



NASJONAL SIKKERHETSMYNDIGHET

Kvantevandringer

over endelige grafer



Introduksjon

- 1 Introduksjon
- 2 Kvantemekanikk og kvanteberegninger
- 3 Grover's algoritme og Amplitudeforsterkningsteknikken
- 4 Kvantevandringer
- 5 Implementasjon og tester
- 6 Veien videre



- Hva er en tilstand?
- Hva er en måling?
- Hvordan virker en tidsutvikling?
- Hva er et sammensatt system?

Hva en tilstand er:

- En tilstand er en ket $|\psi\rangle$, en vektor i et Hilbertrom \mathcal{H} .
- Normen til ketten er enhet: $||\psi\rangle||=1$

Eksempel: Spin opp, spin ned.

- Anta at det finnes en partikkel med tilstandene spin opp og spin ned.
- Dette kan modelleres som en ket $|\psi\rangle \in \mathbb{C}\{opp, ned\} = \mathbb{C}^2$
- Ketten er i en superposisjon $|\psi\rangle = \psi_o|opp\rangle + \psi_n|ned\rangle$

Hva en måling er:

- Gitt en observabel fysisk egenskap \mathcal{A} så finnes det en operator $A: \mathcal{H} \to \mathcal{H}$.
- Alle mulige målinger av A er egenverdiene til A.
- Sjansen for å måle en gitt egenverdi a_n er gitt ved kvadratet av indreproduktet mellom tilstanden $|\psi\rangle$ og egenvektoren $|a_n\rangle$: $|\langle a_n|\psi\rangle|^2$.
- \blacksquare En måling kalles projektiv hvis operatoren A er en projeksjon.



Hvordan tidsutvikling virker:

■ For at målinger skal gi reelle verdier er det tilstrekkelig at operatoren *H* i Schrödingers likning er hermitisk:

$$i\hbar \frac{d}{dt}|\psi(t)\rangle = H(t)|\psi(t)\rangle.$$

lacktriangle En løsning av denne likningen medfører at operatoren U er unitær.

$$|\psi(t)\rangle = U(t)|\psi(0)\rangle$$

■ Konsekvensen er at alle operasjoner vi skal se på er unitære.



Sammensatte systemer:

- Gitt to systemer \mathcal{H}_1 og \mathcal{H}_2 , så er det sammensatte systemet beskrevet av tensorproduktet: $\mathcal{H}_1 \otimes \mathcal{H}_2$.
- Tilstandene i sammensatte systemer er gitt ved summen av elementære tensorer av basisen.
- En tilstand kalles sammenfiltret, hvis det ikke kan skrives som nøyaktig en elementær tensor.
- Bell tilstanden; $\mathcal{H} = \mathbb{C}^2 \otimes \mathbb{C}^2$

$$\frac{1}{\sqrt{2}}(e_0\otimes e_0+e_1\otimes e_1)$$



- Bits vs. Qubits $\{0, 1\} vs. \mathbb{C}\{0, 1\} = \mathbb{C}^2$
- Logiske kvanteporter

 $0 \vee 1 \ vs. \ q = q_0 |0\rangle + q_1 |1\rangle$



■ Bits vs. Qubits

$$\{0, 1\}^n \ vs. \ \mathbb{C}\{0, 1\}^n = \mathbb{C}^{2^{\otimes n}}$$

$$00 \lor 01 \lor 10 \lor 11 \ vs. \ q = q_{00}|00\rangle + q_{01}|01\rangle + q_{10}|10\rangle + q_{11}|11\rangle$$



■ Bits vs. Qubits

$$\{0, 1\}^n \ vs. \ \mathbb{C}\{0, 1\}^n = \mathbb{C}^{2^{\otimes n}}$$

$$00 \lor 01 \lor 10 \lor 11 \ vs. \ q = q_{00}|00\rangle + q_{01}|01\rangle + q_{10}|10\rangle + q_{11}|11\rangle$$

$$X = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \qquad \begin{array}{c} X(|0\rangle) = |1\rangle \\ X(|1\rangle) = |0\rangle \end{array}$$



■ Bits vs. Qubits

$$\{0, 1\}^n \ vs. \ \mathbb{C}\{0, 1\}^n = \mathbb{C}^{2^{\otimes n}}$$

$$00 \lor 01 \lor 10 \lor 11 \ vs. \ q = q_{00}|00\rangle + q_{01}|01\rangle + q_{10}|10\rangle + q_{11}|11\rangle$$

$$Y = \begin{pmatrix} 0 & -i \\ i & 0 \end{pmatrix}$$
 $Y(|0\rangle) = i|1\rangle$ $Y(|1\rangle) = -i|0\rangle$



■ Bits vs. Qubits

$$\{0, 1\}^n \ vs. \ \mathbb{C}\{0, 1\}^n = \mathbb{C}^{2^{\otimes n}}$$

$$00 \lor 01 \lor 10 \lor 11 \ vs. \ q = q_{00}|00\rangle + q_{01}|01\rangle + q_{10}|10\rangle + q_{11}|11\rangle$$

$$Z = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \qquad Z(|0\rangle) = |0\rangle$$
$$Z(|1\rangle) = -|1\rangle$$



■ Bits vs. Qubits

$$\{0, 1\}^n \ vs. \ \mathbb{C}\{0, 1\}^n = \mathbb{C}^{2^{\otimes n}}$$

$$00 \lor 01 \lor 10 \lor 11 \ vs. \ q = q_{00}|00\rangle + q_{01}|01\rangle + q_{10}|10\rangle + q_{11}|11\rangle$$

$$H = \frac{1}{\sqrt{2}} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 1 & -1 \end{pmatrix} \quad \begin{array}{l} H(|0\rangle) = 1/\sqrt{2}(|0\rangle + |1\rangle) \\ H(|1\rangle) = 1/\sqrt{2}(|0\rangle - |1\rangle) \end{array}$$



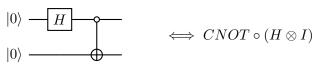
■ Bits vs. Qubits

$$\{0, 1\}^n \ vs. \ \mathbb{C}\{0, 1\}^n = \mathbb{C}^{2^{\otimes n}}$$

 $00 \lor 01 \lor 10 \lor 11 \ vs. \ q = q_{00}|00\rangle + q_{01}|01\rangle + q_{10}|10\rangle + q_{11}|11\rangle$

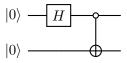
$$CNOT = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \quad \begin{array}{l} CNOT(|00\rangle) = |00\rangle \\ CNOT(|01\rangle) = |01\rangle \\ CNOT(|10\rangle) = |11\rangle \\ CNOT(|11\rangle) = |10\rangle \end{array}$$







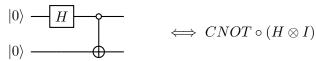
Bell state



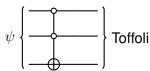
$$\iff CNOT \circ (H \otimes I)$$

■ Universelle porter

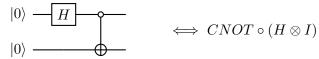




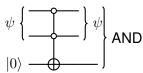
- Universelle porter
- Simulere klassiske beregninger



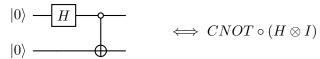




- Universelle porter
- Simulere klassiske beregninger



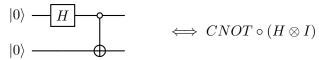




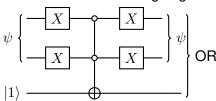
- Universelle porter
- Simulere klassiske beregninger

$$\begin{vmatrix} 1 \rangle & \longrightarrow & |1 \rangle \\ |1 \rangle & \longrightarrow & |1 \rangle \end{vmatrix}$$
 NOT

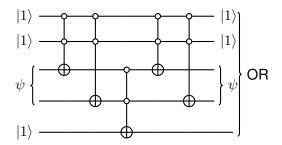




- Universelle porter
- Simulere klassiske beregninger









Orakler

- Algoritmer trenger å spørre på en eller annen måte
- Kvanteparallellisme
- Merkeorakler

$$f: \{0, 1\}^n \to \{0, 1\}$$

$$\mathcal{O}_f: \mathbb{C}\{0, 1\}^n \otimes \mathbb{C}\{0, 1\} \to \mathbb{C}\{0, 1\}^n \otimes \mathbb{C}\{0, 1\}$$

$$|x\rangle|y\rangle \mapsto |x\rangle|y \oplus f(x)\rangle$$



Orakler

- Algoritmer trenger å spørre på en eller annen måte
- Kvanteparallellisme
- Faseorakler

$$f: \{0, 1\}^n \to \{0, 1\}$$

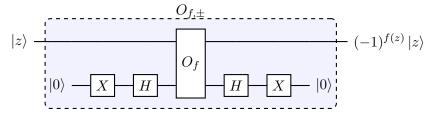
$$\mathcal{O}_{f,\pm}: \mathbb{C}\{0, 1\}^n \to \mathbb{C}\{0, 1\}^n$$

$$|x\rangle \mapsto (-1)^{f(x)}|x\rangle$$



Orakler

- Algoritmer trenger å spørre på en eller annen måte
- Transformere merkeorakel til faseorakel





Deutsch-Jozsa

- Problemet:
 - La $f: \{0, 1\}^n \rightarrow \{0, 1\}$ være en funksjon som enten er konstant eller balansert (50% er 0 og 50% er 1).
- Mål: Finne ut om f er konstant eller balansert.



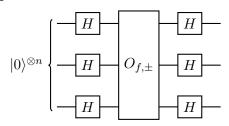
Deutsch-Jozsa

- Problemet:
 - La $f: \{0, 1\}^n \to \{0, 1\}$ være en funksjon som enten er konstant eller balansert (50% er 0 og 50% er 1).
- Mål: Finne ut om f er konstant eller balansert.
- Klassisk løsning:
 - 1 Evaluere f i $\frac{2^n}{2} + 1$ elementer.
 - 2 Hvis alle er 0 eller 1 fastslå konstant, hvis ikke fastslå balansert.



Deutsch-Jozsa

- Problemet:
 - La $f: \{0, 1\}^n \rightarrow \{0, 1\}$ være en funksjon som enten er konstant eller balansert (50% er 0 og 50% er 1).
- Mål: Finne ut om f er konstant eller balansert.
- Kvante løsning:





Grover's algoritme; I

- Problemet:
 - La $f: \{0, 1\}^n \rightarrow \{0, 1\}$ være en funksjon
- Mål: Finne et element som evalueres til 1.



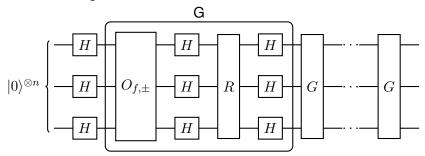
Grover's algoritme; I

- Problemet:
 - La $f: \{0, 1\}^n \rightarrow \{0, 1\}$ være en funksjon
- Mål: Finne et element som evalueres til 1.
- Klassisk løsning:
 - Evaluer hvert element fra 0 til $2^n 1$.
 - Stopp når man finner et element z slik at f(z) = 1.



Grover's algoritme; I

- Problemet:
 - La $f: \{0, 1\}^n \rightarrow \{0, 1\}$ være en funksjon
- Mål: Finne et element som evalueres til 1.
- Kvante løsning:





Grover's algoritme; II

■ Hva er R?

$$R = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & \dots \\ 0 & -1 & 0 & \dots \\ 0 & 0 & -1 & \dots \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots \end{pmatrix} = 2|0\rangle^{\otimes n}\langle 0|^{\otimes n} - I$$

■ Hva er $H^{\otimes n}RH^{\otimes n}$?

$$\begin{split} H^{\otimes n}RH^{\otimes n} &= 2(H|0\rangle\langle 0|H)^{\otimes n} - I = 2dd^* - I \\ d &= \frac{1}{\sqrt{2}^n} \Sigma_{z=0}^{2^n} |z\rangle \end{split}$$

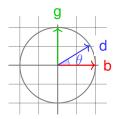


Grover's algoritme, III

Definer to tilstander

$$g = \frac{1}{\sqrt{t}} \sum_{f(z)=1} |z\rangle$$

$$b = \frac{1}{\sqrt{2^n - t}} \sum_{f(z)=0} |z\rangle$$



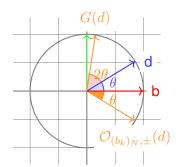
■ Velg θ

$$\theta = \arcsin(\frac{\sqrt{t}}{\sqrt{2}^n})$$
$$d = \sin(\theta)g + \cos(\theta)b$$

Grover's algoritme; IV

■ $\mathcal{O}_{f,\pm}$ er en refleksjon i planet $\mathbb{C}\{g,\ b\}$.

$$\mathcal{O}_{f,\pm}(g) = -g$$
 $\mathcal{O}_{f,\pm}(b) = b$





Grover's algoritme; V

■ Kjøretidsanalyse

$$G(d) = \sin(3\theta)g + \cos(3\theta)b$$

$$\implies G^k(d) = \sin((2k+1)\theta)g + \cos((2k+1)\theta)b$$

■ Maksima når $\sin((2k+1)\theta) = 1$

$$k = \frac{\pi}{4\theta} - \frac{1}{2} \approx \lfloor \frac{\pi}{4\arcsin(\sqrt{t}/\sqrt{N})} \rfloor$$
$$p = \sin((1 + 2\lfloor \frac{\pi}{4\arcsin(\sqrt{t}/\sqrt{N})} \rfloor)\arcsin(\sqrt{t}/\sqrt{N}))$$



Grover's algoritme; V

■ Kjøretidsanalyse

$$G(d) = \sin(3\theta)g + \cos(3\theta)b$$

$$\implies G^k(d) = \sin((2k+1)\theta)g + \cos((2k+1)\theta)b$$

 $=\sin(\sqrt{t}/\sqrt{N})\approx \sqrt{t}/\sqrt{N}$ når $N\gg 1$.

$$k = \lfloor \frac{\pi\sqrt{N}}{4\sqrt{t}} \rfloor$$
$$p = \sin((1 + 2\lfloor \frac{\pi\sqrt{N}}{4\sqrt{t}} \rfloor) \frac{\sqrt{t}}{\sqrt{N}})$$



Amplitudeforsterkningsteknikken

- Sannsynlighetforsterkning
 - Anta at A er en klassisk Monte Carlo algoritme
 - Anta at vi kan sjekke om en løsning er korrekt i polynom tid
 - La ψ_0 være inputet og $\psi = A(\psi_0)$ være et output
 - Anta at p er sannsynligheten for at ψ er et korrekt svar
 - Hvordan kan vi forbedre algoritmen og øke sjansen for at *A* gir oss riktig svar?

Sannsynlighetforsterkning

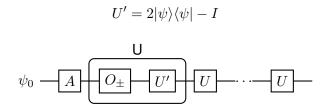
- Anta at A er en klassisk Monte Carlo algoritme
- Anta at vi kan sjekke om en løsning er korrekt i polynom tid
- La ψ_0 være inputet og $\psi = A(\psi_0)$ være et output
- Anta at p er sannsynligheten for at ψ er et korrekt svar
- Hvordan kan vi forbedre algoritmen og øke sjansen for at *A* gir oss riktig svar?
- \blacksquare Vi kjører A flere ganger, si n ganger.
- Hvis $p \ll 1$ så gir n = 1/p et godt estimat for maksima.

- Anta at A er en kvantealgoritme
- La ψ_0 være inputet og $\psi = A(\psi_0)$ være et output
- Anta at det finnes et faseorakel \mathcal{O}_+ som sjekker om outputet er korrekt
- **A**nta at p er sannsynligheten for at ψ er et korrekt svar
- Hvordan kan vi forbedre algoritmen og øke sjansen for at A gir oss riktig svar?

- Algoritme A, input ψ_0 , output ψ , faseorakel \mathcal{O}_{\pm} og p
- Hvordan kan vi forbedre algoritmen og øke sjansen for at *A* gir oss riktig svar?



- Algoritme A, input ψ_0 , output ψ , faseorakel \mathcal{O}_{\pm} og p
- Hvordan kan vi forbedre algoritmen og øke sjansen for at *A* gir oss riktig svar?





- Algoritme A, input ψ_0 , output ψ , faseorakel \mathcal{O}_{\pm} og p
- Hvordan kan vi forbedre algoritmen og øke sjansen for at *A* gir oss riktig svar?

$$\psi = \sum_{z:\{0, 1\}^n} \zeta_z |z\rangle$$

$$g = \frac{1}{\sqrt{p}} \sum_{f(z)=1} \zeta_z |z\rangle$$

$$\theta = \arcsin(\sqrt{p})$$

$$k = \lfloor \frac{\pi}{4 \arcsin(\sqrt{p})} \rfloor \approx \lfloor \frac{\pi}{4\sqrt{p}} \rfloor$$

$$b = \frac{1}{\sqrt{1-p}} \sum_{f(z)=0} \zeta_z |z\rangle$$

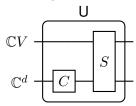
$$p' \approx \sin^2(\frac{\pi}{2} + \sqrt{p})$$

Kvantevandringer

- Generalisering av Grover's algoritme
- Hva er en graf? G = (V, E); $\mathcal{H} = \mathbb{C}V$
- Lokale operatorer
- Komponenter til andre algoritmer
- Myntede vandringer
 - Position-coin notation
 - Arc notation
- Umyntede vandringer
- QSS

Position-coin notation

- d-regulær, d-kantkromatisk graf
- Fra enhver node, velger vi en farge og følger den
- $\blacksquare \mathcal{H} = \mathbb{C}V \otimes \mathbb{C}^d$



S er flip-flop operatoren

$$S^2 = I$$

C er coin operatoren

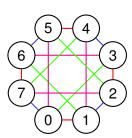


Position-coin notation

- d-regulær, d-kantkromatisk graf
- Fra enhver node, velger vi en farge og følger den
- $\blacksquare \mathcal{H} = \mathbb{C}V \otimes \mathbb{C}^d$

S er definert av fargeleggingen Vi kan velge C

$$C = H \otimes H$$

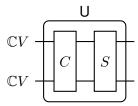




- Virker på generelle grafer
- Kan tolkes som en vandring på kantene istedenfor nodene

$$\blacksquare \mathcal{H} = \bigoplus_{v:V} \mathbb{C}\{u: V \mid (v,u): E\} \simeq \bigoplus_{v:V} \mathbb{C}^{deg(v)}$$

 $\blacksquare \ \mathcal{H} \subseteq \mathbb{C}V \otimes \mathbb{C}V$



S er flip-flop operatoren

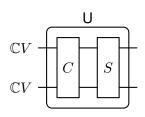
$$S^2 = I$$
$$S(v, u) = u \otimes v$$



- Virker på generelle grafer
- Kan tolkes som en vandring på kantene istedenfor nodene

$$\blacksquare \mathcal{H} = \bigoplus_{v \in V} \mathbb{C}\{u : V \mid (v, u) : E\} \simeq \bigoplus_{v \in V} \mathbb{C}^{deg(v)}$$

 $\blacksquare \ \mathcal{H} \subset \mathbb{C}V \otimes \mathbb{C}V$

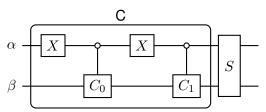


C er coin operatoren For enhver v:V har vi en lokal mynt C_v s.a.

$$C = \bigoplus_{i \in V} C_i$$



- Virker på generelle grafer
- Kan tolkes som en vandring på kantene istedenfor nodene
- $\blacksquare \mathcal{H} = \bigoplus_{v:V} \mathbb{C}\{u: V \mid (v,u): E\} \simeq \bigoplus_{v:V} \mathbb{C}^{deg(v)}$
- $\blacksquare \ \mathcal{H} \subseteq \mathbb{C}V \otimes \mathbb{C}V$
- Anta at $V = \{0, 1\}$, og at G er den komplette grafen





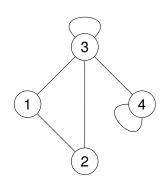
- Virker på generelle grafer
- Kan tolkes som en vandring på kantene istedenfor nodene

$$\blacksquare \mathcal{H} = \bigoplus_{v:V} \mathbb{C}\{u:V \mid (v,u):E\} \simeq \bigoplus_{v:V} \mathbb{C}^{deg(v)}$$

 $\blacksquare \ \mathcal{H} \subseteq \mathbb{C}V \otimes \mathbb{C}V$

Velg C som følger:

$$C_1 \simeq H$$
 $C_2 \simeq H$
 $C_3 \simeq H \otimes H$
 $C_4 \simeq H$





Kvantemynter

- Hadamardmynten
 - $dim(\mathcal{H}_C) = 2^n$

$$H_M = H^{\otimes n}$$

 \blacksquare n=2

- Grovermynten
- Fouriermynten



Kvantemynter

- Hadamardmynten
- Grovermynten
 - $dim(\mathcal{H}_C) = n$

$$d = \frac{1}{\sqrt{n}} \sum_{i=0}^{n-1} |i\rangle$$
$$G_M = 2dd^* - I$$

 \blacksquare Anta n=4

$$G_M = \frac{1}{2} \begin{pmatrix} -1 & 1 & 1 & 1\\ 1 & -1 & 1 & 1\\ 1 & 1 & -1 & 1\\ 1 & 1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$$

■ Fouriermynten



Kvantemynter

- Hadamardmynten
- Grovermynten
- Fouriermynten
 - $\blacksquare dim(\mathcal{H}_C) = n$

$$F_M = F_n$$

 \blacksquare La $\omega_{k,l} = e^{\frac{2\pi ikl}{n}}$

$$F_n = \frac{1}{\sqrt{n}} \left(\omega_{k,l} \right)_{(k,l):\{0,\dots,n-1\} \times \{0,\dots,n-1\}}$$

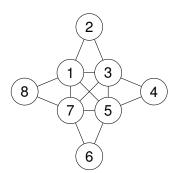


- Umyntet kvantevandring
- \blacksquare Bruker graftessellering for å definere U
- $\blacksquare \ \mathcal{H} = \mathbb{C}V$

$$\mathbb{C}V$$
 — U —

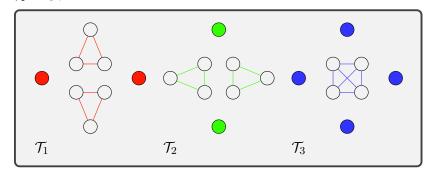


- Umyntet kvantevandring
- lacktriangle Bruker graftessellering for å definere U
- $\blacksquare \mathcal{H} = \mathbb{C}V$





- Umyntet kvantevandring
- \blacksquare Bruker graftessellering for å definere U
- $\blacksquare \mathcal{H} = \mathbb{C}V$





- Umyntet kvantevandring
- \blacksquare Bruker graftessellering for å definere U
- $\mathcal{H} = \mathbb{C}V$ $\mathbb{C}V \boxed{U}$
- $U = \circ_i H_{\mathcal{T}_i}$

$$H_{\mathcal{T}_i} = 2 \sum_{\alpha: \mathcal{T}_i} \alpha \alpha^* - I$$



■ Hva skjer med kvantevandringen når $\lim_{k\to\infty} U^k(\psi_0)$?



- Hva skjer med kvantevandringen når $\lim_{k\to\infty} U^k(\psi_0)$?
- $\blacksquare ||U^{k+1}(\psi_0) U^k(\psi_0)||$ er konstant for alle k
- Grensen konverger kun om ψ_0 er et fikspunkt for U



- Hva skjer med kvantevandringen når $\lim_{k\to\infty} U^k(\psi_0)$?
- $\blacksquare ||U^{k+1}(\psi_0) U^k(\psi_0)||$ er konstant for alle k
- lacktriangle Grensen konverger kun om ψ_0 er et fikspunkt for U
- Finnes det en k slik at $U^k \psi_0 = \psi_0$?



- Hva skjer med kvantevandringen når $\lim_{k\to\infty} U^k(\psi_0)$?
- $\blacksquare ||U^{k+1}(\psi_0) U^k(\psi_0)||$ er konstant for alle k
- lacktriangle Grensen konverger kun om ψ_0 er et fikspunkt for U
- Finnes det en k slik at $U^k \psi_0 = \psi_0$?
- Nei, dette gjelder ikke generelt
- Vi kan derimot finne en k slik at $||U^k\psi_0-\psi_0||<\epsilon$ for en gitt $\epsilon>0$

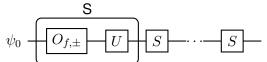
$$U = \begin{pmatrix} e^{2\pi i \lambda_1} & 0\\ 0 & e^{2\pi i \lambda_2} \end{pmatrix}.$$

■ Tilnærm $\lambda_i \approx a_i/b_i$, deretter sett $k = b_1b_2$



Quantum Spatial Search

- La G = (V, E) og $f : V \rightarrow \{0, 1\}$ slik at nøyaktig 1 v : V tilfredstiller f(v) = 1
- Hvordan kan vi finne v?



■ Kjøretiden k er gitt ved å maksimere følgende funksjon

$$p(k) = |\langle v|S^k \psi_0 \rangle|^2$$

■ Grover er en optimal QSS algoritme

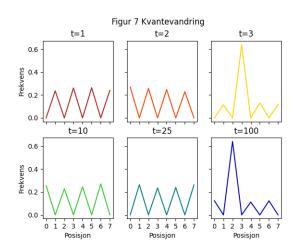


Kvantespråk

- Qiskit
- Q#
- Cirq
- Openql/Quantpy
- Quipper
- Quantum IO Monad

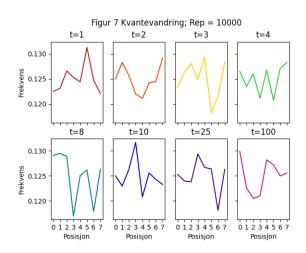


Position-coin simulering



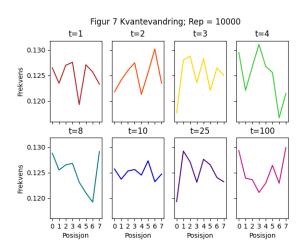


Position-coin simulering



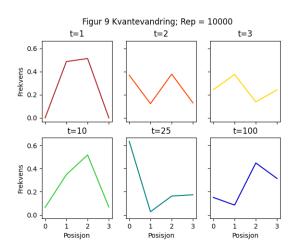


Position-coin simulering



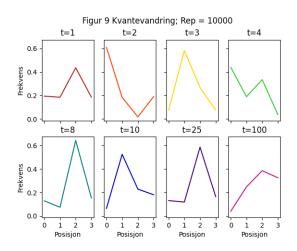


Arc simulering



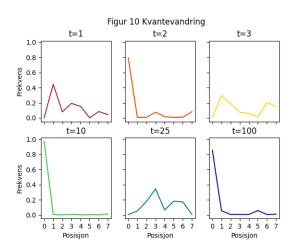


Arc simulering



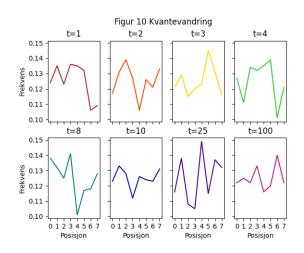


Staggered simulering



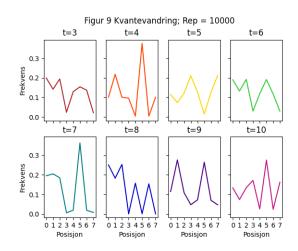


Staggered simulering



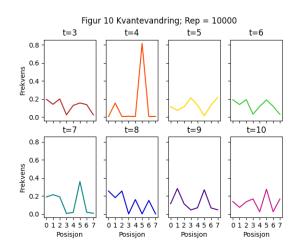


QSS simulering





QSS simulering



Hvor kan man gå videre?

- Szegedy vandring
- Kontinuerlige Kvantevandringer
- Flyt og elektriske nettverk
- Kriterier for optimalitet av kvantevandringer
- Kvantevandringer over grafer med mer struktur
- Hvordan bruke kvantevandringer til å løse problemer



NASJONAL SIKKERHETSMYNDIGHET

Thomas Wilskow Thorbjørnsen

Kvantevandringer over endelige grafer

