

# 初级数据结构 2

水橋パルスィ

Tsinghua University

2021 年 2 月 16 日

# 树状数组

用于高效维护前缀信息。  
需要满足信息可高效合并。  
维护区间信息需要满足信息可减。

# 树状数组

经典使用场景：

给定包含  $n$  个数的数组  $a_1, a_2, \dots, a_n$ 。有两种操作：

1. 把  $a_x$  增加  $y$ 。
2. 查询区间  $[l, r]$  中数的和。

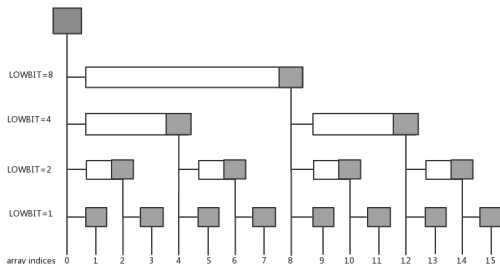
# lowbit

对于一个正整数  $x$ ，定义  $lowbit(x)$  为  $x$  的二进制表示中最右边的 1 所对应的值。

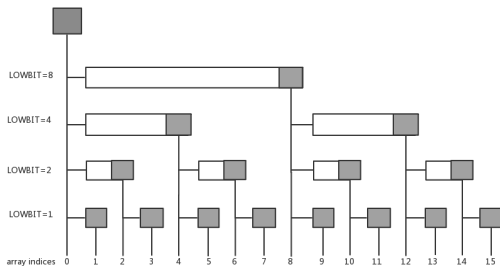
$$lowbit(x) = x \& -x$$

# 树状数组

在树状数组中，结点  $i$  表示的区间为  $[i - \text{lowbit}(i) + 1, i]$ 。

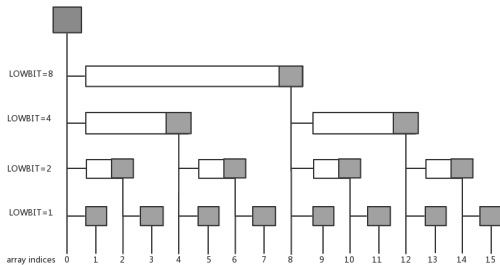


# 树状数组



同层结点表示区间互不相交；  
左儿子表示区间为父亲的子集；  
右儿子表示区间和父亲不相交。

# 树状数组



修改时：寻找包含  $x$  的所有区间。

从  $x$  点向上走；

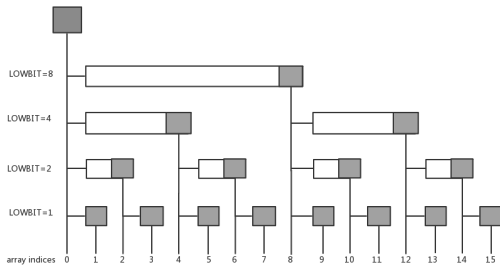
若当前点是左儿子，则父亲结点包含  $x$ ；

若当前点是右儿子，则父亲结点不包含  $x$ 。





# 树状数组



查询时：寻找若干不相交区间使其并集为  $[1, x]$ 。  
 首先取出以  $x$  结尾的区间  $[x - \text{lowbit}(x) + 1, x]$ ；  
 则只需要继续求  $[1, x - \text{lowbit}(x)]$ 。  
 在树上相当于不断向左走。

# 树状数组

树高为  $O(\log_2 n)$  。

修改和查询均只会使用每层最多一个点。

故时间复杂度均为  $O(\log n)$  。

空间复杂度  $O(n)$  。

# 树状数组

单点加法，查询区间和：

$$c_i = \sum_{j=i-\text{lowbit}(i)+1}^i a_j \circ$$

# 树状数组

```
void update(int x, int y) {  
    for (; x <= n; x += x & -x) c[x] += y;  
}
```

```
int getsum(int x) {  
    int res = 0;  
    for (; x; x -= x & -x) res += c[x];  
    return res;  
}
```

# 树状数组

将  $a_x$  修改为  $y$  :

$update(x, y - a[x]);$

查询区间  $[l, r]$  的和:

$return\ getsum(r) - getsum(l - 1);$

# 树状数组

区间加法，查询单点值：

$$c_i = \sum_{i - \text{lowbit}(i) + 1}^i (a_i - a_{i-1})。$$

令区间  $[l, r]$  加上  $y$ ：

$\text{update}(r + 1, -y); \text{update}(l, y);$

查询  $x$  点的值：

$\text{return getsum}(x);$

# 树状数组

区间加法，查询区间和：

$$\begin{aligned}
 \sum_{i=1}^x a_i &= \sum_{i=1}^x \sum_{j=1}^i (a_j - a_{j-1}) \\
 &= \sum_{j=1}^x (x - j + 1)(a_j - a_{j-1}) \\
 &= (x + 1) \sum_{i=1}^x (a_i - a_{i-1}) - \sum_{i=1}^x i(a_i - a_{i-1})
 \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 c_i &= \sum_{i-\text{lowbit}(i)+1}^i (a_i - a_{i-1}) \text{。} \\
 d_i &= \sum_{i-\text{lowbit}(i)+1}^i i(a_i - a_{i-1}) \text{。}
 \end{aligned}$$

# 线段树

用于高效维护区间信息。  
需要满足信息可高效合并。



# 线段树

经典使用场景：

给定包含  $n$  个数的数组  $a_1, a_2, \dots, a_n$ 。有两种操作：

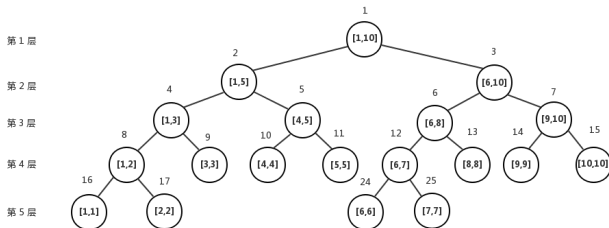
1. 给区间  $[l, r]$  中的数增加  $x$ 。
2. 查询区间  $[l, r]$  中数的最大值。

# 线段树

在线段树中，每个结点表示的区间由以下规则确定：

根结点表示的区间为  $[1, n]$ ；

若一个点表示的区间为  $[l, r]$ ，且  $l \neq r$ ，则其有两个儿子结点，取  $m = \lfloor \frac{l+r}{2} \rfloor$ ，左儿子表示  $[l, m]$ ，右儿子表示  $[m+1, r]$ 。



# 线段树

由此划分后，每一层的最大区间长度为上一层的一半。

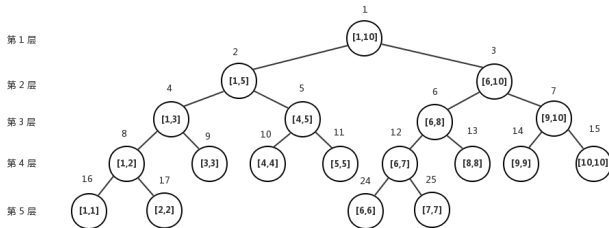
故树高  $O(\log n)$ 。

结点数为  $(2n - 1)$ 。

常用的编号方法：根结点为 1， $x$  的左儿子为  $2x$ ，右儿子为  $2x + 1$ 。

采取这种编号方法需要开  $4n$  的空间。

# 线段树



单点修改：将该点位置的值修改后，向上更新。

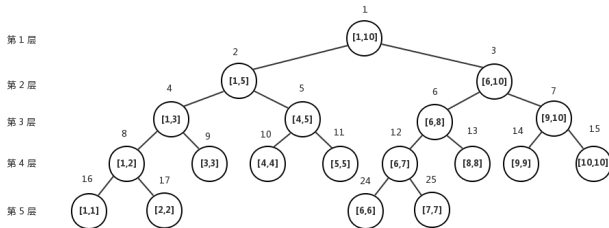
# 单点修改

```

void modify(int l, int r, int x, int y, int k) {
    if (l == r) {
        v[k] = y;
        return;
    }
    int m = l + r >> 1;
    if (x <= m)
        modify(l, m, x, y, k << 1);
    else
        modify(m + 1, r, x, y, k << 1 | 1);
    update(k);
}

```

# 线段树

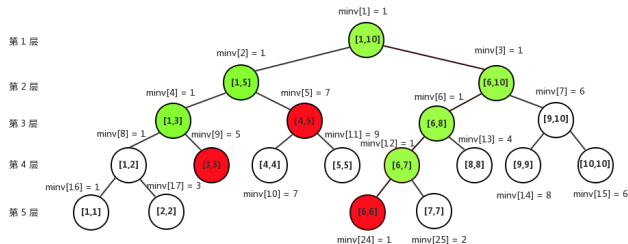


单点查询：直接找到该点的值。

# 单点查询

```
int query(int l, int r, int x, int k) {  
    if (l == r) return v[k];  
    int m = l + r >> 1;  
    if (x <= m)  
        return query(l, m, x, k << 1);  
    else  
        return query(m + 1, r, x, y, k << 1 | 1);  
}
```

# 线段树



区间查询：寻找尽可能少的不相交区间使其并集为  $[l, r]$ 。

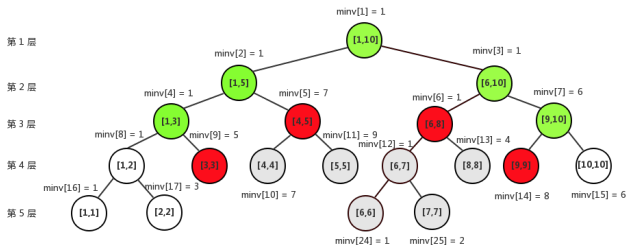
从上往下进行寻找。

每一层绿色/红色的点均不超过两个。



## 区间查询 (以区间和为例)

```
int query(int l, int r, int ql, int qr, int k) {  
    if (l == ql && r == qr) return v[k];  
    int m = l + r >> 1, res = 0;  
    if (ql <= m)  
        res += query(l, m, ql, min(m, qr), k << 1);  
    if (qr > m)  
        res += query(m + 1, r, max(m + 1, ql), qr, k << 1 | 1);  
    return res;  
}
```



区间修改：与区间查询操作的结点相同。  
仅修改了红色结点，灰色结点的值不正确。  
在红色结点处打上标记，经过时下传。

# 区间修改区间查询（以区间加法区间最大值为例）

```

void update(int x) { v[x] = max(v[x << 1], v[x << 1 | 1]); }
void pushdown(int x) {
    v[x << 1] += lazy[x];
    lazy[x << 1] += lazy[x];
    v[x << 1 | 1] += lazy[x];
    lazy[x << 1 | 1] += lazy[x];
    lazy[x] = 0;
}
int query(int l, int r, int ql, int qr, int k) {
    if (l == ql && r == qr) return v[k];
    pushdown(k);
    int m = l + r >> 1, res = INT_MIN;
    if (ql <= m) res = max(res, query(l, m, ql, min(m, qr), k << 1));
    if (qr > m) res = max(res, query(m + 1, r, max(m + 1, ql), qr, k << 1 | 1));
    return res;
}
void modify(int l, int r, int ql, int qr, int y, int k) {
    if (l == ql && r == qr) {
        v[k] += y;
        lazy[k] += y;
        return;
    }
    pushdown(k);
    int m = l + r >> 1;
    if (ql <= m) modify(l, m, ql, min(m, qr), y, k << 1);
    if (qr > m) modify(m + 1, r, max(m + 1, ql), qr, y, k << 1 | 1);
    update(k);
}

```

# zkw 线段树

自底向上访问结点的线段树。

非递归，效率高，代码短。

容易出错，某些功能实现不方便，不能进行标记下放，需要标记永久化。

# 树套树

二维树状数组/二维线段树;  
线段树 + 平衡树;  
线段树 + 前缀和 (主席树);  
线段树 + 树状数组 (可修改主席树);  
kd-tree? 堆? ...

## DFS 序线段树

按照 DFS 的顺序给一棵树的结点进行编号，那么一个子树内的结点编号是一段区间。

以 DFS 序建立线段树维护信息，则对于子树的操作相当于在线段树上进行区间操作。

## P3178 [HAOI2015] 树上操作

### Problem

有一棵点数为  $N$  的树，以点 1 为根，且树点有边权。然后有  $M$  个操作，分为三种：

操作 1：把某个节点  $x$  的点权增加  $a$ 。

操作 2：把某个节点  $x$  为根的子树中所有点的点权都增加  $a$ 。

操作 3：询问某个节点  $x$  到根的路径中所有点的点权和。

### Data Range

对于 100% 的数据，有  $1 \leq N, M \leq 100000$ 。

## P3178 [HAOI2015] 树上操作

记点  $i$  到根结点的路径中所有点的点权和为  $d_i$ 。

对于操作 1, 将  $x$  的子树中所有点的  $d_i$  加上  $a$ 。

对于操作 2, 将  $x$  的子树中所有点的  $d_i$  加上

$$(dep_i - dep_x + 1)a = dep_i a + (1 - dep_x)a。$$

后半部分与操作 1 等价, 对前半部分只需要预处理出线段树每个结点的区间  $dep$  和即可。



## P4145 上帝造题的七分钟 2

### Problem

区间开根号区间求和。

### Data Range

对于 100% 的数据，有  $1 \leq N, M \leq 100000$  。

## P4145 上帝造题的七分钟 2

一个数最多开 6 次平方就会变成 1。

给已经变成 1 的区间打上标记，之后修改经过这些区间时不用继续向下。

# 矩形面积并

## Problem

给定平面上的若干个矩形，求总的覆盖面积。

# 矩形面积并

扫描线。

画图 time。

# 区间第 $k$ 小

## Problem

给定数列，查询区间第  $k$  小数字。

# Hotel

## Problem

给定数列，支持区间置为 0 或 1，查询全局最大连续长度的 0。

mex

## Problem

给定数列，询问区间最小的没出现过的数字。

# SDOI2009 HH 的项链

## Problem

给定数列，支持询问区间内有多少种不同的数字。



# BZOJ2819 nim

## Problem

给定一棵树，有点权，每次修改或询问一条链上的点权玩 nim 游戏，问是否先手必胜。

# 主席树

又名可持久化线段树，可理解为值域线段树的前缀和。  
可用于查询区间第  $k$  大等。

# 值域线段树

将出现的值离散化，线段树上对应区间  $[L, R]$  的点记录  $[L, R]$  内的数字总共出现了多少次。

在值域线段树上查询第  $k$  大，只要从根结点开始每次判断向左还是向右走即可。

# 前缀和

对于任意一个区间  $[l, r]$  , 只要得到其值域线段树就可以直接查询其第  $k$  大。

保存每个前缀的值域线段树, 记  $T_i$  为  $[1, i]$  的值域线段树, 那么  $[l, r]$  的值域线段树就是  $T_r - T_{l-1}$  。

# 优化

显然不能直接开  $n$  棵线段树。

考虑第  $i + 1$  棵线段树和第  $i$  棵的区别：只多了一个数，将某个叶子结点到根结点的链权值  $+1$ 。

也就是只有一条链发生了变化。只要新建这一条链，其他的仍然使用上一棵树的对应结点即可。

画图 time

## Tsinghua University

# 口胡题目

给一棵树，每次询问链上第  $k$  大。

# 口胡题目

给一棵树，每次询问链上第  $k$  大。

树剖后建主席树。(多一个  $\log$ )

在树上建主席树 (每个点的树由其父亲改一条链得到)，将询问表示为四段同时查询。



## P2617 Dynamic Rankings

### Problem

给定一个含有  $n$  个数的序列  $a[1], a[2], a[3] \dots a[n]$ ，程序必须回答这样的询问：对于给定的  $i, j, k$ ，在  $a[i], a[i+1], a[i+2] \dots a[j]$  中第  $k$  小的数是多少 ( $1 \leq k \leq j - i + 1$ )，并且，你可以改变一些  $a[i]$  的值，改变后，程序还能针对改变后的  $a$  继续回答上面的问题。你需要编一个这样的程序，从输入文件中读入序列  $a$ ，然后读入一系列的指令，包括询问指令和修改指令。

对于每一个询问指令，你必须输出正确的回答。

### Data Range

对于 100% 的数据， $n, m \leq 100000$ 。

## P2617 Dynamic Rankings

用树状数组维护前缀和。

查询和操作的复杂度均为  $O(\log^2 n)$ 。

(每次对于  $O(\log n)$  棵线段树同时进行操作)

## P2617 Dynamic Rankings

用树状数组维护前缀和。

查询和操作的复杂度均为  $O(\log^2 n)$ 。

(每次对于  $O(\log n)$  棵线段树同时进行操作)

代码 time

(也可以用整体二分等方法)

# Trie

单独一个 Trie 并没有很大用处。  
建议报名省选组，学习更多字符串知识（确信）。

# 堆

一般情况下使用 `std::priority_queue` 即可。  
并不需要学习手写堆。

# 可并堆

普通的堆进行合并需要将其中一个堆内的元素逐个插入另一个堆，效率极低。  
支持快速合并的堆称为可并堆。

# 可并堆

常见的可并堆：

左偏树

配对堆

斜堆

斐波那契堆

# 回顾

堆（假设为小根堆）：  
基本结构为一棵树；  
一个点的值不大于其子树内任意一个点。



# 左偏树

满足堆性质；

二叉树；

对于一个点  $i$ ，其左儿子为  $l_i$ ，右儿子为  $r_i$ ，定义其  $dis$  值为

$dis_i = \min(dis_{l_i}, dis_{r_i}) + 1$ ，空结点  $dis$  为 0。

对于左偏树，规定其  $dis_{l_i} \geq dis_{r_i}$ （左偏性质），则显然有  $dis_i = dis_{r_i} + 1$ ，并有以下推论：

假设左偏树中  $dis$  最大的值为  $k$ ，则其子树内至少有  $2^k - 1$  个点。

故对于  $n$  个点的左偏树， $dis$  值不超过  $\log_2(n + 1)$ 。

## 合并操作

合并以  $x$  和  $y$  为根的两个左偏树  $merge(x, y)$  :  
不妨假设为小根堆且  $v_x \leq v_y$  , 若  $v_x > v_y$  则交换  $x, y$  ;  
递归执行  $merge(r_x, y)$  即可。  
回溯时判断是否需要交换左右儿子以满足左偏性质。

# 合并操作

合并以  $x$  和  $y$  为根的两个左偏树  $merge(x, y)$  :

不妨假设为小根堆且  $v_x \leq v_y$  , 若  $v_x > v_y$  则交换  $x, y$  ;

递归执行  $merge(r_x, y)$  即可。

回溯时判断是否需要交换左右儿子以满足左偏性质。

每次递归调用  $merge(x, y)$  ,  $(x + y)$  的值减 1 。

故层数为  $O(\log n)$  , 即合并的复杂度为  $O(\log n)$  。

## 其他操作

插入：将新的点当作一个左偏树进行合并。  
弹出最值：删除堆顶后合并其左右儿子。

# 配对堆

满足堆性质；  
以左儿子右兄弟的形式存边；  
通过特殊的 pop 操作来保证复杂度。

# 合并操作

合并以  $x$  和  $y$  为根的两个配对堆  $merge(x, y)$  :  
不妨假设为小根堆且  $v_x \leq v_y$  , 若  $v_x > v_y$  则交换  $x, y$  ;  
直接将  $y$  接在  $x$  下。  
插入：将新的点当作一个配对堆进行合并。

# 弹出最值操作

弹出以  $x$  为根的配对堆的堆顶  $pop(x)$  :

对于  $x$  的所有儿子  $s_1, s_2, \dots, s_t$  ,

首先对于所有  $k$  执行  $merge(2k+1, 2k+2)$  , 得到  $\lceil \frac{t}{2} \rceil$  个堆;

将这些堆从后往前依次合并得到新的堆。

# 配对堆

```

void ins(int x,int y){a[y].r=a[x].s;a[x].s=y;}
void kill(int x){a[root].s=a[x].r;a[x].r=0;}
int merge(int x,int y){
    if(!x||!y)return x+y;
    if(a[x].x>a[y].x)swap(x,y);
    ins(x,y);return x;
}
void push(int x){
    a[x].s=a[x].r=0;
    root=merge(root,x);
}
int del(){
    if(!a[root].s)return 0;
    int x=a[root].s,y=a[x].r;
    kill(x);if(y)kill(y);
    return merge(merge(x,y),del());
}
int pop(){
    int r=a[root].x;
    root=del();
    return r;
}
int top(){return a[root].x;}

```



# 复杂度比较

合并、插入：左偏树  $O(\log n)$ ，配对堆  $O(1)$ 。

弹出堆顶：均为  $O(\log n)$ 。

删除元素、*decrease - key*：均为  $O(\log n)$ 。

# 斐波那契堆

常数大，难写，不常用，不做详细介绍。

配对堆的复杂版，将 *decrease - key* 优化到了  $O(1)$  。

堆优化 Dijkstra：

普通堆： $m \log n$ ；

系统堆（不支持 *decrease - key*）： $m \log m$ ；

斐波那契堆： $n \log n + m$ 。

# 斜堆

左偏树的简化版。

不记录  $dis$  值，每次回溯时都交换左右儿子。

最坏复杂度  $O(n)$  。

# pb\_ds

```
#include <ext/pb_ds/priority_queue.hpp>
```

```
using namespace pb_ds;
```

```
__gnu_pbds::priority_queue <T,cmp(),pairing_heap_tag> q;
```

用法与 `std::priority_queue` 类似，用 `a.join(b)` 将堆 `b` 合并到 `a` 后清空。  
默认配对堆。

支持二叉堆、二项堆、rc 二项堆、改良斐波那契堆。

很多比赛中不能用（如 NOIP），不确定能用最好不用。

# 罗马游戏

## Problem

给定  $n$  个数，原来每个数都属于不同的集合。

有  $m$  次操作，操作有两种：

1. 合并第  $i$  个数和第  $j$  个数所在的集合（若  $i$  或  $j$  已被删除则忽略）；
2. 删除并输出第  $i$  个数所在集合中最小的数（若  $i$  已被删除则输出 0）。

## Data Range

$n \leq 1000000, m \leq 100000$ 。

# 罗马游戏

用可并堆维护集合。

使用并查集来维护每个数所属的集合对应的堆的根。

## Tsinghua University

# 派遣

固定  $x$  , 则不断选择薪水最小的直到超过预算。  
维护大根可并堆, 自下而上合并, 将超出预算的删除。