

Tema: Studiul oscilațiilor rectilinii ale unui punct material

Varianta 17

Scopul lucrării : Studiul oscilațiilor rectilinii ale unui punct material cu ajutorul MatLab-ului

Sarcinile Lucrării nr. 6 :

I. De calculat numeric integralele definite ordinare:

Varianta	Integrala a)	Integrala b)
17	$\int_{1.2}^3 (x^{3/2} + 1)x^{7/3} dx$	$\int_{0.5}^2 \frac{(u^3 + u^{1/3}) du}{(u^{3/4} + 2)}$
a.	<pre>>> I1a=quad('(x.^(3/2)+1).*x.^(7/3)',1.2,3) 1a = 52.4958</pre>	
b.	<pre>>> I1b=quad('(u.^3+u.^(1/3))./(u.^(3/4)+2)',0.5,2) I1b = 1.6716</pre>	

II. De calculat numeric integrala definită dublă folosind file-funcția respectivă:

Varianta	Integrala dublă
17	$\int_1^2 \int_{0.2}^1 [x^3 y^{3/2} + \sin x] e^{x+y} dx dy$
<pre>>> I2 = dblquad('(x.^3.*y.^(3/2)+sin(x)).*exp(x+y)',0.2,1,1,2) I2 = 9.4359</pre>	

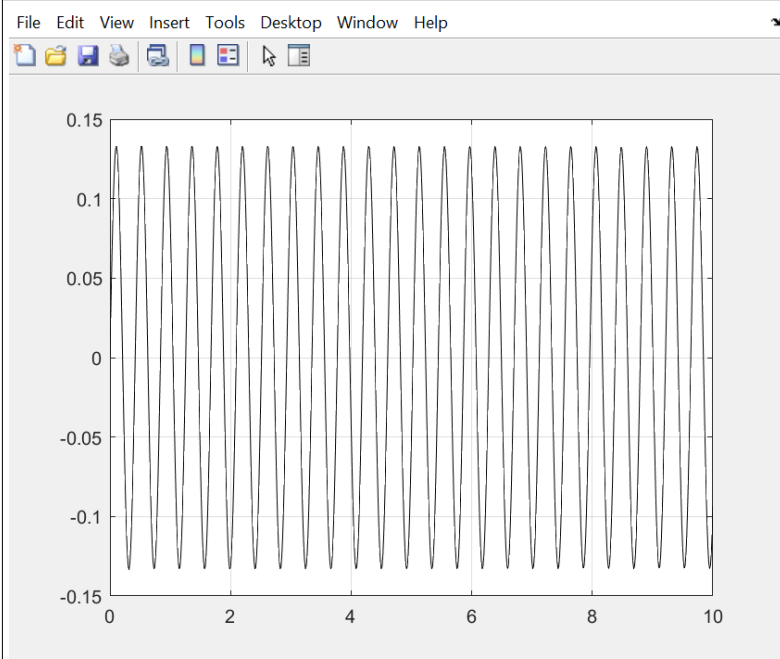
III. De calculat numeric integrala triplă folosind file-funcția respectivă.

Varianta	Integrala triplă
17	$\int_1^2 \int_0^3 \int_2^4 [x^2 z^3 + \sin(y)] \cos(z) dx dy dz$
<pre>>> I3 = triplequad('(x.^2*z.^3+sin(y)).*cos(z)',2,4,0,3,1,2) I3 = -16.8553</pre>	

IV. De scris și de rezolvat numeric ecuația diferențială a oscilațiilor rectilinii ale punctului material. Parametrii sistemului mecanic se aleg desinestătător în mod aleatoriu. De construit graficul dependenței parametrului de poziție ($x=x(t)$) și de determinat caracteristicile dinamice ale mișcărilor respective (vezi anexa nr.5 la pag. 164-165):

a). Oscilațiile libere în lipsa rezistenței mediului.

```
function dxdt = fex4a(t,x)
w0=15;
dxdt = zeros(2,1);
dxdt(1) = x(2);
dxdt(2) = -w0.^2.*x(1);
end
```



```
[t,x]=ode45(@fex4a,[0 10],[0;2]);
plot(t,x(:,1),'k-');
grid on
%amplitudinea
x0=0;
V0=7;
w0=15;
A=sqrt(x0^2+(V0^2/w0^2))
%perioada
T=2*pi/w0
%faza initiala
eps=atan(w0*x0/V0)
%frecventa
%f1
f=w0/(2*pi)
%f2
f=1/T
```

A	T	eps	f
0.3333	0.4189	0	2.3873

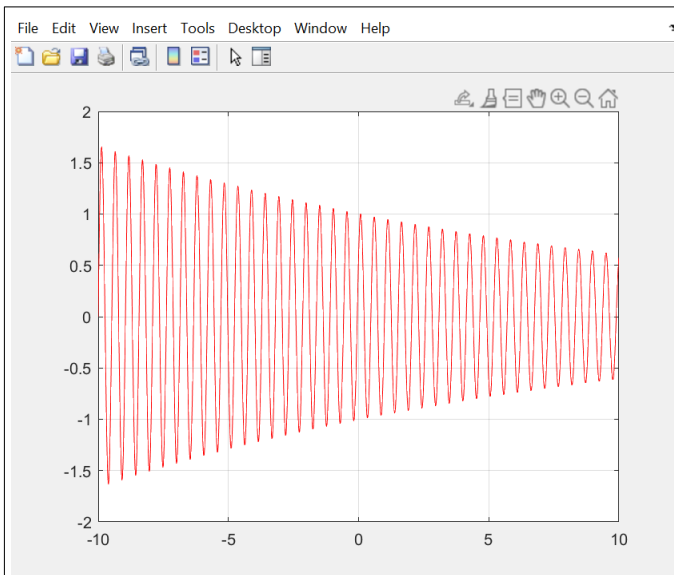
b). Oscilațiile libere în prezența rezistenței mediului.

1. $h < w_0$ - rezistență mică

```
function dxdt = fex4b(t,x)
h=0.05;
w0=12;
dxdt = zeros(2,1);
dxdt(1) = x(2);
dxdt(2) = -2.*h.*x(2)-w0.^2*x(1);
end
```

```
W = 1.9999
A = 0.1667
T = 0.5236
eps = 0
f = 1.9098
eta = 0.9742
lambda = 0.0262
```

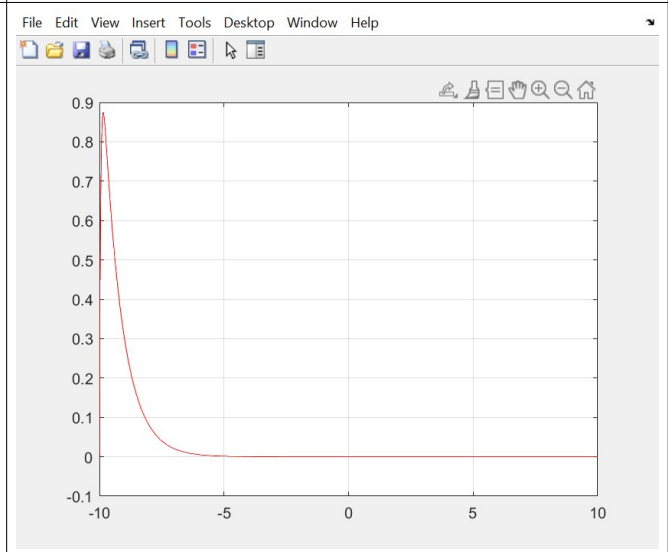
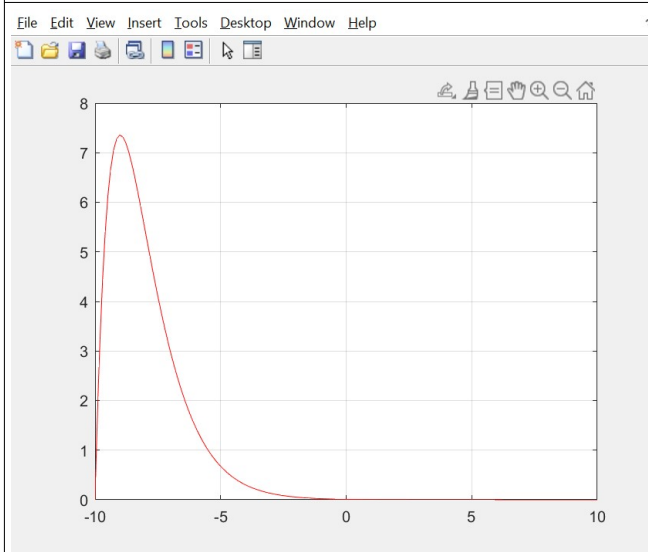
```
[t,x]=ode45(@fex4b,[-10 10],[0;20]);
plot(t,x(:,1),'r-');
grid on
w0=12;
x0=0;
V0=2;
h=0.05;
w=sqrt(w0^2-h^2)
%amplitudinea
A=sqrt(x0^2+((V0+h*x0)^2/w^2))
%perioada
T=2*pi/w
%faza initiala
eps=atan((w*x0)/(V0+h*x0))
%frecventa
f=1/T
```



%decrementul de amortizare
 $\eta = \exp(-h \cdot T)$
 %decrementul logaritmic de amortizare
 $\lambda = h \cdot T$

2. $h = w_0$ (1) - rezistență critică

3. $h(10) > w_0(5)$ - rezistență mare.

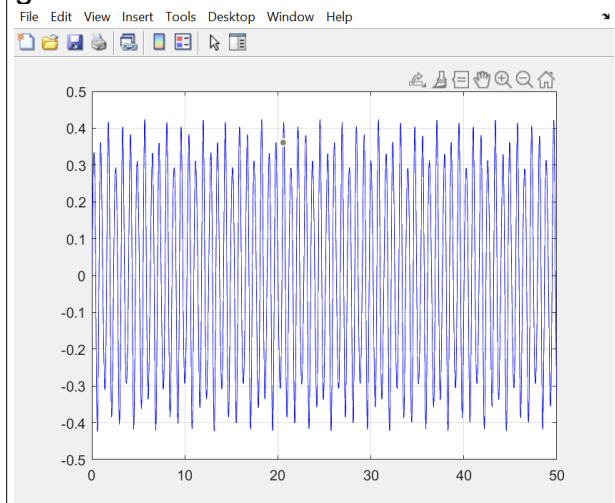


c). Oscilațiile forțate în lipsa rezistenței mediului

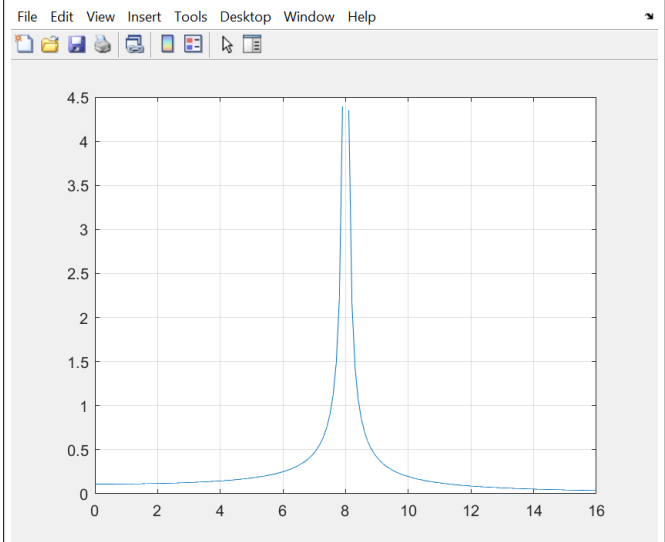
1. $p \neq w_0$ - caz general.

```
function dxdt = fex4c(t,x)
H0=7;
w0=8;
p=13;
dxdt = zeros(2,1);
dxdt(1) = x(2);
dxdt(2) = -w0.^2.*x(1)+H0.*sin(p.*t);
```

```
[t,x]=ode45(@fex4c,[0 50],[0;2]);
plot(t,x(:,1),'b-');
grid on
```



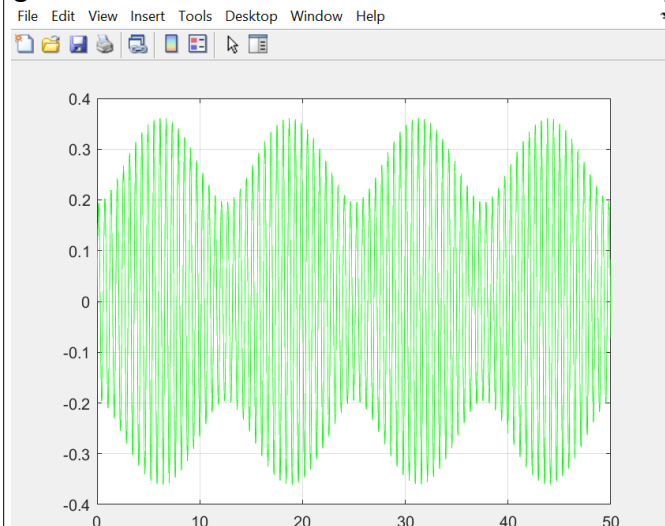
```
H0=7;
w0=8;
p=[0:0.1:2*w0];
A=H0./abs(w0.^2-p.^2);
plot(p,A)
grid on
```



2. $p \sim \omega_0$ – oscilație – bătaie

```
function dxdt = fex4c(t,x)
H0=3;
w0=11;
p=10.5;
dxdt = zeros(2,1);
dxdt(1) = x(2);
dxdt(2) = -w0.^2.*x(1)+H0.*sin(p.*t);
end
```

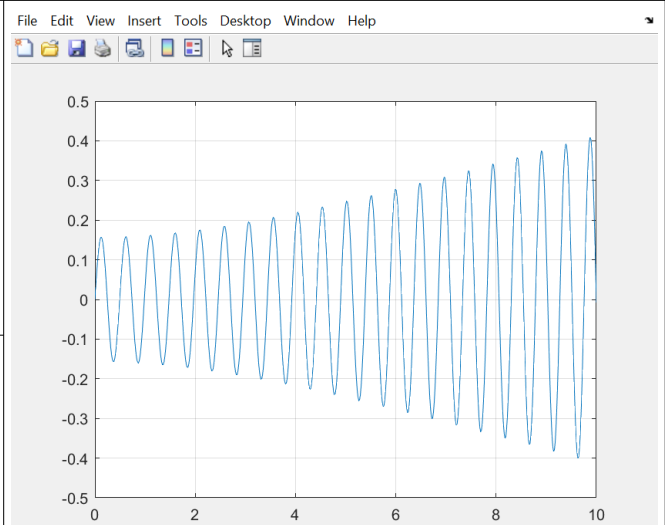
```
[t,x]=ode45(@fex4c,[0 50],[0;2]);
plot(t,x(:,1),'g-');
grid on
```



3. $p = \omega_0$ – rezonanță

```
function dxdt = fex4c(t,x)
H0=1;
w0=13;
p=13;
dxdt = zeros(2,1);
dxdt(1) = x(2);
dxdt(2) = -w0.^2.*x(1)+H0.*sin(p.*t);
end
```

```
[t,x]=ode45(@fex4c,[0 10],[0;2]);
plot(t,x(:,1));
grid on
```



d). Oscilațiile forțate în prezența rezistenței mediului

```
function dxdt = fex4d(t,x)
```

```
[t,x]=ode45(@fex4d,[0 10],[0;2]);
```

```

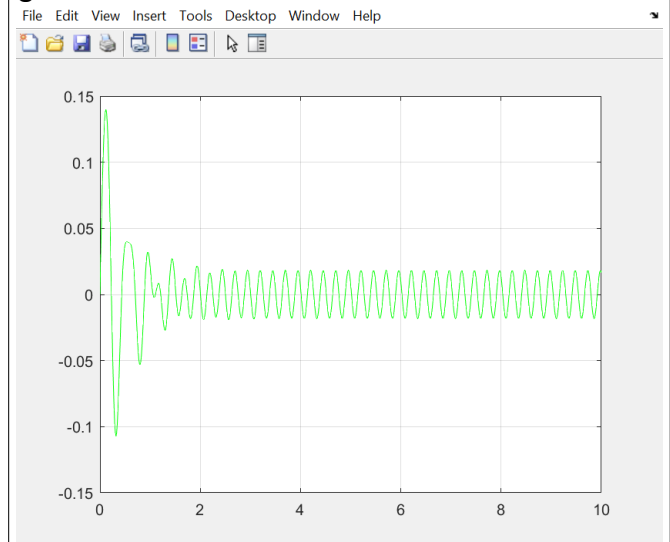
h=2;
w0=14;
H0=8;
p=25;
dxdt = zeros(2,1);
dxdt(1) = x(2);
dxdt(2) = -2.*h.*x(2)-
w0.^2.*x(1)+H0.*sin(p*t);
end

```

```

plot(t,x(:,1),'g-');
grid on

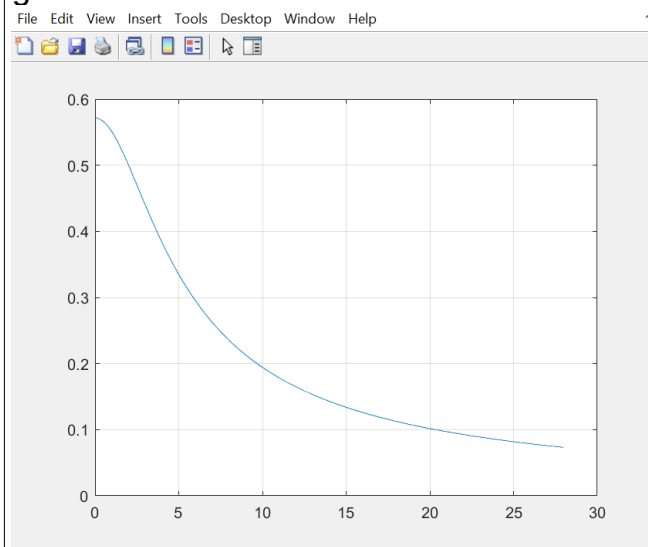
```



```

h=2; w0=14; H0=8;
p=[0:0.1:2*w0];
A=H0./sqrt((w0.^2-p.^2)+4.*h.^2*p.^2);
plot(p,A)
grid on

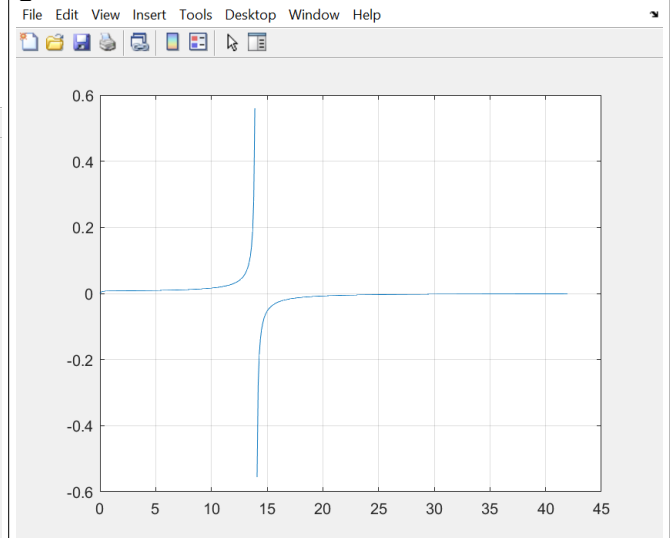
```



```

gamma=atan(2.*h.*p)./(w0.^2-p.^2);
plot(p,gamma)
grid on

```



Concluzii :

Am calculat numeric integrala simplă, dublă și triplă cu ajutorul matlabului ceea ce nu știam că este posibil înainte de efectuarea acestei lucrări. Am scris și rezolvat numeric ecuația diferențială a oscilațiilor rectilinii ale punctului material. Unele din comenzile noi învățate sunt quad, dblquad și triplequad care calculează integralele. Am reprezentat grafic în graficul dependenței parametrului de poziție și am determinat caracteristicile dinamice ale mișcărilor respective.