МИНОБРНАУКИ РОССИИ САНКТ-ПЕТЕРБУРГСКИЙ ГОСУДАРСТВЕННЫЙ ЭЛЕКТРОТЕХНИЧЕСКИЙ УНИВЕРСИТЕТ «ЛЭТИ» ИМ. В.И. УЛЬЯНОВА (ЛЕНИНА) Кафедра МО ЭВМ

ОТЧЕТ

по лабораторной работе №4 по дисциплине «Операционные системы»

Тема: Обработка стандартных прерываний

Студент гр. 8382	 Колногоров Д.Г
Преподаватель	 Ефремов М.А.

Санкт-Петербург 2020

Цель работы.

Построение обработчика прерывания сигналов таймера.

Выполнение работы.

Был написан программный модуль типа **.EXE** (представлен в приложении A), который выполяет следующие функции:

- 1) Проверяет, установлено ли пользовательское прерывание с вектором 1Ch.
- 2) Устанавливает резидентную функцию для обработки прерывания и настраивает вектор прерываний, если прерывание не установлено, и осуществляется выход по функции 4Ch прерывания int 21h.
- 3) Если прерывание установлено, то выводится соответствующее сообщение и осуществляется выход по функции 4Ch прерывания int 21h.
- 4) Выгрузка прерывания по соответствующему значению параметра в командной строке /un. Выгрузка прерывания состоит в восстановлении стандартного вектора прерываний и освобождении памяти, занимаемой резидентом. Затем осуществляется выход по функции 4Ch прерывания int 21h.

Состояние памяти до загрузки обработчика прерывания представлено на рисунке 1.

available memory:648912 bytes extended memory: 15360 bytes 01 owner: MS DOS size: 16 bytes last bytes: owner: free size: 64 bytes last bytes: 03 owner: 0040 size: 256 bytes last bytes: owner: 0192 size: 144 bytes last bytes: 05 owner: 0192 size: 648912 bytes last bytes: LR3 1

Рисунок 1 — состояние памяти до загрузки обработчика прерывания На рисунке 2 представлен счётчик, отображаемый после загрузки обработчика прерывания.



Рисунок 2 — отображаемый счётчик

На рисунке 3 представлено состояние памяти после загрузки обработчика прерывания.

```
available memory:648320 bytes
extended memory: 15360 bytes
01
owner: MS DOS
size: 16 bytes
last bytes:
owner: free
size: 64 bytes
last bytes:
03
owner: 0040
size: 256 bytes
last bytes:
owner: 0192
size: 144 bytes
last bytes:
05
owner: 0192
size: 416 bytes
last bytes: LR4
owner: 01B7
size: 144 bytes
last bytes:
07
owner: 01B7
size: 648320 bytes
last bytes: LR3 1
```

Рисунок 3 — состояние памяти после загрузки обработчика прерывания На рисунках 4 и 5 представлено тестирование программы на корректность.

```
C:\>LR4.EXE
C:\>LR4.EXE
Interruption already loaded
C:\>_
```

Рисунок 4 — попытка повторной загрузки обработчика прерывания

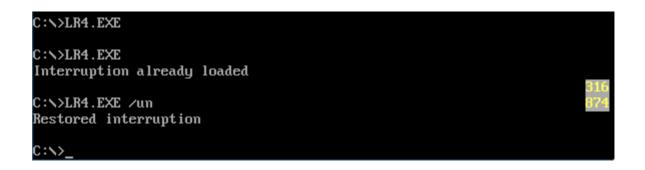


Рисунок 5 — выгрузка обработчика прерывания

На рисунке 6 представлено состояние памяти после выгрузки обработчика прерывания.

available memory:648912 bytes extended memory: 15360 bytes owner: MS DOS size: 16 bytes last bytes: owner: free size: 64 bytes last bytes: owner: 0040 size: 256 bytes last bytes: owner: 0192 size: 144 bytes last bytes: owner: 0192 size: 648912 bytes last bytes: LR3 1 ř

Рисунок 6 — состояние памяти после выгрузки обработчика прерывания **Контрольные вопросы.**

1) Как реализован механизм прерывания от часов?

С определённой периодичностью (примерно 18.2 раз в секунду) вызывается обработчик прерывания системного таймера, адрес которого находится в таблице векторов прерываний. Обработчик сохраняет состояние прерванного процесса и запрещает все прерывания от внешних устройств

(посредством сброса флага IF). Далее обработчик инкрементирует счётчик и сбрасывает его при переполнении (в данной работе после этого счётчик выводится на экран). Затем разрешается обработка прерываний от внешних устройств, восстановление состояния прерванного процесса и возврат в прерванную программу.

2) Какого типа прерывания использовались в работе?

Реализуемое в работе прерывание от системного таймера — аппаратное. При выполнении работы также использовались программные прерывания 21h и 10h.

Вывод.

В ходе выполнения лабораторной работы был реализован обработчик прерываний сигналов системного таймера.

ПРИЛОЖЕНИЕ А

СОДЕРЖИМОЕ ФАЙЛА LR4.ASM

CODE SEGMENT

```
ASSUME CS:CODE, DS:DATA, ES:NOTHING, SS:AStack
MY_INT PROC FAR
      jmp MY_INT_START
MY_INT_DATA:
     KEEP_CS
              dw 0
     KEEP_IP dw 0
     KEEP PSP dw 0
      SIGNATURE dw 1234h
      COUNTER db '000$'
MY_INT_START:
     push AX
     push BX
     push CX
     push DX
     push SI
     push DS
     push ES
      ; set DS to int's data segment
     mov AX, SEG KEEP CS
     mov DS, AX
      INC_COUNTER:
           xor CX, CX
            mov SI, offset COUNTER
            add SI, 2
            INC_DIGIT:
                  mov AL, [SI]
                  cmp AL, '9'
                  je CARRY
                  inc AL
                  mov [SI], AL
                  jmp INC_DIGIT_END
                  CARRY:
```

```
mov AL, '0'
                  mov [SI], AL
                  cmp SI, offset COUNTER
                  je CLEAR_COUNTER
                  dec SI
                  jmp INC_DIGIT
            CLEAR_COUNTER:
                  mov CX, 2
                  clear digit:
                        mov AL, '0'
                        mov [SI], AL
                        inc SI
                        loop clear_digit
      INC DIGIT END:
SAVE_CURSOR:
      mov AH, 03h
      mov BH, 0
      int 10h
      push DX
SET_CURSOR:
      mov AH, 02h
      mov BH, 0
      mov DX, 1845h ; DH=row, DL=col (18==last row)
      int 10h
PRINT_COUNTER:
      push ES
      push BP
      mov AX, seg KEEP_CS
      mov ES, AX
      mov BP, offset COUNTER
      mov AH, 13h
      mov AL, 1
      mov BH, 0
      mov CX, 3
                                    ; string length
      int 10h
      pop ES
```

```
pop BP
      RESET_CURSOR:
            pop DX
            mov AH, 02h
            mov BH, 0
            int 10h
      pop ES
      pop DS
      pop SI
      pop DX
      pop CX
      pop BX
      pop AX
      mov AL, 20h
      out 20H, AL
      iret
MY_INT ENDP
MY_INT_END:
CHECK_INT PROC
      ; sets AX to 1 if interruption is already loaded
      ; otherwise sets AX to \mathbf{0}
      push BX
      push CX
      push DX
      push SI
      push ES
      ; get int's segment
      mov AH, 35h
      mov AL, 1Ch
      int 21h
      ; get signature's offset
      mov SI, offset SIGNATURE
      sub SI, offset MY_INT
      ; check signature
```

```
mov AX, 1
      mov BX, ES:[BX+SI]
      mov CX, SIGNATURE
      cmp BX, CX
      je CHECK_INT_END
      mov AX, 0
      CHECK_INT_END:
      pop ES
      pop DX
      pop SI
      pop CX
      pop BX
      ret
CHECK_INT ENDP
CHECK_TAIL PROC
      ; sets AX to 1 if tail starts with '/un'
      ; otherwise sets AX to \boldsymbol{0}
      mov AX, 0
      cmp byte ptr ES:[82h], '/'
      jne CHECK_TAIL_END
      cmp byte ptr ES:[83h], 'u'
      jne CHECK_TAIL_END
      cmp byte ptr ES:[84h], 'n'
      jne CHECK_TAIL_END
      mov AX, 1
      CHECK_TAIL_END:
      ret
CHECK_TAIL ENDP
LOAD_INT PROC
      push AX
      push BX
      push CX
      push DX
      push DS
      push ES
```

```
; save old int
      mov AH, 35h
      mov AL, 1Ch
      int 21h
      mov KEEP_IP, BX
      mov KEEP_CS, ES
      ; set new int
      push DS
      mov DX, offset MY_INT
      mov AX, seg MY_INT
      mov DS, AX
      mov AH, 25h
      mov AL, 1Ch
      int 21h
      pop DS
      ; make resident
      mov DX, offset MY_INT_END
      shr DX, 1
      shr DX, 1
      shr DX, 1
      shr DX, 1
      add DX, 11h
      inc DX
      mov AX, 0
      mov AH, 31h
      int 21h
      pop ES
      pop DS
      pop DX
      pop CX
      pop BX
      pop AX
      ret
LOAD_INT ENDP
```

UNLOAD_INT PROC

```
push AX
push BX
push CX
push DX
push SI
push ES
push DS
cli
; get int's segment
mov AH, 35h
mov AL, 1Ch
int 21h
; get int's data offset
mov SI, offset KEEP_CS
sub SI, offset MY_INT
mov AX, ES:[BX+SI]
                            ; cs
mov DX, ES:[BX+SI+2] ; ip
push DS
mov DS, AX
mov AH, 25h
mov AL, 1Ch
int 21h
pop DS
; free memory
mov AX, ES:[BX+SI+4] ; saved PSP
mov ES, AX
push ES
mov AX, ES:[2Ch] ; env variables seg
mov ES, AX
mov AH, 49h
int 21h
                             ; free env variables seg
pop ES
mov AH, 49H
int 21h
                             ; free resident program
```

sti

```
pop DS
     pop ES
     pop SI
     pop DX
     pop CX
     pop BX
     pop AX
     ret
UNLOAD INT ENDP
MAIN PROC
     PUSH DS
     SUB AX, AX
     PUSH AX
     MOV AX, DATA
     MOV DS, AX
     mov KEEP_PSP, ES ; save PSP to free it later
     call CHECK_TAIL
     mov BX, AX
                          ; BX=tail.startswith("/un")
     cmp BX, 1
     jne LOAD
     UNLOAD:
          cmp AX, 1
          jne NOT_LOADED
          call UNLOAD_INT
          mov DX, offset STR_RESTORE
          mov AH, 09h
          int 21h
          jmp CHECK_END
     LOAD:
          cmp AX, 1
          je LOADED
          call LOAD_INT
          mov DX, offset STR_LOAD
          mov AH, 09h
```

```
int 21h
                 jmp CHECK_END
           LOADED:
                 mov DX, offset STR EXISTS
                 mov AH, 09h
                 int 21h
                 jmp CHECK_END
           NOT LOADED:
                 mov DX, offset STR_NOT_EXISTS
                 mov AH, 09h
                 int 21h
           CHECK END:
           MAIN END:
           xor AL, AL
           mov AH, 4Ch
           int 21h
     MAIN ENDP
CODE ENDS
DATA SEGMENT
      STR_EXISTS db "Interruption already loaded",10,13,"$"
     STR_NOT_EXISTS db "Interruption isn't loaded",10,13,"$"
     STR LOAD
                    db "Interruption successfully loaded",10,13,"$"
      STR RESTORE db "Restored interruption",10,13,"$"
DATA ENDS
AStack SEGMENT STACK
     DW 200 DUP(?)
AStack ENDS
END MAIN
```