1a: Bestem koordinaterne til hjørnerne C, E, F og G.

Metode

Ved at betragte figuren og udnytte at alle sider står vinkelret på hinanden, kan vi ræsonnere os frem til koordinaterne til C, D, F og G.

Beregning

$$A := \langle 0|0|0\rangle$$

$$B := \langle 6|0|0 \rangle$$

$$D := \langle 0|10|0\rangle$$

$$H := \langle 0|0|8 \rangle$$

$$C := B + D = \begin{pmatrix} 6 & 10 & 0 \end{pmatrix}$$

$$F := B + D + H = \begin{pmatrix} 6 & 10 & 8 \end{pmatrix}$$

$$E := B + H = \begin{pmatrix} 6 & 10 & 8 \end{pmatrix}$$

$$G := D + H = \begin{pmatrix} 0 & 10 & 8 \end{pmatrix}$$

Konklusion

Koordinaterne til kassens øvrige hjørner er blevet bestemt til:

$$C = (6 \ 10 \ 0)$$

$$F = \begin{pmatrix} 6 & 10 & 8 \end{pmatrix}$$
 $E = \begin{pmatrix} 6 & 10 & 8 \end{pmatrix}$ $G = \begin{pmatrix} 0 & 10 & 8 \end{pmatrix}$

$$E = \begin{pmatrix} 6 & 10 & 8 \end{pmatrix}$$

$$G = (0 \ 10 \ 8)$$

1b: Bestem en ligning for den plan α , der går gennem hjørnerne B, D og H.

Metode

Først bestemmes vektor \overrightarrow{BH} og \overrightarrow{BD} , de udspænder da en plan α der går gennem B, D, og H. Vi krydser \overrightarrow{BH} og \overrightarrow{BD} for at bestemme en normalvektor til planen. Dernest prikker vi normalvektoren med en vilkårlig vektor i planen.

$$\overrightarrow{n} \bullet \left(\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} B_x \\ B_y \\ B_z \end{pmatrix} \right) = 0$$

Vi får planens ligning.

Beregning

$$\overrightarrow{BD} := D^{\%T} - B^{\%T} = \begin{pmatrix} -6\\10\\0 \end{pmatrix}$$

$$\overrightarrow{BH} := H^{\%T} - B^{\%T} = \begin{pmatrix} -6\\0\\8 \end{pmatrix}$$

$$\overrightarrow{n} := \overrightarrow{BD} \times \overrightarrow{BH} = \begin{pmatrix} 80\\48\\60 \end{pmatrix}$$

$$\overrightarrow{n} \bullet \left(\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} - B^{\%T} \right) = 0$$

$$80x + 48y + 60z - 480 = 0$$

Konklusion

Planen α 's ligning kan skrives ved: 80x + 48y + 60z - 480 = 0

1c: Bestem koordinaterne til skæringspunktet mellem planen α og linjen l, der går gennem punkterne A og F.

Metode

Først bestemmer jeg en parameterfremstilling for linjen l.

Dernæst udnytter jeg at vi allerede har bestemt planens ligning. Vi opstiller 4 ligninger med 4 ubekendte, hvor vi bruger planens ligning og parameterfremstillingen for l.

Beregning

Parameter fremstilling for l

$$\overrightarrow{AF} := F^{\%T} - A^{\%T} = \begin{pmatrix} 6\\10\\8 \end{pmatrix}$$

$$\langle x, y, z \rangle = A^{\%T} + t \cdot \overrightarrow{AF}$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6t \\ 10t \\ 8t \end{pmatrix}$$

Bestemmelse af skæringspunktet

$$lign1 := 80x - 480 + 48y + 60z = 0$$

$$lign2 := A[1] + t \cdot \overrightarrow{AF}[1]$$

$$lign3 := A[2] + t \cdot \overrightarrow{AF}[2]$$

$$lign4 := A[3] + t \cdot \overrightarrow{AF}[3]$$

 $solve(\{lign1, lign2, lign3, lign4\}, \{t, x, y, z\})$

$$t = \frac{1}{3}, \ x = 2, \ y = \frac{10}{3}, \ z = \frac{8}{3}$$

Konklusion

Skæringspunktet mellem planen α og linjen l er i punktet $\begin{pmatrix} 2 & \frac{10}{3} & \frac{8}{3} \end{pmatrix}$

2a: Bestem en parameterfremstilling for den rette linje l.

Metode

Vi ved at linjen l går igennem punkterne A og D.

For at bestemme en parameterfremstilling for linjen l bestemmer jeg vektoren der går fra A til D og stedvektoren til A.

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \overrightarrow{A} + t \cdot \overrightarrow{AD}$$

 \overrightarrow{A} angiver placeringen i det tredimensionelle kartesiske koordanatsystem. Mens \overrightarrow{AD} angiver retningen og t sørger for at vi rammer alle punkter.

Beregning

$$A:=\langle 1|2|0\rangle$$

$$B := \langle 3|4|0\rangle$$

$$C := \langle 2|6|0\rangle$$

$$D := \langle 2|5|7 \rangle$$

$$\overrightarrow{AD} := D^{\%T} - A^{\%T} = \begin{pmatrix} 1\\3\\7 \end{pmatrix}$$

$$\langle x, y, z \rangle = A^{\%T} + t \cdot \overrightarrow{AD}$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1+t \\ 2+3t \\ 7t \end{pmatrix}$$

Konklusion

Parameterfremstillingen for linjen l kan skrives ved:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 0 \end{pmatrix} + t \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 7 \end{pmatrix}$$

2b: Bestem en ligning for den plan π , der indeholder punkterne A, B og D.

Metode

Først bestemmes vektor \overrightarrow{AB} , \overrightarrow{AD} bestemte vi i forrige opgave, vektorerne udspænder da et plan π der går gennem A, B, og D.

Vi krydser \overrightarrow{AB} og \overrightarrow{AD} for at bestemme en normalvektor til planen.

Dernest prikker vi normalvektoren med en vilkårlig vektor i planen.

$$\overrightarrow{n} \bullet \left(\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} - \begin{pmatrix} A_x \\ A_y \\ A_z \end{pmatrix} \right) = 0$$

Vi får planens ligning.

Beregning

$$\overrightarrow{AB} := B^{\%T} - A^{\%T} = \begin{pmatrix} 2\\2\\0 \end{pmatrix}$$

$$\overrightarrow{n} := \overrightarrow{AB} \times \overrightarrow{AD} = \begin{pmatrix} 14 \\ -14 \\ 4 \end{pmatrix}$$

$$\overrightarrow{n} \bullet \left(\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} - A^{\%T} \right) = 0$$

$$14x - 14y + 4z + 14 = 0$$

Konklusion

Ligningen for planen π kan skrives ved:

$$14x - 14y + 4z + 14 = 0$$

2c: Bestem afstanden mellem punktet M og linjen l. Metode

Vi ved at distancen mellem et punkt og en linje i rummet er givet ved:

$$\operatorname{dist}(P, l) = \frac{\left|\left|\overrightarrow{r} \times \overrightarrow{P_0P}\right|\right|}{\left|\left|\overrightarrow{r}\right|\right|}$$

hvor $\overrightarrow{r'}$ er en retningsvektor for linjen og $\overrightarrow{P_0P}$ er vektoren fra P_0 til P.

Beregning

Da punktet M er midtpunkt på linjestykket CD.

- $C(2 \ 6 \ 0)$
- D(2 5 7)

Må punktet M have koordinaterne (2 5.5 3.5).

$$M:=\langle 2|5.5|3.5\rangle$$

$$\overrightarrow{DM} := M^{\%T} - D^{\%T} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0.5 \\ -3.5 \end{pmatrix}$$

$$\operatorname{dist}(M, l) = \frac{\left|\left|\overrightarrow{AD} \times \overrightarrow{DM}\right|\right|}{\left|\left|\overrightarrow{AD}\right|\right|} = 1.88$$

Konklusion

Afstanden mellem punktet M og linjen l er 1.88.

3a: Bestem arealet A

Metode

Vi integrerer f(x) fra π til 3π .

Beregning

$$f(x) := \cos(x) + 1$$

$$A = \int_{\pi}^{3\pi} f(x) \ dx = 2\pi$$

Konklusion

Tværsnitsarealet af volden er 2π .

3b: Bestem, hvor mange liter vand bassinet kan rumme, hvis det fyldes til randen

Metode

Vi ved at volumen for at omdrejningslegeme, der er drejet om andenaksen er givet ved:

$$V_y = 2\pi \cdot \int_a^b x \cdot f(x) \ dx$$

Vi ved at grafen for funktionen f er givet ved:

$$f(x) = \cos(x) + 1, \quad x \in [\pi; 3\pi]$$

Derfor kan bassinet rumme:

$$2\pi \int_{0}^{2\pi} x \cdot f(2\pi) \ dx - 2\pi \int_{\pi}^{2\pi} x \cdot f(x) \ dx$$

Omregn fra kubikmeter til liter.

Beregning

$$V = 2\pi \int_0^{2\pi} x \cdot f(2\pi) \ dx - 2\pi \int_{\pi}^{2\pi} x \cdot f(x) \ dx = 142.465$$

Omregn fra kubikmeter til liter.

$$1000 \cdot V = 142465$$

Konklusion

Bassinet kan indeholde 142465 liter.

4a: Bestem en parameterfremstilling for den rette linje \boldsymbol{l}

Metode

Vi ved at linjen l går igennem punkterne A og B.

For at bestemme en parameterfremstilling for linjen l bestemmer jeg vektoren der går fra A til B og stedvektoren til A.

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \overrightarrow{A} + t \cdot \overrightarrow{AB}$$

 \overrightarrow{A} angiver placeringen i det tredimensionelle kartesiske koordanatsystem. Mens \overrightarrow{AB} angiver retningen og t sørger for at vi rammer alle punkter.

Beregning

$$\begin{array}{l} A := \langle 2|5|3 \rangle = \begin{pmatrix} 2 & 5 & 3 \end{pmatrix} \\ B := \langle 3|7|-1 \rangle = \begin{pmatrix} 3 & 7 & -1 \end{pmatrix} \end{array}$$

$$\overrightarrow{AB} := B^{\%T} - A^{\%T} = \begin{pmatrix} 1\\2\\-4 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = A^{\%T} + t \cdot \overrightarrow{AB}$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 5 \\ 3 \end{pmatrix} + t \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -4 \end{pmatrix}$$

Konklusion

Parameterfremstillingen for linjen l kan skrives ved:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 5 \\ 3 \end{pmatrix} + t \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ -4 \end{pmatrix}$$

4b: Bestem en ligning for planen π

Metode

Vi har bestemt en retningsvektor for linjen l, der også er en normalvektor for planen.

Vi kender et fast punkt C = (3; 4; 8), der ligger i planen π .

For at finde planens ligning prikker vi normalvektoren \overrightarrow{n} med $\overrightarrow{P_0P}$.

$$\overrightarrow{n} \bullet \overrightarrow{P_0P} = 0$$

Så får vi planens ligning.

Beregning

Vi ved at linjen l står vinkelret på en plan π , der indeholder punktet C (3 4 8).

$$C := \langle 3|4|8\rangle = \begin{pmatrix} 3 & 4 & 8 \end{pmatrix}$$

$$\overrightarrow{P_0P} := \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} - C^{\%T} = \begin{pmatrix} x - 3 \\ y - 4 \\ z - 8 \end{pmatrix}$$

$$\overrightarrow{AB} \bullet \overrightarrow{P_0P} = 0$$

$$x + 2y - 4z + 21 = 0$$

Konklusion

Planen π 's ligning kan skrives ved:

$$x + 2y - 4z + 21 = 0$$

4c: Bestem koordinaterne til skæringspunktet mellem linjen log planen π

Metode

Vi har allerede bestemt en parameterfremstilling for linjen l og planens ligning. Vi opstiller 4 ligninger med 4 ubekendte, hvor vi bruger planens ligning og parameterfremstillingen for l.

Beregning

$$\begin{split} eq1 &:= x = A[1] + t \cdot \overrightarrow{AB}[1] \\ eq2 &:= y = A[2] + t \cdot \overrightarrow{AB}[2] \\ eq3 &:= z = A[3] + t \cdot \overrightarrow{AB}[3] \\ eq4 &:= \overrightarrow{AB} \bullet \overrightarrow{P_0P} = 0 \\ solve\left(\{eq1, eq2, eq3, eq4\}, \{t, x, y, z\}\right) \\ &\qquad \qquad t = -1, \ x = 1, \ y = 3, \ z = 7 \end{split}$$

Konklusion

Skæringspunktet mellem linjen l og planen π er i punktet (1 3 7).

5a: Bestem, ved beregning, hallens diameter

Metode

Vi bestemmer først f's skæring med x-aksen ved at løse ligningen:

$$0 = 17 \cdot \cos(0.0628 \cdot x)$$

Her får vi radius, den ganger vi med 2 for at få diameteren.

Beregning

$$f(x) := 17 \cdot \cos\left(0.0628 \cdot x\right)$$

$$r := solve(f(x) = 0) = 25.01268036$$

$$D = r \cdot 2 = 50.02536072$$

Konklusion

Hallens diameter er ca. 50 m.

5b: Bestem, ved integralregning, hvor mange tilskuere, der maksimalt må være i hallen

Metode

Vi kan bestemme volumen af hallen ved:

$$V_y = 2\pi \int_0^r x \cdot f(x) \ dx + 8\pi r^2$$

Resultatet bliver i kubikmeter, for at udregne det maksimale antal tilskuere skal man blot dividere det med $20~\mathrm{m}^3$.

Beregning

$$V_y := 2\pi \int_0^r x \cdot f(x) \ dx + 8\pi r^2 = 31183.23206$$

$$\frac{V_y}{20} = 1559.161603$$

Konklusion

Der må maksimalt være 1559 tilskuere i hallen.

6a: Bestem længden af linjestykket DE

${\bf Metode}$

Vi bestemmer vektor \overrightarrow{DE} og beregner størrelsen af vektoren.

Beregning

$$\begin{array}{l} D:=\langle 0|0|2\rangle \\ E:=\langle 4|4|1.6\rangle \end{array}$$

$$\overrightarrow{DE} := E^{\%T} - D^{\%T} = \begin{pmatrix} 4\\4\\-0.4 \end{pmatrix}$$
$$\left| \left| \overrightarrow{DE} \right| \right| = 5.670978752$$

Konklusion

Længden af linjestykket DE er 5.67 enheder.

6b: Bestem en parameterfremstilling for den rette linje \emph{l} , der går gennem punkt \emph{A} og punkt \emph{C}

Metode

Vi ved at linjen l går igennem punkterne A og C.

For at bestemme en parameterfremstilling for linjen l bestemmer vi vektoren der går fra A til C og stedvektoren til A.

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = \overrightarrow{A} + t \cdot \overrightarrow{AC}$$

 \overrightarrow{A} angiver placeringen i det tredimensionelle kartiesiske koordanatsystem. Mens \overrightarrow{AC} angiver retningen og t sørger for at vi rammer alle punkter.

Beregning

$$A := \langle 0|0|0\rangle$$

$$C := \langle 5|5|2\rangle$$

$$\overrightarrow{AC} := C^{\%T} - A^{\%T} = \begin{pmatrix} 5\\5\\2 \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} x\\y\\z \end{pmatrix} = A^{\%T} + t \cdot \overrightarrow{AC}$$

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = t \cdot \begin{pmatrix} 5 \\ 5 \\ 2 \end{pmatrix}$$

Konklusion

parameterfremstillingen for den rette linje l kan skrives ved:

$$\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} = t \cdot \begin{pmatrix} 5 \\ 5 \\ 2 \end{pmatrix}$$

6c: Bestem vinklen mellem linje m og linje l.

Metode

Først bestemmer vi en retningsvektor for linje l og m.

Derefter benytter vi sammenhængen med prikproduktet af to vektorer og vinklen imellem dem:

$$\overrightarrow{a} \bullet \overrightarrow{b} = |\overrightarrow{a}| \cdot |\overrightarrow{b}| \cdot \cos(v)$$

Vi isolerer v.

Beregning

Vektor \overrightarrow{DE} er en retningsvektor for linjen m. Vektor \overrightarrow{AC} er en retningsvektor for linjen l.

$$v = solve\left(\overrightarrow{DE} \bullet \overrightarrow{AC} = \left| \left| \overrightarrow{DE} \right| \right| \cdot \left| \left| \overrightarrow{AC} \right| \right| \cdot \cos(v)\right) \cdot \frac{360}{2\pi} = 19.83786034$$

Konklusion

Vinklen mellem linje m og l er ca. 19.84°.

6d: Bestem arealet af trekanten ABC

Metode

Vi bestemmer arealet af trekanten ABC ved:

$$A_{\triangle} = \frac{1}{2} \cdot \left| \left| \overrightarrow{AB} \times \overrightarrow{AC} \right| \right|$$

Netop da det er gældende at $\left| \overrightarrow{a} \times \overrightarrow{b} \right| = \left| \overrightarrow{a} \right| \cdot \left| \overrightarrow{b} \right| \cdot \sin(v)$, det vi genkender som $h \cdot g$.

Beregning

$$B := \langle 3|0|0\rangle = \begin{pmatrix} 3 & 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\overrightarrow{AB} := B^{\%T} - A^{\%T} = \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

$$A = \frac{1}{2} \cdot \left| \left| \overrightarrow{AB} \times \overrightarrow{AC} \right| \right| = 8.077747210$$

Konklusion

Arealet af trekanten ABC er ca. 8.08 enh².