

Optimisation & Analyse convexe**Séance 3 : Algorithmes pour l'optimisation sans contrainte****Exercice 1 (Algorithme du gradient conjugué).**

Dans tout cet exercice, A désigne une matrice symétrique définie positive $N \times N$, de valeurs propres $0 < \lambda_1 \leq \dots \leq \lambda_N$, et $b \in \mathbb{R}^N$. On note $\|v\|_A^2 = (Av, v)$ pour $v \in \mathbb{R}^N$. Considérons la fonction :

$$J(v) = \frac{1}{2}(Av, v) - (b, v) \quad v \in \mathbb{R}^N,$$

et notons u le point de minimum de J sur \mathbb{R}^N . On considère l'algorithme de descente à pas optimal :

$$u^{n+1} = u^n + \rho^n d^n \tag{1}$$

$$\text{avec } d^0 = -\nabla J(u^0), \quad d^n = -\nabla J(u^n) + \frac{\|\nabla J(u^n)\|^2}{\|\nabla J(u^{n-1})\|^2} d^{n-1}, \quad \rho^n = \frac{(-\nabla J(u^n), d^n)}{(Ad^n, d^n)}.$$

Rappelons que le principe de cette méthode est le suivant :

partant de $u^0 \in \mathbb{R}^N$, une suite (u^n) est construite telle que :

$$u^{n+1} \in u^n + G^n \quad \text{et} \quad J(u^{n+1}) = \inf_{v \in u^n + G^n} J(v) \tag{2}$$

avec $G^n = \text{vect}(\nabla J(u^0), \dots, \nabla J(u^n))$.

1. Vérifier que $J(v) - J(u) = \frac{1}{2}\|v - u\|_A^2 \quad \forall v \in \mathbb{R}^N$.
2. Montrer que l'espace G^n est engendré par $\{\nabla J(u^0), A\nabla J(u^0), \dots, A^n \nabla J(u^0)\}$.
3. Pour $k \geq 0$, on pose $e^k = u^k - u$.
 - (a) Soit $v \in u^n + G^n$. Montrer qu'il existe un polynôme Q de degré n tel que : $v = u^0 + Q(A)\nabla J(u^0)$.
 - (b) En utilisant (2) et (??), montrer que :

$$\|e^{n+1}\|_A = \min\{\|P(A)e^0\|_A, P \in \mathcal{P}_{n+1}\} \tag{3}$$

où \mathcal{P}_n désigne l'ensemble des polynômes P de degré n tels que $P(0) = 1$.

4. Montrer que

$$\|P(A)e^0\|_A^2 \leq \|e^0\|_A^2 \max_i P^2(\lambda_i) \quad \forall P \in \mathcal{P}_k.$$

En déduire que

$$\|e^n\|_A \leq 2 \left(\frac{\sqrt{\kappa} - 1}{\sqrt{\kappa} + 1} \right)^n \|e^0\|_A \quad \text{avec } \kappa = \frac{\lambda_N}{\lambda_1}.$$

(Ind. $\min\{\|p\|_{L^\infty([a,b])} : p \in \mathcal{P}_k\} = 1/T_k\left(\frac{b+a}{b-a}\right)$, où T_k désigne le polynôme de Tchebychev de degré k . De plus on a :

$$T_k\left(\frac{b+a}{b-a}\right) = T_k\left(\frac{\frac{b}{a}+1}{\frac{b}{a}-1}\right) > \frac{1}{2} \left(\frac{\sqrt{\frac{b}{a}+1}}{\sqrt{\frac{b}{a}-1}}\right)^k, \quad \text{pour } b > a.$$

Corrigé 1 .

1. L'égalité $J(v) - J(u) = \frac{1}{2}\|v - u\|_A^2 \quad \forall v \in \mathbb{R}^N$ s'obtient par des calculs directs.
2. Nous allons raisonner par récurrence. Pour $n = 0$, l'assertion est évidente. Supposons que l'hypothèse

$$(HR) \quad G^{n-1} \text{ est engendré par } \{\nabla J(u^0), A\nabla J(u^0), \dots, A^{n-1}\nabla J(u^0)\}$$

soit vraie à l'ordre $n - 1$ et montrons que (HR) reste encore vraie à l'ordre n .

Notons d'abord que, d'après (2), l'itéré $u^n \in u^{n-1} + G^{n-1}$ et s'écrit donc sous la forme $u^n = u^0 + \sum_{i=0}^{n-1} \gamma_i \nabla J(u^i)$, avec $\gamma_i \in \mathbb{R}$. Comme on a supposé (HR) vraie à

l'ordre $n - 1$, pour tout $i \leq n - 1$ $\nabla J(u^i)$ s'écrit sous la forme d'une combinaison linéaire de $\{\nabla J(u^0), A\nabla J(u^0), \dots, A^{n-1}\nabla J(u^0)\}$. Donc il existe $\alpha_1, \dots, \alpha_{n-1}$ tels que

$$\begin{aligned} u^n &= u^0 + \sum_{i=0}^{n-1} \alpha_i A^i \nabla J(u^0), \\ \text{et } \nabla J(u^n) &= Au^n - b = Au^0 - b + \sum_{i=0}^{n-1} \alpha_i A^{i+1} \nabla J(u^0) \\ &= \nabla J(u^0) + \sum_{i=1}^n \alpha_{i-1} A^i \nabla J(u^0). \end{aligned}$$

On en déduit que G^n est bien engendré par $\{\nabla J(u^0), A\nabla J(u^0), \dots, A^n \nabla J(u^0)\}$.

3. (a) Soit $v \in u^n + G^n$. De la question précédente, on sait qu'ils existent $(\alpha_i)_{i=0}^n \in \mathbb{R}$ et $(\beta_i)_{i=0}^n \in \mathbb{R}$ tels que :

$$u^n = u^0 + \sum_{i=0}^{n-1} \alpha_i A^i \nabla J(u^0) \quad \text{et} \quad v = u^0 + \left(\sum_{i=0}^{n-1} \alpha_i A^i\right) \nabla J(u^0) + \left(\sum_{i=0}^n \beta_i A^i\right) \nabla J(u^0).$$

On en déduit alors qu'il existe un polynôme de degré n : $Q(x) = \sum_{i=0}^{n-1} (\alpha_i + \beta_i) x^i + \beta_n x^n$

tel que

$$v = u^0 + Q(A) \nabla J(u^0).$$

(b) Remarquons d'abord que $\nabla J(u^0) = Au^0 - b = Au^0 - Au = Ae^0$. D'autre part, tenant compte de (2), (??) et de la question (a), il vient (on notera \mathbf{P}_n l'ensemble des polynômes de degré n) :

$$\begin{aligned}
 \frac{1}{2}\|e^{n+1}\|_A^2 = J(u^{n+1}) - J(u) &= \min_{v \in u^n + G^n} \{J(v) - J(u)\} \\
 &= \frac{1}{2} \min_{v \in u^n + G^n} \|v - u\|_A^2 \\
 &= \frac{1}{2} \min_{Q \in \mathbf{P}_n} \|u^0 - u + Q(A)\nabla J(u^0)\|_A^2 \\
 &= \frac{1}{2} \min_{Q \in \mathbf{P}_n} \|(I + Q(A)A)e^0\|_A^2. \\
 &= \frac{1}{2} \min_{P \in \mathcal{P}_{n+1}} \|P(A)e^0\|_A^2.
 \end{aligned}$$

4. On va traduire (3) dans la base orthonormée $(v_l)_{l=1}^n$ des vecteurs propres de A . Cette base est A -orthogonale puisque $(Av_l, v_k) = \lambda_l(v_l, v_k)$, avec en particulier $\|v_l\|_A^2 = \lambda_l$. On pose $e^0 = \sum_{i=1}^N \alpha_i v_i$, on a :

$$P(A)e^0 = \sum_{i=1}^N \alpha_i P(\lambda_i) v_i, \quad \|e^0\|_A^2 = \sum_{i=1}^N \alpha_i^2 \|v_i\|_A^2 = \sum_{i=1}^N \lambda_i \alpha_i^2$$

et

$$\|P(A)e^0\|_A^2 = \sum_{i=1}^N \alpha_i^2 P^2(\lambda_i) \|v_i\|_A^2 = \sum_{i=1}^N \lambda_i \alpha_i^2 P^2(\lambda_i).$$

D'où

$$\begin{aligned}
 \|P(A)e^0\|_A^2 &\leq \left(\sum_{i=1}^N \lambda_i \alpha_i^2 \right) \max_i P^2(\lambda_i) \\
 &= \|e^0\|_A^2 \max_i P^2(\lambda_i).
 \end{aligned}$$

Et d'après (3)

$$\|e^{n+1}\|_A \leq \min \left\{ \max_{1 \leq i \leq N} |P(\lambda_i)| : P \in \mathcal{P}_{n+1} \right\} \|e^0\|_A.$$

Il en découle que pour tout $n \geq 0$:

$$\|e^n\|_A \leq \min \left\{ \|P\|_{L^\infty([\lambda_1, \lambda_N])} : P \in \mathcal{P}_n \right\} \|e^0\|_A,$$

où on a noté $\|P\|_{L^\infty([\lambda_1, \lambda_N])} = \max_{x \in [\lambda_1, \lambda_N]} |P(x)|$.

En utilisant le résultat donné en indication, le min ci dessus est égal à $1/T_n \left(\frac{\lambda_N + \lambda_1}{\lambda_N - \lambda_1} \right)$, et

$$\begin{aligned}
 \|e^n\|_A &\leq 1/T_n \left(\frac{\lambda_N + \lambda_1}{\lambda_N - \lambda_1} \right) \|e^0\|_A, \\
 &\leq 1/T_n \left(\frac{\kappa + 1}{\kappa - 1} \right) \|e^0\|_A, \\
 &\leq 2 \left(\frac{\sqrt{\kappa} - 1}{\sqrt{\kappa} + 1} \right)^n \|e^0\|_A.
 \end{aligned}$$

Exercice 2 Méthodes de Jacobi et Gauss-Seidel. Corrigé 2 . On calcule d'abord le rayon spectral $\rho(\mathcal{J})$ de la matrice de Jacobi. Pour assurer la convergence de la méthode il faut et il suffit que ce rayon vérifie $\rho(\mathcal{J}) < 1$. Il est à noter que la matrice est symétrique, et $\rho(\mathcal{G}) = \rho(\mathcal{J})^2$.

Exercice 3 (Comparaison avec les méthodes itératives) .

Corrigé 3 .

1. Considérons le problème de corde vibrante fixée à ces deux extrémités. La statique de ce problème est fournie par la minimisation de l'énergie potentielle :

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{Trouver } u \in C^1[0, 1] \text{ tel que } u(0) = 0, u(1) = 0, \text{ et} \\ E_p(u) = \min_{v \in C^1[0, 1]} E_p(v), \text{ avec } E_p(v) = \int_0^1 \frac{1}{2} \left(\frac{dv}{dx}(x) \right)^2 - f(x)v(x) dx \end{array} \right. \quad (4)$$

Le problème de minimisation quadratique :

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{Trouver } u \in \mathbb{R}^N \text{ tel que :} \\ \frac{1}{2}(Au; u) - (b; u) = \min_{v \in \mathbb{R}^N} \frac{1}{2}(Av; v) - (b; v), \end{array} \right. \quad (5)$$

correspond à la discrétisation du problème (4), en effet si nous introduisons les deux réels $v_0 = 0$ et $v_{N+1} = 0$ alors :

$$\begin{aligned} (Av; v) &= \frac{1}{h^2} \sum_{i=1}^N (-v_{i-1} + 2v_i - v_{i+1}) v_i, \\ &= \frac{1}{h^2} \sum_{i=1}^N v_i^2 - \sum_{i=1}^N v_{i-1}v_i - \sum_{i=1}^N v_{i+1}v_i + \sum_{i=1}^N v_i^2, \\ &= \frac{1}{h^2} \sum_{i=1}^N v_i^2 - \sum_{i=0}^N v_i v_{i+1} - \sum_{i=1}^N v_{i+1}v_i + \sum_{i=0}^N v_{i+1}^2, \\ &= \frac{1}{h^2} \sum_{i=0}^N v_i^2 - 2 \sum_{i=0}^N v_i v_{i+1} + \sum_{i=0}^N v_{i+1}^2 = \frac{1}{h^2} \sum_{i=0}^N (v_{i+1} - v_i)^2. \end{aligned}$$

De là nous tirons

$$\begin{aligned} h J(v) &= h \sum_{i=0}^N \frac{1}{2} \left(\frac{v_{i+1} - v_i}{h} \right)^2 - h \sum_{i=1}^n v_i f(x_i) \\ &\simeq \int_0^1 \frac{1}{2} \left(\frac{dv}{dx}(x) \right)^2 dx - \int_0^1 f(x)v(x)dx. \end{aligned}$$

2. Pour répondre à cette question, définissons v^k comme l'image de φ^k par A et calculons sa $l^{\text{ème}}$ coordonnée v_l^k :

$$v_l^k = -\frac{1}{h^2} \sin((l-1)k\pi h) + \frac{2}{h^2} \sin(lk\pi h) - \frac{1}{h^2} \sin((l+1)k\pi h), \quad \forall l \in \llbracket 2, N-1 \rrbracket$$

Il est encore licite d'écrire cette relation pour $l = 1$ et $l = N$; en effet comme $(N + 1)h = 1$, nous avons :

$$\sin(0k\pi h) = 0 \text{ et } \sin((N + 1)k\pi h) = 0.$$

Ainsi, des formules trigonométriques, nous tirons :

$$v_l^k = \frac{2}{h^2}(1 - \cos(k\pi h)) \sin(lk\pi h) = \frac{4}{h^2} \sin^2\left(\frac{k\pi h}{2}\right) \sin(lk\pi h).$$

Nous venons de montrer que les φ^k sont les vecteurs propres de A associés aux valeurs propres λ^k .

$$A \varphi^k = \lambda^k \varphi^k.$$

Le cardinal de cet ensemble étant égal à N , nous venons d'exhiber l'ensemble des valeurs propres de A .

3. Commençons par expliciter la plus petite et la plus grande valeur propre de A , elles correspondent à $k = 1$ et $k = N$

$$\begin{cases} \lambda_1 = \frac{4}{h^2} \sin^2\left(\frac{\pi h}{2}\right) = \pi^2 + O(h^2) \simeq \pi^2, \\ \lambda_N = \frac{4}{h^2} \sin^2\left(\frac{N\pi h}{2}\right) = \frac{4}{h^2} \cos^2\left(\frac{\pi h}{2}\right) = \frac{4}{h^2} - \pi^2 + O(h^2) \simeq \frac{4}{h^2}. \end{cases}$$

Le conditionnement de la matrice A est donc :

$$\kappa := \frac{\lambda_N}{\lambda_1} \sim \frac{4}{\pi^2 h^2}.$$

Ainsi, les vitesses de convergence pour les méthodes de gradient à pas fixe et optimal sont données par :

$$-\ln\left(\frac{\kappa - 1}{\kappa + 1}\right) = -\ln\left(\frac{1 - \frac{1}{\kappa}}{1 + \frac{1}{\kappa}}\right) \simeq \frac{2}{\kappa} \simeq \frac{\pi^2 h^2}{2}. \quad (6)$$

Et la vitesse de convergence du gradient conjugué est donnée par :

$$-\ln\left(\frac{1 - 1/\sqrt{\kappa}}{1 + 1/\sqrt{\kappa}}\right) \simeq \frac{2}{\sqrt{\kappa}} \simeq \pi h. \quad (7)$$

4. Pour la méthode de Jacobi, nous avons :

$$\mathcal{J} = D^{-1}(E + F) = \frac{h^2}{2} \left(\frac{2}{h^2} I - A \right)$$

Ainsi l'ensemble des valeurs propres $\lambda_k(\mathcal{J})$ de \mathcal{J} est donné par :

$$\lambda_k(\mathcal{J}) = \frac{h^2}{2} \left(\frac{2}{h^2} - \lambda_k \right) = \cos(k\pi h) \quad k \in \{1, \dots, N\},$$

dont les plus grandes en valeur absolue sont données pour $k = 1$ ou $k = N$:

$$\rho(\mathcal{J}) = \cos(\pi h) = 1 - \frac{\pi^2 h^2}{2} + O(h^4).$$

Rappelons l'algorithme de Jacobi :

$$Du^{n+1} = (E + F)u^n + b \quad (8)$$

Ce qui nous donne pour l'erreur $e^n = u^n - u$, comme $Du = (E + F)u + b$:

$$De^{n+1} = (E + F)e^n \implies u^{n+1} = \mathcal{J} u^n \quad (9)$$

Et comme \mathcal{J} est une matrice symétrique :

$$\|e^{n+1}\|_2 \leq \rho(\mathcal{J})\|e^n\|_2 \quad (10)$$

La vitesse de convergence est donc de

$$-\ln \rho(\mathcal{J}) = -\ln\left(1 - \frac{\pi^2 h^2}{2} + O(h^4)\right) \simeq \frac{\pi^2 h^2}{2}. \quad (11)$$

La vitesse de convergence de la méthode de Jacobi est comparable à celle des méthodes de gradient à pas fixe et à pas optimal.

5. Le rayons spectral $\rho(\mathcal{G})$ de la matrice de Gauss-Seidel nous est fournie par la formule :

$$\rho(G) = [\rho(\mathcal{J})]^2 = \left[1 - \frac{\pi^2 h^2}{2} + O(h^4)\right]^2 = 1 - \pi^2 h^2 + O(h^4). \quad (12)$$

Ainsi la vitesse de convergence de la méthode de Gauss-Seidel est donnée par :

$$-\ln \rho(G) = \ln(1 - \pi^2 h^2 + O(h^4)) \simeq \pi^2 h^2. \quad (13)$$

Ce qui nous montre que sa vitesse de convergence est deux fois plus rapide que celle de la méthode des gradient à pas fixe et optimal mais beaucoup moins rapide que la méthode du gradient conjugué.

6. Considérons la méthode du gradient à pas fixe. Nous avons la majoration d'erreur :

$$\|e^n\|_2 \leq \left(\frac{\lambda_N - \lambda_1}{\lambda_N + \lambda_1}\right)^n \|e^0\|_2. \quad (14)$$

Pour assurer $\|e^n\|_2 \leq \varepsilon$, il suffit d'imposer

$$\left(\frac{\lambda_N - \lambda_1}{\lambda_N + \lambda_1}\right)^n \|e^0\|_2 \leq \varepsilon \quad (15)$$

C'est à dire :

$$n \geq \frac{\ln \|e^0\|_2 - \ln \varepsilon}{-\ln \frac{\lambda_N - \lambda_1}{\lambda_N + \lambda_1}} \simeq \frac{-\ln \varepsilon}{\frac{\pi^2 h^2}{2}} = \frac{-2 \ln \varepsilon}{\pi^2 h^2}. \quad (16)$$

Application numérique :

$$n \geq 1,4 \times 10^4. \quad (17)$$