# CV-Final-开题报告的题目

刘颖凡 熊双宇

2020年5月9日

## 1 选题背景及意义

### 1.1 问题

图像处理算法有很多实际运用,如交通流量监控,城市规划等,但是由于现实中视角错位、相机拍摄角度和位置变化等问题,而在实际使用中充满挑战.如对不同医院里的新型冠状肺炎患者的 CT 图片进行建模,以诊断目标医院中 CT 图照片的持有人是否患病时,不得不考虑由于设备差异(相机拍摄角度和位置等)对模型的预测结果可能造成的影响.因此,本文借鉴 one-shot 方法,基于图像处理算法实际运用下的不同场景进行训练,再利用目标场景中一张或少量带有标注的图片,调整模型以减少设备差异导致的影响.

#### 1.2 意义

#### 1.2.1 使用 one-shot scene-specific 方法

给定一个目标场景,这个场景下的所有图片,由位置和角度保持不变的相机拍摄.假设在这个场景下,已有一张有标注的图片,我们的目的是,基于这一张标注的图片,调整模型,去适应该场景.

### 1.2.2 对比其他 one-shot 模型更符合现实运用

其他模型	现实条件	scene-specific 模型
一个模型通常被用于所有场	测试中的图片通常是由固定	能够调整模型使之适应单一
景, 即在测试中, 同一个模型	角度和位置的相机拍摄 (即	的特定场景
需要处理可能遇到的各种场	需要处理的图片可视为都属	
景	一于单一场景)	
假定一个已经学习完毕的模	被安装在一个新环境下的相	在校准过程中, 采取少量照
型, 无法被调整去适应某个	机,本身就存在一个校准的	片进行人工标注, 是可行的.
特定场景	过程	因此, 可在校准的过程中, 利
		用少量有标注的图片, 调整
		模型, 去适应目标场景

#### 1.2.3 举例

- 假设一个公司要利用图像处理算法为不同的客户提供服务,我们可以将同一个客户提供的图片,归属 为一个场景
- 公司可以标注这些图片, 并且线下训练一些模型

● 假设公司要使用该服务给一个新的客户 (即新的场景),可以合理地假设我们有新场景的一张或几张带标注的图片. 如果有 one-shot scene-specific 方法,公司只需要基于这几张带标注的图片,快速调整原线下训练好的模型即可

## 2 相关工作参考

1. One-Shot Scene-Specific Crowd Counting: 利用 **CSRNet** 作为框架搭建 **one-shot scene-specific model** 

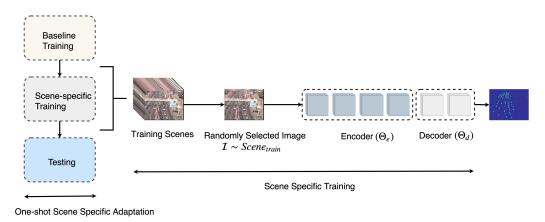


图 1: 网络框架

- (a) 将训练过程分为两部分:
  - i. baseline training: 联合训练 encoder 和 decoder, 得到 baseline model
  - ii. scene-specific training: 使用 baseline model 的权重初始化 encoder 和 decoder, 再次训练 decoder, 使模型能够有效地适应新的目标场景
- (b) 在测试过程中, 使用目标场景的一张带标注图片, encoder 权重保持不变, 微调 decoder 的权重
- 2. COVID-CT-Dataset: A CT Scan Dataset about COVID-19: 创建用 COVID-CT 图片集, 建立二分类模型, 预测是否感染 COVID-19
  - (a) 训练: 由于数据集较小, 使用迁移学习 (transfer learning) 和数据增强 (data augmentation) 两种算法:
    - i. 迁移学习: 使用 ChestX-ray14 数据集, 预训练 DenseNet 后, 在 COVID-CT 数据集上微调模型
    - ii. 数据增强: 随机仿射变换 (包括 transformation 和 rotation), 随机裁剪和翻转
  - (b) 测试: 模型的 F1 score 达到 0.85
- 3. Clinically Applicable AI System for Accurate Diagnosis, Quantitative Measurements and Prognosis of COVID-19 Pneumonia Using Computed Tomography
  - (a) 构造一个较大的 CT 数据集,包括新型冠状肺炎,其他常见肺病和正常肺部
  - (b) 建立一个 AI 系统, 用于辅助专家进行准确诊断
    - i. 使用 Unet, SegNet 等神经网络用于肺部病变分割
    - ii. 基于肺部病变分割等模型, 建立诊断系统, 用于区分 NCP 和其他常见肺病和正常肺部
    - iii. 在中外人群肺部图片上测试 AI 系统

- (c) 为了帮助内科医生提供工具, 结合 CT 和临床参数, 为新冠肺炎患者提供预后指征,
  - i. 基于病变的定量测量, 根据病变大小和体积在用药前后的变化, 评价药物作用
  - ii. 观测病变特征和临床关键参数的相关性

## 3 课题研究内容

- 1. 基本功能:基于新冠肺炎患者的 CT 影像数据进行建模,训练模型,尽可能提高识别出新冠肺炎患者的准确性
- 2. 附加功能:
  - (a) 对于同一的患者,对比其从健康时到确诊过程中肺部 CT 影像的区别,描述新冠病毒的扩散方式;(若可以搜集到同一个患者的数据)
  - (b) 可以对比无症状患者和有发热特征患者的 CT 影像数据,找出其中是否有差异存在

### 4 实验设计思路

### 4.1 前期准备

- 1. 数据集准备:
  - (a) 2019 Novel Coronavirus Resource (2019nCoVR)
  - (b) COVID-19 cases with chest X-ray or CT images
  - (c) CT Scan Dataset about COVID-19
- 2. 阅读相关论文

#### 4.2 模型设计

#### 4.2.1 模型概述

- 1. 训练: 假设有一些带标注的数据, 这些数据来源于几个不同的场景, 运用这些数据训练模型
- 2. 测试: 在一个与训练场景不同的特定的目标场景中,利用该场景下一张带有标注的图片,使用 crowd counting 算法调整模型后,预测图片的 density map
- 3. 网络框架: CSRNet[encoder, decoder]

### 4.2.2 使用到的技术

1. One-Shot Scene-Specific Adaptation

在测试过程中: 更新  $\theta_d$ , 虽然叫测试, 但是所有图片都有 ground truth density map 作为标注

- (a) 从属于目标场景的 M 张图片的数据集  $x_{i=1}^{M}$  中给出一张图片  $x_1$ , 和对应的标注 density map  $y_1$  (用于微调 decoder)
- (b) 记 encoder 的参数为  $\theta_e$ , decoder 的参数为  $\theta_d$ , 得到的 predicted density map 为  $F(x; \theta_e, \theta_d)$ . 可见参数满足性质:  $\theta_e$  适用于所有场景,  $\theta_d$  适用于目标场景

(c) **微调 decoder**: 使用 y 和 F 之间的  $L_2$  distance 作为损失函数:

$$\theta_d^* = argmin_{\theta_d} L_d(\theta_d),$$

$$where L_d(\theta_d) = ||vec(F(x_1; \theta_e, \theta_d)) - vec(y_1)||_2$$
(1)

- i. vec(.) 将输入的矩阵转化为一个向量
- ii.  $L_d(\theta_d)$  是关于  $\theta_d$  的函数 (因为被微调的只有 decoder network,  $\theta_e$  可视作常数), 并且定义在目标场景中的  $(x_1, y_1)$  上
- iii. 微调过程: 运用反向传播, 计算 L 对  $\theta_d$  的梯度后, 用梯度下降更新  $\theta_d$
- iv. 当使用目标场景中的一张图片微调 decoder 后, 预测该场景中剩下的图片的 density map

### 2. Model Learning 在训练过程中: 学习 $\theta_e$ 和 $\theta_d$

- (a) 使用 T 个场景中所有图片和对应标注, 假设每个场景中有数量为 N 的图片
- (b) 当得到了  $\theta_e$ ,可以通过 **(1)** 得到  $\theta_d$ ,则  $F(x_i^{(t)}; \theta_e, \theta_d^*)$  应当尽可能接近  $y_i$ ,但如果 x 不是属于 t 场景,不要求  $F(x; \theta_e, \theta_d^*)$  在 x 上表现很好
- (c) 对于固定的  $\theta_e$ , 针对 t-th 场景的 decoder 的参数被标记为  $\theta_d^{(t)}$ , 并且  $\theta_d^{(t)}$  由下式得到

$$\theta_d^{(t)} = argmin_{\theta_d} L_d^{(t)}(\theta_d),$$

$$where L_d^{(t)}(\theta_d) = ||vec(F(x_1^{(t)}; \theta_e, \theta_d)) - vec(y_1^{(t)})||_2$$
(2)

- (d) 假设 \*(2)\* 中的解  $\theta_d^{(t)}$  对于固定的  $\theta_e$  是唯一的, 则  $\theta_d^{(t)}$  可视为  $\theta_e$  的函数, 标记为  $\theta_d^{(t)}(\theta_e)$
- (e) 优化过程

对于 t-th 场景中的训练数据  $\{x_i^{(t)}, y_i^{(t)}\}_{i=2}^N$ , 损失函数:

$$L_e^{(t)}(\theta_e) = \sum_{i=2}^{N} ||vec(F(x_i^{(t)}; \theta_e, \theta_d^{(t)}(\theta_e))) - vec(y_i^{(t)})||_2$$
(3)

对于所有场景的总损失函数:

$$L_{final}(\theta_e) = \sum_{t=1}^{T} L_e^{(t)}(\theta_e)$$
(4)

迭代以下两步直到收敛:

- i. 固定  $\theta_e$ , 使用 \*(2)\* 算出  $\theta_d^{(t)}$ , (where t = 1, 2, ..., T)
- ii. 固定  $\theta_d^{(t)}$ ,  $(where \ t=1,2,...,T)$ , 通过最小化  $L_{final}(\theta_e)$  得到  $\theta_e$

### 4.3 模型优化

1. 尝试 3D 神经网络结合 One-Shot Scene-Specific Adaptation 方法

### 4.4 模型评价

1. 评价指标: F1 score, MSE

## 5 预期成果

#### 5.1 一个具有科普性质的网站

1. 功能: 输入一张肺部 CT 影像图,给出是新冠病毒的匹配率,可以查看无症状患者和发热患者的图片 对比图(给出两张图的相似程度),给用户提供