# Погрешности приближенных вычислений

Курц В.В.

Санкт-Петербургский Политехнический университет Петра Великого

1 сентября 2023 г.

# Содержание

#### Понятие погрешности

Погрешности арифметических операций над приближенными числами

Погрешности машинной арифметики

Понятие устойчивости

# Математическое моделирование

Математическое моделирование - метод исследования объектов и процессов реального мира с помощью их приближенных описаний на языке математики.

Изучаемый объект/процесс  $\rightarrow$  математическая модель.

Математическая модель - компромисс между бесконечной сложностью изучаемого явления и желаемой простотой его описания.



# Этапы решения инженерных задач

- 1. Постановка задачи (конкретизация, выяснение цели)
- 2. Построение математической модели
- 3. Постановка вычислительной задачи и ее анализ
- 4. Выбор/построение численного метода
- 5. Расчет и анализ результата

# Источники погрешностей результата

- 1. Математическая модель (приближенное описание реального процесса) + исходные данные (результат эксперимерта/решение вспомогательной задачи)  $\rightarrow$  погрешность задачи  $\delta_1 y$  (неустранимая погрешность, зависит от степени адекватности модели реальному процессу)
- 2. Численный метод (приближенный) ightarrow погрешность метода  $\delta_2 y$
- 3. Округление  $\to$  вычислительная погрешность  $\delta_3 y$  (определяется характеристиками ЭВМ)

Полная погрешность результата решения задачи:

$$\delta y = y - y^* = \delta_1 y + \delta_2 y + \delta_3 y \tag{1}$$

где y и  $y^*$  - точное и численное решение соответственно.

$$\delta_1 y > \delta_2 y > \delta_3 y \tag{2}$$



## Абсолютная и относительная погрешности

Пусть y - точное (неизвестное) значение некоторой величины,  $y^*$  - приближенное (известное) значение той же величины. Абсолютная погрешность приближенного значения  $y^*$ 

$$\Delta(y^*) = |y - y^*| \tag{3}$$

Относительная погрешность (не зависит от масштаба величины, единиц измерения)

$$\delta(y^*) = \frac{|y - y^*|}{|y|} \tag{4}$$

Значение y неизвестно  $\Rightarrow$  получение оценок погрешностей, или верхних границ абсолютной и относительной погрешностей

$$\Delta(y^*) \le \overline{\Delta}(y^*), \delta(y^*) \le \overline{\delta}(y^*) \tag{5}$$

# Содержание

Понятие погрешности

Погрешности арифметических операций над приближенными числами

Погрешности машинной арифметики

Понятие устойчивости

## Сложение и вычитание приближенных чисел

Пусть  $a^*$  и  $b^*$  - приближенные значения чисел a и b.

### Утверждение

$$\Delta(a^* \pm b^*) \le \Delta(a^*) + \Delta(b^*) \tag{6}$$

#### Доказательство.

$$\Delta(a^* \pm b^*) = |(a \pm b) - (a^* \pm b^*)| = |(a - a^*) \pm (b - b^*)| \le |(a - a^*)| + |(b - b^*)| = \Delta(a^*) + \Delta(b^*)$$

При сложении и вычитании приближенных чисел их предельные абсолютные погрешности складываются.

## Сложение и вычитание приближенных чисел

#### Утверждение

Пусть a и b - ненулевые числа одного знака. Тогда

$$\delta(a^* + b^*) \le \delta_{max}, \delta(a^* - b^*) \le \frac{|a+b|}{|a-b|} \delta_{max}, \tag{7}$$

где  $\delta_{max} = \max(\delta(a^*), \delta(b^*)).$ 

#### Доказательство.

Упражнение.

При суммировании чисел одного знака не происходит потери точности (в относительных единицах).

При вычитании чисел одного знака возможна существенная потеря точности.

# Умножение и деление приближенных чисел

### Утверждение

$$\delta(a^*b^*) \le \delta(a^*) + \delta(b^*) + \delta(a^*)\delta(b^*) \approx \delta(a^*) + \delta(b^*)$$
 (8)

$$\delta\left(\frac{a^*}{b^*}\right) \le \frac{\delta(a^*) + \delta(b^*)}{1 - \delta(b^*)} \approx \delta(a^*) + \delta(b^*) \tag{9}$$

#### Доказательство.

Упражнение.

При умножении и делении приближенных чисел предельные относительные погрешности складываются.

# Подходы к учету погрешностей действий

- 1. Аналитический (громоздкий, наихудший случай)
- 2. Вероятностный, или статистический

## Пример. Среднее арифметическое

Пусть  $x = \frac{1}{n}(x_1 + x_2 + \ldots + x_n)$  и все слагаемые имеют одинаковый уровень абсолютных погрешностей. Тогда классическая оценка (6)

$$\Delta(x) \approx \frac{1}{n} (\Delta(x_1) + \ldots + \Delta(x_n)) = \frac{1}{n} n \Delta(x_i) = \Delta(x_i).$$
 (10)

Статистический подход (правило Чеботарева):

$$\Delta(x) \approx \frac{1}{n} \sqrt{3n} \Delta(x_i) = \sqrt{\frac{3}{n}} \Delta(x_i) \xrightarrow[n \to \infty]{} 0.$$
 (11)

Арифметическое усреднение увеличивает точность.



# Содержание

Понятие погрешности

Погрешности арифметических операций над приближенными числами

Погрешности машинной арифметики

Понятие устойчивости

## Представление вещественных чисел

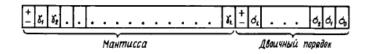
Представление с плавающей точкой (floating point):

$$x = \pm (\gamma_1 2^{-1} + \gamma_2 2^{-2} + \ldots + \gamma_t 2^{-t}) 2^p, \tag{12}$$

где  $\gamma_1, \dots \gamma_t$  - двоичные цифры, причем  $\gamma_1 = 1$ .

p - двоичный порядок,  $p=\pm(\sigma_l\sigma_{l-1}\dots\sigma_0)_2.$ 

 $\mu = \pm (\gamma_1 2^{-1} + \gamma_2 2^{-2} + \ldots + \gamma_t 2^{-t})$  - мантисса числа x t - разрядность мантиссы.



### Пример

$$x = 20.5 = (10100.1)_2 = (0.101001)_2 \cdot 2^5$$



## Представление с плавающей точкой

1. Множество компьютерных чисел float дискретно. Все остальные числа x имеют приближенное представление  $x^* = fl(x)$  с *ошибкой округления*. Относительная погрешность представления равна

$$\overline{\delta}(x^*) = 2^{1-t} \tag{13}$$

#### Замечание

Почти наверняка во множестве компьютерных чисел нет числа y, являющегося решением поставленной задачи.

Лучший результат - найти представление  $y^* = fl(y)$  с относительной точностью  $\bar{\delta}(y^*)$ .

Среди компьютерных чисел нет ни одного иррационального числа (в частности,  $\pi$  и e).

Число 0.1 также отсутствует:  $0.1 = (0.0001100110011...)_2$ .



## Представление с плавающей точкой

2. Диапазон изменения компьютерных чисел ограничен.

$$0.5 \leq |\mu| < 1$$
, так как  $\gamma_1 = 1$   $p \leq p_{max} = 2^{l+1} - 1 \Rightarrow$ 

$$0 < X_0 \le |x| < X_\infty, \tag{14}$$

где 
$$X_0=2^{-(p_{max}+1)}, X_{\infty}=2^{p_{max}}.$$

— Хо д Хо Машиная Машинный Машиная бесновечность нуль бесновечность

#### Замечание

Диапазон представления компьютерных чисел определяется исключительно разрядностью порядка l.

## Представление с плавающей точкой

3. На машинной числовой оси числа расположены неравномерно:

$$\overline{\Delta}(x^*) = |x^*| 2^{1-t} \tag{15}$$

4. *Машинный эпсилон*,  $\epsilon_M$  - расстояние между единицей и ближайшим следующим за ней числом.

$$\epsilon_M = (1 \cdot 2^{-1} + 0 \cdot 2^{-2} + \dots + 1 \cdot 2^{-t}) \cdot 2^1 - (1 \cdot 2^{-1} + 0 \cdot 2^{-2} + \dots + 0 \cdot 2^{-t}) \cdot 2^1 = 1 \cdot 2^{-t} \cdot 2^1 = 2^{1-t}$$

#### Замечание

Машинный эпсилон  $\epsilon_M$  служит мерой относительной точности представления вещественных чисел.

### Упражнение

Написать программу, которая вычисляет машинный эпсилон  $\epsilon_M$ .



# Особенности машинных арифметических операций

 $\oplus, \otimes$  - машинные операции, соответствующие математическим операциям  $+, \times.$ 

### Пример. Ассоциативность сложения

Пусть числа представляются с 6 двоичными разрядами мантиссы, округление производится по дополнению.

$$a=(1.)_2, b=c=(0.000001)_2$$
  $a\oplus b=(1.00001)_2$  и  $(a\oplus b)\oplus c=(1.00010)_2$   $c\oplus b=(0.000010)_2$  и  $(c\oplus b)\oplus a=(1.00001)_2$ 

### Пример. Ассоциативность умножения

Пусть  $D=p_{max}$ , т.е.  $2^D$  - правая граница числового диапазона.  $(2^{\frac{D}{2}}\otimes 2^{\frac{3D}{4}})\otimes 2^{-\frac{D}{2}}$  - переполнение.  $2^{\frac{D}{2}}\otimes (2^{\frac{3D}{4}}\otimes 2^{-\frac{D}{2}})$  - правильный результат.

# Погрешности машинных арифметических операций

Воспользуемся следующим представлением

$$fl(a) = a(1+\delta), |\delta| \le \epsilon_M.$$
 (16)

Тогда результат любой арифметической операции ⊙

$$fl(a \odot b) = (a \odot b)(1 + \delta_1), |\delta_1| \le \epsilon_M. \tag{17}$$

Рассмотрим сложение трех положительных чисел  $a_1, a_2$  и  $a_3$ 

$$fl(a_1 + a_2 + a_3) = ((a_1 + a_2)(1 + \delta_1) + a_3)(1 + \delta_2)$$
 (18)

Абсолютная погрешность ( $\epsilon = \max(\delta_1, \delta_2)$ )

$$2(a_1 + a_2)\epsilon + a_3\epsilon + (a_1 + a_2)\epsilon^2 \approx 2(a_1 + a_2)\epsilon + a_3\epsilon.$$
 (19)

Меньшую роль в (19) играет последнее слагаемое.

## Сумма п положительных чисел

Обобщим (18) на случай n положительных слагаемых. Приближенная оценка абсолютной погрешности

$$\left| fl\left(\sum_{i=1}^{n} a_i\right) - \sum_{i=1}^{n} a_i \right| \le ((n-1)(a_1 + a_2) + (n-2)a_3 + \dots + 2a_{n-1} + a_n) \epsilon.$$
 (20)

#### Упражнение

Вывести оценку (20).

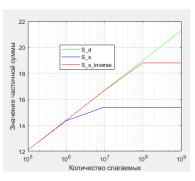
Чтобы погрешность была минимальной, последовательность чисел нужно суммировать в порядке возрастания членов.

# Пример. Гармонический ряд

$$\sum_{k=1}^{\infty} \frac{1}{k} \approx \sum_{k=1}^{K} \frac{1}{k}$$

```
s s = zeros('single');
       s d = zeros('double');
       s s inverse = zeros('single');
       n = 1e8;
       els = 1 ./ (1:n);
7
     \exists for i = 1 : n
9
          s_s = s_s + els(i);
10
           s d = s d + els(i);
11
      end
12
13
     \neg for i = n : -1 : 1
           s s inverse = s s inverse + els(i);
14
15
      end
```

s\_d 18.9979 s\_s 15.4037 s\_s\_inverse 18.8079



# Содержание

Понятие погрешности

Погрешности арифметических операций над приближенными числами

Погрешности машинной арифметики

Понятие устойчивости

# Корректность вычислительной задачи

Вычислительная задача называется корректной (по Адамару), если

- 1. ее решение y существует при любых входных данных x
- 2. это решение единственно
- 3. решение устойчиво по отношению к малым возмущениям входных данных.

Решение y вычислительной задачи называется yстойчивым по входным данным x, если оно зависит от входных данных непрерывным образом.

$$\forall \epsilon > 0 \,\exists \delta = \delta(\epsilon) > 0 : \forall x^*, \Delta(x^*) < \delta \,\exists y^*, \Delta(y^*) < \epsilon. \tag{21}$$

# Пример неустойчивой задачи

Рассмотрим задачу отыскания корней многочлена

$$P_{20}(x) = (x-1)(x-2)\dots(x-20) = x^{20} - 210x^{19} + \dots + 20!$$

Допустим, что в коэффициенте при  $x^{19}$  сделана ошибка порядка  $\epsilon_M$ . Тогда возмущенный многочлен будет иметь следующие корни:

```
x_1 \approx 1.000, x_6 \approx 6.000, x_{12,13} \approx 11.794 \pm 1.652i, x_2 \approx 2.000, x_7 \approx 7.000, x_{14,15} \approx 13.992 \pm 2.519i, x_3 \approx 3.000, x_8 \approx 8.007, x_{16,17} \approx 16.731 \pm 2.813i, x_{18,19} \approx 19.502 \pm 1.940i, x_{10,11} \approx 10.095 \pm 0.644i, x_{20} \approx 20.847.
```

Малое возмущение в одном коэффициенте качественно изменило набор корней многочлена.

# Пример неустойчивой задачи

Рассмотрим задачу вычисления производной приближенно заданной функции

$$u(x) = f'(x).$$

Пусть  $f^*(x) = f(x) + \alpha \sin(x/\alpha^2)$  - приближенно заданная функция (0 <  $\alpha \ll 1$ ) на отрезке [a,b]. Тогда  $u^*(x) = u(x) + \alpha^{-1} \cos(x/\alpha^2)$ .

Абсолютная погрешность  $f^*$ 

$$\Delta(f^*) = \max_{[a,b]} |f(x) - f^*(x)| = \alpha,$$

в то время как абсолютная погрешность производной  $u^*$ 

$$\Delta(u^*) = \max_{[a,b]} |u(x) - u^*(x)| = \alpha^{-1}.$$

## Корректность вычислительного алгоритма

#### Вычислительный алгоритм называется корректным, если

- 1. он позволяет получить результат y за конечное число операций
- 2. результат *у* устойчив по отношению к малым возмущениям входных данных
- 3. результат у обладает вычислительной устойчивостью.

Алгоритм называется вычислительно устойчивым, если вычислительная погрешность результата стремится к 0 при  $\epsilon_M \to 0$ .

# Пример вычислительно неустойчивого алгоритма

Пусть требуется вычислить таблицу значений интегралов

$$I_n = \int_0^1 x^n e^{1-x} dx, n = 1, 2, \dots$$

Справедлива формула (правило интегрирования по частям)

$$I_n = nI_{n-1} - 1, n \ge 1 \tag{22}$$

и 
$$I_0 = \int_0^1 e^{1-x} = e - 1 \approx I_0^* = 1.71828.$$

Последовательное вычисление приближенных значений интегралов

$$I_{1} \approx I_{1}^{*} = 1I_{0}^{*} - 1 = 0.71828; \qquad I_{2} \approx I_{2}^{*} = 2I_{1}^{*} - 1 = 0.43656;$$

$$I_{3} \approx I_{3}^{*} = 3I_{2}^{*} - 1 = 0.30968; \qquad I_{4} \approx I_{4}^{*} = 4I_{3}^{*} - 1 = 0.23872;$$

$$I_{5} \approx I_{5}^{*} = 5I_{4}^{*} - 1 = 0.19360; \qquad I_{6} \approx I_{6}^{*} = 6I_{5}^{*} - 1 = 0.16160;$$

$$I_{7} \approx I_{7}^{*} = 7I_{6}^{*} - 1 = 0.13120; \qquad I_{8} \approx I_{8}^{*} = 8I_{7}^{*} - 1 = 0.00496;$$

$$I_{9} \approx I_{9}^{*} = 9I_{8}^{*} - 1 = -0.55360; \qquad I_{10} \approx I_{10}^{*} = 10I_{9}^{*} - 1 = -6.5360.$$

# Как изменить алгоритм, чтобы сделать его устойчивым?

Перепишем формулу (22)

$$I_{n-1}=\frac{I_n+1}{n}, n\geq 1$$

и будем вести вычисления значений  $I_n$  в обратном порядке, например, начиная с n = 100.

Положим  $I_{100} \approx I_{100}^* = 0$ . Тогда абсолютная погрешность  $\Delta(I_{100}^*) \leq e/101$ .

В данном случае вычислительные погрешности не растут, а затухают.

Модифицированный алгоритм вычислительно устойчив.