

DevEco Device Tool使用介绍

■ 前言

本节主要介绍:

- DevEco Device Tool功能
- DevEco Device Tool工程导入和配置
- DevEco Device Tool代码编译和烧录



∃ 目录

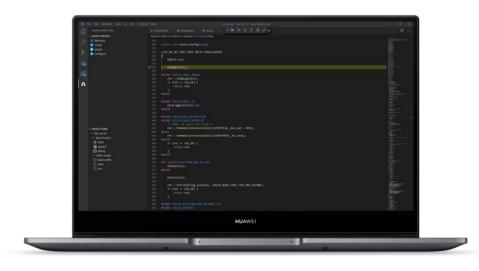
- 1. DevEco Device Tool功能简介
- 2. DevEco Device Tool导入工程源码
- 3. DevEco Device Tool编译代码
- 4. DevEco Device Tool烧录代码
- 5. 总结





DevEco Device Tool功能简介

HUAWEI DevEco Device Tool(以下简称DevEco Device Tool)是HarmonyOS面向智能设备开发者提供的一站式集成开发环境,支持HarmonyOS的组件按需定制,支持代码编辑、烧录和调试等功能,支持C/C++语言,以插件的形式部署在Visual Studio Code上。



该工具具有以下特点:

- DevEco Device Tool以Visual Studio Code插件形式提供,体积小巧。
- 支持代码查找、代码高亮、代码自动补齐、代码输入提示、代码检查等,开发者可以轻松、高效编码。
- 支持多种类型开发板,包括ARM架构的Hi3516/Hi3518系列和 RISC-V架构的Hi3861系列开发板,提供一键式的烧录和调试GUI 界面。
- 支持单步调试能力和查看内存、变量、调用栈、寄存器、汇编等调试信息。





DevEco Device Tool功能简介

DevEco Device Tool工具主要分为如下4个功能区域。

- 1. 工具控制区:提供工程的导入、配置、烧录、调试等功能。
- 2. 代码编辑区:提供代码的查看、编写和调试等功能。
- 3. 输出控制台:提供操作日志的打印、调试命令的输入及命令行工具等功能。
- 4. 快捷控制功能:提供DevEco Device Tool工具的快捷操作命令, 如配置模板选择、工具检查、编译等快捷功能。

```
los config.c - Harmonyos Code - Visual Studio Code
                            kernel > liteos-a > kernel > common > C los config.c > 分 OsMain(VOID)
                                           PRINT ERR("OsCpupInit error\n"):
                                       ret = OsKernelInitProcess():
                                       if (ret != LOS OK) {
                                  #if (LOSCEG BASE CORE SWIME == VES)
                                       ret = OsSwtmrInit():
                                       if (ret != 105 OK) {
(C) Burn

    Other Scripts

D build rootfs
                                   #ifdef LOSCFG KERNEL CPUP
□ clean
                                      OsCounGuardCreator():
menuconfig
                            323 #if (LOSCFG KERNEL SMP == YES)
                                       (VOID)OsMpInit();
                             PROBLEMS 2 OUTPUT TERMINAL DEBUG CONSOLE 1: powershell
                            PS D:\Harmonyos_Code>
```





DevEco Device Tool导入工程源码

映射源码

目前HarmonyOS源码只支持在Linux系统中进行编译,可以将Linux环境下的工程目录映射到Windows环境下,然后使用DevEco Device Tool打开,并在Windows环境下进行烧录和调试。映射方法如下:

1、在Linux上,设置HarmonyOS源码所在文件夹为共享文件夹。

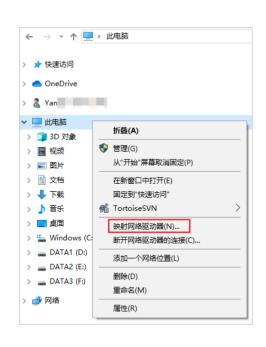
```
安装Samba
sudo apt-get install samba
配置Samba
sudo vim /etc/samba/smb.conf
添加以下内容
[HarmonyOS_Code]
path = /home/bearpi/code
available = yes
valid users = bearpi
read only = no
browsable = yes
public = yes
writable = yes
```

设置Samba用户名和密码 sudo smbpasswd -a bearpi 重启Samba sudo /etc/init.d/smbd restart

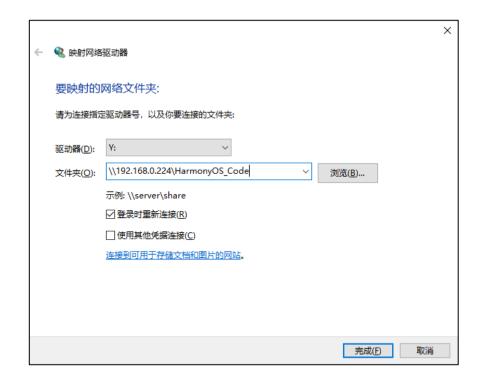


3 导入工程源码

2、在Windows上,鼠标右键单击"此电脑", 选择"映射网络驱动器(N)"。

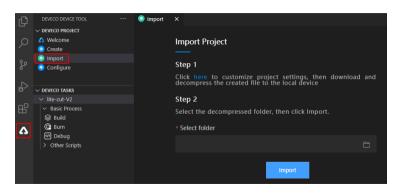


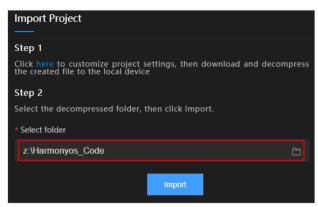
3、选择一个未使用的驱动器,并设置HarmonyOS源码所在的路径,格式为"\\Linux IP地址\共享文件夹名称",如:\\192.168.0.224\HarmonyOS Code,点击"完成"。

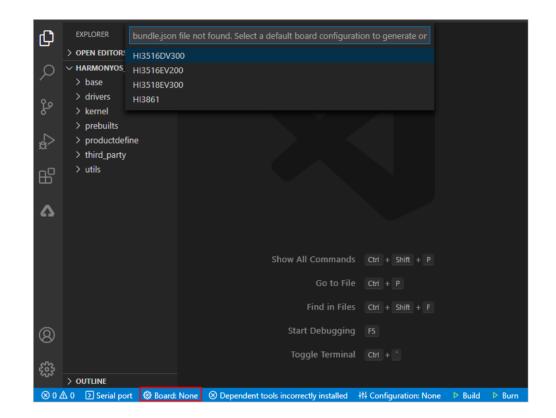


写 导入工程源码

- 1. 在Visual Studio Code中,点击DevEco Device Tool插件按钮图标,然后点击"Import"按钮。选择源码文件夹,然后点击 "Import"导入工程。
- 2. 点击底部工具栏中的 "Board"按钮,选择对应开发板的配置模板。





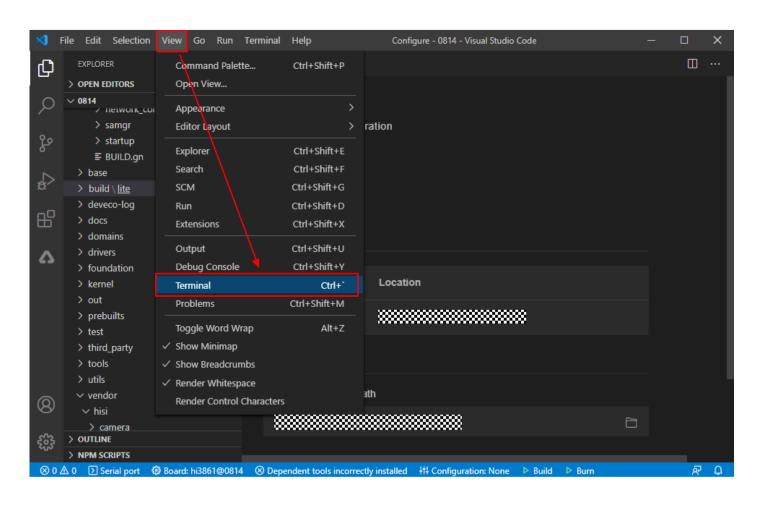






编译代码

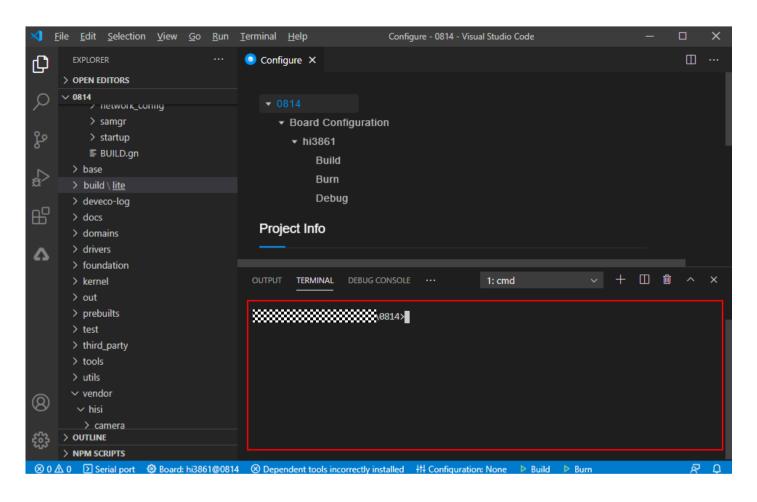
1. 打开DevEco Device Tool工具,点击"View > Terminal",进入终端界面。





编译代码

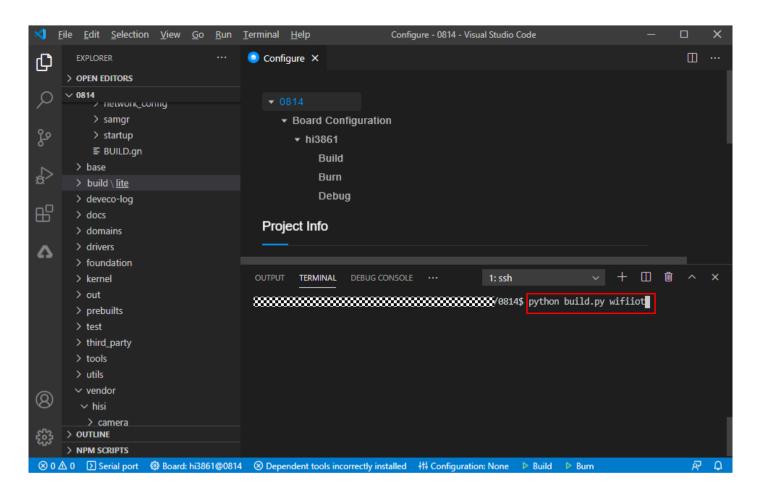
2. 在终端界面使用ssh命令连接linux服务器,如"ssh user@ipaddr"。





编译代码

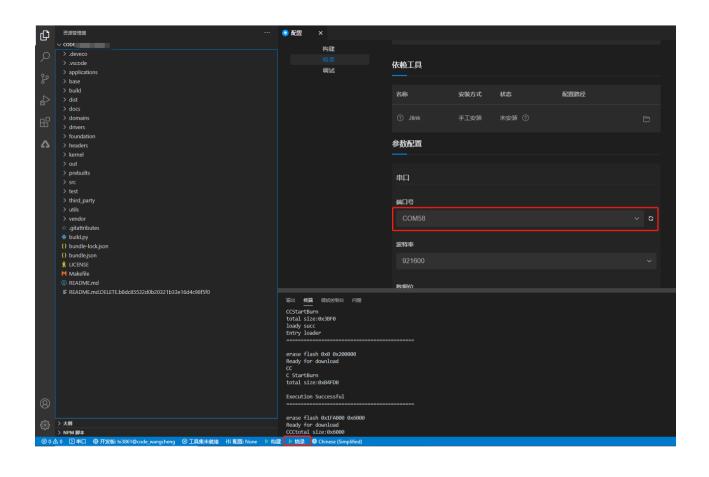
3. 进入代码根路径,并在终端窗口,执行编译脚本命令启动编译"hpm dist"。





烧录代码

可使用 DevEco Device Tool 自带的烧录工具,对开发板烧录程序





全本节小结

- 1、了解DevEco Device Tool工具特点及功能
- 2、掌握如何导入工程
- 3、掌握如何编译代码
- 4、掌握如何烧录代码



谢谢观看

开源从小熊派开始 OPEN-SOURCE STARTED WITH THE BEARPI