

Algebra Linear LCC

Teste 1

Duração: 1h45

[Teste modelo A]

Proposta de resolução

Grupo I

Em cada questão deste grupo deve ser assinalada apenas uma das opções de resposta. A uma resposta correta é atribuída uma cotação de 1.25 valores (apenas uma resposta está correta) e a uma resposta errada é atribuída uma cotação de -0.25 valores. A cotação mínima total deste grupo é de 0 valores.

1. As matrizes $A =$	$\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$	B = B	$\begin{bmatrix} a \\ 0 \end{bmatrix}$	1 1	
----------------------	--	--	-------	--	--------	--

são comutáveis para qualquer $a \in \mathbb{R}$.

B é a inversa de A se a=0.

são ambas invertíveis.

são comutáveis se a=2.

2. Para uma matriz quadrada de ordem n tal que $A^3 = O$ e $A^p \neq O$ para p < 3, a inversa da matriz $I_n - A$ é a matriz

$$X$$
 $I_n + A + A^2$.

3. Se A e B são matrizes de ordem n > 1 tais que $AB = 2I_n$, então

Ae Bnão são matrizes invertíveis.

 $\det(AB) = 2.$

A é invertível e $A^{-1} = 2B$.

A é invertível e $A^{-1} = \frac{1}{2}B$.

4. Se A e B são matrizes de ordem 4 tais que det(A) = 2 e det(B) = 3, então

 $\det(AA^T) = 2^4.$

5. Se $\begin{bmatrix} 1 & -2 & 4 & 2 \\ 0 & 1 & 1 & -1 \\ 0 & 0 & \alpha+1 & \beta-2 \end{bmatrix}$ é a matriz ampliada de um sistema de equações lineares, com

 α e β parâmetros reais, então

o sistema é sempre possível.

X o sistema é possível e indeterminado se e só se $\alpha = -1$ e $\beta = 2$.

o sistema é possível e determinado se $\alpha = -1 \text{ e } \beta \neq 2.$

o sistema é impossível se $\alpha \neq -1$.

6. A característica da matriz $\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 0 & a & 0 \\ 0 & 0 & b-a \end{bmatrix}, \text{ com } a,b \in \mathbb{R}, \text{ \'e igual a}$

2 se a = b.

3 se $a \neq b$.

2 para quaisquer valores de a e b.

X 3 se $a \neq 0$ e $a \neq b$.

Grupo II

Neste grupo as respostas a todos as questões devem ser devidamente justificadas.

1. [1.5 valores] Sejam A e B matrizes reais de ordem n invertíveis, tais que B é simétrica e $A+B=I_n$. Mostre que

$$A\left(B - B^{-1}B\right)^T = -A^2.$$

(Recorde que uma matriz quadrada se diz simétrica se for igual à sua transposta).

Resolução. Temos

$$A(B - B^{-1}B)^{T} = A(B - I_{n})^{T} = A(B^{T} - I_{n}^{T})$$

= $A(B - I_{n}) = A(I_{n} - A - I_{n}) = A(-A) = -A^{2}$,

dado que I_n e B são matrizes simétricas, ou seja, $B^T = B$ e $I_n^T = I_n$, e se tem $B = I_n - A$.

2. [2.5 valores] Considere o sistema de equações lineares nas incógnitas x,y,z e w com a seguinte matriz ampliada:

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & 1 & 0 & -1 \\ -2 & 0 & 3 & 0 & 1 \\ 0 & 1 & 3 & 1 & 3 \\ 1 & 2 & 4 & 2 & 4 \end{bmatrix}$$

- (a) Verifique que (4, -6, 3, 0) é solução do sistema.
- (b) Use o método de eliminação de Gauss para verificar que se trata de um sistema possível e indeterminado. Obtenha a solução geral do sistema.

Resolução.

(a) A matriz ampliada corresponde ao sistema de equações lineares Ax = b com

$$A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & 1 & 0 \\ -2 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & 3 & 1 \\ 1 & 2 & 4 & 2 \end{bmatrix} \quad \mathbf{e} \quad \mathbf{b} = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \\ 3 \\ 4 \end{bmatrix}.$$

Assim, para $\boldsymbol{x} = \begin{bmatrix} 4 & -6 & 3 & 0 \end{bmatrix}^T$ temos

$$Ax = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & 1 & 0 \\ -2 & 0 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & 3 & 1 \\ 1 & 2 & 4 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 4 \\ -6 \\ 3 \\ 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 4 - 6 + 3 \\ -4 + 3 \\ -8 + 9 \\ -6 + 9 \\ 4 - 12 + 12 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \\ 3 \\ 4 \end{bmatrix} = \mathbf{b},$$

2

ou seja, $\boldsymbol{x} = \begin{bmatrix} 4 & -6 & 3 & 0 \end{bmatrix}^T$ é solução do sistema.

(b)
$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ -1 & 0 & 1 & 0 & | & -1 \\ -2 & 0 & 3 & 0 & | & 1 \\ 0 & 1 & 3 & 1 & | & 3 \\ 1 & 2 & 4 & 2 & | & 4 \end{bmatrix} \xrightarrow{l_2 \leftarrow l_2 + l_1} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & | & 1 \\ 0 & 1 & 2 & 1 & | & 0 \\ 0 & 2 & 5 & 2 & | & 3 \\ 0 & 1 & 3 & 1 & | & 3 \\ 0 & 1 & 3 & 1 & | & 3 \\ 0 & 1 & 3 & 1 & | & 3 \end{bmatrix} \xrightarrow{l_3 \leftarrow l_3 - 2l_2} \begin{bmatrix} l_3 \leftarrow l_3 - 2l_2 \\ l_4 \leftarrow l_4 - l_2 \\ l_5 \leftarrow l_5 - l_1 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & | & 1 \\ 0 & 1 & 2 & 1 & | & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & | & 3 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & | & 3 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & | & 3 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & | & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 0 & 0 \end{bmatrix}$$

Temos o sistema equivalente

onde w uma variável livre, podendo, portanto, tomar qualquer valor real. O sistema é possível e indeterminado e

$$(x, y, z, w) = (4, -6 - \alpha, 3, \alpha), \quad \alpha \in \mathbb{R},$$

é a solução geral do sistema.

- 3. [4 valores] Considere a matriz invertível $A = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 \\ 3 & 2 & 3 \\ 1 & 2 & 2 \end{bmatrix}$.
 - (a) Use o método de eliminação de Gauss-Jordan para determinar A^{-1} .
 - (b) Use A^{-1} para resolver o sistema de equações lineares Ax = b com $b = \begin{bmatrix} 1 & -1 & 1 \end{bmatrix}^T$. Nota: Caso não tenho respondido à alínea a), resolva o sistema usando o método de eliminação de Gauss
 - (c) A partir de A^{-1} obtenha a inversa da matriz 2A e da matriz A^T .

Resolução.

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 3 & 2 & 3 & 0 & 1 & 0 \\ 1 & 2 & 2 & 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} \xrightarrow{l_2 \leftarrow l_2 - 3l_1} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & -1 & 0 & -3 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & -1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow{l_2 \leftarrow -l_2} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 3 & -1 & 0 \\ 0 & 1 & 1 & -1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow{l_3 \leftarrow l_3 - l_2} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 3 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -4 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow{l_1 \leftarrow l_1 - l_3} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 5 & -1 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 3 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -4 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow{l_1 \leftarrow l_1 - l_2} \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 & 2 & 0 & -1 \\ 0 & 1 & 0 & 3 & -1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & -4 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

Assim,

$$A^{-1} = \begin{bmatrix} 2 & 0 & -1 \\ 3 & -1 & 0 \\ -4 & 1 & 1 \end{bmatrix}$$

(b)

$$A \boldsymbol{x} = \boldsymbol{b} \iff \boldsymbol{x} = A^{-1} \boldsymbol{b} \iff \boldsymbol{x} = \begin{bmatrix} 2 & 0 & -1 \\ 3 & -1 & 0 \\ -4 & 1 & 1 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{bmatrix} \iff \boldsymbol{x} = \begin{bmatrix} 1 \\ 4 \\ -4 \end{bmatrix}$$

(c) Uma vez que A é invertível, 2A e A^T são também invertíveis e tem-se

$$(A^{T})^{-1} = (A^{-1})^{T} = \begin{bmatrix} 2 & 3 & -4 \\ 0 & -1 & 1 \\ -1 & 0 & 1 \end{bmatrix}$$

$$(2A)^{-1} = 2^{-1}A^{-1} = \frac{1}{2} \begin{bmatrix} 2 & 0 & -1 \\ 3 & -1 & 0 \\ -4 & 1 & 1 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & -\frac{1}{2} \\ \frac{3}{2} & -\frac{1}{2} & 0 \\ -2 & \frac{1}{2} & \frac{1}{2} \end{bmatrix}$$

4. [3 valores] Considere a matriz

$$A = \begin{bmatrix} -1 & 3 & 0 \\ 1 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 2 \end{bmatrix}$$

- (a) Mostre que A é invertível.
- (b) Sem calcular $\operatorname{adj}(A)$ nem A^{-1} , determine o elemento na posição (2,1) de cada uma destas matrizes.
- (c) Use a regra de Cramer para obter o valor da incógnita x_3 do sistema $Ax = \begin{bmatrix} 2 & 0 & 1 \end{bmatrix}^T$ (sem resolver completamente o sistema).

Resolução.

(a) Se escolhermos a terceira coluna da matriz para fazermos o desenvolvimento de Laplace, vem

$$\det \begin{pmatrix} -1 & 3 & 0 \\ 1 & -1 & 0 \\ 1 & 0 & 2 \end{pmatrix} = (-1)^6 \times 2 \times \det \begin{pmatrix} -1 & 3 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} = 2 \times (-2) = -4.$$

Como $det(A) \neq 0$, a matriz A é uma matriz invertível.

(b)

$$(\operatorname{adj}(A))_{2,1} = C_{1,2} = -\det \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 1 & 2 \end{pmatrix} = -2$$

$$(A^{-1})_{1,2} = \frac{1}{\det(A)} (\operatorname{adj}(A))_{2,1} = \frac{-2}{-4} = \frac{1}{2}$$

(c)

$$x_3 = -\frac{1}{4} \det \begin{pmatrix} -1 & 3 & 2\\ 1 & -1 & 0\\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix} = -\frac{1}{4} \left[2 \times \det \begin{pmatrix} 1 & -1\\ 1 & 0 \end{pmatrix} + 1 \times \det \begin{pmatrix} -1 & 3\\ 1 & -1 \end{pmatrix} \right]$$
$$= -\frac{1}{4} \left(2 \times 1 + 1 \times (-2) \right) = 0$$

5. [1.5 valores] Seja $A \in \mathcal{M}_{n \times n}(\mathbb{R})$ uma matriz ortogonal, isto é, tal que $AA^T = A^TA = I_n$. Justifique que se $n \geq 2$, então

$$adj(A) = A^T$$
 ou $adj(A) = -A^T$.

Resolução. Uma vez que A é ortogonal, tem-se

$$\det(AA^T) = \det(I_n) = 1.$$

Mas como $\det(AA^T) = \det(A^T) \det(A) = \det(A) \det(A) = \det(A)^2$, tem-se

$$det(A)^2 = 1 \iff det(A) = 1$$
 ou $det(A) = -1$.

Sabemos também que, se A é ortogonal, $A^{-1}=A^T$, por definição de matriz inversa. Assim, do resultado

$$A^{-1} = \frac{1}{\det(A)} \operatorname{adj}(A) \iff \operatorname{adj}(A) = \det(A)A^{-1},$$

segue que

$$adj(A) = A^{-1} = A^{T}$$
 ou $adj(A) = -A^{-1} = -A^{T}$,

quando A é uma matriz ortogonal.