#### 1. Conservarea sarcinii electrice

Sarcina electrică totală, adică suma algebrică a sarcinilor unui sistem izolat de corpuri se păstrează constantă, pe parcursul timpului

$$q_1 + q_2 + ... + q_n = \text{const}$$
.

#### 2. Caracterul discret al sarcinii electrice

$$q = ne$$
,  $n = 0, \pm 1, \pm 2, \pm 3, ...,$   $e = -1.6 \cdot 10^{-19} \text{ C}$ 

### 3. Legătura cu masa

Orice sarcină electrică este legată de o anumită masă. De exemplu, protonul q = +e,  $m_p = 1,67 \cdot 10^{-27}$  kg

#### 4. Invarianța relativistă

Sarcina electrică nu depinde de sistemul de referință în care aceasta se măsoară - atât în repaus cât și în mișcare, sarcina electrică este aceeași.

### Legea lui Coulomb

Forța de interacțiune dintre două sarcini electrice punctiforme fixe este direct proporțională cu mărimea fiecăreia dintre ele, invers proporțională cu pătratul distanței dintre ele și orientată de-a lungul dreptei care le unește.

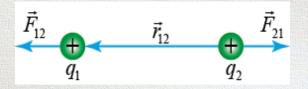
Sub formă scalară

$$F = k \frac{q_1 q_2}{r^2} \qquad k = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \qquad k = 9 \cdot 10^9 \frac{\text{N} \cdot \text{m}^2}{\text{C}^2}$$

$$\varepsilon_0 = 8,85 \cdot 10^{-12} \frac{\text{F}}{\text{m}} - \text{constanta electrica}$$

Sub formă vectorială

$$\vec{F}_{12} = k \, \frac{q_1 q_2}{r^2} \cdot \frac{\vec{r}_{12}}{r}$$



### Câmpul electric

Câmpul electric reprezintă o formă particulară de existență a materiei, prin intermediul căruia se realizează interacțiunea dintre particulele încărcate ale substanței.

### Intensitatea câmpului electric

$$\vec{E} = \frac{\vec{F}}{q_0}$$

$$\vec{E}(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \frac{q}{r^2} \frac{\vec{r}}{r}$$

 $\vec{E}(\vec{r}) = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \frac{q}{r^2} \frac{\vec{r}}{r}$  intensitatea câmpului electric al unei sarcini punctiforme aflate în repaus

$$[E] = \frac{N}{C} = \frac{J}{C \cdot m} = \frac{A \cdot V \cdot s}{A \cdot s \cdot m} = \frac{V}{m}$$

#### Problema fundamentală a electrostaticii

determinarea intensității câmpului electric E în fiecare punct al spațiului, cunoscând mărimea și distribuția sarcinilor ce creează acest câmp.

### Principiul superpoziției

Intensitatea câmpului electric al unui sistem de sarcini punctiforme este egală cu suma vectorială a intensităților câmpurilor electrice, create de fiecare sarcină separat

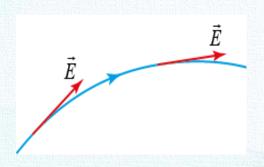
$$\vec{E} = \sum_{i=1}^{n} \vec{E}_{i}$$
 – distribuție discretă a sarcinii

$$\vec{E} = k \int \frac{dq}{r^2} \frac{\vec{r}}{r}$$
 – distribuție continuă a sarcinii

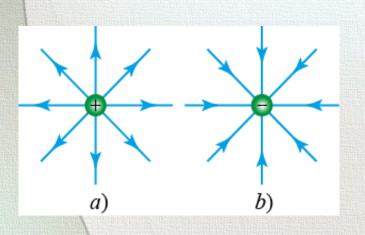
sarcina electrică *dq* a unui element infinit mic al corpului încărcat se determină cunoscând densitatea distribuției sarcinii: liniară, superficială sau de volum, care se definesc după cum urmează:

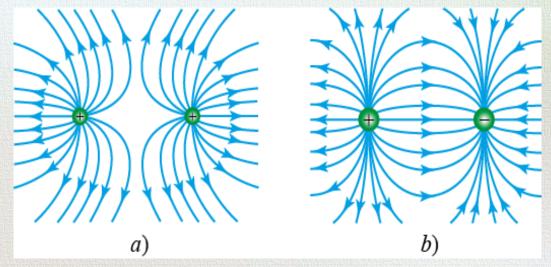
$$\tau = \frac{dq}{dl}, \quad \sigma = \frac{dq}{dS}, \quad \rho = \frac{dq}{dV}$$

Linia trasată în câmpul electric în așa fel încât direcția tangentei la ea în orice punct să coincidă cu direcția vectorului intensității câmpului se numește linie de câmp.



liniile de câmp electric încep din sarcinile pozitive și se termină în cele negative.





### Fluxul vectorului intensității câmpului electric

acesta este numărul liniilor de câmp ce intersectează suprafața cercetată.

Pentru un câmp omogen

$$\Phi = ES\cos\alpha = \left(\vec{ES}\right)$$

Pentru un câmp neomogen

$$d\Phi = (\vec{E}d\vec{S}) \longrightarrow \Phi = \int_{(S)} (\vec{E} \cdot d\vec{S})$$

Dacă suprafața intersectată de liniile de câmp este închisă, atunci fluxul se calculează după cum urmează

$$\Phi = \oint_{(S)} \left( \vec{E} \cdot d\vec{S} \right)$$

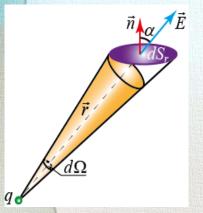
a)

b)

fluxul vectorului  $\vec{E}$  al unei sarcini punctiforme printr-o suprafață sferică

$$\Phi = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \frac{q}{r^3} \oint_{S} (\vec{r} \cdot \vec{n}) dS = \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \frac{q}{r^3} \cdot r \cdot 4\pi r^2 = \frac{q}{\varepsilon_0}$$

Pentru o suprafață închisă de formă arbitrară

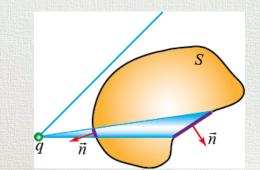


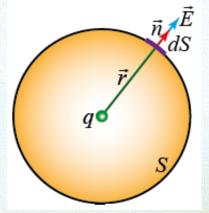
$$d\Phi = (\vec{E} \cdot \vec{n})dS = EdS \cos \alpha = EdS_r = \frac{q}{4\pi\varepsilon_0} \frac{dS_r}{r^2}$$

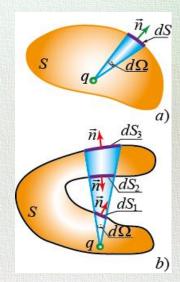
$$d\Omega = \frac{dS_r}{r^2}$$
 – unghi solid

$$d\Phi = \frac{q}{4\pi\varepsilon_0}d\Omega$$

$$\Phi = \frac{q}{4\pi\varepsilon_0} \int_0^{\Omega} d\Omega = \frac{q}{4\pi\varepsilon_0} \Omega = \frac{q}{4\pi\varepsilon_0} \cdot 4\pi = \frac{q}{\varepsilon_0}$$







#### Teorema lui Gauss sub formă integrală

fluxul vectorului intensității câmpului electric prin orice suprafață închisă este egal cu suma algebrică a tuturor sarcinilor aflate în interiorul acestei suprafețe împărțită la constanta electrică

$$\oint_{(S)} \left( \vec{E} d\vec{S} \right) = \frac{Q}{\varepsilon_0}$$

unde  $Q = \sum_{i=1}^{n} q_i$  – suma sarcinilor aflate în interiorul aceste suprafețe

### Teorema lui Gauss sub formă diferențiată

$$\begin{bmatrix} E_{x}(x+dx,y,z) - E_{x}(x,y,z) \end{bmatrix} dydz = \frac{\partial E_{x}}{\partial x} dV$$

$$\begin{bmatrix} E_{y}(x,y+dy,z) - E_{y}(x,y,z) \end{bmatrix} dxdz = \frac{\partial E_{y}}{\partial y} dV$$

$$\begin{bmatrix} E_{z}(x,y,z+dz) - E_{z}(x,y,z) \end{bmatrix} dxdy = \frac{\partial E_{z}}{\partial z} dV$$

Pe de altă parte

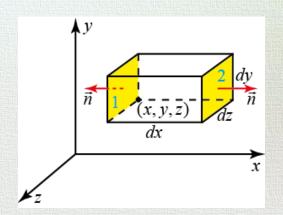
$$d\Phi = \frac{dq}{\varepsilon_0} = \frac{\rho dV}{\varepsilon_0}$$

Obținem teorema lui Gauss sub formă diferențială

$$\operatorname{div} \vec{E} = \frac{\rho}{\varepsilon_0}$$

unde

$$\operatorname{div} \vec{E} = \frac{\partial E_x}{\partial x} + \frac{\partial E_y}{\partial y} + \frac{\partial E_z}{\partial z}$$



Din expresiile anterioare obținem fluxul total al intensității câmpului electric *E* prin suprafața închisă a paralelipipedului

$$d\Phi = \operatorname{div} \vec{E} \cdot dV \longrightarrow \operatorname{div} \vec{E} = \frac{d\Phi}{dV}$$

Astfel, divergența vectorului  $\vec{E}$  caracterizează puterea sursei vectorului  $\vec{E}$  este o mărime scalară și are sens numai pentru mărimi vectoriale

Dacă notăm

atunci

$$\vec{\nabla} = \frac{\partial}{\partial x}\vec{i} + \frac{\partial}{\partial y}\vec{j} + \frac{\partial}{\partial z}\vec{k} - \text{operatorul Hamilton}$$

$$\operatorname{div} \vec{E} = (\vec{\nabla} \cdot \vec{E})$$

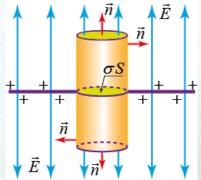
Deoarece 
$$\Phi = \oint_{(S)} (\vec{E} \cdot d\vec{S})$$
 şi  $\Phi = \int_{(V)} \operatorname{div} \vec{E} \cdot dV$  atunci

$$\int_{(V)} \operatorname{div} \vec{E} \cdot dV = \oint_{(S)} \left( \vec{E} \cdot d\vec{S} \right) - \text{ teorema matematică a lui Gauss}$$

1) Câmpul electric al unui plan infinit încărcat uniform cu sarcina de densitate σ

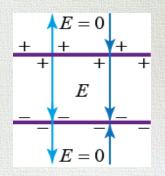
$$\oint_{(S)} \left( \vec{E} d\vec{S} \right) = \frac{Q}{\varepsilon_0}$$

$$2ES = \frac{\sigma S}{\varepsilon_0} \longrightarrow E = \frac{\sigma}{2\varepsilon_0}$$

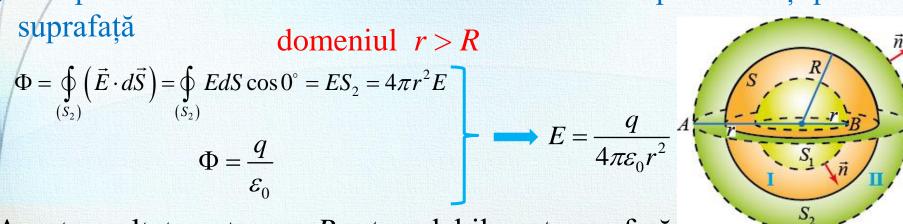


2) Câmpul electric a două plane paralele infinite încărcate uniform cu sarcini de semne contrare

$$E = \frac{\sigma}{\varepsilon_0}$$



3) Câmpul electric al unei sfere încărcate uniform după volum și pe



Acest rezultat pentru r > R este valabil pentru o sferă încărcată uniform după volum sau pe suprafață

#### domeniul $r \leq R$

În acest caz intensitatea câmpului electric E=0 (sarcina este distribuită uniform pe suprafață)

Dacă sarcina este distribuită uniform după volumul sferei cu densitatea

$$\rho = \frac{q}{V} = \frac{q}{4\pi R^3/3} = \frac{3q}{4\pi R^3}$$

$$\Phi = \oint_{(S_1)} (\vec{E} \cdot d\vec{S}) = \oint_{(S_1)} EdS \cos 0^\circ = ES_1 = 4\pi r^2 E$$

$$\Phi = \frac{q'}{\varepsilon_0} = \frac{4\pi r^3}{3\varepsilon_0} \rho$$

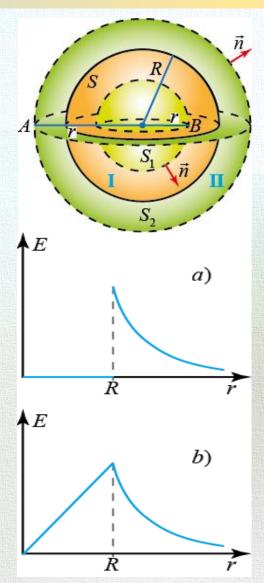
$$E = \frac{\rho}{3\varepsilon_0} r$$

a) pentru câmpul unei sfere încărcate uniform pe suprafață

$$E = \begin{cases} 0, & r \le R, \\ \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \frac{q}{r^2}, & r > R. \end{cases}$$

b) pentru câmpul unei sfere încărcate uniform după volum

$$E = \begin{cases} \frac{\rho}{3\varepsilon_0} r, & r \le R, \\ \frac{1}{4\pi\varepsilon_0} \frac{q}{r^2}, & r \ge R \end{cases}$$

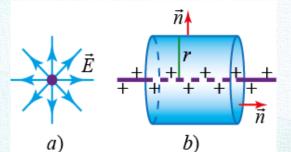


4) Câmpul unui fir rectiliniu infinit și al unui cilindru infinit încărcate uniform

Pentru un fir infinit

$$\Phi = \oint_{(S)} \left( \vec{E} \cdot d\vec{S} \right) = \int_{(S_{\text{lat}})} EdS \cos 0^{\circ} + 2 \int_{(S_{\text{b}})} EdS \cos 90^{\circ} = ES_{\text{lat.}} = 2\pi rl \cdot E$$

$$E \cdot 2\pi r l = \frac{q}{\varepsilon_0} \longrightarrow E = \frac{\tau}{2\pi \varepsilon_0 r}$$



Pentru un cilindru gol, infinit, încărcat uniform pe suprafață

$$E = \begin{cases} 0, & r \le R, \\ \frac{q}{2\pi\varepsilon_0 r}, & r \ge R \end{cases}$$

Pentru un cilindru plin, infinit, încărcat uniform după volumțe

$$E = \begin{cases} \frac{\rho}{2\varepsilon_0} r, & r \le R, \\ \frac{\rho}{2\varepsilon_0} \frac{R^2}{r}, & r \ge R. \end{cases}$$

