

DSP 应用实验报告

实验十一: DSP 数据采集

院 系: 电子工程与光电技术学院

专业:电子信息工程

姓 名:赵婧萱

学 号: 920104330118

指导老师: 李彧晟

目录

11. 1	实验目的	3
11.2	实验仪器	3
11.3	实验内容	3
11.4	实验步骤	3
11.5	实验思考	11
11.6	实验总结及问题	15
11. 7	实验体会	16

实验十一: DSP 数据采集

11.1 实验目的

- 1. 熟悉 DSP 的软硬件开发平台
- 2. 掌握 TMS320F28335 的 ePWM 中时间基准子模块和事件触发子模块的基本使用方法
 - 3. 熟悉 TMS320F28335 的中断设置
 - 4. 掌握 TMS320F28335 的 ADC 模块的基本使用方法
 - 5. 掌握代码调试的基本方法

11.2 实验仪器

计算机, TMS320F28335 DSP 教学实验箱, XDS510 USB 仿真器, 示波器, 信号源

11.3 实验内容

建立工程,编写 DSP 的主程序,对工程进行编译、链接,利用现有 DSP 实验平台实现数据的采集、存储以及模拟还原,并采取多种方法予以验证。

11.4 实验步骤

- 1. 连接 TMS320F28335 教学实验箱至计算机。打开计算机和实验箱电源,将 SMA 输出端口 J5 连接至示波器,信号发生器连接至 SMA 输入端口 J2;
 - 2. 点击桌面 CCSv5 快捷方式, 启动 CCS 集成开发环境;
 - 3. 导入范例工程文件 "Lab_11" 至目录, 完成各项设置后运行程序;
 - a) 数据存储的原理:

阅读源程序,使用中断方式完成 ADC 内部数据读取:程序开头由预留存

放采样数据的数组和计数变量,如图1所示:

Uint16 SampleTable1[BUF_SIZE]={0};

Uint16 ConvCount;

图 1: 采样数据数组和计数变量

在中断服务程序读取 AD 结果之后,需实时保存 AD 结果以便后续数据写 DAC。

中断服务程序触发的条件是 ADC 采样信号到来,原先范例程序中直接将信号输送给 DA,实现数据实时的输入输出。

将采集到的信号同时存入 SampleTable1 数据空间,可以实现数据保存。 然而下一个中断到来时会覆盖原存储数据,因此设定了一个数据存放位置指示 变量 ConvCount,每次存放数据后,变量地址自动加 1。当指示变量超过 SampleTable1 数据空间的长度(1024 点)后,置零 ConvCount,以实现 SampleTable1 数据空间中的数据不断更新;

综合以上内容,我们在中断函数内编写程序,将采集到的的数据存放在数组内保存起来,具体代码如图 2 所示:

```
345 interrupt void epwm1_timer_adc_isr(void) //申断函数
346 {
347
348 //DA
       xn= (AdcRegs.ADCRESULT1 & 0xFFF0);
349
350
      if(ConvCount<1024)
            SampleTable1[ConvCount] = xn;
352
       else
           ConvCount=0:
       }
360 /* xn= (AdcRegs.ADCRESULT1 & 0xFFF0);
361 SampleTable1[ConvCount] = xn;
362
       ConvCount++:
     *Da_out= xn ;
```

图 2: 中断保存采样数据程序代码

4. 查询空间地址

修改好程序后进行编译,已知采集到的数据将存储在 SampleTable1 中,为观察其起始地址,将其添加至观察窗口,如图 3 所示:

Expression	Туре	Value	Address
> 🥭 SampleTable1	unsigned int[1024]	0x0000C040@Data	0x0000C040@Data
> ⇒ init_zone7	void (*)()	0x0099BF	
> → init_mcbsp_spi	void (*)()	0x0099FA	
→ mcbsp_write	void (*)(unsigned short)	0x009A32	
→ init_AD9747	void (*)()	0x009A3B	
> → main	void (*)()	0x00998B	
→ Da out	unsigned int *	0x00200400	0x0000C006@Data

图 3: 数据存储空间地址

由此可知,通过变量观察窗口,观察到变量 SampleTable1 的起始地址为 0x0000C040@data。

5. 验证数据采集的正确性

利用"graph"图形工具,查看存储空间中保存的时域波形,是否为信号源输出的信号波形。其参数设置如图 4 所示:

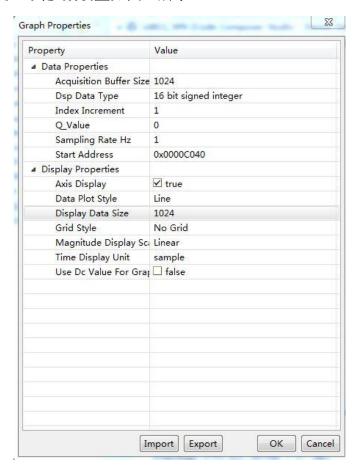


图 4: 图形参数设置

令输入信号频率为 2kHz, 得到采集的数据作图如图 5 所示:

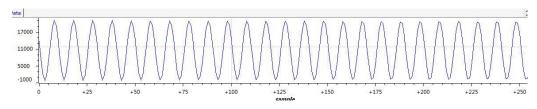


图 5: 输入信号 2kHz 时存储 20kHz 波形

6. 示波器输出波形

连接示波器, Autoset 后将显示对应波形, 如图 6 所示:



图 6: 示波器显示 2kHz 波形

7. 修改 ADC 采样频率

```
// Set Period for EPWM1

EPwm1Regs.TBPRD = 208; //设定时间基准器计数器的周期 2

EPwm1Regs.TBCTL.bit.CTRMODE = TB_COUNT_UPDOWN; //增减计

// Setup Compare A = 2 TBCLK counts

EPwm1Regs.CMPA.half.CMPA = 2; //计数比较寄存器A CMPA
```

图 7: 控制 ADC 采样频率的寄存器

如图 7 所示,阅读程序可知,在函数 void InitEPwm1Parameters (void) 中设置采样频率。范例程序中,TB 计数模式为增减计数,且每三次事件将产生一次采样中断,其计算公式为:

$$T_{PWM1} = \frac{\text{TBCLK}}{(\text{TBPRD} * 2 * 3)} = \frac{25}{208 * 2 * 3} = 0.02 \text{MHz} = 20 \text{kHz}$$

故改变 TBPRD 即可改变采样频率,不同的 TBPRD 对应的采样频率如表 1 所示:

TBPRD	Fs(kHz)
208	20
139	30
149	27.9
104	40

表 1: TBPRD 对应采样频率

其中,高速时间基准时钟预分频位为 010b,即六分频,时间基准时钟预分频位为 000b,即一分频,故

$$TBCLK = \frac{\text{SYSCLKOUT}}{(\text{HSPCLKDIV} * \text{CLKDIV})} = \frac{150}{6*1} = 25\text{MHz}$$

修改采样频率为 40KHZ (图 8、9):

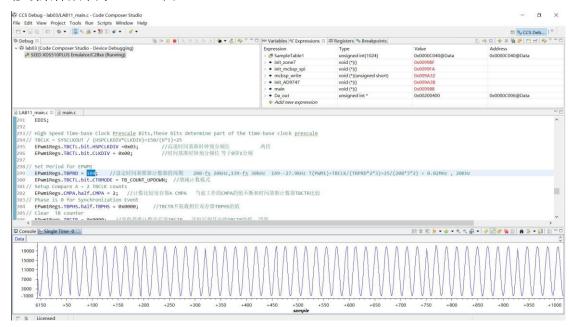


图 8: 修改采样频率为 40KHZ 的程序改动

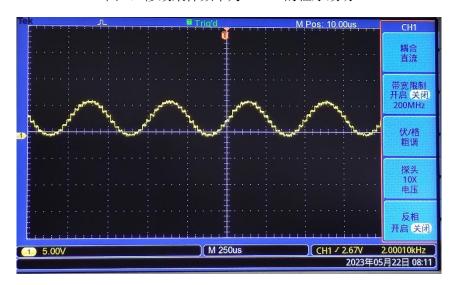


图 9: 修改采样频率为 40KHZ 的输出波形

修改采样频率为 10KHZ (图 10、11):

```
// Set Period for EPWM1
EPwm1Regs.TBPRD = 416; //设定时间基准器
EPwm1Regs.TBCTL.bit.CTRMODE = TB_COUNT_U
// Setup Compare A = 2 TBCLK counts
EPwm1Regs.CMPA.half.CMPA = 2; //计数比
```

图 10: 修改采样频率为 10KHZ 的程序改动



图 11: 修改采样频率为 10KHZ 的输出波形

8. 观察采样频率变化下的不同输出波形

改变信号源频率,示波器输出结果如下列图所示:



图 12: 信号源输入频率 1kHz

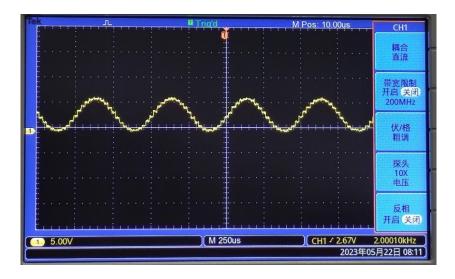


图 13: 信号源输入频率 2kHz

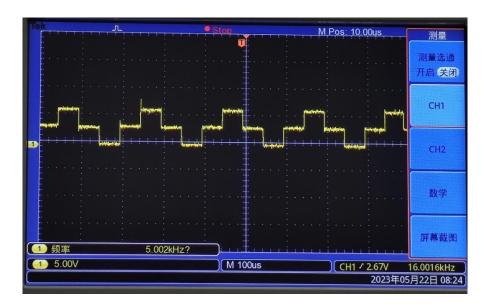


图 14: 信号源输入频率 5kHz

9. ADC 采样频率的软件验证

修改前:在 graph 绘制的波形图中,统计一个周期内点数,将其与信号源输入频率相乘,即可求得大致的 ADC 采样频率。本次验证中,我们采用 2kHz 作为输入频率,测得波形图如图 15 所示:

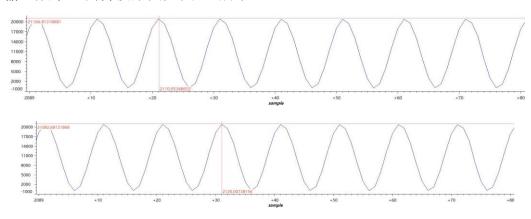


图 15: 信号源输入参数设置

在图 15 的波形图中记录相邻两个最高点所在位置分别为 2110、2120,则计算所得的采样频率为(2120-2110)*2k=20kHz,与理论值一致;

修改后: 改变 TBPRD 的值,验证方法同理于上文,此时存储空间内的波形如图 16 所示:

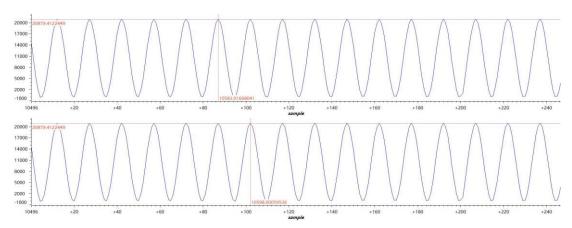


图 16: 采样频率为 30kHz 的波形

在图 16 的波形图中记录相邻两个最高点所在位置分别为 10583、10598,则计算所得的采样频率为(10598-10583)*2k=30kHz,与理论值一致;

据此,软件验证部分完成,未发生明显问题。

10. ADC 采样频率的硬件验证

通过硬件验证,需要在每次进入中断时,使 DA 高低电平互换,如此往复, 形成方波。因此,我们在中断语句段中删除存储数据模块,替换为方波程序, 具体如图 17 所示:

```
353 unsigned int k=10000;
354interrupt void epwm1_timer_adc_isr(void) //中断函数
355 {
356
357
       //*CPLD CNTR = 3;
358
       //*CPLD_LED = 3;
359
360
361//DA
362/* xn= (AdcRegs.ADCRESULT1 & 0xFFF0);
363
       if(ConvCount<1024)
364
           SampleTable1[ConvCount]=xn;
365
           ConvCount++;
366
368
      else
369
           ConvCount=0;
       *Da_out= xn ;
370
371*/
372
       *Da_out=k;
       k=10000-k;
373
374// Reinitialize for the next ADC Sequence
```

图 17: 产生高低电平的方波程序代码

修改前:编译后运行程序,在示波器上观察到方波如图 18 所示,方波的频率是采样频率的一半,即硬件验证的采样频率为:10.00*2=20.00kHz,与理论值在误差范围内一致;

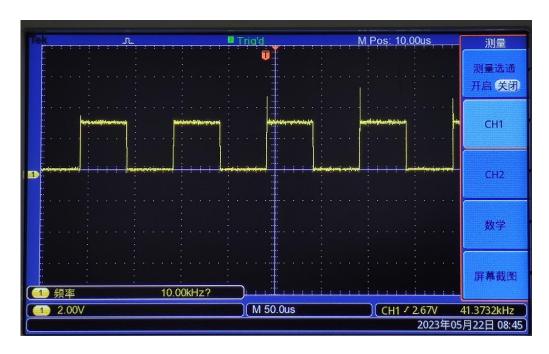


图 18: 硬件验证 20kHz 采样频率的示波器波形

修改后:验证方法与"修改前"一致,此时波形如图 19 所示。硬件验证的采样频率为 15. 36*2=30. 72kHz≈30kHz,与理论值相近。

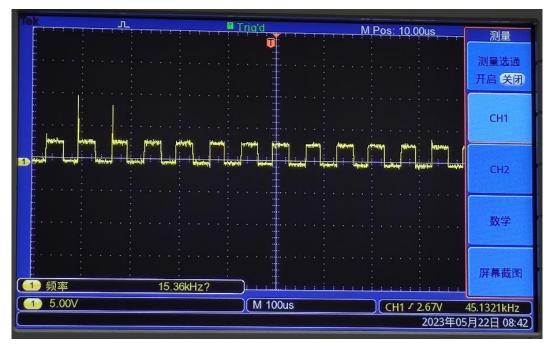


图 19: 硬件验证 30kHz 采样频率的示波器波形

11.5 实验思考

1. 根据范例,写出各外设初始化的寄存器、数值及含义。

(1) TBCTL 寄存器

字段	数值	含义
HSPCLKDI	0	TBCLK=SYSCLKOUT/(HSPLKDIV*CLKDIV
V	3) 共同决定 TB 模块预分频。
		HSPCLKDIV(高速基准时钟分频位)
CLVDIV		011=/6
CLKDIV	0	CLKDIV (TB 时钟预定标) 000=/1 (默
		认)
		周期映射装载:
PRDLD	TB_SHADOW (0)	0=在 CTR=0 时装载
		1=立即装载
		同步信号输出选择:
	TD CVNC DICADI	00=EPWMxSYNCI
SYNCOSEL	TB_SYNC_DISABL E (3)	01=CTR=0
		10=CTR=CMPB
		11=禁止输出 SyncOut
	TB_COUNT_UPDOW N (2)	计数模式:
		00=增计数
CTRMODE		01=减计数
	N (2)	10=增减计数
		11=停止计数(默认)
	TB_DISABLE (0)	相位使能位:
		0=禁止
PHSEN		1=当同步信号 EPWMxSYNCI 输入或当
		软件强制同步事件发生时, TBCTR 加载
		相位寄存器 TBPHS 的值

表 2: TBCTL 寄存器

(2) TBPRD 寄存器

字段	数值	含义
		设定时间基准器计
		数器的周期 设定 TB
TBPRD	208	计数器的计数最大值
		为 208(增减计数模式
		下,0→208→0)

表 3: TBPRD 寄存器

(3) ETSEL 寄存器

字段	数值	含义
SOCAEN	1	使能 ePWMxSOCA 脉冲
SOCASEL	2	TBCTR=TBPRD 时产生
		ePWMxSOCA
INTSEL	ET_CTR_PRD (2)	TBCTR=TBPRD 时产生
		ePWMxSOCA
		使能时基计时器等
		同周期
INTEN	1	使能 ePWMx_INT产生

表 4: ETSEL 寄存器

(4) ETPS 寄存器

字段	数值	含义
SPCAPRD	3	在第三个事件产生
		ePWMxSOCA 脉冲
INTPRD	ET_3RD (3)	在第三个事件产生
		中断

表 5: ETPS 寄存器

2. 观察输入信号与示波器显示信号、存储器中存储波形信号幅度的差异,解释差异产生的原因。

原因可能是输入信号幅度是有正负的,而此处 AD 为 12 位无符号数,低 4 位

舍去为 0,在高位扩展的过程中出现幅值的变化;同时,当信号通过硬件时也 会产生一些误差,造成波形的差异性。

3. 除了上述粗略验证 ADC 采样频率以外,思考其他测试采样频率的方法手段。

答:可以采用硬件验证方法。具体操作在上文

4. 除了中断方式, DSP 内核还可以采用查询方式获取 ADC 外设的采样数据。 若采用查询方式,则需要查询哪些标志位,给出程序流程。

答:在查询方式下工作时,是读外设的标志位。若无效则继续读标志位,有效则往下执行相应程序,执行完后继续读标志位。本实验中,由于只用到了 ADC1 通道,那么需要查询的是 EOSBUF1 和 SEQ1BSY,以分别判断 SEQ1 的序列缓冲是否结束以及 SEQ1 是否正忙。SEQ1_BSY 的标志位如果为 0,则采集完成,可以进行下一步的程序,反之。如果为 1,则采集未完成,不能进行下一步,具体程序如下:

```
while(1) {
  if (AdcRegs. ADCST. bit. SEQ1_BSY==0)
    //if (AdcRegs. ==0)
  {
    xn= (AdcRegs. ADCRESULT1 & 0xFFF0);
        if (ConvCount<1024)
        {
            SampleTable1[ConvCount]=xn;
            ConvCount++;
        }
        else
        {
            ConvCount=0;
        }
        *Da_out=xn;
    }
}</pre>
```

在观察窗口有着 export 选项,单击选择即可导出.dat 文件。

查阅资料得到: ENOB 是有效位数,对应于 AC 输入,是一项有关转换器对于交流信号的非线性性能指标,表示一个 ADC 在特定输入频率和采样率下的动态性能;

具体计算公式为: ENOB = (SNR - 1.76)/6.02 dB

可以利用以下代码计算均方根噪声(RMS Noise)和信噪比(SNR),然后使用这些值来计算 ENOB。

```
1. #define VREF 3.3 // 参考电压
2. #define LSB (VREF / pow(2, 12)) // 最低有效位
3. // 计算均方根噪声 (RMS Noise)
4. float sumSquared = 0;
5. for (int i = 0; i < MAX_SAMPLES; i++) {</pre>
       float voltage = sampleData[i] * LSB;
7.
       sumSquared += voltage * voltage;
8. }
9. float rmsNoise = sqrt(sumSquared / MAX_SAMPLES);
10. // 计算信噪比(SNR)
11. float snr = 20 * log10(VREF / rmsNoise);
12. // 计算 ENOB
13. float enob = (snr - 1.76) / 6.02;
14. printf("ENOB: %.2f\n", enob);
15.
```

一般来说, ENOB 做到 8dB 就比较符合工程需要了, 经过计算我们采集的数据在 6dB 左右。

6. 体现系统的实时性

实时性是指信号处理算法所需的时间,算法时间越长,输出波形与输入 波形的时间差越大,经过我们验证,当输入波形连续改变时,输出波形 立即也随之变化,时间差为毫秒级别,这就体现了系统的实时性。

11.6 实验总结及问题

1. 连接示波器后波形为不为完整正弦波,小于 0 的部分为直线。

我们发现由于存储数值为 16 位有符号数,而 graph 绘图参数设定为 16 位 无符号数,造成波形的错误。于是我们在信号源参数上设置了 500mV_{Dc} 的偏移,经验证这样输出波形完整。

2. graph 绘图工具波形在某些峰值不为标准正弦波。

由于 graph 记录的是以一段距离存储的数据波形,若运行时间太久,后采 样数据就会覆盖先前数据而产生重叠现象。于是我们运行一段时间后暂停程

序,得到了较为完整的正弦波形显示。

3. 软件验证过程中采样频率与理论值相差较大

通过数点法估计采样频率时发现得到的采样频率为几十kHz,不符合20kHz。在分析代码后,我们修改了AdcRegs.ADCTRL1.bit,CONT_RUN语句值为0。该语句使ADC工作在连续转换模式。当接收到EOS信号后,排序器的动作依赖于SEQ-OVRD,如果值为0,则排序器回到起始状态CONVOO;如果值为1,排序器不再复位。

11.7 实验体会

本次实验,对整个 AD 的工作流程和采样频率计算有更深一步的理解,并且也自己通过修改寄存器的数值改变采样频率;虽然实验中对系统实时性的验证并未体现。实验过程中,在示波器输出和 graph 绘制波形的部分拖延了大量时间,具体问题体现在 11.6 中;

在尝试查询方式的过程中,由于第一次使用这种方法,很不熟练,对于结构体的操作也不太熟练,但在摸索过程中对寄存器的各个标志位有了更深的理解,同时也对如何引用标志位进行状态判断有了更深的认识。

在 ADC 采样频率硬件验证过程中,我们利用每次中断进行过程中交替赋予 AD 高、低电平的转换,则示波器上测试的方波频率为采样频率的一半这一方法; 实际上若设定程序,在中断服务程序开始时输出高电平,结束时输出低电平,则经过示波器输出显示后,高电平部分为 AD 采样时间,输出信号的周期则为采样时间间隔。整个数据采集的程序设定只需要在数据存储后加数组保存依次输出,为后续 FIR 滤波器的设计奠定基础。