General Purpose Processor Proiect Fundamente de ingineria calculatoarelor

Echipa "Carry Home"

•	Project Manager: Efrem Dragoș-Sebastin-Mihaly
•	Hardware Desgin: Gostian Loredana și Bărbosu Bianca-Florentina
•	Software: Gabor Sebastian, Farcaș Adrian și Goșa Gheorghe-Cristian
•	Testing: Gheorghe Iuliana

Cuprins

1	Introducere			
2	Set	ul de i	nstrucțiuni	3
3	Des	ign ha	rdware	6
	3.1	Schem	na procesorului	6
	3.2	Detali	erea componentelor	6
		3.2.1	Unitatea de control	6
		3.2.2	Unitatea aritmetică-logică	9
		3.2.3	Regiștri ACC, X, Y	10
		3.2.4	Multiplexorul de selecție al intrării în ACC, X, Y	10
		3.2.5	Registrul de indicatori / flags	11
		3.2.6	Instruction Memory	12
		3.2.7	Instruction Register	12
		3 2 8	Program Counter	12

		3.2.9 Multiplexorul de selecție al intrării în Program Counter	13
		3.2.10 Data Memory	14
		3.2.11 Multiplexorul de selecție al intrării în Data Memory	14
		3.2.12 Multiplexorul de selecție al locației din Data Memory	15
		3.2.13 Stack Pointer	15
		3.2.14 Zero Extend 10x16 și Sign Extend 9x16	16
4	Saro	cini	16
$\mathbf{L}^{:}$	istă	de tabele	
	1	Operații de transfer acumulator - registru	3
	2	Operații care folosesc memoria	3
	3	Operații care folosesc stiva	3
	4	Operații de salt condiționat și necondiționat	4
	5	Operații aritmetice și logice	5
	6	Operații de mutare în registru	5
	7	Instrucțiune care nu execută nicio operație	5
\mathbf{L}^{i}	istă	de figuri	
	1	Schema procesorului	6
	2	Schema de bază a unității de control	7
	3	Schema de bază a unității aritmetice și logice	9

1 Introducere

Un procesor de uz general este un procesor care nu are un scop anume. El poate fi folosit în diverse aplicații și scopuri și poate fi particularizat pentru o anumită aplicație. Proiectul nostru constă în sintetizarea unui procesor de uz general care să permită operațiile găsite într-un calculator de buzunar obișnuit.

2 Setul de instrucțiuni

Numele instrucțiunii	Descriere scurtă	Opcode < 6 >	Biţii rămaşi <10>
TRX	Transferă valoarea din ACC în X	000000	0000000000
TRY	Transferă valoarea din ACC în Y	000001	0000000000

Tabela 1: Operații de transfer acumulator - registru

Numele instrucțiunii	Descriere scurtă	Opcode < 6 >	Adresă registru <1>	Immediate <9>
	Încarcă din memorie de la adresa			
LDR	specificată la Immediate în registrul	000010	<1>	<9>
	specificat de adresa (0 - X, 1- Y)			
	Încarcă în memorie la adresa			
STR	specificată la Immediate valoarea registrului	000011	<1>	<9>
	specificat de adresa (0 - X, 1 - Y)			

Tabela 2: Operații care folosesc memoria

Numele instrucțiunii	Descriere scurtă	Opcode <6>	Adresă registru <2>	Immediate <8>
	Încarcă în memorie la adresa			
PSH	specificată de Stack Pointer valorea	000100	405	0000 0000
РЅП	registrului specificat la adresa	000100	<2>	0000 0000
	(00 - X, 01- Y, 10 - ACC, 11 - PC)			
	Încarcă din memorie de la adresa			
POP	specificată de Stack Pointer	000101	20 5	0000 0000
ror	în registrului specificat de adresa	000101	<2>	0000 0000
	(00 - X, 01 - Y, 10 - ACC, 11 - PC)			

Tabela 3: Operații care folosesc stiva

Numele instrucțiunii	$Descriere\ scurt$ ă	Opcode <6>	Adresa de branch <10>
BRZ	Se actualizează Program Counter cu adresa de branch specificată de cei mai	000110	<10>
DIVE	nesemnificativi 10 biţi doar dacă indicatorul Zero este activ	000110	(10)
BRN	Se actualizează Program Counter cu adresa de branch specificată de cei mai nesemnificativi 10 biți doar dacă indicatorul Negative este activ	000111	<10>
BRC	Se actualizează Program Counter cu adresa de branch specificată de cei mai nesemnificativi 10 biți doar dacă indicatorul Carry este activ	001000	<10>
BRO	Se actualizează Program Counter cu adresa de branch specificată de cei mai nesemnificativi 10 biți doar dacă indicatorul Overflow este activ	001001	<10>
BRA	Se actualizează Program Counter cu adresa de branch specificată de cei mai nesemnificativi 10 biți	001010	<10>

Numele instrucțiunii	$Descriere\ scurtreve{a}$	Opcode <6>	Adresa de branch <10>
JMP	Se apelează procedura aflată la adresa specificată de cei mai nesemnificativi 10 biți.	pseudoinst genera P RET va g instrucțiune PC, iar u Program Cou	ET vor fi implementate ca rucțiuni. Un JMP [adr] va SH PC și BRA [adr] iar genera un POP PC. Doar ea RET va putea face POP un POP PC va actualiza unter dar îl va și incrementa acrementează cu 2 doar PC)
RET	Se revine din procedură executându-se instrucțiunea următoare celei de după apelul procedurii		

Tabela 4: Operații de salt condiționat și necondiționat

Numele instrucțiunii	Descriere scurtă	Opcode < 6 >	Adresă registru <1>	Immediate < 9>
ADD	Dacă Immediate este 0, atunci se realizează operația $ACC = ACC + X$ sau $ACC = ACC + Y$, în funcție de adresa registrului $(0 - X, 1 - Y)$. Dacă Immediate este diferit de 0, atunci se realizează operația $X = X + I$ mmediate sau $Y = Y + I$ mmediate, în funcție de adresa registrului $(0 - X, 1 - Y)$.	001101	<1>	<9>
SUB	Dacă Immediate este 0, atunci se realizează operația ACC = ACC - X sau ACC = ACC - Y, în funcție de adresa registrului (0 - X, 1 - Y). Dacă Immediate este diferit de 0, atunci se realizează operația X = X - Immediate sau Y = Y - Immediate, în funcție de adresa registrului (0 - X, 1 - Y).	001110	<1>	<9>
LSR	Dacă Immediate este 0, atunci se realizează operația ACC = ACC >>X sau ACC = ACC >> Y, în funcție de adresa registrului (0 - X, 1 - Y). Dacă Immediate este diferit de 0, atunci se realizează operația X = X >>Immediate sau Y = Y >>Immediate, în funcție de adresa registrului (0 - X, 1 - Y).	001111	<1>	<9>
LSL	Dacă Immediate este 0, atunci se realizează operația ACC = ACC < <x (0="" -="" 0,="" 1="" <<immediate="" <<immediate,="" <<y,="" acc="ACC" adresa="" atunci="" dacă="" de="" diferit="" este="" funcție="" immediate="" operația="" realizează="" registrului="" registrului<="" sau="" se="" td="" x="X" x,="" y="Y" y).="" în=""><td>010000</td><td><1></td><td><9></td></x>	010000	<1>	<9>
MUL	(0 - X, 1 - Y). Dacă Immediate este 0, atunci se realizează operația ACC = ACC * X sau ACC = ACC * Y, în funcție de adresa registrului (0 - X, 1 - Y). Dacă Immediate este diferit de 0, atunci se realizează operația X = X * Immediate sau Y = Y * Immediate, în funcție de adresa registrului (0 - X, 1 - Y). Dacă Immediate este 0, atunci se realizează	010001	<1>	<9>
DIV	Dacă Immediate este 0, atunci se realizează operația $ACC = ACC / X$ sau $ACC = ACC / Y$, în funcție de adresa registrului $(0 - X, 1 - Y)$. Dacă Immediate este diferit de 0, atunci se realizează operația $X = X / Immediate$ sau $Y = Y / Immediate$, în funcție de adresa registrului $(0 - X, 1 - Y)$.	010010	<1>	<9>

Numele instrucțiunii	Descriere scurtă	Opcode < 6 >	Adresă registru <1>	Immediate < 9>
MOD	Dacă Immediate este 0, atunci se realizează operația ACC = ACC % X sau ACC = ACC % Y, în funcție de adresa registrului (0 - X , 1 - Y). Dacă Immediate este diferit de 0, atunci se realizează operația X = X % Immediate sau Y = Y % Immediate, în funcție de adresa registrului (0 - X, 1 - Y).	010011	<1>	<9>
СМР	Dacă Immediate este 0, atunci se compară ACC cu X sau cu Y și se setează flagurile corespunzătoare. Dacă Immediate este diferit de 0, atunci se compară X sau Y cu Immediate și se setează flagurile corespunzătoare.	010100	<1>	<9>
INC	Se incrementează valoarea din registrul specificat prin adresă (0 - X, 1 - Y).	010101	<1>	000000000
DEC	Se decrementează valoarea din registrul specificat prin adresă $(0 - X, 1 - Y).$	010110	<1>	000000000

Tabela 5: Operații aritmetice și logice

Numele instrucțiunii	Descriere scurtă	Opcode <6>	Adresă registru <1>	Immediate < 9 >
	Mută valorea dată prin Immediate în			
MOV	registrul X sau Y în funcție de adresă	010111	<1>	<9>
	(0 - X, 1 - Y).			

Tabela 6: Operații de mutare în registru

Numele instrucțiunii	Descriere scurtă	Opcode < 6 >	Biții rămași <1>
NOP	Generează un delay de un ciclu	111111	0000000000
1,01	de clock	111111	000000000

Tabela 7: Instrucțiune care nu execută nicio operație

3 Design hardware

3.1 Schema procesorului

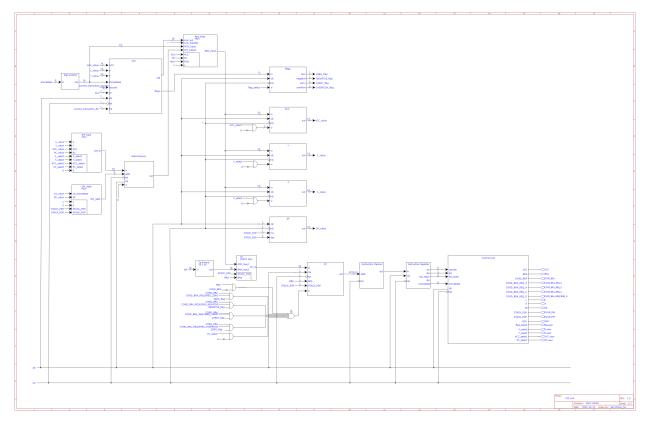


Figura 1: Schema procesorului

3.2 Detalierea componentelor

Procesorul nostru este alcătuit din 17 module care urmează să fie detaliate.

3.2.1 Unitatea de control

Unitatea de control reprezintă creierul operațiunilor pe care procesorul le efectuează. Aceasta trebuie să asigure coerența celor 19 semnale de control pe care le transmite la iesire.

Are o intrare de opcode pe care o decodifică. Împreună cu intrări de decizie cum ar fi RA, RA_stack, respectiv Immediate, activează semnalele de control corespunzătoare.

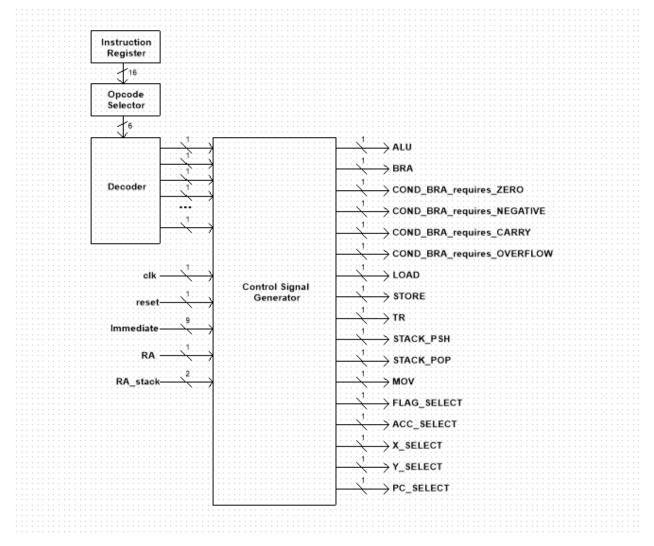


Figura 2: Schema de bază a unității de control

Așadar, următoarele semnale de control se activează în cazurile:

- ALU: se pune pe 1 atunci când se execută o instrucțiune aritmetică sau logică, respectiv reprezintă intrarea de enable de la ALU;
- BRA: se pune pe 1 atunci cand se execută o instrucțiune de branching (condiționat sau necondiționat);
- COND_BRA: se pune pe 1 atunci când se execută o instrucțiune de branching condiționat (oricare);
- COND_BRA_REQUIRES_ZERO: se pune pe 1 atunci când se execută o instrucțiune de branching condiționat cu flag-ul ZERO (de ex: BRZ);
- COND_BRA_REQUIRES_NEGATIVE: se pune pe 1 atunci când se execută o instrucțiune de branching condiționat cu flag-ul NEGATIVE (de ex: BRN);
- COND_BRA_REQUIRES_CARRY: se pune pe 1 atunci când se execută o instrucțiune de branching condiționat cu flag-ul CARRY (de ex: BRC);

- COND_BRA_REQUIRES_OVERFLOW: se pune pe 1 atunci când se execută o instrucțiune de branching condiționat cu flag-ul OVERFLOW (de ex: BRO);
- L (Load): se pune pe 1 atunci când instrucțiunea care se execută preia date din Data Memory (inclusiv în urma instrucțiunii de POP se pune L pe 1);
- S (Store): se pune pe 1 atunci când instrucțiunea care se execută încarcă date în Data Memory (inclusiv în urma instructiunii de PSH se pune S pe 1);
- TR: se pune pe 1 atunci când se execută o instrucțiune de transfer acumulator registru (de ex: TRX, TRY);
- STACK_PSH: se pune pe 1 atunci când se execută o instructiune de PSH;
- STACK_POP: se pune pe 1 atunci când se execută o instructiune de POP;
- MOV: se pune pe 1 atunci când se execută instrucțiunea de MOV;
- flag_select: se pune pe 1 atunci când instrucțiunea care se execută actualizează flagurile (în acest caz, doar instrucțiunile artimetice și logice);
- ACC_select: se pune pe 1 atunci când instrucțiunea care se execută ori actualizează acumulatorul, ori preia valoarea de la acumulator pentru a o încărca în Data Memory (prin multiplexorul de selecție al intrării în Data Memory). Deosebirea dintre cele două situații este aceea că în prima situație S = 0, pe când în a doua situație S = 1. Pentru instrucțiunile aritmetice și logice, doar dacă Immediate = 0, ACC_select = 1;
- X_select: se pune pe 1 atunci când instrucțiunea care se execută ori actualizează registrul X, ori preia valoarea de la registrul X pentru a o încărca în Data Memory (prin multiplexorul de selecție al intrării în Data Memory). Deosebirea dintre cele două situații este aceea că în prima situație S = 0, pe când în a doua situație S = 1. Pentru instrucțiunile aritmetice și logice, doar dacă Immediate e diferit de 0 și RA = 0, X_select = 1;
- Y_select: se pune pe 1 atunci când instrucțiunea care se execută ori actualizează registrul Y, ori preia valoarea de la registrul Y pentru a o încărca în Data Memory (prin multiplexorul de selecție al intrării în Data Memory). Deosebirea dintre cele două situații este aceea că în prima situație S=0, pe când în a doua situație S=1. Pentru instrucțiunile aritmetice și logice, doar dacă Immediate e diferit de 0 și RA=1, Y_select =1;
- PC_select: se pune pe 1 atunci când instrucțiunea care se execută ori actualizează PC (de ex: instrucțiunile de branch sau POP), ori preia valoarea de la PC pentru a o încărca în Data Memory (prin multiplexorul de selecție al intrării în Data Memory). Deosebirea dintre cele două situații este aceea că în prima situație S = 0, pe când în a doua situație S = 1;

Listing 1: Interfața unității de control

```
immodule CU(
input [5:0] opcode,
input RA, clk, rst,
input [1:0] RA_stack,
input [8:0] Immediate,
output reg ALU, BRA, COND_BRA, COND_BRA_REQUIRES_ZERO,
COND_BRA_REQUIRES_NEGATIVE, COND_BRA_REQUIRES_CARRY,
COND_BRA_REQUIRES_OVERFLOW, L, S, TR, STACK_PSH,STACK_POP,
MOV, flag_select, ACC_select, X_select, Y_select, PC_select);
```

3.2.2 Unitatea aritmetică-logică

În această unitate intră valorile regiștrilor ACC, X, Y și Immediate. Conține o unitate de control locală pentru operații aritmetice și selectează pe baza opcode-ului, Immediate și RA formatul instrucțiunii pe care să o execute. Astfel, nu toți regiștri de la intrare vor fi folosiți la un moment dat. Se va alege, pe baza criterilor, regiștri folosiți în operațiile aritmetice sau logice.

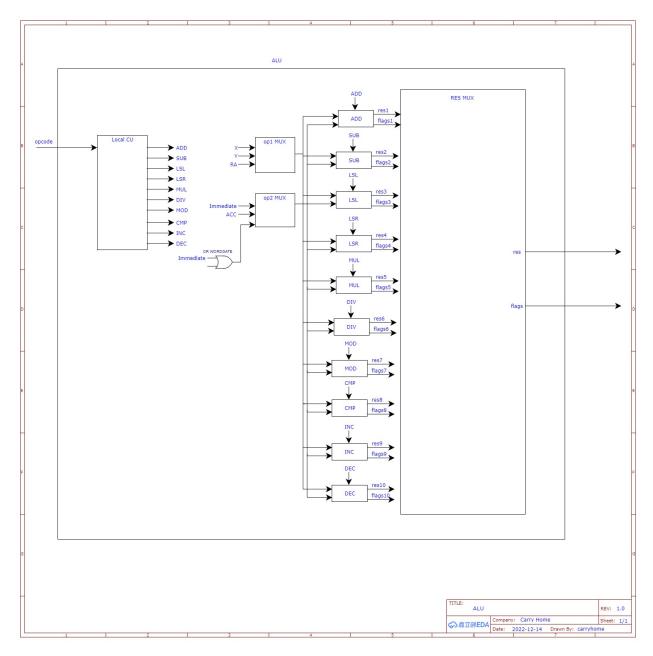


Figura 3: Schema de bază a unității aritmetice și logice

Spre exemplu, dacă avem instrucțiunea ADD #reg, cum Immediate = 0 se va alege utilizarea regiștrilor ACC și X sau Y, în funcție de #reg. Dacă în schimb se folosește instrucțiunea ADD #reg #immediate, se va alege utilizarea regiștrilor X sau Y, în funcție de #reg, respectiv valoarea din Immediate.

Instrucțiunile aritmetice și logice modifică flagurile la fiecare operație. Astfel, sunt prezente următoarele flaguri:

- ZERO: dacă în urma efectuării operației aritmetice sau logice rezultatul este 0, acest flag este setat pe 1;
- NEGATIVE: dacă în urma efectuării operației aritmetice sau logice rezultatul are bitul de semn 1, acest flag este setat pe 1;
- CARRY: dacâ se consideră operanzii numere fără semn și rezultatul este unul eronat (se adună două numere iar rezultatul depăsește valoarea maximă alocată pe acel număr de biți), acest flag este setat pe 1. Acest flag nu se setează în cazul operațiilor de șiftare și împărțire, el râmâne pe 0;
- OVERFLOW: dacă se consideră operanzii numere cu semn și rezultatul este unul eronat (se adună două numere de același semn și rezultatul e de semn contrar), acest flag este setat pe 1. Acest flag nu se setează în cazul operațiilor de șiftare și împărțire, el râmâne pe 0;

Listing 2: Interfața unitâții aritmetice și logice

```
module ALU(
input [15:0] ACC,X,Y,Immediate,
input [5:0] opcode,
input en,clk,rst,RA,
output reg [15:0] res,
output reg [3:0] flags);
```

3.2.3 Registri ACC, X, Y

Sunt registri pe 16 biți care vor fi folosiți în operațiile internele ale procesorului. Au un semnal de intrare prin care se poate actualiza valoarea din registru, un semnal de tact activ pe frontul descrescător și un semnal de reset activ pe frontul descrescător.

Motivul pentru care registrele sunt active pe frontul descrescător al semnalului de tact este acela că s-a ales ca etapele de fetch și execute să se execute pe nivelul pozitiv al semnalului de tact, pe când actualizarea regiștrilor și a PC-ului să se facă pe frontul descrescător al său. Dacă regiștri s-ar actualiza pe nivelul logic pozitiv al semnalului de tact, atunci există riscul în care operațiile aritmetice și logice să nu funcționeze corect. Tinând cont de faptul că semnalul de selecție pentru respectivul registru este activ, atunci pe toată perioada pozitivă a tactului ALU scrie în registru, preia noua valoare din regiștru, o scrie din nou ș.a.m.d, prin urmare se evită o buclă de nedorit, respectiv un comportament neașteptat în folosirea instrucțiunilor aritmetice și logice.

Listing 3: Interfața regiștrilor ACC, X, Y

module reg(
input [15:0] in,
input clk,rst,w,

output reg [15:0] out);

3.2.4 Multiplexorul de selecție al intrării în ACC, X, Y

Acest modul este utilizat din motivul ca exista mai multe surse care pot actualiza regiștri ACC, X, Y la un moment dat. Spre exemplu, regiștri pot fi actualizați atât din instrucțiuni

aritmetice și logice (spre exemplu ADD X #immediate care face X=X+#immediate) sau prin alte instructiuni (de exemplu MOV X #immediate încarcă în X valoarea #immediate, LDR X #immediate încarcă în X valoarea din Data Memory de la locația #immediate, TRX încarcă în X valoarea din acumulator). Prin urmare, mai multe ieșiri vor trebui să comande aceeași intrare la un anumit registru (intrarea prin care actualizează valoarea stocată în registru). Acest lucru nu este posibil, deci este necesară selecția liniei căreia să i se acorde prioritate să modifice valoarea din registru atunci când ea are nevoie. Deci, ne vom folosi de semnalele de control generate de Control Unit pentru a efectua aceasta decizie, mai exact semnalele ALU, MOV, AL, TR.

Listing 4: Interfata multiplexorului de selectie al intrării în ACC, X, Y

```
module REG_WR_MUX(
input [15:0] in_ALU,
input [15:0] in_MOV,
input [15:0] in_DM,
input [15:0] in_ACC_TRANSFER,
input ALU,MOV,L,TR,
output reg [15:0] in
```

3.2.5 Registrul de indicatori / flags

Este un registru pe 4 biți. Valoarea din acest registru poate fi actualizată numai de ALU, iar acest fapt presupune o intrare care să faciliteze această actualizare. Are o intrare in pe 4 biți, unde:

- Bitul 0 reprezintă bitul de overflow;
- Bitul 1 reprezintă bitul de carry;
- Bitul 2 reprezintă bitul de negative;
- Bitul 3 reprezintă bitul de zero;

Acest registru se actualizează pe nivelul pozitiv al semnalului de tact (neexistând probleme ca la ACC, X, Y sau PC), respectiv se resetează pe frontul descrescător al semnalului de reset (pune ieșirile ZERO, NEGATIVE, CARRY, OVERFLOW pe 0).

Ieșirile ZERO, NEGATIVE, CARRY, OVERFLOW reprezintă starea registrului la un moment dat.

Listing 5: Interfața registrului de indicatori / flags

```
module FLAGS(
input [3:0] in,
input clk,rst,w,
output reg ZERO,NEGATIVE,CARRY,OVERFLOW
);
```

3.2.6 Instruction Memory

Instrucțion Memory este un ROM de 1024 locații x 16 biți în care se încarcă în prealabil instrucțiunile înainte ca procesorul să pornească. Când procesorul pornește, el începe să execute instrucțiuni de la adresa 0, prin urmare instrucțiunile trebuie plasate în Instruction Memory începând cu adresa 0.

Are un semnal de input addr prin care se poate adresa locația din memorie. În Instruction Memory există 1024 locații, deoarece adresa de branching pentru instrucțiunile de branch este pe 10 biți. Acest semnal de input va fi comandat de Program Counter.

Singurul semnal de output reprezintă chiar instrucțiunea de la adresa respectivă.

Mai mult, Instruction Memory se resetează pe frontul descrescător al semnalului de reset, iar resetarea presupune plasarea pe linia de output a instrucțiunii de la adresa 0.

Listing 6: Interfața memoriei de instrucțiuni

```
1 module IM(
2 input [9:0] addr,
3 input rst,
4 output reg [15:0] out
5 );
6
7 reg [15:0] rom [1023:0];
```

3.2.7 Instruction Register

Instruction Register este un registru care preia ieșirea dată de Instruction Memory și o formatează astfel încat următoarele date sunt extrase din instrucțiune: opcode, RA (Register Address), RA_STACK (Register Address pentru cazul instrucțiunilor ce folosesc stiva), BA (Branching Address) și IMM (Immediate).

Sunt calculate în felul următor:

- Opcode este reprezentat de biții 15-10 din instrucțiune;
- RA este bitul 9 din instructiune;
- RA_STACK sunt biții 9-8 din instrucțiune;
- BA sunt bitii 9-0 din instructiune;
- IMM sunt bitii 8-0 din instructiune;

În mod clar, pentru o anumită instrucțiune nu sunt valide toate ieșirile. Asta pentru că nu toate instrucțiunile dispun atât de RA, RA_STACK, BA cât și de IMM. Prin urmare, prin intermediul semnalelor de control, se cunoaște tipul instrucțiunii respectiv care dintre ieșirile lui Instruction Register sunt valide sau nu.

Listing 7: Interfața registrului de instrucțiuni

```
1 module IR(
2   input [15:0] in,
3   input clk,rst,w,
4   output reg [15:0] out,
5   output reg [5:0] opcode,
6   output reg RA,
7   output reg [9:0] BA,
8   output reg [8:0] IMM,
9   output reg [1:0] RA_stack
10 );
```

3.2.8 Program Counter

Program Counter este un registru pe 16 biți folosit pentru indexarea Instruction Memory (se vor folosi cei mai nesemnificativi 9 biti pentru indexare).

Trebuie să poată fi actualizat (prin operațiile POP, respectiv branching). Dacă se face POP PC iar la adresa din Data Memory conform Stack Pointer se află valoarea X, în Program Counter ar trebui să se depoziteze valoarea X+2 (deoarece POP PC va fi folosit doar de pseudoinstrucțiunea RET, făcându-se saltul astfel către adresa instrucțiunii imediat următoare celei de JMP), pe când dacă se face BRA X, în Program Counter se va depozitva valoarea X, reluându-se execuția programului de la adresa X.

Dacă nu se scrie prin nicio operație (POP sau branching), atunci Program Counter-ul se incrementează la fiecare front descrescator de tact. Altfel, ar exista riscul în care semnalele de control ar fi invalide la un moment dat. În acest caz, odată activă o instrucțiune, PC ar trece imediat la următoarea, activându-se implicit și semnalele de control aferente următoarei instrucțiuni. Așadar, se evită această problemă.

De asemenea el se resetează doar la frontul descrescător al semnalului de reset.

```
Listing 8: Interfața PC
1 module PC(
2 input [15:0] in,
3 input clk,rst,w,BRA,STACK_POP,
4 output reg [15:0] out
5 );
```

3.2.9 Multiplexorul de selecție al intrării în Program Counter

În Program Counter se pot încărca valori în anumite cazuri (spre exemplu, atunci se folosește instrucțiunea RET sau, în caz uzual, prin instrucțiunile de branch). Prin urmare, două surse nu pot comanda aceeași intrare în același timp, deci este nevoie de un multiplexor sa selecteze linia corespunzătoare la momentul potrivit, care va intra ca input în Program Counter și îl va actualiza. Se vor folosi semnalele de control $STACK_POP$ și BRA pentru a realiza această selecție.

Listing 9: Interfața multiplexorului de selecție al intrării în Program Counter

```
1 module PCInputDecider(
```

```
input [15:0] POP_input,
input [15:0] BRA_input,
input STACK_POP, BRA,
output reg [15:0] PC_in
);
```

3.2.10 Data Memory

Data Memory este un RAM de 512 locații x 16 biți în care procesorul poate să scrie (prin operații de STR sau PSH) sau din care procesorul poate să citească (prin operații de LDR sau POP).

Intrările sunt următoarele:

- in: intrare pe 16 biți, prin care se specifică valoarea de încarcat în memorie;
- addr: intrare pe 9 biți, prin care se specifică locația din memorie. Este pe 9 biți deoarece instrucțiunile LDR și STR au Immediate pe 9 biți și deci pot adresa maxim 512 locații;
- w: intrare de scriere dacă este pe 1 logic înseamnă scriere la adresa specificată de addr a lui in;
- clk: semnalul de clock. Acest circuit funcționează pe nivelul pozitiv al semnalului de clock; rst: semnalul de reset. Acest circuit se resetează pe frontul descrescător al semnalului de reset;

Acest modul are o singură ieșire reprezentând valoarea stocată în memorie (pe 16 biți) de la locația specificată prin addr.

Listing 10: Interfata memoriei de date

```
1 module DM(
2 input [15:0] in,
3 input [8:0] addr,
4 input clk,rst,w,
5 output reg [15:0] out
6 );
```

3.2.11 Multiplexorul de selecție al intrării în Data Memory

El este folosit pentru a selecta ce dată ajunge in Data Memory. În Data Memory pot ajunge date din mai multe direcții din cauza operației de PSH. Când facem PSH, setul nostru de instrucțiuni poate face PSH la X,Y, ACC sau PC. Prin urmare, linia de OUT a fiecărui registru X, Y, ACC sau PC va trebui să comande intrarea de date de la Data Memory. Acest lucru nu este posibil simultan, prin urmare este nevoie de un multiplexor.

Selectarea intrării se face prin semnalele de control X_select , Y_select , ACC_select sau PC_select , care intră în multiplexor.

Listing 11: Interfața multiplexorului de selecție al intrării în Data Memory

```
module REG_DM_IN_MUX(
input [15:0] in_X,
input [15:0] in_Y,
input [15:0] in_ACC,
input [15:0] in_PC,
input X_select,Y_select,ACC_select,PC_select,S,
output reg [15:0] in
```

3.2.12 Multiplexorul de selecție al locației din Data Memory

El este folosit pentru a selecta ce locație este accesată în Data Memory. Există mai multe surse care pot seta câmpul de locație, cum ar fi instrucțiunile LDR/STR (caz în care valoare Immediate comandă intrarea) dar și Stack Pointer (pentru operațiile de PSH/POP). Astfel, trebuie folosit un multiplexor și aici. Se vor folosi semnalele de control L, S, $STACK_PSH$ și $STACK_POP$ pentru a realiza această selecție.

Listing 12: Interfața multiplexorului de selecție al locației în Data Memory

```
module REG_DM_ADDRESS_MUX(
input [8:0] in_LS_immediate,
input [8:0] in_SP_val,
input L,S,STACK_PSH,STACK_POP,
output reg [8:0] in

);
```

3.2.13 Stack Pointer

Stack Pointer este folosit pentru a adresa locația vârfului stivei în Data Memory. Stack Pointerul este pe 16 biți, însă în realitate noi vom folosi doar 9 biți ai lui. Aceasta se datorează faptului că Data Memory are 512 locații (deoarece Immediate la LDR/STR e pe 9 biți), iar 2⁹ este 512, prin urmare doar 9 biti ai lui Stack Pointer vor fi folositi.

Stiva crește invers în memorie. Asta înseamna că inițial, la un reset, valoarea din Stack Pointer este 01FFH, sau mai exact, ultimii 9 biți sunt 1, iar asta e chiar ultima poziție din Data Memory, adică locatia 511. La un PSH se decrementează Stack Pointer-ul, iar la POP se incrementează.

De asemenea, și pentru acest modul reset-ul se face pe frontul descrescător al semnalului de tact.

```
Listing 13: Interfața SP

1 module SP(
2 input clk,rst,inc,dec,
3 output reg [15:0] out
4 );
```

3.2.14 Zero Extend 10x16 si Sign Extend 9x16

Zero Extend 10x16 este un modul cu o intrare pe 10 biți și o ieșire pe 16 biți. Ieșirea este egală cu valoarea intrării în care biții rămași sunt completați cu zero. Acest modul este folosit pentru extinderea adresei de branch care este pe 10 biți înainte ca aceasta să fie încarcată în Program Counter. Prin urmare, ieșirea acestui modul este intrare în multiplexorul de selecție al intrării în Program Counter.

Sign Extend 9x16 este un modul cu o intrare pe 9 biți și o ieșire pe 16 biți. Ieșirea este egală cu valoarea intrării în care biții rămași sunt completați cu bitul de semn al intrării. Acest modul este folosit pentru extinderea Immediate care este pe 9 biți înainte ca acesta să fie folosit în operații aritmetice. De asemenea, este folosit și pentru încarcarea într-un registru a unei valori prin MOV, deci această ieșire intră și în multiplexorul de selecție al întrării în registrele ACC, X, Y.

Listing 14: Interfata Zero Extend

```
module ZE10x16(
input [9:0] in,
output reg [15:0] out

;

Listing 15: Interfaţa Sign Extend
module SE9x16(
input [8:0] in,
output reg [15:0] out

);
```

4 Sarcini

Designeri hardware:

- Bianca: ALU, schema finală;
- Lore: Control Unit, schema finală;

Software:

- Sebi: Asamblor, ALU, registri X, Y, ACC, IR, modulul final;
- Adrian: Control Unit, Sign Extend, PC, IM, multiplexoare pentru PC si registri, modul final;
- Cristi: Control Unit, Zero Extend, SP, DM, multiplexoare pentru DM, modul final;

Testing:

• Iulia: testare regiștri X, Y, ACC, PC, IR, Control Unit, ALU, Sign Extend, Zero Extend, modul final. S-a realizat o testare de > 70%;

Project Manager s-a implicat în mai multe zone inclusiv design hardware (ALU, schemă finala și altele), Software (modul final, Control Unit, ALU și altele), testing. S-a ocupat de documentație, prezentări, timeline și gestionarea situațiilor.

Am avut în total 7 meeting-uri în care am discutat și rezolvat eventualele probleme.