# TEORIA DAS ESTRUTURAS

#### Aula 06

Bacharelado em Engenharia Civil - 6º Período Prof. Celso José Roberto Soares Júnior

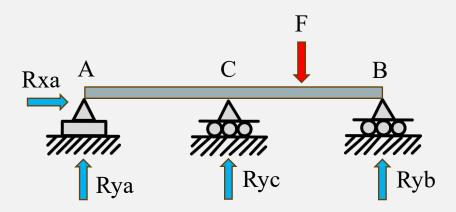


# ASSUNTOS DE HOJE:

- Introdução a Estruturas
   Estaticamente Indeterminadas
- Métodos para análise de estruturas hiperestáticas
  - Método das forças
    - Método das forças estrutura com um único grau hiperestático
    - Método das forças estrutura com mais de um grau hiperestático

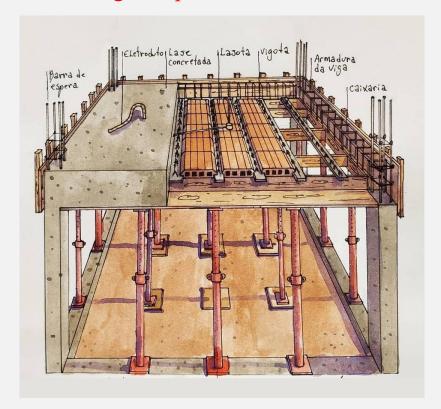


- Quando em uma estrutura houver muitas reações externas e/ou forças internas a serem determinadas e não for capaz de resolvê-las utilizando as equações de equilíbrio estático, mesmo com a inclusão de equações de compatibilidade, ela será uma estrutura estaticamente indeterminada ou hiperestáticas.
- Por exemplo:



• Acima tem-se 4 reações nos apoios, não sendo possível calcular utilizando somente as equações de equilíbrio estático.

- Até o momento somente foi apresentado estruturas isostáticas, estruturas as quais não são usuais em estruturas modernas. Dificilmente é encontrada uma viga bi apoiada ideal.
- Inclusive treliças isostáticas, as suposições que eram feitas sobre treliças isostáticas não são todas verdadeiras, por exemplo os nós aparafusados ou soldados serem lisos, sem atrito. De certa forma, as treliças apresentam algum tipo de momento fletor.
- As estruturas de concreto armado moldadas no local são estaticamente indeterminadas.
- Como é apresentado na imagem ao lado, as vigas, lajes e até mesmo pilares podem ser lançado ao mesmo tempo.





- Barras de aço da armadura são prolongadas de um elemento ao outro de uma viga para o próximo elemento.
- Em juntas construtivas, barras de armaduras são deixadas salientes no concreto antigo para serem emendadas ou justapostas às barras da armadura do concreto novo.
- Ou seja, geralmente uma estrutura de concreto armado é monolítica ou contínuas, portanto, é estaticamente indeterminada.

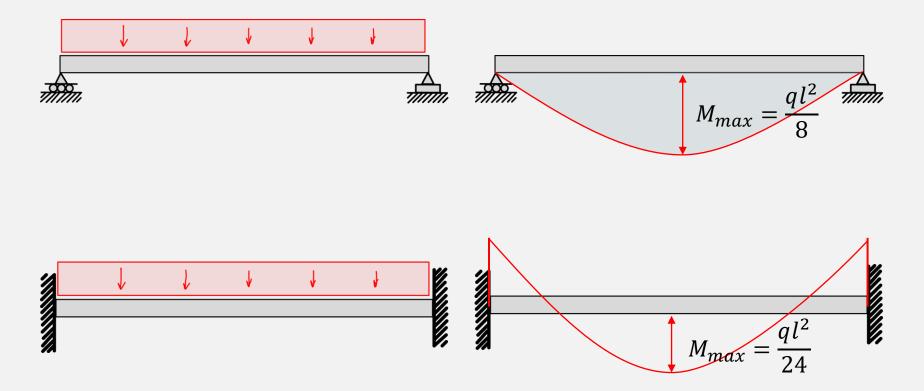




• O mais próximo de uma estrutura estaticamente determinada seriam as estruturas de concreto pré-moldado, montadas no local da obra. E ainda sim, podem apresentar alguma continuidade das em suas juntas.



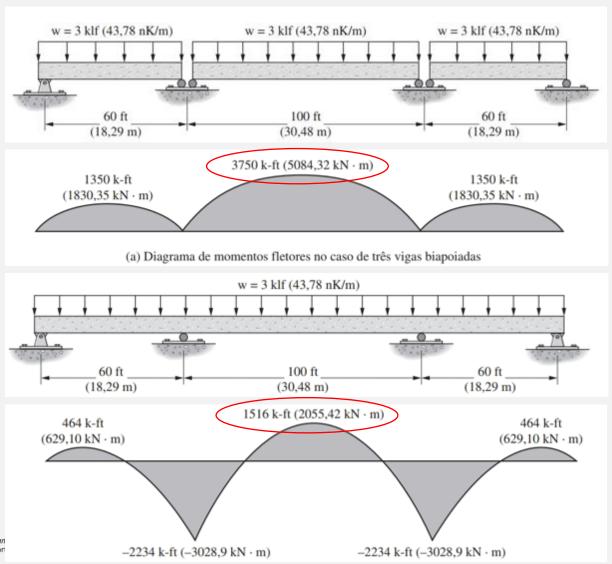
• Observe a viga abaixo, em que apresenta o seu diagrama de momento fletor.



• Percebe-se uma diminuição considerável no momento fletor máximo em uma estrutura hiperestática.

O mesmo ocorre em vãos contínuos.

INSTITUTO FEDERAL



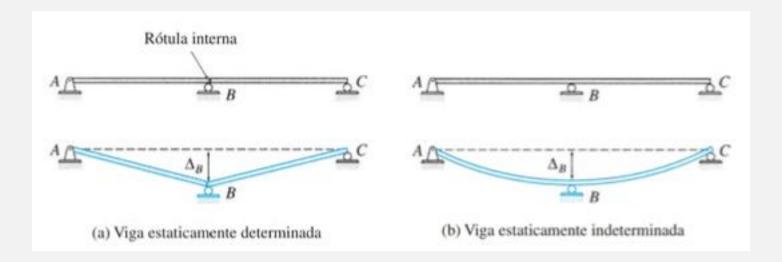
- Quando se compara estruturas hiperestáticas com isostáticas, a primeira consideração é o custo. Apesar de que cada estrutura possui uma questão diferente e exclusiva e todos os fatores devem ser levados em consideração.
- Como foi observado nos exemplos anteriores, em estruturas isostáticas há o desenvolvimento de momentos fletores maiores, consequentemente há a necessidade da utilização de elementos maiores. Em estruturas hiperestáticas, por ter menores momentos fletores permite elementos menores.
- Um elemento estrutural de um determinado tamanho pode suportar mais carga sendo parte de uma estrutura contínua do que se for simplesmente apoiado.
- A continuidade permite o uso de elementos estruturais menores para as mesmas cargas e os mesmos vãos ou maiores espaçamentos entre os apoios para elementos estruturais de mesmo tamanho.
- A possibilidade de menos pilares em edifícios ou menos colunas em pontes pode permitir uma redução nos custos globais.

- Geralmente, as estruturas hiperestáticas possuem coeficientes de segurança maiores que estruturas isostáticas.
- Quando uma estrutura hiperestática é submetida a tensões acima de seus limites, frequentemente elas possuem capacidade de redistribuir partes daquelas tensões para áreas menos solicitadas.
- Caso uma estrutura isostática atinja o valor limite da capacidade de resistir ao momento fletor, ela entrará em colapso. Em estruturas hiperestáticas ela pode ser redistribuída para outras partes da estrutura.
- Por exemplo:



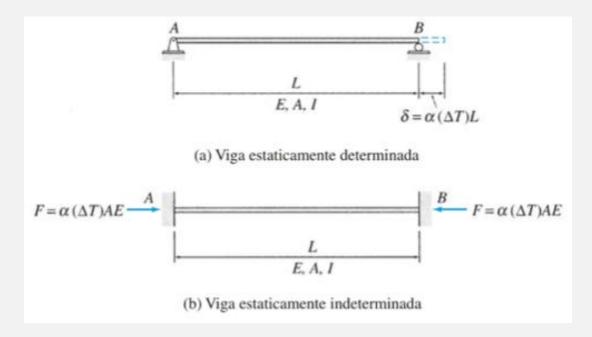
• Obviamente, as estruturas hiperestáticas por possuírem momentos fletores menor, apresentam menores deflexões.

• Por outro lado, em situações em que as condições de fundações forem ruins as estruturas hiperestáticas não são tão desejáveis.



• Qualquer recalque ou rotação dos apoios pode gerar variações nos momentos fletores, esforços cortantes, forças de reação e forças nos elementos estruturais.

• Da mesma forma que os recalques de apoio, os efeitos de variação de temperatura não causam tensões em estruturas isostáticas, porém em estruturas hiperestáticas induzem a tensões significativas.



- Estruturas estaticamente indeterminadas possuem mais forças desconhecidas do que equações de equilíbrio estático.
- Dessa forma, não podem ser analisadas utilizando **somente** as equações de equilíbrio.
- As forças além das necessárias para manter a estrutura estável são denominadas forças redundantes.
- As forças redundantes podem ser forças de reação ou forças nos elementos que fazem parte da estrutura.
- Não importa se a estrutura é isostática ou hiperestática, a análise completa requer o uso de 3 tipos de relações:
  - Equações de equilíbrio;
  - Condições de compatibilidade; e
  - Relações entre força-deformação do elemento.



- Os métodos clássicos para análise de estruturas hiperestática são:
  - Métodos das forças, método da flexibilidade ou métodos da compatibilidade
  - Métodos dos deslocamentos ou método da rigidez

#### Métodos das forças

- Nesse método, as incógnitas principais do problema são forças e momentos, que pode ser reações de apoio ou esforços internos. Todas as outras incógnitas são expressas em termos de incógnita principais escolhidas e substituídas em equações de compatibilidade, que então são resolvidas.
- A ideia básica é determinar, dentro do conjunto de soluções em forças que satisfazem as condições de equilíbrio, qual solução faz com que as condições de compatibilidade também sejam satisfeitas.

- Métodos dos deslocamentos ou método da rigidez
- Nesse método, as incógnitas principais do problema são deslocamentos e rotações. Todas as outras incógnitas são expressas em termos de incógnitas principais escolhidas e substituídas em equações de equilíbrio, que depois são resolvidas.
- A ideia básica é determinar, dentro do conjunto de soluções em deslocamentos que satisfazem as condições de compatibilidade, qual solução faz com que as condições de equilíbrio também sejam satisfeitas.

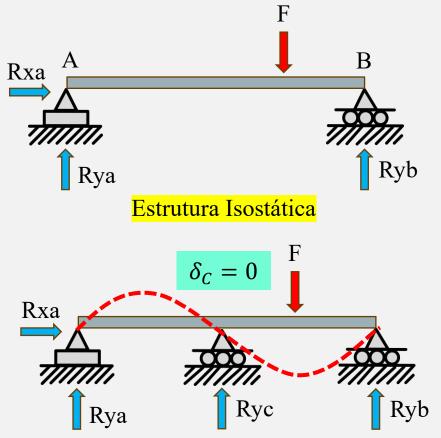
- Esses métodos formam a base para os método modernos de análise.
- Sendo os métodos modernos:
  - Métodos de distribuição de momentos (Método de Cross)
  - Métodos matriciais.

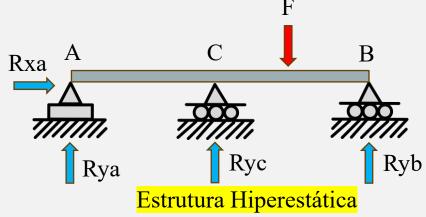


- Método introduzido por James C. Maxwell, método das forças ou método da flexibilidade ou método das deformações compatíveis é utilizado para a análise de estruturas estaticamente indeterminadas lineares e elásticas.
- Os métodos utilizados para analisar estruturas hiperestáticas exigem que a solução atenda os **requisitos de equilíbrio** e **compatibilidade.**
- Compatibilidade: a estrutura deve se ajustar, não existindo lacunas e a sua forma defletida deve ser coerente com as restrições dos apoios.
- Equilíbrio: utilização de equações de equilíbrio estática em cada etapa da análise

- A compatibilidade é satisfeita utilizando **uma ou mais equações de compatibilidade**, demonstrando que não há lacuna internamente ou que as deflexões **são coerentes com a geometria imposta pelos apoios**.
- O método envolve a remoção de restrições suficientes da estrutura hiperestática para torná-la isostática.
- Essa estrutura transformada em estrutura isostática deve ser estaticamente estável e é chamada de estrutura principal.
- As restrições em excesso são chamadas de restrições redundantes e as reações ou forças internas associadas com essa restrição são conhecidas por hiperestáticos.

Atente-se as vigas abaixo:





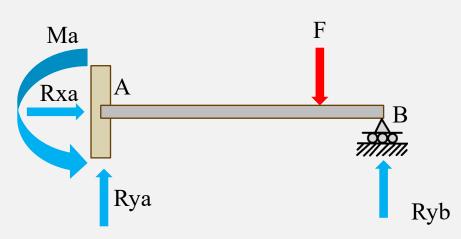
Com a inserção do apoio C, temos uma reação adicional para suportar a viga e como a reação C não é essencial para a estabilidade da estrutura ela é chamada de redundante.

Uma informação importante é que ao inserir o apoio C, tem-se que naquele ponto a deflexão vertical é nulo.



- Os hiperestáticos são aplicados como cargas desconhecidas na estrutura principal e seu valores são determinados resolvendo as equações de compatibilidade baseada na condição de que as deformações da estrutura principal devem ser as mesmas que as deformações da estrutura indeterminada original.
- Como nesse método as variáveis independentes ou incógnitas no método das deformações compatíveis são as forças hiperestáticas (e/ou momento), que devem ser determinadas antes que as outras características de resposta possam ser avaliadas, esse método é chamado de **método das forças**.
- Para ter um melhor entendimento, dividiu-se em o método em duas aplicações:
  - Aplicação em estrutura com um único grau hiperestático
  - Aplicação em estrutura com mais de um grau hiperestático

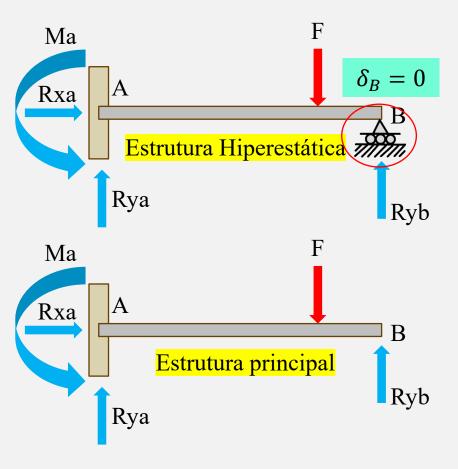
• Observe o exemplo a seguir:



- Há 4 incógnitas nessa estrutura:
- Rya, Rxa, Ma e Ryb.
- Com 3 equações de equilíbrio, não é suficiente para determinar as reações de apoio.

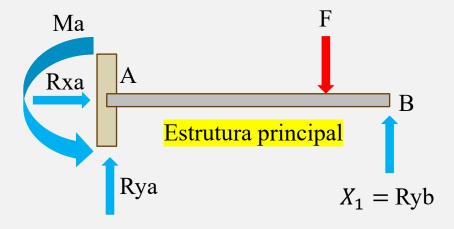
- O grau hiperestático da viga é igual ao número de reações desconhecidas menos a quantidade de equações de equilíbrio.
- Gh (Grau hiperestático) = 4 3
- Gh = 1
- Com isso, tem-se uma estrutura com 1 grau hiperestático.

• Para estabelecer a equação de compatibilidade, deve-se escolher uma das reações da viga para ser o **hiperestático**.



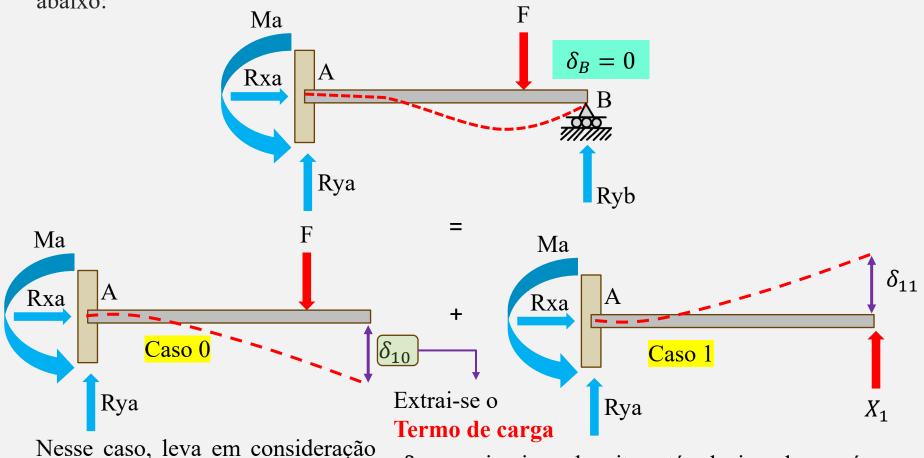
- No exemplo ao lado, escolheu-se o apoio B.
- Então para transformar a estrutura em estrutura isostática (determinada e estável), retira-se o apoio B. Por fim, tem-se a estrutura principal.
- Outro ponto é que a presença do apoio B impõe a condição de compatibilidade na curva elástica em que a flecha em B deve ser nula.

• O hiperestático Ryb pode ser determinado utilizando o seguinte raciocínio:



- O valor da carga desconhecida (Ryb) que chamaremos de X1 atuando na estrutura principal deve ser o mesmo que a reação Ryb agindo na viga original.
- Com isso a flecha na extremidade livre B, na viga principal deve ser a mesma que a flecha na viga indeterminada no apoio B.

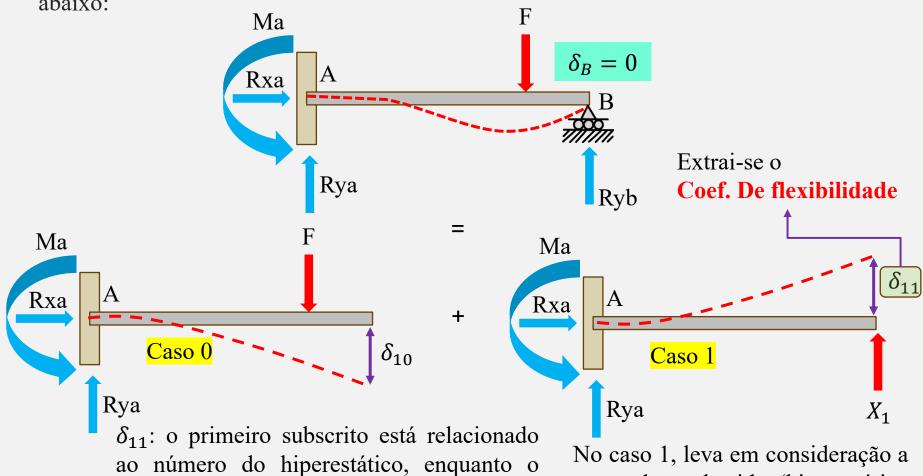
• Para ficar mais prático, faz-se a aplicação das cargas em casos, como apresenta abaixo:



as carga originais da viga principal

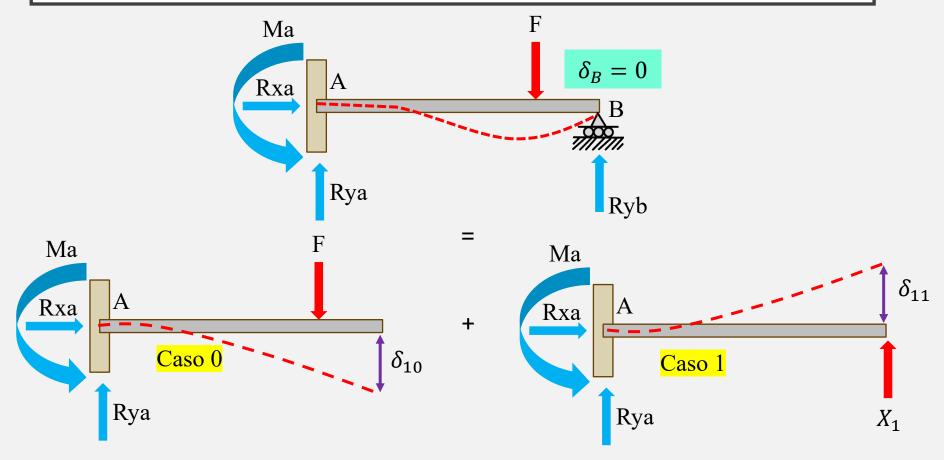
 $\delta_{10}$ : o primeiro subscrito está relacionado ao número do hiperestático, enquanto o segundo subscrito está relacionado ao caso.

Para ficar mais prático, faz-se a aplicação das cargas em casos, como apresenta abaixo:



Porto Velho Calama

carga desconhecida (hiperestático segundo subscrito está relacionado ao caso. X1) na viga principal.



Observando acima, tem-se:

$$\delta_B = \delta_{10} + \delta_{11}$$

Sabendo que  $\delta_B = 0$ , conclui-se que:

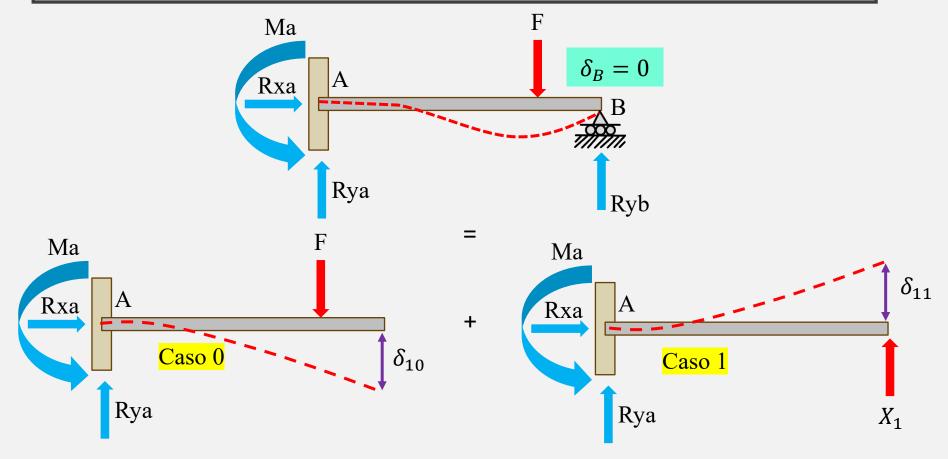
$$\delta_B = \delta_{10} + \delta_{11} = 0$$

Sendo que:

 $\delta_{10}$  = flecha no ponto B pela carga original

 $\delta_{11}$  = flecha no ponto B pela carga  $X_1$ 





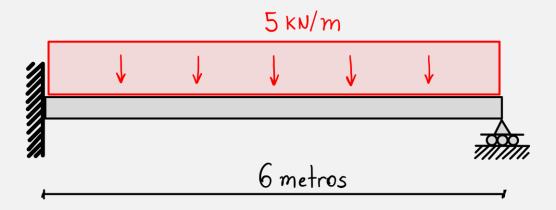
E com a equação de compatibilidade completa, é possível encontrar o valor do hiperestático (X1), que é o valor da reação Ryb (no exemplo).

$$\delta_B = \delta_{10} + X_1 \cdot \delta_{11} = 0$$

- Com o conhecimento do valor de Ryb, as outras três reações restantes podem agora ser determinada pela aplicação das três equações de equilíbrio para o corpo livre da viga indeterminada.
- Ou pode ser também calculado pelas relações semelhantes na forma para a relação de superposição da flecha.

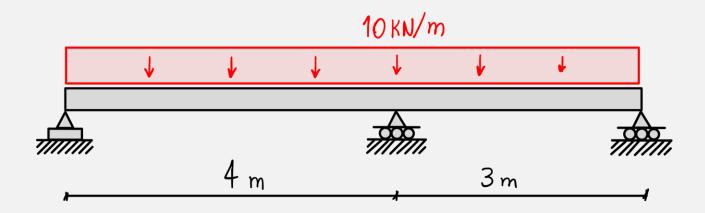
- Para a finalização da análise da estrutura é necessário calcular os diagramas de esforços internos e os deslocamentos da estrutura. Para isso iremos utilizar a própria superposição dos casos básicas para obtenção dos esforços internos.
- Há a possibilidade de calcular a estrutura principal com os carregamento aplicado simultaneamente aos hiperestáticos, como se fossem as forças e momentos pertencentes ao carregamento. Porém como já realizamos a elaboração dos diagramas dos esforços internos dos casos básicos, fica bem mais fácil.
- Para obter os diagramas, precisamos realizar a superposição dos esforços internos dos casos básicos. No caso dos momentos fletores finais (M) podemos obter pela superposição dos diagramas de momento fletores (Mi) dos casos básicos:
- $M_F = M_0 + M_1 \cdot X_1 + M_2 \cdot X_2 \dots$
- $V_F = V_0 + V_1 \cdot X_1 + V_2 \cdot X_2 \dots$

- Exemplo
- Apresente os diagramas de esforços internos da viga hiperestática abaixo:



- Rya = 18,75 kN
- Rxa = 0 kN
- Ma = 22,5 kN.m
- Ryb = 11,25 kN

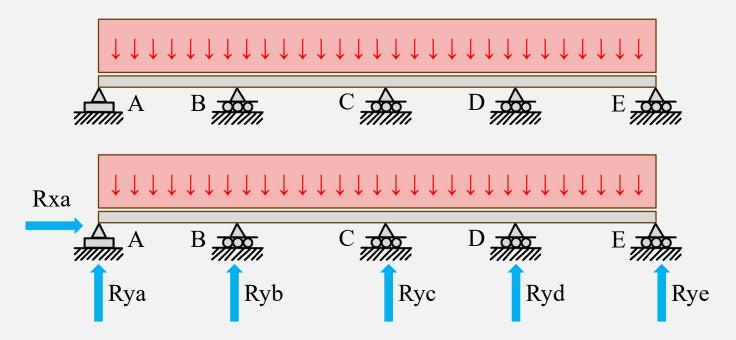
- Exemplo
- Apresente os diagramas de esforços internos da viga hiperestática abaixo:



- Rya = 15,95 kN
- Ryb = 44,5 kN
- Ryc = 9,61 kN

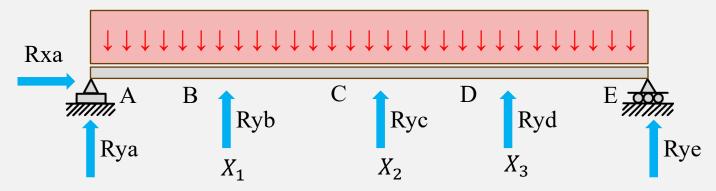


• Método utilizado para análise de estruturas com um único grau hiperestático, pode ser facilmente utilizada para a análise de vigas com vários graus hiperestáticos.



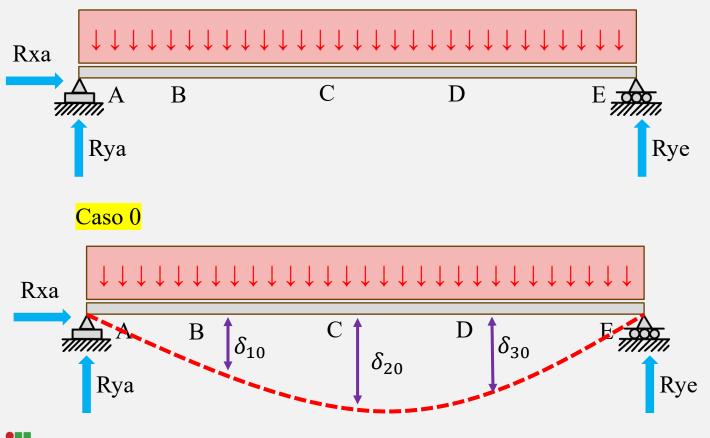
- O grau de hiperestatico dessa viga é: gh = 6 3 = 3.
- Diante disso, deve-se selecionar três reações para serem os hiperestáticos e terá a estrutura principal.

• Procurando ter uma estrutura estável e determinada, retirou-se os apoios B, C e D. Então tem-se a estrutura principal abaixo.



- Sendo os hiperestáticos
  - $X_1 = R_{yb}$
  - $X_2 = R_{yc}$
  - $X_3 = R_{yd}$

• Para estabelecermos as equações de compatibilidade, submetemos a viga principal separadamente à carga externa e a um valor unitário em cada um dos hiperestáticos

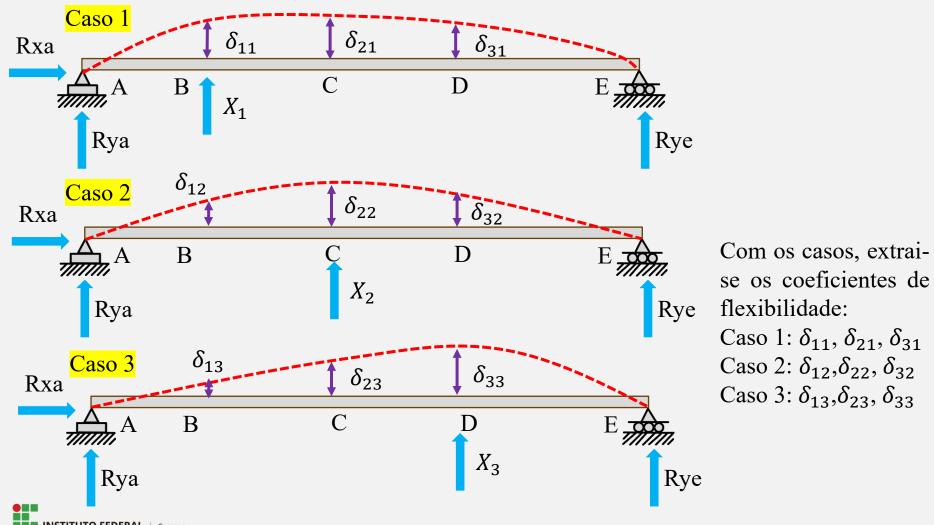


Porto Velho Calama

Com o caso 0, extraise os **termos de carga**:

 $\delta_{10}$  = flecha no ponto B pela carga original  $\delta_{20}$  = flecha no ponto C pela carga original  $\delta_{30}$  = flecha no ponto D pela carga original

• Estabelecendo os casos, para extrair os coeficientes de flexibilidade, tem-se:



• Com os valores dos termos de carga e coeficientes de flexibilidade, pode-se escrever a equação de compatibilidade:

• 
$$\delta_B = \delta_{10} + \delta_{11} \cdot X_1 + \delta_{12} \cdot X_2 + \delta_{13} \cdot X_3 = 0$$

• 
$$\delta_C = \delta_{20} + \delta_{21} \cdot X_1 + \delta_{22} \cdot X_2 + \delta_{23} \cdot X_3 = 0$$

• 
$$\delta_D = \delta_{30} + \delta_{31} \cdot X_1 + \delta_{32} \cdot X_2 + \delta_{33} \cdot X_3 = 0$$

Termos de carga

Coeficientes de flexibilidade

Hiperestáticos

Sendo os hiperestáticos

$$X_1 = R_{yb}$$

$$X_2 = R_{yc}$$

$$X_3 = R_{yd}$$

- Para a finalização da análise da estrutura é necessário calcular os diagramas de esforços internos e os deslocamentos da estrutura. Para isso iremos utilizar a própria superposição dos casos básicos para obtenção dos esforços internos.
- Há a possibilidade de calcular a estrutura principal com os carregamento aplicado simultaneamente aos hiperestáticos, como se fossem as forças e momentos pertencentes ao carregamento. Porém como já realizamos a elaboração dos diagramas dos esforços internos dos casos básicos, fica bem mais fácil.
- Para obter os diagramas, precisamos realizar a superposição dos esforços internos dos casos básicos. No caso dos momentos fletores finais (M) podemos obter pela superposição dos diagramas de momento fletores (Mi) dos casos básicos:

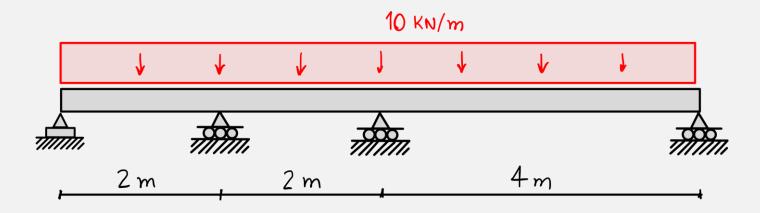
$$N = N_0 + \sum_{j=1}^{j=g} N_j \cdot X_j$$

$$Q = Q_0 + \sum_{j=1}^{j=g} Q_j \cdot X_j$$

$$M = M_0 + \sum_{j=1}^{j=g} M_j \cdot X_j$$

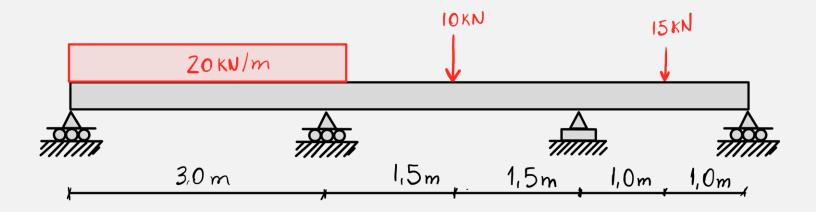


- Exemplo:
- Apresente os diagramas de esforços internos da viga hiperestática abaixo:



- Rya = 9,35 kN
- Ryb = 19,9 kN
- Ryc = 40,4 kN
- Ryd = 16,3 kN

- Exemplo:
- Apresente os diagramas de esforços internos da viga hiperestática abaixo:



- Rya = 25,4 kN
- Ryb = 43,6 kN
- Ryc = 9,21 kN
- Ryd = 6,74 kN