## Sistemas de Tiempo Real Departamento de Ingeniería Electrónica Universidad de Antioquia 2025-2

#### Práctica No. 1 Medida de Latencia

Realización: En parejas.

Valor: 7% del curso.

Fecha de entrega: 05 de septiembre del 2025.

#### **Objetivo General**

El objetivo de la presente Práctica de Laboratorio es conocer y realizar la medición de la **latencia de operación** de un microcontrolador determinado, en este caso el **ATmega328p** presente en la tarjeta **Arduino Uno**, a fin de tener en cuenta esta medida en cualquier sistema con restricciones de tiempo.

#### 1. Preguntas orientadoras

Para realizar esta Práctica de Laboratorio, realice la lectura del artículo denominado Interrupt Latency & Response Time, de Khaled Magdy (DeepBlue), disponible en PDF en el siguiente enlace:

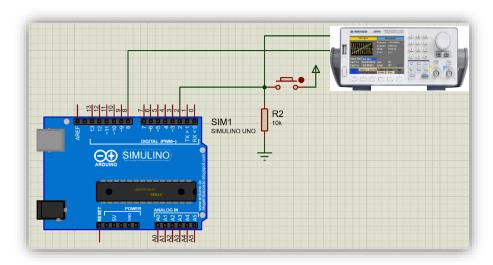
#### https://tinyurl.com/5bbfnk7v

De acuerdo con esta lectura, responda a las siguientes preguntas:

- 1.1. ¿En qué consisten la *Latencia de Interrupción*, y cuál es su relación con el *Tiempo de Respuesta de Interrupción*? Explique.
- 1.2. ¿En qué consiste el *Context Saving & Switching* y cómo se relaciona con la *Latencia* de *Interrupción*?
- 1.3. Cuáles son las causas del *Tiempo de Respuesta de Interrupción*.
- 1.4. ¿En qué consisten los *Interrupt Handlers* y cuáles son sus características?
- 1.5. Consulte y defina las *Interrupciones por Desbordamiento del Temporizador (Timer Overflow Interrupt*).

### 2. Medición No. 1 de la Latencia de Interrupción

2.1. Siguiendo el tutorial mostrado en el artículo mencionado en el PDF anterior, implemente en el laboratorio el circuito basado en el Arduino Uno mostrado en la Figura 1, y ejecute el código mostrado en dicho tutorial.



**Figura 1:** Montaje del **Arduino Uno** para la <u>medición No. 1</u> de la Latencia de Interrupción.

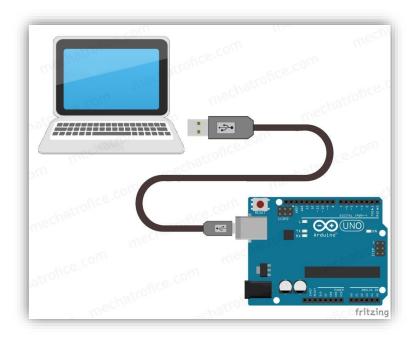
- En su informe de la presente Práctica, explique los elementos relevantes de este código que definen a las señales de salida y de entrada relacionadas con la interrupción deseada, y con la medición de la latencia de interrupción en el dispositivo ATmega328p.
- 2.2. Mediante el uso de un **osciloscopio** disponible en el Laboratorio, realice la <u>medición</u> real de la latencia de interrupción presentada por su plataforma **Arduino Uno**.
  - Realice las capturas gráficas que sean necesarias, a fin de evidenciar la medición de dicha latencia. Verifique que dicha medida corresponde a la esperada en la simulación mostrada en el tutorial.

### 3. Medición No. 2 de la Latencia de Interrupción

3.1. Del mismo artículo indicado anteriormente, siga el segundo procedimiento disponible a continuación, a fin de implementar el circuito indicado en la **Figura 2**. Ejecute el código correspondiente descrito en dicho tutorial:

#### https://tinyurl.com/59fm5vuh

 Igual que en el caso anterior, en su informe de esta Práctica explique los elementos más relevantes de este código necesarios para generar el *Timer Overflow Interrupt*, así como su respectivo valor del <u>contador del temporizador</u> asociado.



**Figura 2:** Montaje de comunicación serial del **Arduino Uno** para la <u>medición No. 2</u> de la Latencia de Interrupción.

- 3.2. Realice la configuración de la <u>comunicación serial requerida</u>, a fin de observar el valor de dicho contador del temporizador.
  - Realice las capturas de pantalla que sean necesarias a fin de evidenciar la medición de este contador. Finalmente <u>calcule la latencia de interrupción</u> correspondiente, y verifique que dicho valor es semejante al indicado en el tutorial estudiado.

### 4. Latencia en una Aplicación de Tiempo-Crítico

4.1. Realice la lectura de la siguiente respuesta publicada en el blog de Arduino StackExchange.

https://arduino.stackexchange.com/a/8926

En esta respuesta dada por el miembro de este blog, **Edgar Bonet**, se presentan hasta siete versiones diferentes de una misma *aplicación de tiempo-crítico*, en las cuales se logra reducir paulatinamente la latencia de interrupción de dicha aplicación, desde <u>99</u> ciclos a tan sólo 5 ciclos de reloj en el **Arduino Uno**.

- 4.2. De estas diferentes versiones de la aplicación allí presentada, **implemente tantas** versiones como su compañero y usted quieran o puedan implementar, a fin de observar cada estrategia utilizada para reducir el tiempo de latencia de interrupción en el **Arduino**.
- 4.3. En cada caso, presente sus resultados obtenidos en su implementación y la ejecución de cada código.
- 4.4. Describa si en alguna de sus versiones implementadas se hace uso de la manera como el ISR es definido y configurado en los ejercicios de Medición 1 y Medición 2 realizadas en la primera parte de esta Práctica, esto a fin de mostrar relación entre las diferentes estrategias estudiadas.
- 4.5. Igualmente, para cada caso presente su <u>análisis teórico y práctico, así como</u> conclusiones que considere para cada implementación realizada.

# 5. <u>Informe</u>

- 5.1. Presente en su informe las respuestas a las preguntas realizadas en la presente guía de laboratorio.
- 5.2. Igualmente, agregue las diferentes capturas gráficas pedidas, así como su explicación e interpretación de cada resultado observado.
- 5.3. Adjunte a este informe un archivo **zip** con el código implementado en cada caso descrito en esta guía.
- 5.4. Presente <u>conclusiones</u> de todo el trabajo llevado a cabo, y <u>bibliografía adicional</u> utilizada para realizar este informe.