Sisteme de ecuații diferențiale

Curs Nr. 6

Definiție: Se dă o funcție vectorială $f = (f_1...f_n): D \subset \mathbb{R}^{n+1} \to \mathbb{R}^n, f(t,x) = (f_1(t,x),...,f_n(t,x)), \ x \in \mathbb{R}^n, \ x = (x_1,...,x_n).$ Se cere determinarea unei funcții $\phi = (\phi_1,...,\phi_n): I \subset \mathbb{R} \to \mathbb{R}^n$ astfel încât $\Gamma_{\phi} = (t,\phi_1(t),...,\phi_n(t)|t \in I \subset D \subset \mathbb{R}^{n+1}$ și să verifice ecuațiile următoare:

$$\phi_{j}'(t) = f_{j}(t, \phi_{1}(t), ..., \phi_{n}(t)), \ \forall t \in I, \ \forall j = \overline{1, n}$$
 (1)

Relațiile (1) reprezintă sistemul de ecuații diferențiale:

$$x' = f(t, x) \tag{2}$$

sau

$$\begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}' = \begin{pmatrix} f_1(t,x) \\ \vdots \\ f_n(t,x) \end{pmatrix}$$
 (3)

Notaţii:

• normă în \mathbb{R}^n $|x| = \sum_{i=1}^n |x_i| = ||x||_1$ sau $|x| = \sum_{i=1}^n x_i^2 = ||x||_2$ sau $|x| = \max_{i=\overline{1,n}} |x_i| = ||x||_{\infty}$

$$\bullet \left(\begin{array}{c} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{array}\right)' = \left(\begin{array}{c} x_1' \\ \vdots \\ x_n' \end{array}\right)$$

•
$$\int f(t) dt = \int \begin{pmatrix} f_1(t) \\ \vdots \\ f_n(t) \end{pmatrix} dt = \begin{pmatrix} \int f_1(t) dt \\ \vdots \\ \int f_n(t) dt \end{pmatrix}$$

$$\bullet (f^{(k)})_{k\geq 0}
f^{(k)} = (f_1^{(k)}...f_n^{(k)})
f^{(k)} \xrightarrow[k\to\infty]{} f; f = (f_1,...,f_n)
\Rightarrow f_j^{(k)} \to f_j, j = \overline{1,n}$$

• $(f^{(k)})_{k\geq 0}$ şir Cauchy $\Leftrightarrow (f_j^{(k)})_{k\geq 0}$ şir Cauchy $\forall j=\overline{1,n}$.

Exemplu de sistem de ecuații diferențiale

(se asociază un sistem de ecuații diferențiale unei ecuații diferențiale de ordin n)

Fie $F(t,x,x^{(1)},...,x^{(n)})=0$ o presupusă cvasiliniară, cu x scalar și $x^{(n)}=g(t,x^{(1)},...,x^{(n-1)}).$

Se notează:

$$\begin{cases} y_1 = x \\ y_2 = x' \\ \dots \\ y_n = x^{(n-1)} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} y'_1 = x^{(1)} = y_2 \\ y'_2 = x^{(2)} = y_3 \\ \dots \\ x'_n = x^{(n)} = g(t, y_1, \dots, y_n) \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \dots \\ y_{n-1} \\ y_n \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} y_1 \\ y_2 \\ \dots \\ y_{n-1} \\ y_n \end{pmatrix}$$

$$= \underbrace{\begin{pmatrix} y_2 \\ y_3 \\ \dots \\ y_n \\ g(t, y_1, \dots, y_n) \end{pmatrix}}_{f(t,y) = \begin{pmatrix} f_1(t,y) = y_2 \\ f_2(t,y) = y_3 \\ \vdots \\ f_{n-1}(t,y) = y_n \\ f_n(t,y) = g(t,y) \end{pmatrix}$$

Fie un sistem de ecuații diferențiale în forma (2) sau (3). Spunem că am definit o problemă Cauchy dacă se cere determinarea soluției pentru:

$$\begin{cases} x' = f(t, x) \\ x(t_0) = x_0 \end{cases}$$
unde $(t_0, x_0) \in D \subset \mathbb{R}^{n+1}, \ x_0 = (x_{01}, ..., x_{0n})$

Teorema de existeță și unicitate

(extensie a teoremei Cauchy-Picard pentru sisteme de ecuații diferențiale)

Fie $f=(f_1,...,f_n): D\subset \mathbb{R}^{n+1}\to \mathbb{R}$ continuă (a se înțelege că fiecare omponentă $f_1,...,f_n$ este continuă pe D. Fie $(t_0,x_0)\in D$ astfel încât $\exists a,b>0$, cu proprietatea că $D_1=[t_0-a,t_0+a]\times x\in \mathbb{R}^n|\,|x-x_0|\leq b\subset D,\,x_0=(x_{01},...,x_{0n}).$

Considerăm îndeplinite proprietățiile:

- Există și sunt continue $\begin{pmatrix} \frac{\partial f_i}{\partial x_j} \end{pmatrix}$ $i = \frac{1, n}{1, n}$ pe D.
- $M = \sup_{(t,x) \in D_1} |f(t,x)|$
- $\alpha = \min\left\{a, \frac{a}{M}\right\}$

În aceste condiții $\exists ! \phi : [t_0 - \alpha, t_0 + \alpha] \to \{x \in \mathbb{R}^n | |x - x_0| < b\}$ care verifică problema (4), adică $\phi = (\phi_1, ..., \phi_n)$.

$$\begin{pmatrix} \phi_1'(t) \\ \vdots \\ \phi_n'(t) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} f_1(t, \phi_1(t), \dots, \phi_n(t)) \\ \vdots \\ f_n(t, \phi_1(t), \dots, \phi_n(t)) \end{pmatrix}, \ \phi_j(t_0) = x_{0j}, \ j = \overline{1, n}$$

Teorema asupra existenței soluției maximale

În condițiile teoremei Cauchy-Picard, dacă $D = I \times \mathbb{R}^n$ și dacă $\exists a, b > 0$ astfel încât $|f(t,x)| \leq a|x| + b \ \forall x \in \mathbb{R}^n$ (adică f are creștere liniară), atunci $\exists ! \ \phi : I \to \mathbb{R}^n$ soluție a problemei (4).

Sisteme liniare de ecuații diferențiale

Se consideră:

$$f_j(t,x) = \sum_{i=1}^n a_{ji}(t)x_i + b_j(t), \ \forall j = \overline{1,n}$$
 (5)

Sistemul de ecuații diferențiale se scrie sub forma:

$$\begin{cases} x'_{1} = a_{11}(t)x_{1} + a_{12}(t)x_{2} + \dots + a_{1n}(t)x_{n} + b_{1}(t) \\ x'_{2} = a_{21}(t)x_{1} + a_{22}(t)x_{2} + \dots + a_{2n}(t)x_{n} + b_{2}(t) \\ \vdots \\ x'_{1} = a_{n1}(t)x_{1} + a_{n2}(t)x_{2} + \dots + a_{nn}(t)x_{n} + b_{n}(t) \end{cases}$$

$$(6)$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix}' = \begin{pmatrix} \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1n} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nn} \end{pmatrix} (t) \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ \vdots \\ x_n \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b_1(t) \\ \vdots \\ b_n(t) \end{pmatrix}$$
 (7)

(7) se poate scrie matriceal:

$$x' = A(t)x + b(t), \quad (8)$$

unde $A \in L(I, M_n(\mathbb{R}))$ (mulțimea aplicațiilor liniare de la I la $M_n((R))$)

Notații pentru matrice:

$$\begin{split} &A \in M_n(\mathbb{R}) \\ &A = (a_{ij})_{i,j = \overline{1,n}} \\ &\text{norma lui } A: |A| = \sum_{i,j=1}^n |a_{ij}| \\ &\text{sau } |A| = \max_{i = \overline{1,n}} \sum_{j=1}^n |a_{ij}| = \|A\|_{\infty} \text{ (norma infinită a lui A)} \\ &\text{sau } |A| = \max_{j = \overline{1,n}} \sum_{i=1}^n |a_{ij}| = \|A\|_1 \\ &\text{sau } |A| = \sqrt{\sum_{i,j = \overline{1,n}} |a_{ij}|^2} = \|A\|_F \text{ (Frobenius)} \end{split}$$

Proprietăți pentru normă:

$$\forall A, B \in M_n(\mathbb{R}), c \text{ constant}$$

$$\begin{cases} |A + B| \leq |A| + |B| \\ |c \cdot A| = |c| \cdot |A| \\ |AB| \leq |A| \cdot |B| \end{cases}$$

$$\forall A \in M_n(\mathbb{R}), \forall x \in \mathbb{R}^n |Ax| \leq |A| \cdot |x|$$

Teoremă 1: Un sistem liniar în care $a_{ij}:I\subset\mathbb{R}\to\mathbb{R}$ sunt continue pentru orice $i,j=\overline{1,n}$ şi $b_j:I\subset\mathbb{R}\to\mathbb{R}$ continue, unde I este un interval compact din \mathbb{R} , admite soluție maximală unică.

Demonstrație: Sunt îndeplinite condițiile teoremei Cauchy-Picard și în plus $D=I \times \mathbb{R}^n$.

Arătăm că f are creștere liniară:

$$\begin{cases} |f(t,x)| = |A(t,x) + b(t)| \le |A(t)x| + |b(t)| \le |A(t)||x| + |b(t)| \\ A(t) = (a_{ij}(t) \text{ continue pe } I \Rightarrow a_1 = \max_{t \in I} |A(t)|, \ a_1 \ge 0 \\ b(t) = (b_j(t))_{j=\overline{1,n}} \text{ continue pe } I \Rightarrow \exists b_1 \ge 0, \ b_1 = \max_{t \in I} |b(t)| \end{cases}$$

 $\Rightarrow |f(t,x)| \le a_1|x| + b_1 \Rightarrow \text{ f are creștere liniară } \Rightarrow \text{ existența și unicitatea soluției maximale.}_{\blacksquare}$

Considerăm sisteme omogene:

$$x' = A(t) \cdot x \tag{8'}$$

Teoremă 2: Spațiul soluțiilor ecuațiilor (8) este spațiul vectorial de dimensiune n.

Demonstrație: Fie ϕ_1, ϕ_2 soluții pentru (8'). Avem:

$$\phi_1'(t) = A(t)\phi_1(t)
\phi_2'(t) = A(t)\phi_2(t)
\Rightarrow (\phi_1(t) + \phi_2(t))' = A(t)(\phi_1(t) + \phi_2(t)) \Rightarrow
\Rightarrow (\phi_1 + \phi_2) \text{ este soluție pentru (8')}.$$

Fie $\alpha \in \mathbb{R}$, avem: $(\alpha \phi_1)'(t) = \alpha \phi_1'(t) = \alpha A(t) \phi_1(t) = A(t) (\alpha \phi_1(t)) \Rightarrow$

 $\Rightarrow (\alpha \phi_1)$ este soluție.

Cum valorile soluțiilor sunt în \mathbb{R}^n , atunci dimensiunea spațiului vectorial al soluțiilor este n. \blacksquare

Conform teoremei 2, rezolvarea sistemului (8') propune determinarea unei baze $\phi_1, ..., \phi_n$

$$(\phi_j = (\phi_{j1}, ..., \phi_{jn}))_{j=\overline{1,n}}$$

în spațiul soluțiilor, bază care se va numi sistem fundamental de soluții, iar soluția generală va fi scrisă sub forma:

$$\phi(t) = c_1 \phi_1(t) + ... + c_n \phi_n(t), c_1, ..., c_n \in \mathbb{R}$$

Construcția unui sistem fundamental de soluții pentru un sistem liniar omogen cu coeficienți constanți (8')

$$x' = Ax$$

$$A = (a_{ij}) \in M_n(\mathbb{R})$$

$$f(t, x) = Ax$$

$$f(\cdot, \cdot) : \mathbb{R} \times \mathbb{R}^n \to \mathbb{R}^n$$

Pas 1 : Se determină valorile proprii pentru matricea A.

Se rezolvă: $det(A - \lambda I_n) = 0$

 $\Rightarrow \lambda_1,...,\lambda_m$ valori proprii distincte (reale sau complexe cu multiplicitățile $k_1,...,k_m$ $det(A - \lambda I_n) = (\lambda - \lambda_1)^{k_1} ... (\lambda - \lambda_m)^{k_m}$ $k_1 + \dots + k_m = n$

 $\underline{\text{Pas }2}$: Pentru fiecare valoare proprie λ_j se determină k_j soluția care formează sistemul fundamental de soluții.

I
$$\lambda_j \in \mathbb{R}, \ k_j = 1$$

Se determină $u \in \mathbb{R}^n \setminus \{0\}$ vector propriu corespunzător valorii proprii λ_j astfel încât $(A - \lambda_i I_n)u = 0$.

 $\Rightarrow \phi(t) = e^{x_j t} u$ este soluție.

II
$$\lambda_j \in \mathbb{C}, \ \lambda_j = \alpha_j + i\beta_j, \ \beta_j \neq 0, \ k_j = 1$$

 $\exists \overline{\lambda_i}$ valoare proprie.

Determinăm $u \in \mathbb{C}^n \setminus \{0\}$ astfel încât $(A - \lambda_j I_n)u = 0$

$$\Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} \phi(t) = Re(e^{\lambda_j t}u) \\ \overline{\phi}(t) = Im(e^{\lambda_j t}u) \end{array} \right.$$

unde
$$e^{\lambda_j t} = e^{\alpha_j t} (\cos \beta_j t + i \sin \beta_j t)$$
$$u = u_1 + i u_2, \text{ cu } u_1, u_2 \in \mathbb{R}^n$$

III $\lambda_j \in \mathbb{R}, \ k_j > 1$

Se determină $p_0,...,p_{k_{j-1}} \in \mathbb{R}^n$, nu toți nuli, astfel încât

$$\phi(t) = e^{\lambda_j t} \left(\sum_{r=0}^{k_j - 1} p_r t^r \right) \tag{9}$$

să verifice ecuația x' = Ax, adica:

$$\lambda_{j} e^{\lambda_{j} t} \left(\sum_{r=0}^{k_{j}-1} p_{r} t^{r} \right) + e^{\lambda_{j} t} \left(\sum_{r=1}^{k_{j}-1} p_{r} r t^{r-1} \right) = A \cdot e^{\lambda_{j} t} \left(\sum_{r=0}^{k_{j}-1} p_{r} t^{r} \right)$$

Identificând după puterile lui t, obținem k_j —cupluri de $p_0...p_{k_j-1}$:

$$\begin{cases} \lambda_j p_0 + p_1 = Ap_0 \\ r = \overline{1, k_{j-2}} \Rightarrow \lambda_j \cdot p_r + (r+1)p_{r+1} = Ap_r \\ \lambda_j p_{k_{j-1}} = Ap_{k_{j-1}} \end{cases}$$

IV $\lambda_j \in \mathbb{C} \setminus \mathbb{R}$

$$\lambda_j = \alpha_j + i\beta_j, \ k_j > 0, \ \beta_j \neq 0$$

Se determină $p_0, ..., p_{k_{j-1}} \in \mathbb{C}^n$ astfel încât $\phi(t) = e^{\lambda_j t} \left(\sum_{r=1}^{k_j-1} p_r t^r \right)$ să verifice ecuația x' = Ax.

La fel ca în cazul III. Obținem $2k_j$ soluții astfel:

$$\phi(t) = Re(\phi(t))$$

$$\overline{\phi}(t) = Im(\phi(t))$$

Temă: Se cere soluția generală a sistemului $\begin{cases} x_1' = 2x_1 + x_2 \\ x_2' = 4x_1 + x_2 \end{cases}$