Potențialitatea câmpului electric

Un câmp se numește potențial dacă lucrul forțelor câmpului electrostatic nu depinde de forma traiectoriei sarcinii, ci numai de pozițiile ei inițială și finală.

$$L_{12} = \int_{1}^{2} \vec{F} d\vec{r} = q_{0} \int_{1}^{2} \vec{E} d\vec{r} = \frac{qq_{0}}{4\pi\varepsilon_{0}} \int_{r_{1}}^{r_{2}} \frac{dr}{r^{2}} = \frac{qq_{0}}{4\pi\varepsilon_{0}} \left(\frac{1}{r_{1}} - \frac{1}{r_{2}}\right)$$

$$L_{132} = L_{142} \qquad L_{241} = -L_{142}$$

$$L_{132} + L_{241} = L_{13241} = 0$$

$$L_{13241} = q_0 \oint (\vec{E}d\vec{l})$$

$$- condiția de potențialitate sub formă integrală$$

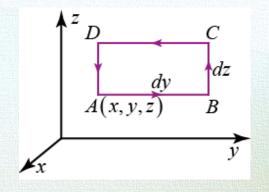
un câmp vectorial este potențial, dacă circulația vectorului acestui câmp de-a lungul oricărei traiectorii închise este egală cu zero.

Forma diferențială a condiției de potențialitate

$$\oint \left(\vec{E}d\vec{l} \right) = 0 \quad \longrightarrow \quad \oint \left(E_x dx + E_y dy + E_z dz \right) = 0$$

Aportul laturilor AB și CD la valoarea circulației

Aportul laturilor
$$AB$$
 și CD la valoarea circulației
$$-E_{y}(x, y, z + dz)dy + E_{y}(x, y, z)dy = -\frac{\partial E_{y}}{\partial z}dydz = -\frac{\partial E_{y}}{\partial z}dS$$



Aportul laturilor BC și DA la valoarea circulației

$$E_{z}(x, y + dy, z)dz - E_{z}(x, y, z)dz = \frac{\partial E_{z}}{\partial y}dzdy = \frac{\partial E_{z}}{\partial y}dS$$

Circulația totală de-a lungul circuitului ABCD

$$\oint E_l dl = \left(\frac{\partial E_z}{\partial y} - \frac{\partial E_y}{\partial z}\right) dS = 0 \qquad \longrightarrow \qquad \frac{\partial E_z}{\partial y} - \frac{\partial E_y}{\partial z} = 0$$

Analogic, alegând contururi în planele xOz și xOy, obținem

$$\frac{\partial E_x}{\partial z} - \frac{\partial E_z}{\partial x} = 0 \qquad \qquad \frac{\partial E_y}{\partial x} - \frac{\partial E_x}{\partial y} = 0$$

Multiplicând ecuațiile cu vectorii unitari ai axelor de coordonate respective și adunându-le, obținem

 ${
m rot}\, \vec{E} = 0$ — condiția de potențialitate sub formă diferențială

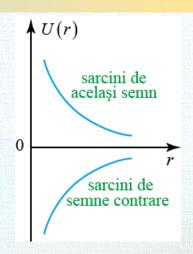
unde rot
$$\vec{E} = \left(\frac{\partial E_z}{\partial y} - \frac{\partial E_y}{\partial z}\right) \vec{i} + \left(\frac{\partial E_x}{\partial z} - \frac{\partial E_z}{\partial x}\right) \vec{j} + \left(\frac{\partial E_y}{\partial x} - \frac{\partial E_x}{\partial y}\right) \vec{k}$$

$$\operatorname{rot} \vec{E} = \begin{bmatrix} \vec{\nabla} \vec{E} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \vec{i} & \vec{j} & \vec{k} \\ \frac{\partial}{\partial x} & \frac{\partial}{\partial y} & \frac{\partial}{\partial z} \\ E_{x} & E_{y} & E_{z} \end{bmatrix}.$$

Potențialul câmpului electric

$$E_{p} = L_{r\infty} = \frac{qq_{0}}{4\pi\varepsilon_{0}} \int_{r}^{\infty} \frac{dr}{r^{2}} = \frac{qq_{0}}{4\pi\varepsilon_{0}} \frac{1}{r}$$

$$L_{12} = E_{p1} - E_{p2} = -(E_{p2} - E_{p1})$$



$$\varphi = \frac{E_p(r)}{q_0} = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \frac{q}{r} - \text{potențialul câmpului electrostatic al sarcinii punctiforme}$$

$$L_{12} = q_0 \left(\varphi_1 - \varphi_2 \right) \longrightarrow \Delta \varphi \equiv \varphi_1 - \varphi_2 = \frac{L_{12}}{q_0}$$
 — diferență de potențial

$$\left[\Delta\varphi\right] = \frac{J}{C} = V$$

voltul este diferența de potențial dintre două puncte ale $[\Delta \varphi] = \frac{J}{C} = V$ câmpului, la care pentru deplasarea între ele a unei sarcini de 1C forțele câmpului efectuează un lucru de 1J.

Potențialul este caracteristica energetică a câmpului, iar intensitatea este caracteristica lui de forță

$$\varphi_1 - \varphi_2 = \int_1^2 E_l dl$$
 — relația dintre diferența de potențial și intensitatea câmpului electric sub formă integrală

Fie punctele 1 și 2 pe axa Ox, astfel încât $x_2 - x_1 = dx$.

sau

$$E_{x} = -\frac{\partial \varphi}{\partial x}, \quad E_{y} = -\frac{\partial \varphi}{\partial y}, \quad E_{z} = -\frac{\partial \varphi}{\partial z} \quad \longrightarrow \quad \vec{E} = -\left(\frac{\partial \varphi}{\partial x}\vec{i} + \frac{\partial \varphi}{\partial y}\vec{j} + \frac{\partial \varphi}{\partial z}\vec{k}\right)$$

 $\vec{E} = -\operatorname{grad} \varphi = -(\vec{\nabla}\varphi)$ – relația dintre diferența de potențial și intensitatea câmpului electric sub formă diferențială

$$\operatorname{div}\vec{E} = \frac{\rho}{\varepsilon_0} \longrightarrow \operatorname{div}(\operatorname{grad}\varphi) = -\frac{\rho}{\varepsilon_0} \longrightarrow \frac{\partial}{\partial x} \left(\frac{\partial \varphi}{\partial x}\right) + \frac{\partial}{\partial y} \left(\frac{\partial \varphi}{\partial y}\right) + \frac{\partial}{\partial z} \left(\frac{\partial \varphi}{\partial z}\right) = -\frac{\rho}{\varepsilon_0}$$

$$\frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \varphi}{\partial z^2} = -\frac{\rho}{\varepsilon_0}$$

$$\Delta \equiv \vec{\nabla}^2 \equiv \frac{\partial^2}{\partial x^2} + \frac{\partial^2}{\partial y^2} + \frac{\partial^2}{\partial z^2} - \text{Operatorul differențial Laplace (Laplacian)}$$

$$\nabla^2 \varphi = -\frac{\rho}{\varepsilon_0}$$
 – Ecuația lui Poisson

În lipsa sarcinilor electrice ($\rho = 0$), ecuația lui Poisson trece în

$$\nabla^2 \varphi = 0$$
 – Ecuația lui Laplace

Sistemul compus din două sarcini egale ca valoare și de semne contrare +q și -q situate la distanța l una de alta se numește **dipol** electric.

 \vec{l} – brațul al dipolului

 $\vec{p} = q\vec{l}$ – momentul electric al dipolului

$$\vec{q} \quad \vec{p} = q\vec{l} \quad \vec{q}$$

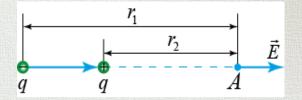
1. Punctul de observație A se află pe continuarea axei dipolului

$$E = E_{+} - E_{-} = kq \left(\frac{1}{r_{2}^{2}} - \frac{1}{r_{1}^{2}} \right) = kq \frac{(r_{1} - r_{2})(r_{1} + r_{2})}{(r_{1}r_{2})^{2}} \approx kq \frac{2(r_{1} - r_{2})}{r^{3}} = k \frac{2p}{r^{3}}$$

Sub formă vectorială

$$\vec{E} = k \frac{2\vec{p}}{r^3}$$

Potențialul câmpului în punctul A



$$\varphi = \varphi_{-} + \varphi_{+} = kq \left(\frac{1}{r_{2}} - \frac{1}{r_{1}} \right) = kq \frac{r_{1} - r_{2}}{r_{1}r_{2}} \approx k \frac{p}{r^{2}}$$

2. Punctul de observație A se află pe perpendiculara ridicată din centrul dipolului

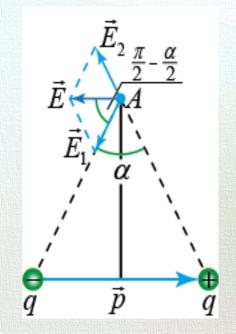
$$E = 2E_1 \cos\left(\frac{\pi}{2} - \frac{\alpha}{2}\right) = 2E_1 \sin\frac{\alpha}{2}$$

$$\sin\frac{\alpha}{2} \approx \frac{\alpha}{2} - \text{pentru dipolul punctiform}$$

$$E = E_1 \alpha = k \frac{q}{r^2} \frac{l}{r} = k \frac{p}{r^3}$$

sub formă vectorială

$$\vec{E} = -k \frac{\vec{p}}{r^3}$$



Potențialul câmpului în punctul A

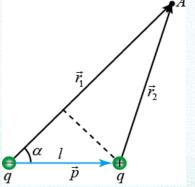
$$\varphi = \varphi_{-} + \varphi_{+} = kq \left(\frac{1}{r} - \frac{1}{r} \right) = 0$$

3. Punctul de observare A se află într-un loc arbitrar

$$\vec{E} = k \frac{2\vec{p}_1}{r^3} - k \frac{\vec{p}_2}{r^3} = \frac{k}{r^3} (2\vec{p}_1 - \vec{p}_2)$$

$$\vec{p} = \vec{p}_1 + \vec{p}_2$$

$$\vec{E} = \frac{k}{r^3} (3\vec{p}_1 - \vec{p})$$

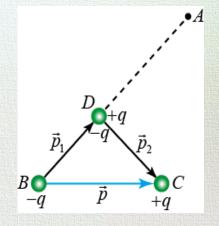


Momentul dipolar $\vec{p}_1 = \frac{(\vec{p}_1 \cdot \vec{r})\vec{r}}{r^2}$, $\operatorname{iar}(\vec{p}_1 \cdot \vec{r}) = (\vec{p} \cdot \vec{r}) - (\vec{p}_2 \cdot \vec{r}) = (\vec{p} \cdot \vec{r})$

Obţinem definitiv
$$\vec{E} = k \left(\frac{3(\vec{p} \cdot \vec{r})}{r^5} \vec{r} - \frac{\vec{p}}{r^3} \right)$$

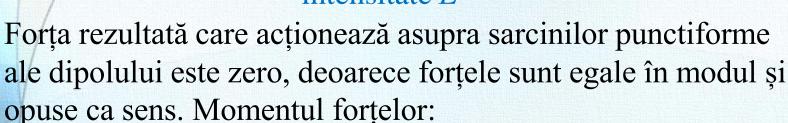
Modulul vectorului intensității câmpului

$$E = \sqrt{\vec{E}^2} \longrightarrow E = \frac{kp}{r^3} \sqrt{1 + 3\cos^2 \alpha}$$



Potențialul câmpului

Dipolul este situat într-un câmp electric omogen de intensitate *E*



$$\vec{M} = \begin{bmatrix} \vec{l} \cdot \vec{F}_2 \end{bmatrix} = q \begin{bmatrix} \vec{l} \cdot \vec{E} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \vec{p} \cdot \vec{E} \end{bmatrix} \longrightarrow \vec{M} = \begin{bmatrix} \vec{p} \cdot \vec{E} \end{bmatrix}$$

În cazul unui câmp electric neomogen

$$\vec{F} = q(\vec{E}_2 - \vec{E}_1)$$

Pentru dipolul punctiform diferența $\vec{E}_2 - \vec{E}_1$ este înlocuită cu diferențiala

$$d\vec{E} = \frac{\partial \vec{E}}{\partial x} dx + \frac{\partial \vec{E}}{\partial y} dy + \frac{\partial \vec{E}}{\partial z} dz \approx l_x \frac{\partial \vec{E}}{\partial x} + l_y \frac{\partial \vec{E}}{\partial y} + l_z \frac{\partial \vec{E}}{\partial z}$$

Forța rezultantă

$$\vec{F} = p_x \frac{\partial \vec{E}}{\partial x} + p_y \frac{\partial \vec{E}}{\partial y} + p_z \frac{\partial \vec{E}}{\partial z} \longrightarrow \vec{F} = (\vec{p} \cdot \vec{\nabla}) \vec{E}$$