Sistemas de ecuaciones

Métodos Numéricos

Prof. Juan Pablo Concha y Eduardo Uribe

Conferencia 10

Representación Operaciones elementales Existencia y unicidad Algoritmo de Eliminación de Gauss Pivoteo parcial Pivote parcial escalado

Conferencia 10

- Representación
- Operaciones elementales
- Existencia y unicidad
- Algoritmo de Eliminación de Gauss
- Pivoteo parcial
- 6 Pivote parcial escalado

Sistema cuadrado

$$a_{11}x_1 + \ldots + a_{1n}x_n = b_1$$

$$\vdots$$

$$a_{n1}x_1 + \ldots + a_{nn}x_n = b_n$$

o de manera equivalente

$$Ax = b$$

donde

$$A = \begin{bmatrix} a_{11} & \dots & a_{1n} \\ \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} \end{bmatrix}; \quad b = \begin{bmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_n \end{bmatrix}$$

Representación compacta

Matriz ampliada

$$[A] = \left[\begin{array}{ccc|c} a_{11} & \dots & a_{1n} & a_{1,n+1} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nn} & a_{n,n+1} \end{array}\right]$$

donde $a_{i,n+1} = b_i$.

Ejemplo

Representación

$$\begin{bmatrix} x_1 & + & x_2 & + & 3x_4 & = & 4 \\ 2x_1 & + & x_2 & - & x_3 & + & x_4 & = & 1 \\ 3x_1 & - & x_2 & - & x_3 & + & 2x_4 & = & -3 \\ -x_1 & + & 2x_2 & + & 3x_3 & - & x_4 & = & 4 \end{bmatrix}$$
$$[A] = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 3 & 4 \\ 2 & 1 & -1 & 1 & 1 \\ 3 & -1 & -1 & 2 & -3 \\ -1 & 2 & 3 & -1 & 4 \end{bmatrix}$$

Pivote parcial escalado

- Multiplicación de una fila por coeficiente no cero $((\lambda E_i) \to (E_i), \text{con } \lambda \neq 0)$
- Sumar dos filas multiplicando una de ellas por un coeficiente no cero ((E_i + λE_i) → (E_i), con λ ≠ 0)
- Intercambiar dos filas $((E_i) \leftrightarrow (E_i))$

Notación: Para $\lambda \neq 0$; $(\lambda E_i) \rightarrow (E_i)$

La ecuación E_i se multiplica por el número distinto de cero λ y el resultado sustituye a E_i .

Ejemplo: $(2E_1) \rightarrow (E_1)$

$$\left[\begin{array}{ccc|cccc} 2 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array} \right] \left[\begin{array}{cccc|cccc} 1 & 1 & 0 & 3 & 4 \\ 2 & 1 & -1 & 1 & 1 \\ 3 & -1 & -1 & 2 & -3 \\ -1 & 2 & 3 & -1 & 4 \end{array} \right] =$$

$$\begin{bmatrix} 2 & 2 & 0 & 6 & 8 \\ 2 & 1 & -1 & 1 & 1 \\ 3 & -1 & -1 & 2 & -3 \\ -1 & 2 & 3 & -1 & 4 \end{bmatrix}$$

Pivote parcial escalado

Sumar dos filas multiplicando una de ellas por un coeficiente no cero

Notación: Para $\lambda \neq 0$; $(E_i + \lambda E_i) \rightarrow (E_i)$

La ecuación E_j se multiplica por el número distinto de cero λ y se suma a la fila E_i . El resultado sustituye a E_i .

Ejemplo:
$$(E_2 - 2E_1) \rightarrow (E_2)$$

$$\left[\begin{array}{ccc|cccc} 1 & 0 & 0 & 0 \\ -2 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array}\right] \left[\begin{array}{cccc|cccc} 1 & 1 & 0 & 3 & 4 \\ 2 & 1 & -1 & 1 & 1 \\ 3 & -1 & -1 & 2 & -3 \\ -1 & 2 & 3 & -1 & 4 \end{array}\right] =$$

$$\begin{bmatrix}
1 & 1 & 0 & 3 & 4 \\
0 & -1 & -1 & -5 & -7 \\
3 & -1 & -1 & 2 & -3 \\
-1 & 2 & 3 & -1 & 4
\end{bmatrix}$$

Notación: $(E_i) \leftrightarrow (\overline{E_j})$

La ecuación E_i se intercambia con la ecuación E_j .

Ejemplo: $(E_2) \leftrightarrow (E_3)$

$$\left[\begin{array}{ccc|cccc} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \end{array}\right] \left[\begin{array}{ccc|cccc} 1 & 1 & 0 & 3 & 4 \\ 2 & 1 & -1 & 1 & 1 \\ 3 & -1 & -1 & 2 & -3 \\ -1 & 2 & 3 & -1 & 4 \end{array}\right] =$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 0 & 3 & 4 \\ 3 & -1 & -1 & 2 & -3 \\ 2 & 1 & -1 & 1 & 1 \\ -1 & 2 & 3 & -1 & 4 \end{bmatrix}$$

Dado un sistema de m ecuaciones con n incógnitas, Ax = b se tiene que:

$$Ax = b$$
 es soluble si y sólo si $rg(A) = rg(A|b) = p$.

Además:

- p = n si y sólo si el sistema tiene una única solución.
- *p* < *n* si y sólo si el sistema tiene infinitas soluciones.

Ejemplo

Representación

Consideremos el siguiente sistema de ecuaciones:

$$\begin{cases}
2x - y - 2z &= -2 \\
-x + y + z &= 0 \\
x - 2y + z &= 8 \\
2x - 2y &= 6
\end{cases}$$

Calculemos el rango de A

Sea
$$A = \begin{pmatrix} 2 & -1 & -2 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & -2 & 1 \\ 2 & -2 & 0 \end{pmatrix}$$
, entonces:

$$|2| = 2 \neq 0$$
 $\begin{vmatrix} 2 & -1 \\ -1 & 1 \end{vmatrix} = 1 \neq 0$ $\begin{vmatrix} 2 & -1 & -2 \\ -1 & 1 & 1 \\ 1 & -2 & 1 \end{vmatrix} = 2 \neq 0$

Con lo cual el rango de A es 3.

Pivote parcial escalado

Sea
$$[A] = \begin{pmatrix} 2 & -1 & -2 & | & -2 \\ -1 & 1 & 1 & | & 0 \\ 1 & -2 & 1 & | & 8 \\ 2 & -2 & 0 & | & 6 \end{pmatrix}$$
, entonces:
$$\begin{vmatrix} 2 & -1 & -2 & | & -2 \\ -1 & 1 & 1 & | & 0 \\ 1 & -2 & 1 & | & 8 \\ 2 & -2 & 0 & | & 6 \end{vmatrix} = 0$$

Con lo cual el rango de [A] es 3 y el sistema tiene una única solución.

Ejemplo 2

Considere el sistema de ecuaciones

$$\begin{cases} \alpha x + 2y + z &= -1 \\ 3x + \alpha y + z &= 2 \\ 4x + 2y + z &= -1 \end{cases}$$

Estudie los valores de α para los cuales el sistema:

- tenga solución única,
- tenga infinitas soluciones,
- no tenga solución.

Pivote parcial escalado

Representación

En el sistema:

$$\begin{cases} \alpha x + 2y + z &= -1 \\ 3x + \alpha y + z &= 2 \\ 4x + 2y + z &= -1 \end{cases} \Rightarrow A = \begin{pmatrix} \alpha & 2 & 1 \\ 3 & \alpha & 1 \\ 4 & 2 & 1 \end{pmatrix}, b = \begin{pmatrix} -1 \\ 2 \\ -1 \end{pmatrix}$$

aplicaremos el teorema de Rouche-Frobenius:

$$\det(A) = \alpha^2 + 6 + 8 - 4\alpha - 2\alpha - 6 = \alpha^2 - 6\alpha + 8,$$
$$\det(A) = (\alpha - 4)(\alpha - 2).$$

Entonces, det(A) = 0 si y sólo si $\alpha = 2, 4$. Por tanto:

- El sistema tiene solución única para $\alpha \neq 2$, 4 porque:

$$rank(A) = rank(A \mid b) = 3.$$

Pivote parcial escalado

$$M\begin{pmatrix} 1,2\\1,2 \end{pmatrix} = \begin{vmatrix} 2 & 2\\3 & 2 \end{vmatrix} = 4-6 = -2 \neq 0.$$

Por otro lado $rank(A \mid b) = 3$ porque:

$$\begin{vmatrix} 2 & 2 & -1 \\ 3 & 2 & 2 \\ 4 & 2 & -1 \end{vmatrix} = -4 - 6 + 16 + 8 - 8 + 6 = 12 \neq 0,$$

y por tanto:

- Para $\alpha = 2$ no existe solución.

Pivote parcial escalado

continuación...

- Si $\alpha = 4$, det(A) = 0. rank(A) = 2, porque:

$$\left|\begin{array}{cc} 4 & 2 \\ 3 & 4 \end{array}\right| = 16 - 6 = 10 \neq 0.$$

Por otro lado $rank(A \mid b) = 2$, porque todos los determinantes de orden 3, que pueden formarse con la columna b adicional, son nulos:

$$\begin{vmatrix} 4 & 2 & -1 \\ 3 & 4 & 2 \\ 4 & 2 & -1 \end{vmatrix} = 0$$

$$\begin{vmatrix} 4 & -1 & 1 \\ 3 & 2 & 1 \\ 4 & -1 & 1 \end{vmatrix} = 0$$

y por tanto:

Para $\alpha = 4$, existen infinitas soluciones pues:

$$rank(A \mid b) = rank(A) = 2 < 3 = n.$$

Pivote parcial escalado

Idea General del Algoritmo de Gauss

- Mediante operaciones elementales convertir la matriz aumentada en una matriz triangular superior
- Calcular v sustituir las variables hacia atrás

$$\overline{(E_2-2E_1) o E_2}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 & -1 & -8 \\ 2 & -2 & 3 & -3 & -20 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & -2 \\ 1 & -1 & 4 & 3 & 4 \end{bmatrix}^{\sim}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 & -1 & | & -8 \\ 2 & -2 & 3 & -3 & | & -20 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & | & -2 \\ 1 & -1 & 4 & 3 & | & 4 \end{bmatrix} \longrightarrow \begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 & -1 & | & -8 \\ 0 & 0 & -1 & -1 & | & -4 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & | & -2 \\ 1 & -1 & 4 & 3 & | & 4 \end{bmatrix}$$

$$(E_3-E_1) \rightarrow E_3$$

$$\begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 & -1 & | & -8 \\ 0 & 0 & -1 & -1 & | & -4 \\ 1 & 1 & 1 & 0 & | & -2 \\ 1 & -1 & 4 & 3 & | & 4 \end{bmatrix} \xrightarrow{\sim} \begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 & -1 & | & -8 \\ 0 & 0 & -1 & -1 & | & -4 \\ 0 & 2 & -1 & 1 & | & 6 \\ 1 & -1 & 4 & 3 & | & 4 \end{bmatrix}$$

$$\begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 & -1 & | & -8 \\ 0 & 0 & -1 & -1 & | & -4 \\ 0 & 2 & -1 & 1 & | & 6 \\ 1 & -1 & 4 & 3 & | & 4 \end{bmatrix} \xrightarrow{\sim} \begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 & -1 & | & -8 \\ 0 & 0 & -1 & -1 & | & -4 \\ 0 & 2 & -1 & 1 & | & 6 \\ 0 & 0 & 2 & | & 4 & | & 12 \end{bmatrix}$$

$(E_2) \leftrightarrow (E_3)$

$$\begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 & -1 & | & -8 \\ 0 & 0 & -1 & -1 & | & -4 \\ 0 & 2 & -1 & 1 & | & 6 \\ 0 & 0 & 2 & 4 & | & 12 \end{bmatrix} \xrightarrow{\sim} \begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 & -1 & | & -8 \\ 0 & 2 & -1 & 1 & | & 6 \\ 0 & 0 & -1 & -1 & | & -4 \\ 0 & 0 & 2 & 4 & | & 12 \end{bmatrix}$$

$(E_4+2E_3)\leftrightarrow (E_4)$

$$\begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 & -1 & | & -8 \\ 0 & 2 & -1 & 1 & | & 6 \\ 0 & 0 & -1 & -1 & | & -4 \\ 0 & 0 & 2 & 4 & | & 12 \end{bmatrix} \xrightarrow{\sim} \begin{bmatrix} 1 & -1 & 2 & -1 & | & -8 \\ 0 & 2 & -1 & | & 1 & | & 6 \\ 0 & 0 & -1 & -1 & | & -4 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & | & 4 \end{bmatrix}$$

$$\left[\begin{array}{ccc|ccc|c} 1 & -1 & 2 & -1 & -8 \\ 0 & 2 & -1 & 1 & 6 \\ 0 & 0 & -1 & -1 & -4 \\ 0 & 0 & 0 & 2 & 4 \end{array}\right]$$

Sustitución hacia atrás

$$x_4 = \frac{4}{2} = 2$$

$$x_3 = \frac{-4 - (-1)x_4}{-1} = 2$$

$$x_2 = \frac{6 - x_4 - (-1)x_3}{2} = 3$$

$$x_1 = \frac{-8 - (-1)x_4 - 2x_3 - (-1)x_2}{1} = -7$$

Algoritmo de eliminación de Gauss

Pseudocódigo

DATOS: $A = [aij], 1 \le i \le n, 1 \le i \le n + 1$: Matriz ampliada RESULT: Solución x_1, \ldots, x_n , o reporte de no existencia única

PASO 1: Para i = 1: n - 1 hacer PASOS 2-4 (Eliminación)

PASO 2: Si $a_{ki} = 0, \forall k \geq i$, STOP("No hay solución única") PASO 3: Si $a_{ii} = 0$ hacer $(E_p) \leftrightarrow (E_i)$, con $p = \inf\{p \geq i \land a_{pi} \neq 0\}$

PASO 3: Si $a_{ii} = 0$ nacer $(E_p) \leftrightarrow (E_i)$, con $p = \lim\{p \ge i \land a_{pi} \ne 0\}$

PASO 4: Para j = i + 1: n hacer $(E_j - m_{ji}E_i) \rightarrow (E_j)$ con $m_{ji} = \frac{a_{ji}}{a_{ij}}$

PASO 5: Si $a_{nn} = 0$, STOP("No hay solución única")

PASO 6: Tomar $x_n = \frac{a_{n,n+1}}{a_{nn}}$ (Sustitución hacia atrás)

PASO 7: Para i = n - 1 : 1 hacer $x_i = \frac{a_{i,n+1} - \sum_{j=i+1}^{n} a_{ij} x_j}{a_{ii}}$

PASO 8: STOP (x_1, \ldots, x_n)

Casos sin solución única

$$(E_2 - 2E_1) \to (E_2), (E_3 - E_1) \to (E_3)$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & | & 4 \\ 2 & 2 & 1 & | & 6 \\ 1 & 1 & 2 & | & 6 \end{bmatrix} \leadsto \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & | & 4 \\ 0 & 0 & -1 & | & -2 \\ 0 & 0 & 1 & | & 2 \end{bmatrix}$$

No hay solución única, pero si existe solución del sistema!

$$(E_2 - 2E_1) \to (E_2), (E_3 - E_1) \to (E_3)$$

$$\begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & | & 4 \\ 2 & 2 & 1 & | & 6 \\ 1 & 1 & 1 & | & 5 \end{bmatrix} \longrightarrow \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & | & 4 \\ 0 & 0 & -1 & | & -2 \\ 0 & 0 & 0 & | & 1 \end{bmatrix}$$

No hay solución única, ni tampoco el sistema es soluble!

Casos sin solución única

$$(E_2 - 2E_1) \rightarrow (E_2), (E_3 - E_1) \rightarrow (E_3), (E_3 + E_2) \rightarrow (E_3)$$

$$\begin{bmatrix}
1 & 1 & 1 & | & 4 \\
2 & 1 & 2 & | & 6 \\
1 & 2 & 1 & | & 6
\end{bmatrix}$$
 \rightarrow

$$\begin{bmatrix}
1 & 1 & 1 & | & 4 \\
0 & -1 & 0 & | & -2 \\
0 & 0 & 0 & | & 0
\end{bmatrix}$$

No hay solución única, pero si existe solución del sistema!

$$(E_2-2E_1) \to (E_2), (E_3-E_1) \to (E_3), (E_3+E_2) \to (E_3)$$

$$\begin{bmatrix}
1 & 1 & 1 & | & 4 \\
2 & 1 & 2 & | & 6 \\
1 & 2 & 1 & | & 5
\end{bmatrix}$$
 \rightsquigarrow

$$\begin{bmatrix}
1 & 1 & 1 & | & 4 \\
0 & -1 & 0 & | & -2 \\
0 & 0 & 0 & | & -3
\end{bmatrix}$$

No hay solución única, ni tampoco el sistema es soluble!

Representación Operaciones elementales Existencia y unicidad Algoritmo de Eliminación de Gauss Pivoteo parcial Pivote parcial escalado

Relaciones básicas

Teorema

Las siguientes condiciones son equivalentes para cualquier matriz cuadrada *A*:

- El sistema homogeneo Ax = 0 tiene una única solución x = 0
- ② $det(A) \neq 0$
- 3 La matriz A tiene una inversa A^{-1} .
- **1** El sistema Ax = b posee una única solución $x = A^{-1}b$ para cualquier vector b.
- El algoritmo de eliminación de Gauss puede ejecutarse hasta el final para cualquier vector b.

Cantidad de Operaciones

Resumen

	Eliminación	Sustitución hacia atrás	Total
M/D	$\frac{2n^3+3n^2-5n}{6}$	$\frac{n^2-n}{2}$	$O(n^3)$
S/R	$\frac{n^3-n}{3}$	$\frac{n^2+n}{2}$	$O(n^3)$
Total	$O(n^3)$	$O(n^2)$	$O(n^3)$

Propagación de errores

Eliminación con redondeo a cuatro cifras

$$\left[\begin{array}{cc|c} 0.003 & 59.14 & 59.17 \\ 5.291 & -6.13 & 46.78 \end{array} \right] \leadsto \left[\begin{array}{cc|c} 0.003 & 59.14 & 59.17 \\ 0 & -104300 & -104400 \end{array} \right]$$

Solución exacta: $\bar{x} = (10, 1)$; Pivote: $a_{11} = 0.003$

$$m_{21} = fl(\frac{5.291}{0.003}) = fl(1763.66..) = 1764$$

$$a_{22} - m_{21}a_{12} = fl(-6.13 - fl(1764 \cdot 59.14))$$

= $fl(-6.13 - fl(104322.96)) = fl(-6.13 - 104300) = -104300$

$$a_{23} - m_{21}a_{13} = fl(46.78 - fl(1764 \cdot 59.17))$$

= $fl(46.78 - fl(104375.88)) = fl(46.78 - 104400) = -104400$

Propagación de errores

Fin de la Eliminación

$$\left[\begin{array}{cc|c} 0.003 & 59.14 & 59.17 \\ 5.291 & -6.13 & 46.78 \end{array}\right] \rightsquigarrow \left[\begin{array}{cc|c} 0.003 & 59.14 & 59.17 \\ 0 & -104300 & -104400 \end{array}\right]$$

Sustitución hacia atrás ($\bar{x} = (10, 1)$)

$$\hat{x_2} = fl(\frac{-104400}{-104300}) = fl(1.00095..) = \mathbf{1.001}$$

$$\hat{x_1} = fl(\frac{fl(59.17 - fl(59.14 \cdot 1.001))}{0.003}) = fl(\frac{fl(59.17 - fl(59.1991))}{0.003})$$

$$fl(\frac{fl(59.17 - 59.2)}{0.003}) = fl(\frac{-0.03}{0.003}) = -\mathbf{10}$$

Algoritmo de Eliminación de Gauss con pivoteo parcial

Idea

Tomar como pivote en cada iteración de la eliminación el mayor valor posible de la columna.

Pseudocódigo

```
DATOS: A = [aij], 1 \le i \le n, 1 \le i \le n + 1: Matriz ampliada RESULT: Solución x_1, \ldots, x_n, o reporte de no existencia única PASO 1: Para i = 1 : n - 1 hacer PASOS 2-4 (Eliminación) PASO 2: Si a_{ki} = 0, \forall k > i, STOP("No hay solución única")
```

PASO 3: Hacer
$$(E_p) \leftrightarrow (E_i)$$
, con $p = \inf\{p | |a_{pi}| \ge |a_{ki}|, \forall k \ge i\}$

PASO 4: Para
$$j = i + 1$$
: n hacer $(E_j - m_{ji}E_i) \rightarrow (E_j)$ con $m_{ji} = \frac{a_{ji}}{a_{ij}}$

PASO 5: Si
$$a_{nn} = 0$$
, STOP("No hay solución única")
PASO 6: Tomar $x_n = \frac{a_{n,n+1}}{a_{nn}}$ (Sustitución hacia atrás)

PASO 7: Para
$$i = n - 1$$
: 1 hacer $x_i = (a_{i,n+1} - \sum_{i=i+1}^{n} a_{ij}x_i)/(a_{ii})$

PASO 8: STOP (x_1, \ldots, x_n)

Ejemplo anterior pero con pivote: $a_{11} = 5.291$

$$\begin{bmatrix} 0.003 & 59.14 & 59.17 \\ 5.291 & -6.13 & 46.78 \end{bmatrix} \xrightarrow{\sim} \begin{bmatrix} 5.291 & -6.13 & 46.78 \\ 0.003 & 59.14 & 59.17 \end{bmatrix}$$

$$\xrightarrow{\sim} \begin{bmatrix} 5.291 & -6.13 & 46.78 \\ 0 & 59.14 & 59.14 \end{bmatrix}$$

$$m_{21} = fl(\frac{0.003}{5.291}) = fl(0.00056700056..) = 0.000567$$

$$a_{22} - m_{21}a_{12} = fl(59.14 + fl(5.67 \cdot 10^{-4} \cdot 6.13))$$

$$= fl(59.14 + fl(0.00347571)) = fl(59.14 + 0.003476) = \mathbf{59.14}$$

$$a_{23} - m_{21}a_{13} = fl(59.17 - fl(0.000567 \cdot 46.78))$$

$$= fl(59.17 - fl(0.0265242)) = fl(59.14348) = \mathbf{59.14}$$

Eliminación de Gauss con pivoteo parcial

Fin de la Eliminación

$$\left[\begin{array}{cc|c} 0.003 & 59.14 & 59.17 \\ 5.291 & -6.13 & 46.78 \end{array} \right] \leadsto \left[\begin{array}{cc|c} 5.291 & -6.13 & 46.78 \\ 0 & 59.14 & 59.14 \end{array} \right]$$

Sustitución hacia atrás ($\bar{x} = (10, 1)$)

$$\hat{x_2} = fl(\frac{59.14}{59.14}) = \mathbf{1}$$

$$\hat{x_1} = fl(\frac{fl(46.78 + fl(6.13 \cdot 1))}{5.291}) = fl(\frac{fl(46.78 + 6.13)}{5.291})$$

$$fl(\frac{fl(52.91)}{5.291}) = fl(\frac{52.91}{5.291}) = \mathbf{10}$$

Eliminación con pivoteo parcial escalado (Motivación)

Variante del ejemplo anterior $((1000 \cdot E_1) \rightarrow (E_1))$

$$\left[\begin{array}{c|c|c|c} 30 & 591400 & 591700 \\ 5.291 & -6.13 & 46.78 \end{array}\right] \rightsquigarrow \left[\begin{array}{c|c|c} 30 & 591400 & 591700 \\ 0 & -104300 & -104400 \end{array}\right]$$

$$m_{21} = fl(\frac{5.291}{30}) = fl(0.17636..) = 0.1764$$

$$a_{22} - m_{21}a_{12} = fl(-6.13 - fl(0.1764 \cdot 591400)) = -104300$$

$$a_{23} - m_{21}a_{13} = fl(46.78 - fl(0.1764 \cdot 591700)) = -104400$$

Solución: $\hat{x_2} = 1.001$; $\hat{x_1} = -10$.

Fuente del Problema: El error de 0.001 se amplifica con el cociente

$$\frac{591400}{30} = \frac{59.14}{0.003} = 19713.3 \approx 20000$$

Idea

Representación

Al selecccionar el pivote en el Algoritmo de Eliminación con pivoteo parcial escalar previamente los coeficientes con respecto al valor mayor de la fila (inicial) correspondiente.

Pseudocódigo

PASO 1: Para
$$i = 1 : n$$
 definir $s_i = \max\{|a_{ij}|, j = 1..n\}$

PASO 2: Para i = 1 : n - 1 hacer PASOS 3-5 (Eliminación)

PASO 3: Si $a_{ki} = 0, \forall k \geq i, \text{STOP}(\text{"No hay solución única"})$

$$\begin{array}{ll} \text{PASO 4:} & \text{Hacer } (E_{\rho}) \leftrightarrow (E_{i}), \, s_{\rho} \leftrightarrow s_{i} \, \text{con} \\ & \text{p} = \inf \{ p | \, \frac{|a_{pi}|}{s_{p}} \geq \frac{|a_{ki}|}{s_{k}}, \forall k \geq i \} \end{array}$$

PASO 5: Para j = i + 1: n hacer $(E_j - m_{ji}E_i) \rightarrow (E_j)$ con $m_{ji} = \frac{a_{ji}}{a_{ii}}$

PASO 6-9: Como pasos 5-8 de Algoritmo de Gauss

Eliminación de Gauss con pivoteo parcial escalado

Ejemplo anterior

Representación

Calculando p

$$\max\{\frac{30}{591400}, \frac{5.291}{6.13}\} = \max\{0.00005073, 0.8631\} = \mathbf{0.8631}$$

Luego p = 2 por ende (PASO 4) se intercambian

$$s_1 \leftrightarrow s_2$$
 y $(E_2) \leftrightarrow (E_1)$

Eliminación de Gauss con pivoteo parcial escalado

Ejemplo anterior (continuación)

$$\begin{bmatrix} 5.291 & -6.13 & 46.78 \\ 30 & 591400 & 591700 \end{bmatrix} \sim \begin{bmatrix} 5.291 & -6.13 & 46.78 \\ 0 & 591400 & 591400 \end{bmatrix}$$

$$m_{21} = fl(\frac{30}{5.291}) = fl(5.670005670..) = 5.67$$

$$a_{22} - m_{21}a_{12} = fl(591400 + fl(5.67 \cdot 6.13))$$

$$= fl(591400 + fl(34.7571)) = fl(591400 + 34.76) = 591400$$

$$a_{23} - m_{21}a_{13} = fl(591700 - fl(5.67 \cdot 46.78)) = fl(591700 - fl(265.2426))$$

= $fl(591700 - 265.2) = fl(591434.8) = 591400$

Solución: $\hat{x_2} = 1$; $\hat{x_1} = 10$.

Pivote parcial escalado

PASO 1: Para
$$i = 1 : n \text{ definir } s_i = \max\{|a_{ij}|, j = 1..n\}$$

$$n(n-1)$$
 Comparaciones $\equiv n(n-1)$ Sumas/Restas

PASO 4:
$$(E_p) \leftrightarrow (E_i)$$
, $s_p \leftrightarrow s_i \text{ con } p = \inf\{p | \frac{|a_{pi}|}{s_p} \geq \frac{|a_{ki}|}{s_k}, \forall k \geq i\}$

Para cada i = 1 : n - 1 se requieren

$$(n-i)$$
 Comparaciones y $(n-i+1)$ Divisiones

Totales

Representación

Comparaciones:

$$n(n-1) + \sum_{i=1}^{n-1} (n-i) = n(n-1) + \frac{1}{2}(n-1)n = \frac{3}{2}(n-1)n = O(n^2)$$

Divisiones:

$$\sum_{i=1}^{n-1} (n-i+1) = \sum_{i=2}^{n} i = \frac{1}{2} n(n+1) - 1 = O(n^2)$$

Ejercicios

Considere el sistema

$$\begin{array}{rcl} 2y + kz & = & k \\ (k-2)x + y + 3z & = & 0 \\ (k-1)y & = & (1-k) \end{array}$$

Determine para que valores de $k \in \mathbb{R}$ el sistema tiene solución única, infinitas soluciones y no tiene solución.

Considere el sistema

$$\begin{cases} 3x - y + 2z &= 1\\ x + 4y + z &= \beta\\ 2x - 5y + \alpha z &= -2 \end{cases}$$

Estudie los valores de α y β para los cuales el sistema tenga solución única, infinitas soluciones y que no tenga solución.

1) Considere el sistema

$$x_1 + x_2 - x_3 = -3$$

 $6x_1 + 2x_2 + 2x_3 = 2$
 $-3x_1 + 4x_2 + x_3 = 1$

Encuentre la solución por medio de

- a) Eliminación gaussiana simple
- b) Eliminación gaussiana con pivoteo parcial
- b) Eliminación gaussiana con pivoteo parcial escalonado.
- 2) Dado el sistema lineal

$$3x + y + z = 5$$

 $3x + y - 5z = 2$
 $x + 3y - z = 1$

Resuelva el sistema usando eliminación gaussiana, con y sin pivoteo parcial, con aritmética decimal de redondeo a 3 dígitos.