



In figura, la linea blu rappresenta la linea di separazione in due partizioni dell'array di punti in input, mentre d_1 e d_2 sono le distanze minime rispettivamente della prima e della seconda metà.

Si noti come, per controllare le distanze "a cavallo" fra le due metà, non serve controllare tutto il piano, ma esclusivamente una fascia (nella figura, evidenziata in blu) i cui punti distano dalla riga di separazione, al più d , dove d è la distanza minima fra le due distanze calcolate nelle due metà (nell'esempio in figura, $d = d_2$).