

# Taller clases 4, 5, 6.

## a) Sección 2.1.6

3.) a)  $G_\Delta = \{I, \{R_i\}, \{R_j\}, \{X_k\}\}$  con la operación concatenación.

I	R <sub>i</sub>	R <sub>j</sub>	X <sub>A</sub>	X <sub>B</sub>	X <sub>C</sub>
R <sub>i</sub>	R <sub>j</sub>	I	X <sub>C</sub>	X <sub>A</sub>	X <sub>B</sub>
R <sub>j</sub>	I	R <sub>i</sub>	X <sub>B</sub>	X <sub>C</sub>	X <sub>A</sub>
X <sub>A</sub>	X <sub>B</sub>	X <sub>C</sub>	I	R <sub>i</sub>	R <sub>j</sub>
X <sub>B</sub>	X <sub>C</sub>	X <sub>A</sub>	R <sub>j</sub>	I	R <sub>i</sub>
X <sub>C</sub>	X <sub>A</sub>	X <sub>B</sub>	R <sub>i</sub>	R <sub>j</sub>	I

b) La operación con concatenación es cerrada.

$$R_i \square (R_j \square X_k) = (R_i \square R_j) \square X_k$$

$$R_i \square X_k = I \square X_k$$

$$X_k = X_k$$

existe un neutro llamado I

Para  $R_i$  su inverso es  $R_j$  y viceversa, y para  $X_k$  su inverso es  $X_k$ .

c) el triángulo tiene 3 ángulos de rotación que pueden ser en sentido horario o antihorario. Estos ángulos son

$\frac{2\pi}{3}, \frac{4\pi}{3}, 2\pi$ ; estas rotaciones forman un ciclo

$$H = \langle a \rangle; a^1 = \frac{2\pi}{3}, a^2 = \frac{4\pi}{3}, a^3 = \boxed{2\pi} \text{ elemento neutro y } a^0 = I$$

Por tanto el orden es 3.

Las reflexiones posibles son  $X_A, X_B, X_C$

$$H = \{I, X_A\}$$

$$H = \langle a \rangle; a^0 = I, a^1 = X_A, a^2 = \boxed{I} \text{ elemento neutro}$$

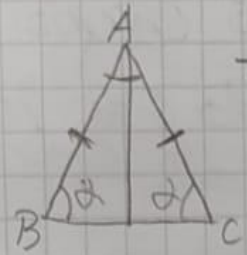
Por tanto es de orden 2.

d)

I	A	B	C	D	E
A	B	I	E	C	D
B	I	A	D	E	C
C	D	E	I	A	B
D	E	C	B	I	B
E	C	D	A	A	I

esta es la tabla de multiplicar bajo la multiplicacion de matrices y tiene la misma estructura que  $G_4$

e) Para el isocoles en A no tiene



tiene simetria de reflexion  
simetria en la rotacion

el escaleno no tiene ningun tipo de simetria.

b) a)  $\cdot (a_1x' + a_3x^3) + (b_1x' + b_2x^2 + b_3x^3)$

$= (a_1 + b_1)x' + b_2x^2 + (a_3 + b_3)x^3$ ; por tanto es cerrado en la suma ya que solo se suman los coeficientes que acompañen a un  $x^n$  (grado igual)

- $a_1x' + b_1x' = b_1x' + a_1x'$ ; conmutativo
- $P_1 + (P_2 + P_3) = (P_1 + P_2) + P_3$
- el polinomio  $0x^0 + 0x^1 + \dots + 0x^n$ , elemento neutro
- $a_1x' + a_2x^2 - a_1x' - a_2x^2 = 0x' + 0x^2 = 0$
- $\lambda(a_1x' + a_2x^2) = \lambda a_1x' + \lambda a_2x^2 = b_1x' + b_2x^2$
- $\lambda(B(a_1x' + a_2x^2)) = (\lambda B)(a_1x' + a_2x^2)$
- $(\lambda + B)(a_1x' + a_2x^2) = \lambda(a_1x' + a_2x^2) + B(a_1x' + a_2x^2)$
- $\lambda((a_1x' + a_2x^2) + (b_1x' + b_2x^2)) = \lambda(a_1x' + a_2x^2) + \lambda(b_1x' + b_2x^2)$
- $1(a_1x' + a_2x^2) = a_1x' + a_2x^2$



b) a) Ser  $a_i$  un número entero; entonces existe el elemento simétrico y el nulo. Cosa que no pasaría con el conjunto de naturales por ejemplo.

c) ¿Cuál es subespacio vectorial?

I. S. es subespacio

2.  $\alpha |v_1\rangle + \beta |v_2\rangle \in \mathcal{P}_{n-1}$ ; no puede aumentar de grado; es cerrado

II. Un polinomio de grado par más otro de grado par sigue dando un polinomio de grado par.

III. Siguen siendo polinomios normales.

IV. Polinomios con factor  $ax-1$  no son porque no existe elemento simétrico

$a_0 x^0 + b_0 x^0 = (a_0 + b_0) x^0$ ; el elemento simétrico hace que  $b_0 = -a_0$ ; pero la condición  $ax-1$  hace que  $a_0 = -1$  para todos los polinomios; no existe un  $-a_0 = 1$ ; eso y que no existe el nulo por la misma razón.

b) 6.)  $|a\rangle, |b\rangle, |c\rangle \in V$ ;  $\alpha, \beta, \gamma \in K$

$$\begin{aligned} a.) \bullet |a\rangle + |b\rangle &= (a_0 + a_1\hat{i} + a_2\hat{j} + a_3\hat{k}) + (b_0 + b_1\hat{i} + b_2\hat{j} + b_3\hat{k}) \\ &= (a_0 + b_0) + (a_1 + b_1)\hat{i} + (a_2 + b_2)\hat{j} + (a_3 + b_3)\hat{k} = c_0 + c_1\hat{i} + c_2\hat{j} + c_3\hat{k} \end{aligned}$$

$$\bullet |a\rangle + |b\rangle = |b\rangle + |a\rangle$$

$$\begin{aligned} a_0 + a_1\hat{i} + a_2\hat{j} + a_3\hat{k} + b_0 + b_1\hat{i} + b_2\hat{j} + b_3\hat{k} &= b_0 + b_1\hat{i} + b_2\hat{j} + b_3\hat{k} + a_0 + a_1\hat{i} + a_2\hat{j} + a_3\hat{k} \\ (a_0 + b_0) + (a_1 + b_1)\hat{i} + (a_2 + b_2)\hat{j} + (a_3 + b_3)\hat{k} &= (b_0 + a_0) + (b_1 + a_1)\hat{i} + (b_2 + a_2)\hat{j} + (b_3 + a_3)\hat{k} \\ c_0 + c_1\hat{i} + c_2\hat{j} + c_3\hat{k} &= c_0 + c_1\hat{i} + c_2\hat{j} + c_3\hat{k} \end{aligned}$$

$$\bullet (a_0 + a_1\hat{i} + a_2\hat{j} + a_3\hat{k}) + (b_0 + b_1\hat{i} + b_2\hat{j} + b_3\hat{k}) + (c_0 + c_1\hat{i} + c_2\hat{j} + c_3\hat{k}) =$$

$$((a_0 + b_0) + c_0) + ((a_1 + b_1) + c_1)\hat{i} + ((a_2 + b_2) + c_2)\hat{j} + ((a_3 + b_3) + c_3)\hat{k} =$$

$$(a_0 + (b_0 + c_0)) + (a_1 + (b_1 + c_1))\hat{i} + (a_2 + (b_2 + c_2))\hat{j} + (a_3 + (b_3 + c_3))\hat{k}$$

$$\bullet |a\rangle + |0\rangle = (a_0 + a_1\uparrow + a_2\downarrow + a_3\uparrow) + (0 + 0\uparrow + 0\downarrow + 0\uparrow) =$$

$$= (a_0 + 0) + (a_1 + 0)\uparrow + (a_2 + 0)\downarrow + (a_3 + 0)\uparrow = |a\rangle$$

$$\bullet (a_0 + a_1\uparrow + a_2\downarrow + a_3\uparrow) + (-a_0 + (-a_1)\uparrow + (-a_2)\downarrow + (-a_3)\uparrow) =$$

$$(a_0 - a_0) + (a_1 - a_1)\uparrow + (a_2 - a_2)\downarrow + (a_3 - a_3)\uparrow = |0\rangle$$

$$\bullet \alpha |a\rangle = \alpha (a_0 + a_1\uparrow + a_2\downarrow + a_3\uparrow) = \alpha a_0 + \alpha a_1\uparrow + \alpha a_2\downarrow + \alpha a_3\uparrow$$

$$= b_0 + b_1\uparrow + b_2\downarrow + b_3\uparrow$$

$$\bullet (\alpha + \beta) |a\rangle = \alpha |a\rangle + \beta |a\rangle$$

$$((\alpha + \beta)a_0) + ((\alpha + \beta)a_1)\uparrow + ((\alpha + \beta)a_2)\downarrow + ((\alpha + \beta)a_3)\uparrow = \alpha |a\rangle + \beta |a\rangle$$

$$(\alpha a_0 + \alpha a_1\uparrow + \alpha a_2\downarrow + \alpha a_3\uparrow) + (\beta a_0 + \beta a_1\uparrow + \beta a_2\downarrow + \beta a_3\uparrow) = \alpha |a\rangle + \beta |a\rangle$$

$$\bullet \alpha (\beta |a\rangle) = (\alpha \beta) |a\rangle$$

$$\alpha (\beta |a\rangle) = \alpha (\beta a_0) + (\alpha (\beta a_1))\uparrow + (\alpha (\beta a_2))\downarrow + (\alpha (\beta a_3))\uparrow$$

$$\bullet \alpha (|a\rangle + |b\rangle) = \alpha |a\rangle + \alpha |b\rangle$$

$$\alpha (|a\rangle + |b\rangle) = (\alpha a_0 + \alpha a_1\uparrow + \alpha a_2\downarrow + \alpha a_3\uparrow) + (\alpha b_0 + \alpha b_1\uparrow + \alpha b_2\downarrow + \alpha b_3\uparrow)$$

$$\alpha (|a\rangle + |b\rangle) = \alpha (a_0 + b_0) + \alpha (a_1 + b_1)\uparrow + \alpha (a_2 + b_2)\downarrow + \alpha (a_3 + b_3)\uparrow$$

$$\bullet 1 |a\rangle = |a\rangle$$

$$1a_0 + 1a_1\uparrow + 1a_2\downarrow + 1a_3\uparrow = |a\rangle$$

$$b.) |b\rangle \equiv (b^0, b) \quad |r\rangle \equiv (r^0, r)$$

$$|d\rangle = |b\rangle \otimes |r\rangle \Leftrightarrow (d^0, d) = (b^0 r^0 - b \cdot r, b^0 r + r^0 b + b \times r)$$

$$|d\rangle = b^0 r^0 + b^0 r^1\uparrow + b^0 r^2\downarrow + b^0 r^3\uparrow + b^1 r^0\uparrow - b^1 r^1\downarrow + b^2 r^0\downarrow - b^2 r^1\uparrow - b^2 r^2\downarrow + b^2 r^3\uparrow + b^3 r^0\uparrow - b^3 r^1\downarrow - b^3 r^2\uparrow - b^3 r^3\downarrow$$

$$|d\rangle = (b^0 r^0 - b \cdot r, b^0 r + r^0 b + b \times r)$$



$$c.) |b\rangle \otimes |r\rangle = a |q_0\rangle + S^{ij} \delta_a^0 |q_j\rangle + A^{ijk} b_r |q_i\rangle$$

$$= a |q_0\rangle + (S^{ij} \delta_a^0 + S^{ji} \delta_a^0) |q_j\rangle + (A^{ijk} b_r - A^{jik} b_r) |q_i\rangle$$

$$|q_0\rangle = 0 \Rightarrow a |q_0\rangle = b^0 r^0 - b^r$$

$$|| S^{ij} \delta_a^0 |q_j\rangle = S^{ij} |q_j\rangle = b^0 r^1 |q_1\rangle + b^0 r^2 |q_2\rangle + b^0 r^3 |q_3\rangle = b^0 r$$

$$|| S^{ji} \delta_a^0 |q_j\rangle = S^{ji} |q_j\rangle = b^j r^0 |q_j\rangle = r^0 b$$

$A^{ijk}$  básicamente representa la parte cíclica de operador de Levi-Civita y  $A^{jik}$  la anticíclica.

por tanto.

$$|b\rangle \otimes |r\rangle = (b^0 r^0 - b^r, b^0 r^1 + r^0 b + b \times r)$$

d.)  $q, S^{ij}, A^{ijk}$  están expresados en el anterior

Ninguna de los anteriores

no se comporta ni como vector ni como pseudovector bajo reflexión.

e.) (No le se)

f.)  $|q_1\rangle \otimes |q_2\rangle = |q_3\rangle$ ; si hago la multiplicación de matrices se puede observar que por ejemplo

$|q_1\rangle \otimes |q_2\rangle = |q_3\rangle$ ; como lo indica la tabla de esta manera se puede generar toda la tabla.

g.)

$$H) \langle a|b \rangle = \frac{1}{2} [\langle \widetilde{a}|b \rangle - |q_1\rangle \odot \langle \widetilde{a}|b \rangle \odot |q_1\rangle]$$

$$= \frac{1}{2} [(|a\rangle^* \odot |b\rangle) - |q_1\rangle \odot \langle \widetilde{a}|b \rangle \odot |q_1\rangle]$$