# 一、Simple RNN

## 第一步:嵌入 (Embedding)

首先需要将 10 维的输入转化为 32 维的向量。可以使用 pytorch 中自带的 torch.nn.Embedding 来进行转化。这一部分的代码已经在 example 中给出。

#### 第二步: RNN

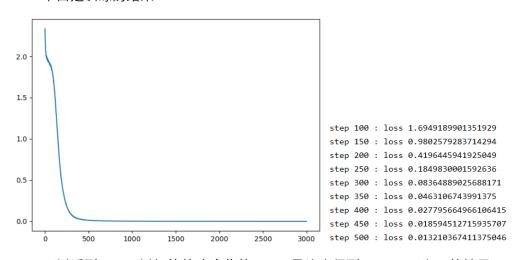
在 Embedding 结束之后,就可以将处理好的两个向量拼接起来,作为 Input,输入到 RNN 中。Pytorch 中自带了 RNN 的函数,只需要将参数设置好即可。这里的 Simple RNN 中使用的是单层的 RNN,也即只有一层隐含层的 RNN,所以在层数上设置为 1。另外再设置好维数等参数,就可以直接调用函数,获得 Output。这一部分代码放在 Forward()中,也有一部分在 example 中已经给出。

最后要将得到的结果重新降维,从 64 维降回到 10 维输出。使用 nn.dence 可以完成这个功能,代码在 example 中已经给出。

### 第三步:训练

Pytorch 中自带了很多用于训练的函数。包括一些损失函数和优化方法。这里 采用了 example 中给出的交叉熵损失函数,以及 Adam 优化器。

#### 下面是训练的结果:



可以看到, loss 以极快的速度收敛于 0。最终也得到 accuracy 为 1 的结果。

# 二、 进一步的讨论与优化

## 1、使用 GPU 代替 CPU

在刚刚进行的学习中, 3000 步的总耗时为 140 秒。

在网上学习 pytorch 用法时了解到,pytorch 自带功能,可以将 CPU 运行转化为 GPU 运行,可以在一定程度上提升运行的效率。

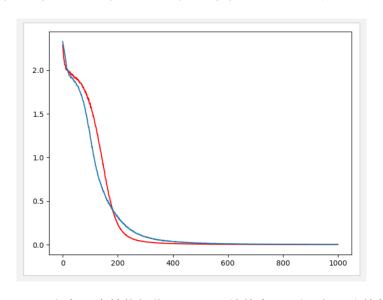
使用.cuda()可以完成从 CPU 到 GPU 的转化。需要对包括输入,模型以及输出三个方面转化到 cuda()运行。

转化完之后进行测试,准确率没有明显的变化,但是总的耗时则下降到了 55 秒左右,总效率提升了约 250%

### 2、使用不同的激活函数

查资料了解到,pytorch 中默认使用 tanh 函数作为激活函数。可以试图使用不同的激活函数,来观察是否能取得更好的效果。

于是在 RNN 模型中显式地给出了激活函数,进行测试。下面是测试结果,其中,红线代表默认的 tanh 函数,蓝线则是 relu 激活函数。



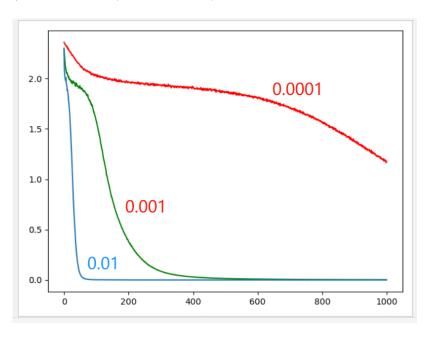
可以看到, 二者性能相仿, relu 一开始的表现更好, 但最终的收敛速度不及 tanh。

#### 3、使用不同的学习率

下一步是探讨更好的学习率。在 example 中,给出的默认学习率是 0.001,在该学习率下,大概能在 500 步时收敛到 0。

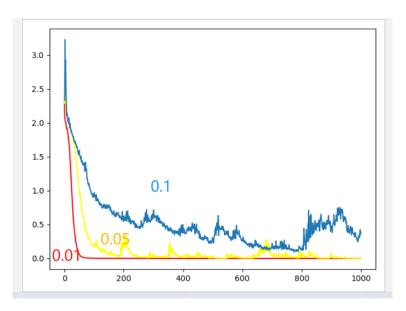
可以尝试更大或更小的学习率,来观察收敛速度以及收敛效果的变化。

首先设置了 3 组学习率: 0.0001, 0.001 和 0.01



很明显,0.01 的学习率远好于0.001 和0.0001。0.01 的学习率可以在100 左右就收敛到0。

接下来根据 0.01, 又设置了 3 个学习率: 0.01, 0.05 和 0.1



可以看到,虽然 0.05 的收敛速度也较快,但是会出现比较大的波动,收敛效果并不好。0.1 的学习率波动极大,甚至无法收敛到 0。

综上所述,选择 0.01 附近的学习率较佳。

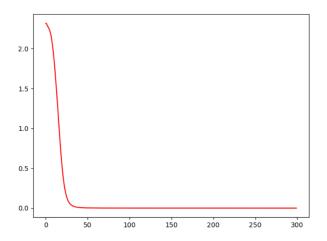
## 4、更困难的数据

在前一节的 Simple RNN 中,采用的数据是 10 位的。我们可以将数据的位数调大,来观测 RNN 的性能。

首先需要重写数据生成的代码。由于 numpy 的随机数范围不够,只能使用 python 自带的 random 模块中的随机数。

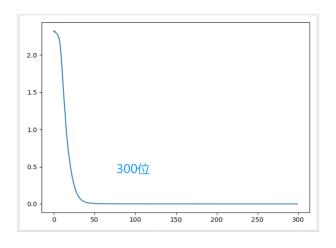
```
numbers_1 = [random.randint(start,end) for i in range(batch_size)]
numbers_2 = [random.randint(start,end) for i in range(batch_size)]
results = [i + j for i, j in zip(numbers_1, numbers_2)]
```

获得了新的随机数生成方法之后,我们将数据位数调整到 100 位。试图观测 RNN 的工作情况。



可以看到,在 100 位的情况下,依然能非常正常且快速的收敛到 0。不过,程序的运行时间有所增加。

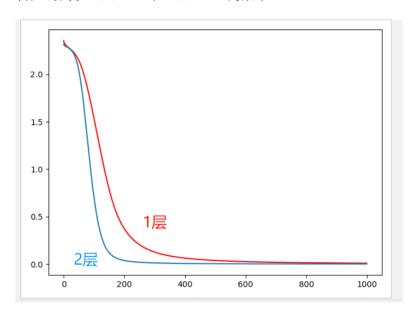
后续继续增大数据的位数,到 300 位仍工作正常。不过,由于电脑性能限制, 在运行 500 位的时候发现显存不足,于是没有继续向上测试。



## 5、多层 RNN

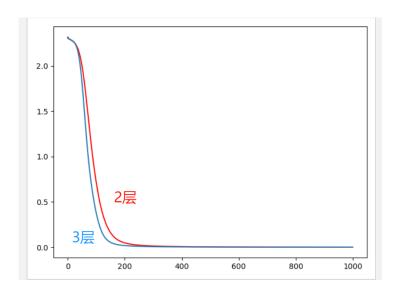
如果 RNN 拥有多个隐含层,那就是堆叠 RNN(Stacked RNN)。在 pytorch 中, RNN 自带的参数 num\_layers 可以改变 RNN(默认为 1 层, example 中给的是 2 层)。 于是我们修改 RNN 的层数,来观察层数对于收敛速度以及效果的影响。(为了更好观察,将学习率调回了 0.001)

首先测试了1层RNN和2层RNN的效果。



可以看到, 2层 RNN 的收敛速度明显要快于1层 RNN。

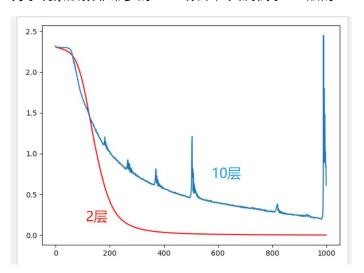
然后比较 2 层 RNN 和 3 层 RNN 的效果。



可以看到, 3 层的 RNN 收敛速度要略快于 2 层 RNN, 但是提升的幅度相较于

#### 1层到2层要少了很多。

为了观察层数非常多的 RNN 效果,又测试了 10 层的 RNN。



可以看到, 10 层的 RNN 并没有出现很好的性能, 反而是出现了非常大的波动, 并且无法收敛到 0。

综上所述,选择 2 层或 3 层的 RNN 效果就已经可以达到较高水平。

# 三、 发现的其他问题

在实验中,还发现了一些其它问题。

- 1、Transpose 问题。最开始实验的时候,没有执行 transpose 这一步,发现无论如何都无法收敛且错误率很高。后来发现原来是没有转置,执行了transpose()之后,就解决了这个问题。
- 2、pytorch 的版本问题:最开始安装的是 1.2 版本的 torch,在这个版本中,没有报出任何错误。但是后来重新安装了 1.5 版本的 torch,这个版本中,原先进行的 transpose()会出现报错,说 tensor 不连续。最后只能通过在transpose 后面立即加上.contiguous()来保持其连续性,才解决了这个问题。目前怀疑是版本问题。
- 3、cuda 的使用问题。一开始发现无法使用 cuda,后来才知道是 torch 的版本不对,于是卸载了旧的用 pip 安装的 torch1.2,在 pytorch 的官网上,对照着 cuda 的版本重新安装了新版 torch1.5。后来使用 cuda 时,并没有将输入,模型以及输出都放在 cuda 上,出现了大量报错,将 3 者都用.cuda()

处理后问题解决。

# 四、总结

在经过了上面的试验之后,得到了目前较好的执行方案:

- 1、使用 Cuda()用 GPU 来进行运行
- 2、学习率设置为 0.01 左右, 可以达到最佳
- 3、使用 3 层 RNN 模型进行训练
- 4、采用默认的 tanh 激活函数

通过这几点,无论位数,都可以做到在 100 步左右收敛,并且收敛效果较好,没有出现明显波动。另外,使用 cuda()使用 gpu 运行,可以大幅减少运行时间。运行时间相比不使用 cuda 要快 2 倍以上。

实验配置: cuda10.2, torch1.5.0, python3.7。

文件组织:运行 source.py 即可运行两个模型,并附上了作图功能。其余文件放在文件夹 handout 中。