全部完成时,开始进行回代,覆盖使用c数组,c[0]对应 x_1 ,以此类推

3.2列主元高斯消去法

3.2.1列主元高斯消去法介绍

- 1. 列主元消去法是在每一步消元前,在主元所在的一列选取**绝对值**最大的元素作为主元素(一次初等行变换)。而**全主元Gauss消去法**是在每一步消元前,在所有元素中选取绝对值最大的元素作为主元素(初等行变换和初等列变换),但由于运算量大增,实际应用中并不经常使用全主元Gauss消去法,故此文不介绍此法。
- 2. 列主元高斯消去法进行下去的充要条件是 $|A| \neq 0$
- 3. 列主元消去法可以提高计算的数值稳定性,在消元过程中采用选择主元的方法
- 4. 当主元较小时,建议使用列主元高斯消去法

3.2.2列主元高斯消去法步骤

注意此法只是比顺序高斯消去法多了一个在每一步消元前,选择主元所在列**绝对值最大**的元素作为主元素(一次初等行变换)的步骤。

列主元Gauss消去法的具体过程如下:

首先在增广矩阵 $(A^{(1)}, b^{(1)})$ 的第一列元素中,

取
$$\left|a_{k1}^{(1)}
ight|=\max_{1\leq i\leq n}\left|a_{i1}^{(1)}
ight|$$
 为主元素, $r_k\leftrightarrow r_1$.

再在矩阵 $(A^{(2)}, b^{(2)})$ 的第二列元素中,

取
$$\left|a_{k2}^{(2)}
ight|=\max_{2\leq i\leq n}\left|a_{i2}^{(2)}
ight|$$
 为主元素, $r_k\leftrightarrow r_2$.

按此方法继续进行下去,经过n-1步选主元和消元(顺序高斯消去法)运算,得到增广矩阵 $(A^{(n)},b^{(n)})$.则方程组 $A^{(n)}x=b^{(n)}$ 是与原方程组等价的上三角形方程组,可进行回代求解.

3.2.3列主元高斯消去法示例

以本文顶部的线性方程组为例,此处只给出消元过程的增广矩阵:

$$(A,b) = \begin{pmatrix} 2 & 4 & -2 & 2 \\ 1 & -3 & -3 & -1 \\ 4 & 2 & 2 & 3 \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{r_3 \leftrightarrow r_1} \begin{pmatrix} 4 & 2 & 2 & 3 \\ 1 & -3 & -3 & -1 \\ 2 & 4 & -2 & 2 \end{pmatrix} \xrightarrow{r_2 - \frac{1}{4}r_1} \begin{pmatrix} 4 & 2 & 2 & 3 \\ 0 & -\frac{7}{2} & -\frac{7}{2} & -\frac{7}{4} \\ 0 & 3 & -3 & \frac{1}{2} \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{r_3 \leftrightarrow r_2} \begin{pmatrix} 4 & 2 & 2 & 3 \\ 0 & 3 & -3 & \frac{1}{2} \\ 0 & -\frac{7}{2} & -\frac{7}{2} & -\frac{7}{4} \end{pmatrix} \xrightarrow{r_3 + \frac{7}{6}r_2} \begin{pmatrix} 4 & 2 & 2 & 3 \\ 0 & 3 & -3 & \frac{1}{2} \\ 0 & 0 & -7 & -\frac{7}{6} \end{pmatrix}$$

回代得: $x_3 = \frac{1}{6}, x_2 = \frac{1}{3}, x_1 = \frac{1}{2}$

3.2.4列主元高斯消去法代码解析

相比顺序高斯消去法只是多了在每一步消元前,选择主元所在列绝对值最大的元素作为主元素(一次初等行变换)的步骤,另外无解的判断改变成当前主元所在列全为零,即行列式为零。

3.3Doolittle三角分解法

3.3.1Doolittle三角分解法引入

该法是对**系数矩阵**进行消元(矩阵运算),而非前两种方法的增广矩阵

- 每进行一次消元就是对系数矩阵实施了一次初等行变换;
- 而对一个矩阵实施一次初等行变换等价于把该矩阵左乘一个相应的初等矩阵;
- 故当我们进行第一步消元(顺序高斯消去法)的过程当中,实际上是对n-1个元素进行了消元,把它 们变成了零,这样就是对系数矩阵 A⁽¹⁾分别左乘了n-1个相应的初等矩阵,这些初等矩阵都是可以 通过计算各两行之间的比例系数得到的;
- $A^{(12)}$ 表示A的第一步消元中的第一个子步,即消第二行第一列的零;当到 $A^{(1n)}$ 时,表示第一步完全消完,即 $A^{(1n)}=A^{(2)}$,以此类推,下面矩阵上标为两个数的,均为此意,表示子步。
- 若 $a_{11}^{(1)} \neq 0$,令 $l_{i1} = a_{i1}^{(1)} \div a_{11}^{(1)}, i = 2, 3, \cdots, n$;
- 第一步第一子步消元时,先消第二行第一列的零,即

$$A^{(1)} \xrightarrow{r_2 - l_{21} r_1} \begin{pmatrix} a_{11}^{(1)} & a_{12}^{(1)} & a_{13}^{(1)} & \cdots & a_{1n}^{(1)} \\ 0 & a_{22}^{(2)} & a_{23}^{(2)} & \cdots & a_{2n}^{(2)} \\ a_{31}^{(1)} & a_{32}^{(1)} & a_{33}^{(1)} & \cdots & a_{3n}^{(1)} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1}^{(1)} & a_{n2}^{(1)} & a_{n3}^{(1)} & \cdots & a_{nn}^{(1)} \end{pmatrix} = A^{(12)}$$

$$(2)$$

将同样的操作作用于单位矩阵 E_n ,得到一个初等矩阵 L_{12} :

$$E_n \xrightarrow{r_2 - l_{21} r_1} egin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \ -l_{21} & 1 & 0 & \cdots & 0 \ 0 & 0 & 1 & \cdots & 0 \ dots & dots & dots & dots & dots \ 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 \end{pmatrix} = L_{12}$$

(2)式的消元过程等价于原系数矩阵 $A^{(1)}$ 左乘初等矩阵 L_{12} ,即

$$L_{12}A^{(1)} = A^{(12)}$$

下面进行第一步第二子步消元,即消第三行第一列的零,即

$$A^{(12)} \xrightarrow{r_{3}-l_{31}r_{1}} \begin{pmatrix} a_{11}^{(1)} & a_{12}^{(1)} & a_{13}^{(1)} & \cdots & a_{1n}^{(1)} \\ 0 & a_{22}^{(2)} & a_{23}^{(2)} & \cdots & a_{2n}^{(2)} \\ 0 & a_{32}^{(2)} & a_{33}^{(2)} & \cdots & a_{3n}^{(2)} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1}^{(1)} & a_{n2}^{(1)} & a_{n2}^{(1)} & \cdots & a_{nn}^{(1)} \end{pmatrix} = A^{(13)}$$

$$(3)$$

将同样的操作作用于单位矩阵 E_n ,得到一个初等矩阵 L_{13}

$$E_n extstyle egin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \ 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 \ -l_{31} & 0 & 1 & \cdots & 0 \ dots & dots & dots & dots \ 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 \ \end{pmatrix} = L_{13}$$

(3)式的消元过程等价于系数矩阵 $A^{(12)}$ 左乘初等矩阵 L_{13} ,即

$$L_{13}A^{(12)} = A^{(13)}$$

除此之外,当 L_{12} , L_{13} 依次左乘原系数矩阵 $A^{(1)}$ 后,亦能得到 $A^{(13)}$,即

$$L_{13}L_{12}A^{(1)} = A^{(13)}$$

如此进行下去,直到第一步消元完全结束,即到达 $A^{(1n)}=A^{(2)}$ 这一步,有下式:

$$L_{1n} = \left(egin{array}{ccccc} 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \ 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 \ 0 & 0 & 1 & \cdots & 0 \ dots & dots & dots & \ddots & dots \ -l_{n1} & 0 & 0 & \cdots & 1 \end{array}
ight)$$

以及下式:

$$L_{1n} \cdot \cdot \cdot \cdot \cdot L_{13} L_{12} A^{(1)} = A^{(1n)} = A^{(2)} = egin{pmatrix} a_{11}^{(1)} & a_{12}^{(1)} & a_{13}^{(1)} & \cdots & a_{1n}^{(1)} \ 0 & a_{22}^{(2)} & a_{23}^{(2)} & \cdots & a_{2n}^{(2)} \ 0 & a_{32}^{(2)} & a_{33}^{(2)} & \cdots & a_{3n}^{(2)} \ dots & dots & dots & dots & dots \ 0 & a_{n2}^{(2)} & a_{n3}^{(2)} & \cdots & a_{nn}^{(2)} \end{pmatrix}$$

• 在整个第一次消元过程中, 我们令

$$L_1 = L_{1n} \cdot \cdot \cdot \cdot \cdot L_{13} L_{12}$$

由线代知识有,

$$L_1 = egin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \cdots & 0 \ -l_{21} & 1 & 0 & \cdots & 0 \ -l_{31} & 0 & 1 & \cdots & 0 \ dots & dots & dots & dots & dots \ -l_{n1} & 0 & 0 & \cdots & 1 \end{pmatrix}, \quad L_1 A^{(1)} = A^{(2)}$$

我们称该类型的矩阵 L_1 为**单位下三角矩阵**,即主对角线元素均为1,上三角元素均为0,但下三角元素并不一定为1,要注意此处。

至此,我们完成了将一步消元的各子步全部合为一步的工作,即之后直接使用 L_i 左乘系数矩阵 $A^{(i)}$ 即可得到每一整步的消元结果

ullet 下面我们从原系数矩阵 $A^{(1)}$ 开始,重新进行每一步的消元工作,此时可以每一步整体来做,而无需再分解成上述的每一子步

第一步消元:

若
$$a_{11}^{(1)} \neq 0$$
,令 $l_{i1} = a_{i1}^{(1)} \div a_{11}^{(1)}$, $i = 2, 3, \cdots, n$,记

$$L_1 = egin{pmatrix} 1 & & & & & \ -l_{21} & 1 & & & \ -l_{31} & & 1 & & \ dots & & \ddots & \ -l_{n1} & & & 1 \end{pmatrix}$$

 L_1 为单位下三角矩阵(未写出元素均为0),同时有:

$$A^{(2)} = L_1 A^{(1)} = egin{pmatrix} a_{11}^{(1)} & a_{12}^{(1)} & a_{13}^{(1)} & \cdots & a_{1n}^{(1)} \ 0 & a_{22}^{(2)} & a_{23}^{(2)} & \cdots & a_{2n}^{(2)} \ 0 & a_{32}^{(2)} & a_{33}^{(2)} & \cdots & a_{3n}^{(2)} \ dots & dots & dots & dots & dots \ 0 & a_{n2}^{(2)} & a_{n3}^{(2)} & \cdots & a_{nn}^{(2)} \end{pmatrix}$$

第二步消元:

若 $a_{22}^{(2)}
eq 0$,令 $l_{i2}=a_{i2}^{(2)}\div a_{22}^{(2)},i=3,4,\cdots,n$,记:

$$L_2 = egin{pmatrix} 1 & & & & & \ & 1 & & & & \ & -l_{32} & 1 & & & \ & dots & & \ddots & \ & -l_{n2} & & & 1 \end{pmatrix}$$

则有(L_2 未写出元素均为0):

$$A^{(3)} = L_2 A^{(2)} = egin{pmatrix} a_{11}^{(1)} & a_{12}^{(1)} & a_{13}^{(1)} & \cdots & a_{1n}^{(1)} \ 0 & a_{22}^{(2)} & a_{23}^{(2)} & \cdots & a_{2n}^{(2)} \ 0 & 0 & a_{33}^{(3)} & \cdots & a_{3n}^{(3)} \ dots & dots & dots & dots & dots \ 0 & 0 & a_{n3}^{(3)} & \cdots & a_{nn}^{(3)} \end{pmatrix}$$

如此进行下去, 第n-1步得到:

$$A^{(n)} = L_{n-1}A^{(n-1)} = egin{pmatrix} a_{11}^{(1)} & a_{12}^{(1)} & a_{13}^{(1)} & \cdots & a_{1n}^{(1)} \ & a_{22}^{(2)} & a_{23}^{(2)} & \cdots & a_{2n}^{(2)} \ & & & a_{33}^{(3)} & \cdots & a_{3n}^{(3)} \ & & & & \ddots & \vdots \ & & & & & a_{nn}^{(n)} \end{pmatrix}$$

其中:

$$L_{n-1} = egin{pmatrix} 1 & & & & & & \ & 1 & & & & & \ & & \ddots & & & & \ & & & 1 & & & \ & & & -l_{n,n-1} & 1 \end{pmatrix}$$

也就是:

$$A^{(n)} = L_{n-1}A^{(n-1)} = L_{n-1}L_{n-2}A^{(n-2)} = \dots = L_{n-1}L_{n-2}\dots L_2L_1A^{(1)}$$

其中:

每一个 L_k 都是单位下三角矩阵,且都是可以求解出来的,都是可逆矩阵(主对角线都非零)

• 所以有:

$$A=A^{(1)}=L_1^{-1}L_2^{-2}\cdots L_{n-1}^{-1}A^{(n)}=LU$$

上式的右角标-1均为矩阵的逆,且上式称为A的LU三角分解,其中:

$$L = L_1^{-1} L_2^{-1} \cdots L_{n-1}^{-1}, \quad U = A^{(n)}$$

而且有:

由上式可知, L_k^{-1} 为 L_k 将其下三角矩阵的元素变为对应的相反数得来由线性代数知识可得:

$$L = L_1^{-1}L_2^{-1}\cdots L_{n-1}^{-1} = egin{pmatrix} 1 & & & & & \ l_{21} & 1 & & & & \ l_{31} & l_{32} & 1 & & & \ dots & dots & dots & dots & dots \ l_{n1} & l_{n2} & l_{n3} & \cdots & 1 \end{pmatrix}$$

L为**单位下三角矩阵**,但要注意的是 $L_{n-1}L_{n-2}\cdots L_2L_1$ 并不是L的下三角矩阵的相反数

$$U = egin{pmatrix} a_{11}^{(1)} & a_{12}^{(1)} & a_{13}^{(1)} & \cdots & a_{1n}^{(1)} \ & a_{22}^{(2)} & a_{23}^{(2)} & \cdots & a_{2n}^{(2)} \ & & a_{33}^{(3)} & \cdots & a_{3n}^{(3)} \ & & \ddots & dots \ & & & a_{nn}^{(n)} \end{pmatrix}$$

U是**上三角矩阵**,即消元后的系数矩阵

注意,矩阵三角分解法中,分解的对象是系数矩阵,而非前两种高斯法的增广矩阵在这,我们将一个普诵的系数矩阵A经过一系列的变换最终变成了两个三角矩阵的乘积形式

3.3.2Doolittle三角分解法介绍

- 1. 定理1: 设n阶方阵A的各阶顺序主子式不为零,则存在**唯一**单位下三角矩阵L和上三角矩阵U使 **A=LU**.
- 2. 三角分解法本质上就是顺序高斯消元法的基本思想,只不过顺序高斯消元法是从初等行变换的角度,而三角分解法是左乘初等矩阵的角度,所以它们的条件都是一样的,即各阶顺序主子式不为零
- 3. Doolittle三角分解法的计算量与Gauss消去法基本相同。其优点在于求一系列同系数的线性方程组 $Ax=b_k, (k=1,2,\cdots,m)$ 时,可大大节省运算量

3.3.3Doolittle三角分解法步骤

要解线性方程组Ax = b,又有A = LU,故有LUx = b,令Ux = y,可得:

$$\begin{cases} Ly = b \\ Ux = y \end{cases}$$

原来一个线性方程组的求解经过三角分解之后,我们就变成了两个三角形方程组的求解,而三角形方程 组的求解相对于普通三角形方程组的求解要容易很多

刚刚给出的三角分解完全是和顺序高斯消元法是一样的,但我们希望,在知道了L和U的存在唯一性之后,我们可以直接从A就得到L矩阵和U矩阵,这样就不必在经过消元过程去求得这两个矩阵了,该算法的实现方法为Doolittle分解方法

下面介绍矩阵三角分解的Doolittle分解方法,设:

$$\begin{pmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} & \cdots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} & \cdots & a_{2n} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} & \cdots & a_{3n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & a_{n2} & a_{n3} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & & & & & \\ l_{21} & 1 & & & & \\ l_{31} & l_{32} & 1 & & & \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ l_{n1} & l_{n2} & l_{n3} & \cdots & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} u_{11} & u_{12} & u_{13} & \cdots & u_{1n} \\ & u_{22} & u_{23} & \cdots & u_{2n} \\ & & & u_{33} & \cdots & u_{3n} \\ & & & & \ddots & \vdots \\ & & & & & u_{nn} \end{pmatrix}$$

则得:

$$egin{cases} u_{1j} = a_{1j} \quad j = 1, 2, \cdots, n \ l_{i1} = a_{i1} \div u_{11} \quad i = 2, 3, \cdots, n \ orall \, k = 2, 3, \cdots, n, orall \, eta \ u_{kj} = a_{kj} - \sum\limits_{m=1}^{k-1} l_{km} u_{mj} \quad j = k, k+1, \cdots, n \ l_{ik} = (a_{ik} - \sum\limits_{m=1}^{k-1} l_{im} u_{mk}) \div u_{kk} \quad i = k+1, k+2, \cdots, n \end{cases}$$

这个算法不需要死记硬背,需要记住如下的点:

- 1. 求解顺序:先求矩阵U的第一行,然后求矩阵L的第一列,接着是矩阵U的第二行,矩阵L的第二列, \cdots ,依次类推
- 2. 不管是求矩阵U的元素还是矩阵L的元素,求每一个未知元素的时候,用到的都是系数矩阵A当中对应位置的那个元素,然后再运用矩阵乘法的运算规则就可以了
- 3. 举例:

第一步求U的第一行时,用L的第1行分别乘上U的第 $1,2,\cdots,n$ 列,结果与A中对应位置的元素相同,便可分别求得 $u_{11},u_{12},\cdots,u_{1n}$

第二步求L的第一列时,用L的第 $2,3,\cdots,n$ 行分别乘上U的第1列,结果与A中对应位置的元素相同,便可分别求得 $l_{21},l_{31},\cdots,l_{n1}$

第三步求U的第二行时,用L的第2行分别乘上U的第 $2,3,\cdots,n$ 列,结果与A中对应位置的元素相同,便可分别求得 $u_{22},u_{23},\cdots,u_{2n}$

第四步求的L第二列时,用L的第 $3,4,\cdots,n$ 行分别乘上U的第2列,结果与A中对应位置的元素相同,便可分别求得 $l_{32},l_{42},\cdots,l_{n2}$

 \cdots ·依次类推,可得单位下三角矩阵L和上三角矩阵U

我们在求解出L,U之后,存放时两矩阵可以共用一个矩阵,不必再开辟一个新的存储空间。当U的第一行求出后,可覆盖掉系数矩阵A的第一行(此时A的第一行已用好),当L的第一列求出后,课覆盖掉A的第一列,依次类推,可得:

$$\begin{pmatrix} u_{11} & u_{12} & u_{13} & \cdots & u_{1n} \\ l_{21} & u_{22} & u_{23} & \cdots & u_{2n} \\ l_{31} & l_{32} & u_{33} & \cdots & u_{3n} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ l_{n1} & l_{n2} & l_{n3} & \cdots & u_{nn} \end{pmatrix}$$

最后是回代过程,回代到Ly = b, Ux = y这两个方程中;先求出y,再求出x

$$\begin{pmatrix} 1 & & & & \\ l_{21} & 1 & & & \\ \vdots & \vdots & \ddots & & \\ l_{n1} & l_{n2} & \cdots & 1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} u_{11} & u_{12} & \cdots & u_{1n} \\ & u_{22} & \cdots & u_{2n} \\ & & \ddots & \vdots \\ & & & u_{nn} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \vdots \\ y_n \end{pmatrix}$$

可得:

$$\left\{egin{aligned} y_1 &= b_1 \ y_k &= b_k - \sum\limits_{i=1}^{k-1} l_{ki} y_i \quad k = 2, 3, \cdots, n \ x_n &= y_n \div u_{nn} \ x_i &= (y_i - \sum\limits_{j=i+1}^n u_{ij} x_j) \div u_{ii} \quad i = n-1, n-2, \cdots, 1 \end{aligned}
ight.$$

即求y时,由上到下,从第一个开始求;而求x时由下到上,从最后一个开始求 这就是求解方程组Ax=b的Doolittle三角分解方法

Doolittle三角分解法示例

以如下线性方程组为例:

$$egin{cases} 3x_1+5x_2+4x_3=-1\ 5x_1+7x_2+3x_3=2\ 4x_1+4x_2+2x_3=2 \end{cases}$$
 $A=egin{pmatrix} 3&5&4\ 5&7&3\ d&1&1&2 \end{pmatrix}, b=egin{pmatrix} -1\ 2\ 2\ d&1&1&1&2 \end{pmatrix}$

求出L,U

$$L = egin{pmatrix} 1 & & & \ rac{5}{3} & 1 & & \ rac{4}{3} & 2 & 1 \end{pmatrix}, U = egin{pmatrix} 3 & 5 & 4 & & \ & -rac{4}{3} & -rac{11}{3} & \ & & 4 \end{pmatrix}, A = LU$$

L, U的求法: 先求U的第一行,再求L的第一列,再求U的第二行,再求L的第二列,最后求U的第三行

• 求U的第一行时,用L的第1行分别乘上U的第1,2,3列,结果与A对应位置的元素相同,可求得U的第1行

$$a_{11} = l_{11} * u_{11} + l_{12} * u_{21} + l_{13} * u_{31} \Rightarrow 3 = 1 * u_{11} + 0 \times 0 + 0 \times 0 \Rightarrow u_{11} = 3 \div 1 = 3$$
 $a_{12} = l_{11} * u_{12} + l_{12} * u_{22} + l_{13} * u_{32} \Rightarrow 5 = 1 * u_{12} + 0 \times u_{22} + 0 \times u_{32} \Rightarrow u_{12} = 5 \div 1 = 5$ u_{13} 同理可得

• 求L的第一列时,用L的第2,3行分别乘上刚刚求出的U的第1列,结果与A对应位置的元素相同,可求得L的第一列

$$a_{21} = l_{21} * u_{11} + l_{22} * u_{21} + l_{23} * u_{31} \Rightarrow 5 = l_{21} * 3 + 1 \times 0 + 0 \times 0 \Rightarrow l_{21} = 5 \div 3 = \frac{5}{3}$$
 $a_{31} = l_{31} * u_{11} + l_{32} * u_{21} + l_{33} * u_{31} \Rightarrow 4 = l_{31} * 3 + l_{32} \times 0 + 1 \times 0 \Rightarrow l_{31} = 4 \div 3 = \frac{4}{3}$

• L, U其余的元素同理可求

L, U可以共同存储在同一个矩阵中,以节省使用空间:

$$\begin{pmatrix}
3 & 5 & 4 \\
\frac{5}{3} & -\frac{4}{3} & -\frac{11}{3} \\
\frac{4}{3} & 2 & 4
\end{pmatrix}$$

接下来,开始解线性方程组 $Ax=b\Rightarrow LUx=b$,令Ux=y,则有Ly=b,Ux=y两式,因为L,U均为三角矩阵,故非常好解

$$Ly=b\Rightarrow egin{pmatrix}1&&&\ rac{5}{3}&1&&\ rac{4}{3}&2&1\end{pmatrix}egin{pmatrix}y_1\y_2\y_3\end{pmatrix}=egin{pmatrix}-1\2\2\end{pmatrix}\Rightarrow egin{pmatrix}y_1=-1\y_2=rac{11}{3}\y_3=-4\end{pmatrix}$$

y从上到下, 即第一个到第三个的顺序解

$$Ux=y\Rightarrow egin{pmatrix} 3&5&4\ &-rac{4}{3}&-rac{11}{3}\ &&4\end{pmatrix} egin{pmatrix} x_1\ x_2\ x_3 \end{pmatrix} = egin{pmatrix} -1\ rac{11}{3}\ -4 \end{pmatrix} \Rightarrow egin{bmatrix} x_1=1\ x_2=0\ x_3=-1 \end{pmatrix}$$

x从下到上, 即第三个到第一个的顺序解

至此, x就解出来了

3.3.4Doolittle三角分解法代码解析

代码的完成思路在本文上述部分已解释,此处仅解释部分全局变量部分

- lu数组为矩阵L,U共用的数组,两者共同存储在同一个二维数组中,以节省使用空间
- 数组b有三个作用

 - \circ 再用来存储Ly = b解出的y矩阵
 - 最后用来存储所求的未知数矩阵 x