数据库管理系统性能测试实验报告

注: 本项目开源在这儿。

1、环境简介

• 操作系统

o 系统版本: Windows 11家庭版

。 补丁版本: 23H2

。 内核版本: 22631.2361

• 部分硬件信息

○ 处理器: Intel Core i5-1135G7@2.40GHz

o RAM: DDR4 4*64-bit 16.0 GB

内存频率: 2133MHz内存CAS Latency: 36

○ 硬盘性能: 32MiB负载单线程随机4K读 25MB/s 写 80MB/s

• 数据库管理系统

o Postgresql-x64-16rc1

○ 配置文件: config.xlsx

• 数据库客户端

o Datagrip-2023.2.1

• 程序开发环境

○ 项目名称: TinyDB

○ 语言标准: C++17

。 编译套件: GCC 13.2.0 x86_64-w64-mingw32

○ 自动化构建工具: CMake 3.27.0

o 单元测试框架: GoogleTest-1.14.0

o 性能分析工具: Intel VTune Profiler 2023.2

2、背景

数据集

使用 <u>flights.sql</u> SQL脚本构建。选择该数据集的原因如下:此数据集只有一张表,另外两个数据集films 和shenzhen_metro有超过一张表,且存在外键等更多约束条件,TinyDB无法支持这些特性。因此为了控制变量确定DBMS的性能优势,故选择较为简洁的数据集。

性能测试项目

在TinyDB的底层实现中,重点操作是插入、查找、删除。我基于现实需求,判定该数据集的工作负荷是查询密集型,因此对模糊查询功能有针对性优化,精确查询的复杂度与模糊查询基本一致。在DBMS的执行计划中,该数据集对模糊查询和精确查询的查询逻辑并无较大差别,因此对查询功能的测试选择模糊查询。

从数据库操作命令角度看,性能测试涉及的命令有以下部分:

```
INSERT INTO flights (departure, arrival, day_op, dep_time, carrier, airline,
   flightnum, duration, aircraft) VALUES ('ACC', 'AMS', '1234567', '21:50', 'KL',
   'KL', 590, 420, '330');

DELETE FROM flights WHERE departure like '%DEN%';

UPDATE flights set departure = 'BBC' WHERE departure like '%DEN%';

SELECT COUNT(*) FROM flights WHERE departure like '%DEN%' or arrival like
   '%DEN%';
```

测试项目解释:

注1:由于个人计算机对性能测试的不稳定因素过多,包括但不限于:处理器性能波动、操作系统调度进程优先级差异、内存频率波动、数据库管理系统配置(例如auto)、后台其他程序的影响、单个操作的定义等。我无法精准说明每个"操作"的性能表现。因此在数据库管理系统的性能分析中,我使用自带的EXPLAIN 命令分析不同语句的执行效果,所有测试结果仅对我本地数据集当时测试环境有效。虽然底层性能分析工具可以识别详细的处理器缓存命中、内存读写、硬盘读写性能,有助于分析DBMS的性能瓶颈。但不考虑使用 Intel VTune 等处理器级别性能分析工具来测试DBMS的原因是,我不知道DBMS的后台服务具体执行了哪些操作。我会在TinyDB的性能分析中使用此类软件,详细说明性能瓶颈。

注2:在刚启动数据库后台服务时,执行的第一条语句是没有缓冲区加速的。在粗略测试中,只观察语句执行结果的运行时间,无加速的查询语句的 fetching time 是有缓冲区加速的三倍左右,具体数值为 44ms 与 15ms,该数据明显受到硬盘读写性能影响。我认为该数据集是作为查询平台的后端,仅管理员会进行航线的增减,因此是长期部署的查询密集型任务。对于刚启动服务的第一个查询语句性能损失并不是重点关注对象,因此在DBMS的性能分析中不会将读写硬盘的性能瓶颈作为主要考虑对象。

INSERT

- o INSERT 每次只能插入单条数据,因此在测试时会连续插入多条数据取平均值,计算单次插入的耗时。此命令仅作为单条插入的示例,实际测试的工作负荷为整张表共74349条数据。
- 由于本数据集不涉及索引建立,不涉及网络延迟和多线程读写,且插入的数据结构单一,因此性能瓶颈在存储器上。鉴于数据量不超过数据库管理系统设置的缓冲区上限,可以判断RAM是主要的瓶颈。总插入执行耗时如下:

摘要: 在 19秒549毫秒中74,352/74,352 条语句已执行 (文件中有 13,010,756 个符号)

• DELETE

- o DELETE 支持模糊删除,根据执行计划确定可以借此测试删除单条数据的耗时。
- 。 性能分析结果如下:

```
BEGIN TRANSACTION;
EXPLAIN (analyse, buffers, verbose)
select count(*) from flight.flights where departure like '%DEN%';
EXPLAIN (analyse, buffers, verbose)
DELETE FROM flight.flights WHERE departure like '%DEN%';
EXPLAIN (analyse, buffers, verbose)
select count(*) from flight.flights where departure like '%DEN%';
ROLLBACK;
```

```
Aggregate (cost=1695.19..1695.20 rows=1 width=8) (actual time=7.841..7.842 rows=1 loops=1)
Output: count(*)
Buffers: shared hit=759 dirtied=23
-> Seq Scan on flight.flights (cost=0.00..1688.36 rows=2731 width=0) (actual
```

time=7.395..7.720 rows=2725 loops=1)

" Output: departure, arrival, day_op, dep_time, carrier, airline, flightnum, duration, aircraft"

Filter: ((flights.departure)::text ~~ '%DEN%'::text)

Rows Removed by Filter: 71624 Buffers: shared hit=759 dirtied=23

Planning Time: 0.092 ms Execution Time: 7.866 ms

Delete on flight.flights (cost=0.00..1688.36 rows=0 width=0) (actual

time=6.066..6.066 rows=0 loops=1)

Buffers: shared hit=3484

-> Seq Scan on flight.flights (cost=0.00..1688.36 rows=2731 width=6) (actual time=4.720..5.119 rows=2725 loops=1)

Output: ctid

Filter: ((flights.departure)::text ~~ '%DEN%'::text)

Rows Removed by Filter: 71624

Buffers: shared hit=759 Planning Time: 0.056 ms Execution Time: 6.083 ms

Aggregate (cost=1695.19..1695.20 rows=1 width=8) (actual time=4.883..4.884

rows=1 loops=1)
Output: count(*)

Buffers: shared hit=759

-> Seq Scan on flight.flights (cost=0.00..1688.36 rows=2731 width=0) (actual time=4.880..4.880 rows=0 loops=1)

" Output: departure, arrival, day_op, dep_time, carrier, airline, flightnum, duration, aircraft"

Filter: ((flights.departure)::text ~~ '%DEN%'::text)

Rows Removed by Filter: 71624

Buffers: shared hit=759 Planning Time: 0.058 ms Execution Time: 4.902 ms

- o 利用事务机制回滚防止 DELETE 生效的同时,可以注意到几点关键性能信息。
 - 此分析是我多次执行这段语句的结果,两次查询的耗时差别较大,但顺序查询节点耗时不同。一方面是查询有数据和没有数据,另一方面是存在缓冲区数据页被污染的情况。前一个影响因素在两次运行之间等待时间较长时,会得到另一个结果:

Aggregate (cost=1695.19..1695.20 rows=1 width=8) (actual time=5.604..5.605

rows=1 loops=1)
Output: count(*)

Buffers: shared hit=759

-> Seq Scan on flight.flights (cost=0.00..1688.36 rows=2731 width=0) (actual time=5.149..5.489 rows=2725 loops=1)

" Output: departure, arrival, day_op, dep_time, carrier, airline, flightnum, duration, aircraft"

Filter: ((flights.departure)::text ~~ '%DEN%'::text)

Rows Removed by Filter: 71624

Buffers: shared hit=759

Planning Time: 0.092 ms Execution Time: 5.645 ms

Delete on flight.flights (cost=0.00..1688.36 rows=0 width=0) (actual

time=6.104..6.105 rows=0 loops=1)

Buffers: shared hit=3484

-> Seq Scan on flight.flights (cost=0.00..1688.36 rows=2731 width=6) (actual time=4.844..5.238 rows=2725 loops=1)

Output: ctid

Filter: ((flights.departure)::text ~~ '%DEN%'::text)

Rows Removed by Filter: 71624

Buffers: shared hit=759 Planning Time: 0.057 ms Execution Time: 6.120 ms

Aggregate (cost=1695.19..1695.20 rows=1 width=8) (actual time=5.166..5.167

rows=1 loops=1)
Output: count(*)

Buffers: shared hit=759

-> Seq Scan on flight.flights (cost=0.00..1688.36 rows=2731 width=0) (actual time=5.162..5.162 rows=0 loops=1)

" Output: departure, arrival, day_op, dep_time, carrier, airline, flightnum, duration, aircraft"

Filter: ((flights.departure)::text ~~ '%DEN%'::text)

Rows Removed by Filter: 71624

Buffers: shared hit=759 Planning Time: 0.081 ms Execution Time: 5.189 ms

- 注意到此时被污染的缓冲页面已经被写回磁盘,两次查询差别仅有数据量的不同。线性 扫描节点的耗时差距为0.340ms,总时间差距为0.454ms。扫描节点的瓶颈为74.8%,统 计函数的瓶颈为25.2%。而含有污染页面的耗时差距为2.964ms,可分析判定其中85%的 性能耗时由23个被污染的缓冲页面所导致。
- DELETE 操作在线性扫描节点的耗时与查询一致,额外耗时主要因为对较多缓冲区进行 修改。由此可以判断,在对数据做删除操作时,性能瓶颈在缓冲区的读写性能和缓冲策略上。

UPDATE

- o UPDATE 支持模糊更新,根据执行计划确定可以判断修改数据的耗时。
- 。 性能分析结果如下:

```
EXPLAIN (analyse, buffers, verbose)
update flight.flights set departure = 'BBC' where departure like
'%DEN%';
EXPLAIN (analyse, buffers, verbose)
update flight.flights set departure = 'DEN' where departure like
'%BBC%';
```

Update on flight.flights (cost=0.00..1671.81 rows=0 width=0) (actual time=9.770..9.771 rows=0 loops=1)

Buffers: shared hit=8827 dirtied=23 written=23

-> Seq Scan on flight.flights (cost=0.00..1671.81 rows=3054 width=30) (actual

time=4.663..5.338 rows=2725 loops=1)

Output: 'BBC'::character varying(5), ctid"

Filter: ((flights.departure)::text ~~ '%DEN%'::text)

Rows Removed by Filter: 71624

Buffers: shared hit=669 Planning Time: 0.080 ms Execution Time: 9.790 ms

Update on flight.flights (cost=0.00..1729.29 rows=0 width=0) (actual

time=9.886..9.887 rows=0 loops=1)

Buffers: shared hit=8847 dirtied=22 written=22

-> Seq Scan on flight.flights (cost=0.00..1729.29 rows=81 width=30) (actual time=5.676..6.300 rows=2725 loops=1)

" Output: 'DEN'::character varying(5), ctid"

Filter: ((flights.departure)::text ~~ '%BBC%'::text)

Rows Removed by Filter: 71624

Buffers: shared hit=692 Planning Time: 0.063 ms Execution Time: 9.905 ms

两次的顺序查询耗时分别为0.675ms和0.624ms,但总耗时接近10ms。由此可分析得知在对数据进行更新操作时,与删除操作一致,性能瓶颈在缓冲区的读写上,且查询的耗时占比在6.5%左右,可以忽略。

SELECT

- o 若 SELECT 查询的条目过多,检索数据的时间较高,即 fetching time。该性能指标与各级 缓存的数据吞吐量相关,性能瓶颈在其他硬件上而不是数据库管理系统。根据执行计划确定, Count函数对性能没有显著影响,故使用此以减少输出数据量,减少查询外耗时。
- 。 性能分析结果如下:

```
EXPLAIN (analyse, buffers, verbose) select * from flight.flights
where departure like '%DEN%' or arrival like '%DEN%';
EXPLAIN (analyse, buffers, verbose) select count(*) from
flight.flights where departure like '%DEN%' or arrival like '%DEN%';
```

Seq Scan on flight.flights (cost=0.00..1746.43 rows=5681 width=36) (actual time=0.308..9.555 rows=5576 loops=1)

" Output: departure, arrival, day_op, dep_time, carrier, airline, flightnum, duration, aircraft"

Filter: (((flights.departure)::text ~~ '%DEN%'::text) OR ((flights.arrival)::text ~~ '%DEN%'::text))

Rows Removed by Filter: 68773

Buffers: shared hit=624 Planning Time: 0.069 ms Execution Time: 9.722 ms

Aggregate (cost=1760.64..1760.65 rows=1 width=8) (actual time=8.415..8.416

rows=1 loops=1)
Output: count(*)

Buffers: shared hit=624

- -> Seq Scan on flight.flights (cost=0.00..1746.43 rows=5681 width=0) (actual time=0.230..8.205 rows=5576 loops=1)
- " Output: departure, arrival, day_op, dep_time, carrier, airline, flightnum,

duration, aircraft"

Filter: (((flights.departure)::text ~~ '%DEN%'::text) OR ((flights.arrival)::text ~~

'%DEN%'::text))

Rows Removed by Filter: 68773

Buffers: shared hit=624 Planning Time: 0.073 ms Execution Time: 8.436 ms

。可以发现Count函数的运行时间不超过0.001ms,且两次查询都是使用顺序查询节点,过滤器一致,缓存命中一致。虽然多使用一次Count函数,但全条目查询的时间比Count的结果还多了1.286ms,因此查询外耗时为1.287ms。由该性能分析知晓,在进行 SELECT 测试时,建议使用Count函数,以减少线性查询器以外的耗时,便于对比性能。

3、TinyDB系统设计与实现

需求分析

功能性需求

该数据集将作为在线航线查询系统的后端数据库,TinyDB作为基于内存的简易数据库管理系统后端实现,需要支持四种基本功能:插入、删除、修改、查询。TinyDB不需要支持的功能包括但不限于:多用户系统、网络交互、命令解析、高并发交互等。

TinyDB的交互方式为命令行交互,测试时使用项目测试文件。目标工作负载为查询密集型,处理数据的量级最高为100MB。采用多线程文件读写分离,文件分片存储以减少硬盘读写对主程序的影响。安全方面对用户输入完全可信,不支持预编译等注入攻击防护策略,也不支持通用SQL语言的执行。

非功能性需求

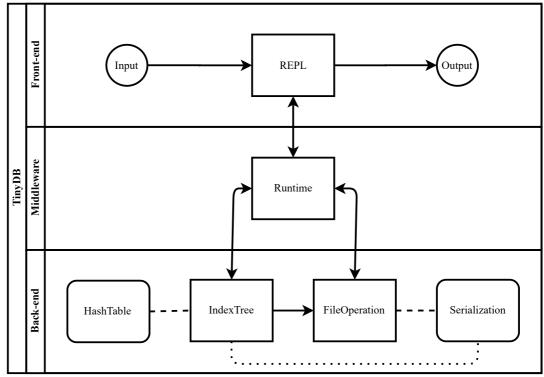
TinyDB将使用C++17标准开发,主要遵循 <u>CERT</u> 开发规范,使用CMake自动化构建工具便于跨平台模块化编译,发布版使用-O3 -march=native -mtune=native编译选项。

概要设计

总体设计

• 系统架构

。 架构图如下:



• 模块概述

- REPL: 前端交互模块,用于将用户输入命令转化为操作码,并接受来自Runtime的返回信息,输出到用户界面。
- o Runtime: 运行时系统模块,用于将操作码转化为后端函数调用,执行异常处理和资源调度。
- o IndexTree:索引树模块,用于管理数据节点的各级缓存,在内存中执行增删改查等数据库系统管理操作。
- o HashTable: 散列表模块,为索引树模块的子模块,用于生成缓存和散列表,加速模糊查询。
- 。 FileOperation: 文件操作模块,用于管理缓存与硬盘的读写。
- o Serialization: 序列化模块,为文件操作模块的子模块,用于处理缓存和数据节点与二进制流的互相转换。

• 处理流程

- 1. 用户命令作为字符串,输入到REPL中。REPL将字符串解析为Statement类型,传递到Runtime。
- 2. Runtime解析Statement,产生对应的函数调用。
- 3. IndexTree根据来自Runtime的调用,与HashTable配合执行,返回调用结果。当IndexTree需要进行文件读写时,生成任务传递到FileOperation,两个后端主模块并行执行。
- 4. Runtime调度FileOperation的任务执行,接受来自IndexTree和FileOperation的返回值,再返回到REPL。
- 5. REPL接收Runtime的执行结果,输出到用户界面。

外部接口

- 外部用户通过命令行或命令文件与系统交互,没有提供硬件分析接口。
- 用户交互的元命令限定为以下四种:

.help .last .load .exit

其中 .load 可以自定义输入文件路径, .last 返回上次输入的命令。

• 用户交互的输入SQL命令限定为以下五种:

CREATE tablename (column1,column2,...,columnn);

INSERT INTO tablename VALUES (column1,column2,...,columnn);

DELETE FROM tablename WHERE column LIKE 'data';

UPDATE tablename SET column='data' WHERE column LIKE 'data';

SELECT column1,column2,...,columnn FROM tablename WHERE column LIKE 'data';

其中, 小写部分表示可根据需求自定义字符串, 大写部分不可更改, 特殊符号和空格不可更改。不同命令的返回值在模块设计中说明。

模块设计

- REPL
 - 。 该模块主要包含两部分,元命令解析和SQL命令解析。
 - 元命令解析函数 parse_meta_cmd() 仅涉及REPL,用于打印帮助信息、上次命令、退出交互端等交互操作。
 - SQL命令解析函数 parse_statement() 用于解析用户输入的SQL命令,另有三个辅助函数:解析表名 parse_table()、解析WHERE子句 parse_where()、解析数据 parse_datas()。这三个辅助函数只被SQL命令解析函数调用,分别与主解析函数内容耦合。
 - 。 REPL不直接传递数据到Runtime,由TinyDB框架间接传递到Runtime中。REPL的SQL命令解析函数返回Runtime模块内特有数据结构变量,两模块特征耦合。
 - o REPL需要由TinyDB先判断输入是元命令还是SQL命令,再分别调用不同的解析函数。因此模块核心接口是 bool parse_meta_cmd(const std::string &) 和 Runtime::Statement parse_statement(const std::string &)。
- Runtime
 - 。 该模块主要包含两部分,解析执行Statement和资源调度。
 - 解析执行函数 run_statement() 用于解析Statement操作码,调用不同的IndexTree模块内函数以执行操作。
 - 资源调度函数 schedule() 用于管理FileOperation的读写任务。该函数调用 FileOperation模块内函数将缓冲区内未写入硬盘的数据写入。此函数的执行线程与主线程分离,对队列施加互斥锁避免读写竞争,使用条件变量同步执行线程和主线程的任务 队列情况,不使用时间轮询以降低处理器开销。
 - o Runtime直接调用IndexTree和FileOperation模块内函数,在Runtime模块内解析调用返回值和异常处理,只以std::vector<std::string>数据类型返回给REPL执行结果。当产生异常时,vector内有且仅有两个元素,第一个元素为异常类型,第二个元素为异常信息。Runtime与IndexTree和FileOperation控制耦合。
 - o Runtime的核心接口是 std::vector<std::string> run_statement(const Runtime::Statement &), 重要接口是 bool is_finish(void), 该接口返回任务队列是否执行完毕, REPL会利用该接口判断能否结束交互。

IndexTree

- 该模块是后端核心模块,实现了较多函数,其中重要函数是插入、查询、模糊查询、删除。
 - 插入函数 insert() 用于向索引树中插入指定键值的一条数据,在数据插入后需要调用 HashTable模块内函数用于构建散列表,并在索引树中修改缓存。
 - 查询函数 find_leaf() 用于在索引树中查询指定键值的叶节点,叶节点内**可能**包含不止一条数据。该函数只用于找到**可能**存在该键值的叶节点,不保证返回的叶节点一定包含指定键值的数据,但不在返回结果内的叶节点一定不包含指定键值。
 - 模糊查询函数 fuzzy_find_leaf() 用于在索引树中以键值子串匹配形式查找可能符合 条件的多个叶节点。该函数可能返回多个叶节点,其他特性与查询函数基本一致。
 - 删除函数 remove() 用于在索引树中删除指定键值的一条数据,若不存在指定键值则不做操作。
 - 在以上函数外,还有其他函数用于维护索引树和散列表的结构。这些维护用函数只被重要函数调用,不被其他模块函数调用。
- o IndexTree在数据修改时会先调用Serialization模块内函数用于序列化数据结构,再调用 FileOperation模块内函数用于添加任务,在更新索引和构建散列表时会调用HashTable内函数。IndeTree与HashTable和Serialization特征耦合,与FileOperation数据耦合。
- o IndexTree的核心接口是 void insert(std::shared_ptr<IndexTree::Tree>, const std::string &, const std::vector<std::string> &) , 其中索引树以共享指针的形式 支持对多个树的操作。还有两个核心接口是

std::vector<std::shared_ptr<IndexTree::LeafNode>>
fuzzy_find_leaf(std::shared_ptr<IndexTree::Tree>, const std::string &) 和
void remove(std::shared_ptr<IndexTree::Tree>, const std::string &)。

HashTable

- 。 该模块是IndexTree的子模块, 主要是创建散列表和查询散列表。
 - 创建散列表函数 create_map() 用于根据键值生成离散点集,用于标记散列表。
 - 查询散列表函数 find() 用于根据指定散列表,查询指定键值是否可能存在子串匹配。
- HashTable模块不会调用其他模块的函数,只会被IndexTree调用,不存在以该模块触发的耦合情景。
- o HashTable的核心接口是 std::vector<int> create_map(const std::string &, unsigned long long) 和 bool find(const std::bitset<HashTable::prime> &, const unsigned long long &, const std::string &)。其中HashTable的数据结构使用 std::bitset 实现,离散点集使用 std::vector<int> 传递下标。

FileOperation

- 。 该模块用于对数据文件进行修改操作, 主要由任务队列和文件读写两部分组成。
 - 任务创建函数 produce_task() 与任务提取函数 consume_task() 用于维护任务队列,任务由IndexTree模块发起,由Runtime模块调度任务队列。
 - 文件读写函数 work() 用于执行任务,在其中根据不同请求对文件进行操作。
- o FileOperation在保存索引树时会调用Serialization模块内函数,两模块特征耦合。
- o FileOperation的核心接口是 void produce_task(const FileOperation::Task &),
 FileOperation::Task consume_task(void) 和 void work(const
 FileOperation::Task &), FileOperation::Task 是该模块内特有的数据结构。

- 。 该模块用于将IndexTree和HashTable模块内数据结构序列化为字符串,再被传递到 FileOperation进行文件读写操作。
 - HashTable序列化与反序列化函数 serialize_map(), deserialize_map() 用于将 std::bitset 与 std::string 互相转换。
 - IndexTree序列化与反序列化函数 [serialize_tree(), deserialize_tree()] 用于将 [IndexTree::Tree 与 [std::string] 互相转换。
- o Serialization不会调用其他模块内函数,不存在以该模块触发的耦合情景。
- o Serialization的核心接口是序列化与反序列化函数 std::string serialize_map(const std::bitset<HashTable::prime> &), std::bitset<HashTable::prime> deserialize_map(const std::string &), std::string serialize_tree(const std::shared_ptr<IndexTree::Tree> &), std::shared_ptr<IndexTree::Tree> deserialize_tree(const std::string &)。

详细设计

TODO 分为不同模块,各包含以下部分:算法设计、数据结构设计、接口实现、属性、参数。

- REPL

 - o SQL命令解析函数 parse_statement() 基于朴素字符串匹配,使用 std::string.compare() 比较特定位置的关键字。对于括号内不定长字串使用 std::string_view.find() 枚举分隔符。
 - \circ 假设命令串长度为 n,则解析时空复杂度为 $\Theta(n)$ 。
- Runtime
 - 执行函数 run_statement() 对不同操作类型有以下不同的实现方式。
 - 对于 CREATE 命令, 调用 IndexTree::build() 函数。
 - 对于 INSERT 命令,先根据数据特征拼接键值,再调用 IndexTree::insert() 函数。
 - 对于 DELETE 命令,先调用 IndexTree::fuzzy_find_leaf() 函数获取所有可能要删除的叶节点。再遍历该集合,确定每个叶节点内被删除的数据键值。最后调用 IndexTree::remove() 函数逐一删除每个键值。
 - 对于 UPDATE 命令,与 DELETE 类似获取所有可能要修改的叶节点和被修改的数据键值。之后对每一个键值先调用 IndexTree::remove() 删去后,再调用 IndexTree::insert() 插入更新后的键值。
 - 对于 SELECT 命令,调用 IndexTree::fuzzy_find_leaf() 函数获取所有可能匹配的叶节点。再遍历该集合,使用 std::string.find() 逐一确定数据条,并返回匹配的数据集合。
 - 。 调度函数 schedualer() 作为独立线程运行,在调用执行函数时,在执行函数结束后被唤醒。调用 Fileoperation 模块内函数执行任务时,在调度函数线程内运行。单次任务队列清空后该线程结束。

IndexTree

- o 索引树采用 B+ 树数据结构维护,单点最大索引数与叶节点最大数据条数均为 64。所有索引树相关指针均使用 shared_ptr, 避免内存分配相关安全问题。
- \circ 建树函数 build() 会设置树根指针和随机数种子,时空复杂度为 $\Theta(1)$ 。

- 。 插入函数 insert() 会根据各层索引结点向下找到待修改的叶节点,将数据插入叶节点后递归返回根结点,同时维护索引树。假设数据长度为n,索引树中叶节点个数为m,叶节点的最大数据条数为k,则时间复杂度为 $\Theta(n+k\log m+k\log k)$ 。此处k被设定为64,n不会超过200,m量级在70000以上,因此时间复杂度为 $\Theta(n+k\log m)$,空间复杂度为 $\Theta(nm)$ 。
- 。 模糊查找函数 $fuzzy_find_leaf()$ 会在索引树上进行宽度优先搜索,当前版本为非递归单线程形式。对于索引树上结点,会逐一比对散列表和键值特征点,对于叶节点在判断为可能存在后加入返回值中。单结点比对时间复杂度为 $\Theta(1)$,总时间复杂度为 O(m), $\Omega(\log m)$,最坏情况是每个节点都被返回,最优情况是仅命中单一叶节点。设散列表大小为 p,空间复杂度为 $\Theta(mp)$ 。
- 。 删除函数 remove() 会先调用 find_leaf() 函数向下找到待修改叶节点,修改后递归返回根结点,同时维护索引树。 find_leaf() 函数的时间复杂度为 $\Theta(\log m)$,递归回根结点的维护时间复杂度也是 $\Theta(k\log m)$ 。

HashTable

- o 散列表采用 Bloom Filter,对数据键值的每个子串提取特征点后加入散列表。预设不同子串最大可能值是500,在误报率大约为0.0001时,使用散列表大小为9587(质数),特征点个数为13。在主程序首次运行时,调用系统真随机数发生器作为 mt19937 伪随机数生成器种子,使用该生成器为每个索引树发放种子。散列函数选择 Murmurhash3_64,将两个64位结果以不同倍数组合后对9587取模,得到13个特征点。底层数据结构使用std::bitset,在索引树非叶结点合并子结点散列表时,使用按位或操作加速运算。
- 。 根据数据长度,计算特征点的时空复杂度是 $\Theta(n)$,因此插入数据和查询数据的效率也是这个。
- 。 在合并散列表时,根据64位字长机器和编译器的优化,散列表大小为 p 时,时空复杂度为 $\Theta(\frac{p}{a})$,其中 ω 为机器字长。

FileOperation

- 任务队列中使用 std::lock_guard<std::mutex> 对任务创建函数和任务提取函数上锁,两处使用的锁在命名空间内相同且唯一。另创建 is_empty() 函数供调度函数判断任务队列是 否为空。任务创建函数和任务提取函数仅负责操作任务队列,任务执行由其他函数进行,该模块内仅这两个函数涉及多线程。
- 任务执行函数即文件读写部分使用标准输入输出流控制,以字符形式读写文件。

Serialization

- 。 统一使用 Base64 将字节编码为可读写字符,供 FileOperation 模块使用。
- o 对散列表的序列化中,会将每8个 bit 按位存入字符数组中,再交由编码函数进行编码,反序列化部分同理。
- 对索引树的序列化中,会将每个叶节点的数据条目转存到字符数组中,仅编码原始数据不编码索引部分。对非叶结点会完整记录结点连边信息后,将散列表序列化后拼接为数据段的一部分,整体再次编码。反序列化时先根据连边信息重建非叶结点,再根据叶节点顺序还原索引树。

4、TinyDB系统性能分析

注:由于TinyDB系统架构将文件读写和内存中数据操作分离(使用 thread.detach()), 且单线程每次读写文件块大小不超过10KB, 因此测试时仅需计算主线程性能。且由于系统性能主要与内存中数据操作有关,因此没有完全实现文件读写模块(Serialization 的 serialize_tree 与 deserialize_tree)。针对文件读写部分,存在多线程并发读写某文件的情景,我编写了相关单元测试,证明该模块支持多线程并发。

• 多线程相关单元测试代码

```
TEST(FileOperationTest, MultiThread)
 2
    {
 3
        FileOperation fileOp;
        std::ofstream out("test.txt");
 4
        out << "Hello, world!" << std::endl;</pre>
 5
 6
        out.close();
 7
        std::ofstream out2("test2.txt");
        out2 << "This is a test." << std::endl;</pre>
 8
 9
10
        FileOperation::Task task(FileOperation::Operation::APPEND,
    "test.txt", "test2.txt");
        std::thread t1(&FileOperation::work, &fileOp, task);
11
        std::thread t2(&FileOperation::work, &fileOp, task);
12
13
        std::thread t3(&FileOperation::work, &fileOp, task);
14
        t1.join();
        t2.join();
15
16
        t3.join();
17
        std::ifstream in("test.txt");
        std::string content((std::istreambuf_iterator<char>(in)),
18
    std::istreambuf_iterator<char>());
19
        EXPECT_EQ(content, "Hello, world!\nThis is a test.\nThis is a
    test.\nThis is a test.\n");
        in.close();
20
21
        std::remove("test.txt");
22
        std::remove("test2.txt");
23
    }
```

• 模块中实际部分代码(启用锁)

```
std::mutex *file_mutex, *file_mutex2 = nullptr;
1
2
3
        std::unique_lock<std::mutex> map_lock(map_mutex);
4
        file_mutex = &file_mutex_map[task.filename];
 5
        if (task.opt == Operation::APPEND)
            file_mutex2 = &file_mutex_map[task.content];
 6
7
   std::unique_lock<std::mutex> lock(*file_mutex);
8
   std::unique_lock<std::mutex> lock2;
9
   if (task.opt == Operation::APPEND)
10
11
        lock2 = std::unique_lock<std::mutex>(*file_mutex2);
```

o CTest测试结果如下

```
[ctest] 100% tests passed, 0 tests failed out of 1
[ctest]
[ctest] Total Test time (real) = 0.06 sec
[ctest] CTest 已完成,返回代码 0
```

• 不使用锁

o CTest测试结果如下

```
[build] 生成已完成,退出代码为 0
[proc] 执行命令: "C:\Program Files\CMake\bin\ctest.exe" -j10 -C Debug -T test --
output-on-failure -R ^test_FileOperation$
[ctest] Site: Cerulime
[ctest] Build name: Win32-mingw32-make
[ctest] Test project C:/Users/11247/Desktop/cs307proj1/build
[ctest] Start 1: test_FileOperation
[ctest] 1/1 Test #1: test_FileOperation ......***Failed 0.07 sec
[ctest] Running main() from
C:\Users\11247\Desktop\cs307proj1\build_deps\googletest-
src\googletest\src\gtest_main.cc
[ctest] [=======] Running 4 tests from 1 test suite.
[ctest] [-----] Global test environment set-up.
[ctest] [-----] 4 tests from FileOperationTest
[ctest] [ RUN ] FileOperationTest.CreateFile
[ctest] [ OK] FileOperationTest.CreateFile (1 ms)
[ctest] [ RUN ] FileOperationTest.AppendToFile
[ctest] [ OK ] FileOperationTest.AppendToFile (4 ms)
[ctest] [ RUN ] FileOperationTest.DeleteFile
[ctest] [ OK ] FileOperationTest.DeleteFile (1 ms)
[ctest] [ RUN ] FileOperationTest.MultiThread
[ctest] C:\Users\11247\Desktop\cs307proj1\tests\test_FileOperation.cpp:67: Failure
[ctest] Expected equality of these values:
[ctest] content
[ctest] Which is: "Hello, world!\nThis is a test.\n"
[ctest] "Hello, world!\nThis is a test.\nThis is a test.\nThis is a test.\n"
[ctest] With diff:
[ctest] @@ +1,4 @@
[ctest] Hello, world!
[ctest] +This is a test.
[ctest] This is a test.
[ctest] This is a test.\n
[ctest]
[ctest]
[ctest] [ FAILED ] FileOperationTest.MultiThread (6 ms)
[ctest] [-----] 4 tests from FileOperationTest (14 ms total)
[ctest]
[ctest] [-----] Global test environment tear-down
[ctest] [======] 4 tests from 1 test suite ran. (14 ms total)
[ctest] [ PASSED ] 3 tests.
[ctest] [ FAILED ] 1 test, listed below:
[ctest] [ FAILED ] FileOperationTest.MultiThread
[ctest]
```

```
[ctest] 1 FAILED TEST
[ctest]
[ctest]
[ctest] 0% tests passed, 1 tests failed out of 1
[ctest]
[ctest] Total Test time (real) = 0.09 sec
[ctest]
[ctest] The following tests FAILED:
[ctest] 1 - test_FileOperation (Failed)
[ctest] Errors while running CTest
[proc] 命令""C:\Program Files\CMake\bin\ctest.exe" -j10 -C Debug -T test --output-on-failure -R ^test_FileOperation$"已退出,代码为 8
[ctest] CTest 已完成,返回代码 8
```

○ 在三线程情况下出现条件竞争,证明加锁可以避免出现该问题。

性能测试项目

该测试数据集使用 dataset\flights.tiny 文件。该测试计时采用项目内嵌 std::chrono::high_resolution_clock::now() 高精度计时器,计算从命令行中输入到完整执行单次命令结尾的时间。由于性能分析会影响处理器性能(硬件采样存在较高开销),在外部使用Intel VTune的性能分析信息作为辅助信息。所有结果采用 0.1ms 间隔与调用栈信息收集的硬件采样,VTune 预计开销较高(共 9 级不同程度额外开销,该配置为 7 级)。

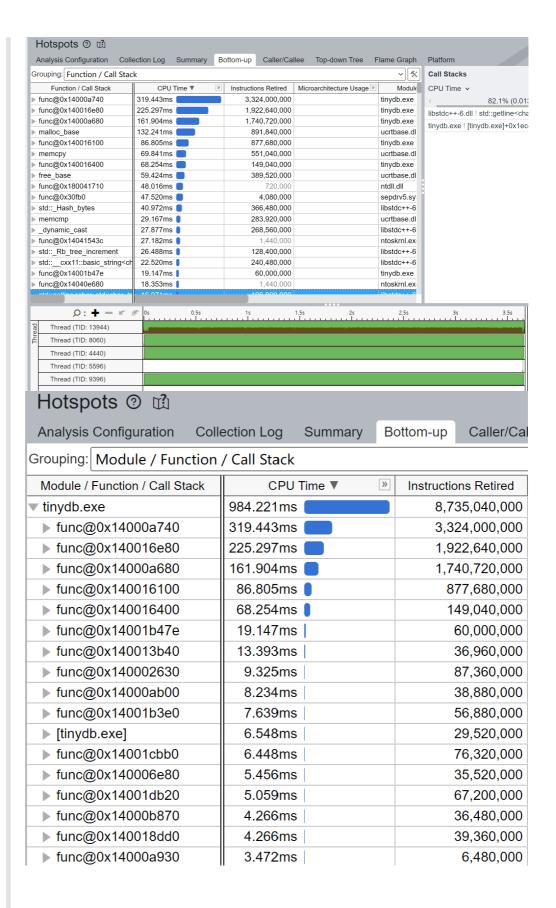
- INSERT
 - 。 测试时的 .1oad 为减少人手动输入导致的耗时, 在项目内采用固定文件路径的方式测试。
 - 。 测试结果如下:

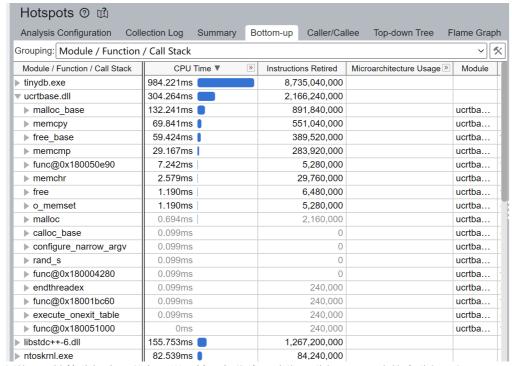
```
TinyDB > The file path: Loading... 10000 of 10000 lines.
Loading... 20000 of 20000 lines.
Loading... 30000 of 30000 lines.
Loading... 40000 of 40000 lines.
Loading... 50000 of 50000 lines.
Loading... 60000 of 60000 lines.
Loading... 70000 of 70000 lines.

Task finished
Load 74350 of 74350 lines.

Table name: flights
departure arrival day_op dep_time carrier airline flightnum duration aircraft
74349 rows in set.

Time measured: 1331.74ms.
```





再次说明,性能分析由于存在采样开销,仅作为程序瓶颈分析工具。由热点分析可知, TinyDB主程序中处理器运行时间前五个的函数分别为:

IndexTree::merge_map(Internal), HashTable::create_map(),

IndexTree::merge_map(Leaf), HashTable::get_hash() 以及

| HashTable::create_map() 内调用 | std::unordered_map<std::string_view,

std::bitset<PRIME>> cache 的成员函数 find()。在ucrtbase.dll (通用C运行时动态链接库)中,内存读写也有相当大的耗时。此外值得注意的是,std::getline() (位于 libstdc++-6.dll中) 用时 16.071ms。

- 。 与数据库管理系统(耗时 19549ms)对比,TinyDB的用时仅为 1331.74ms。性能差异较大的原因可能有以下几点:
 - 1. DBMS需要对命令进行编译和优化后才可以执行。TinyDB没有实现SQL命令解释器,因此采用字符串匹配确定操作类型。所以该部分耗时DBMS会显著高于TinyDB。
 - 2. Postgresql是基于硬盘的数据库管理系统,DBMS在插入数据时,会创建多个文件维护该数据库的信息,而不只有数据条。TinyDB是基于内存的简易数据库管理系统,只会将索引和数据保存在硬盘中,且读写线程分离,因此主线程没有文件写耗时。
 - 3. 数据库客户端与DBMS通过本地回环地址相互通信。虽然通信流量不经过物理网卡,不存在网络延迟。但是网络协议栈的处理是通过操作系统内核完成,在批量执行命令时,系统调用开销较大。而TinyDB基本上在用户空间内完成操作,因此该部分耗时显著低于DBMS。
 - 4. 由于该数据集不存在可索引的键值,DBMS不会对其建立索引,只是顺序存储。TinyDB的索引树构建耗时是程序主要瓶颈,在此部分会比DBMS慢。

• DELETE

测试时的由文件重定向至标准输入,程序中在完成数据读取后开启采样分析,即仅收集删除操作时数据。相关文件配置如下:

.load

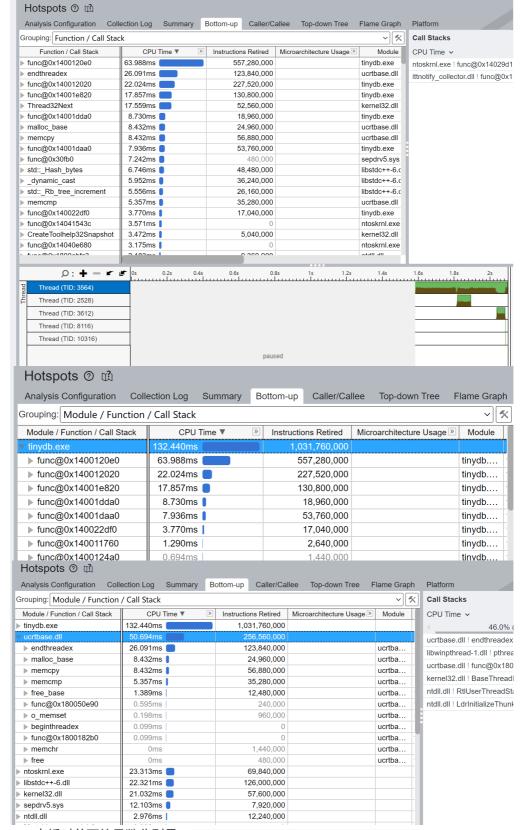
DELETE FROM flights WHERE departure LIKE "DEN";
DELETE FROM flights WHERE arrival LIKE "DEN";

- 1 #include <ittnotify.h>
- int command_cnt;

```
. . .
    int main()
 4
 5
    {
 6
        while (true)
 7
        {
 8
            repl.start();
 9
            std::string now_input = repl.get_now_input();
10
11
            command_cnt++;
12
            auto timer_begin =
    std::chrono::high_resolution_clock::now();
            if (command_cnt == 2)
13
14
                __itt_resume();
15
16
17
            auto timer_end = std::chrono::high_resolution_clock::now();
18
            auto duration =
    std::chrono::duration_cast<std::chrono::microseconds>(timer_end -
    timer_begin);
            std::cout << "Time measured: " << duration.count() * 1e-3 <<</pre>
19
    "ms." << std::endl;</pre>
            std::cout << "----" << std::endl;</pre>
20
            if (command_cnt == 3)
21
22
                break;
23
        }
24
25 }
```

。 测试结果如下:

```
-----
Task finished
Load 74350 of 74350 lines.
Table name: flights
departure arrival day_op dep_time carrier airline flightnum duration aircraft
74349 rows in set.
Time measured: 1292.51ms.
-----
TinyDB > Hit leafs: 186
Table name: flights
departure arrival day_op dep_time carrier airline flightnum duration aircraft
71624 rows in set.
Time measured: 73.69ms.
-----
TinyDB > Hit leafs: 113
Table name: flights
departure arrival day_op dep_time carrier airline flightnum duration aircraft
68773 rows in set.
Time measured: 64.623ms.
```



o TinyDB中耗时前五的函数分别是: IndexTree::merge_map(Internal), IndexTree::merge_map(Leaf), HashTable::create_map(), 和 std::unordered_map<std::string_view, std::bitset<PRIME>> 对 std::string_view 计算散列值的函数以及 HashTable::get_hash()。注意到ucrtbase.dll 中线程终止函数 endthreadex() 和kernel32.dll中获取线程信息函数 Thread32Next() 的耗 时较高。TinyDB主程序耗时占比仅为 49.42%,此时多线程和其他系统调用的耗时占比较

。 与数据库管理系统(耗时 6.083ms)相比,TinyDB的耗时为 138.313ms,显著高于DBMS,是它的22倍多。性能差异较大的原因可能有以下几点:

- 1. DBMS的删除操作不涉及索引更改。该数据集没有设定可索引键值,因此DBMS的删除是采用顺序扫描节点,直接对数据条目进行操作。TinyDB由于建立了可观的索引树,因此有 91% 以上的耗时用于更新索引表。假设去除这部分耗时,则相比DBMS的时间会降低到12倍左右。
- 2. DBMS的删除操作仅对数据条目做标记。由<u>官方文档</u>可知,在Notes中提到,删除操作仅会标记被选中的数据条目为删除状态,之后在<u>官方文档</u>可知,被标记的行会在后台的Routine Vacuuming过程中从硬盘上清除。因此DBMS的删除仅需要遍历所有数据并做标记,无其他开销。TinyDB由于文件读写线程与主线程分离,需要进行线程中信息交换。因此TinyDB主程序耗时占比不到一半,有相当大开销是线程相关操作。需要说明的是,TinyDB采用索引树结构是为了将不同数据分片,保存为小文件。在做类似删除操作时,不需要对整个数据集的文件做覆写。该设计的初衷是减少文件读写耗时,但在没有后台服务进程的前提下,不可避免会出现进程调度的开销。若继续开发作为实际产品,与进程有关开销应当不计入主程序。因此,若仅计算主程序的部分,在考虑不添加索引时,主程序的耗时推测约为 11 ms。该耗时与DBMS是相同数量级,但仍然较高。

UPDATE

测试时的由文件重定向至标准输入,程序中在完成数据读取后开启采样分析,即仅收集更新操作时数据。相关文件配置如下,主程序设置与删除操作测试类似:

.load

UPDATE flights SET departure="BBC" WHERE departure LIKE "DEN";

。 测试结果如下:

Task finished

Load 74350 of 74350 lines.

Table name: flights

departure arrival day_op dep_time carrier airline flightnum duration aircraft

74349 rows in set.

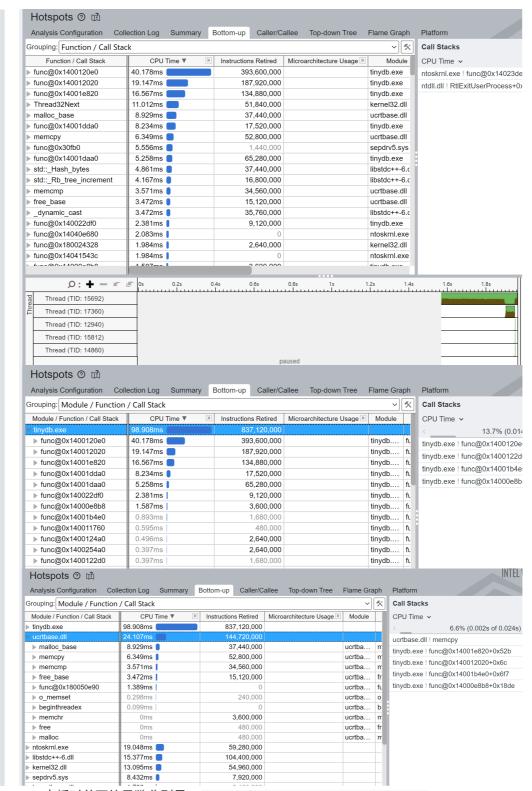
Time measured: 1409.46ms.

TinyDB > Hit leafs: 186
Table name: flights

departure arrival day_op dep_time carrier airline flightnum duration aircraft

74349 rows in set.

Time measured: 115.665ms.



o TinyDB中耗时前五的函数分别是: IndexTree::merge_map(Internal),

IndexTree::merge_map(Leaf), HashTable::create_map(),和

std::unordered_map<std::string_view, std::bitset<PRIME>>> 对

std::string_view 计算散列值的函数以及 HashTable::get_hash()。与删除操作的耗时排行前五完全一致的原因是,在TinyDB中的更新操作是先找到符合条件的数据节点,之后先调用删除函数,再调用插入函数。之所以不能直接在叶节点更新,是因为需要维护索引树的结构及数据合法。由于此时有较高的内存读写请求,因此ucrtbase.dll内有较多内存操作相关耗时。在kernel32.dll中,Thread32Next()耗时占比84.9%,同样存在一定的线程交换耗时。

• 与数据库管理系统 (9.790ms) 相比,TinyDB的耗时为 115.665ms,也显著高于DBMS。与删除操作进行对比,性能差异可能有以下几点:

- 1. DBMS使用多版本并发控制机制。根据<u>官方文档</u>,在其中使用了可序列化快照隔离 (Serializable Snapshot Isolation)机制。更新操作会被认为一个事务,事务具有时间 轴上标记和插入删除命令标记(xid与cid)。通过检查事务信息,可以发现更新行操作是 由删除操作和插入操作组成,这两个操作在一个事务中被提交。因此DBMS的耗时有所增 加。

SELECT

- 。 测试时的由文件重定向至标准输入,程序中在完成数据读取后开启采样分析,即仅收集查询操作时数据。注意,由于该项测试耗时极短,因此采样间隔为硬件所支持最高精度(0.01ms
 -),额外开销级别是第9级最高开销。相关文件配置如下,主程序设置与更新操作测试类似:

.load

SELECT * FROM flights WHERE departure LIKE "DEN";

SELECT * FROM flights WHERE arrival LIKE "DEN";

。 测试结果如下:

Task finished

Load 74350 of 74350 lines.

Table name: flights

departure arrival day_op dep_time carrier airline flightnum duration aircraft

74349 rows in set.

Time measured: 1329.71 ms.

TinyDB > Hit leafs: 186

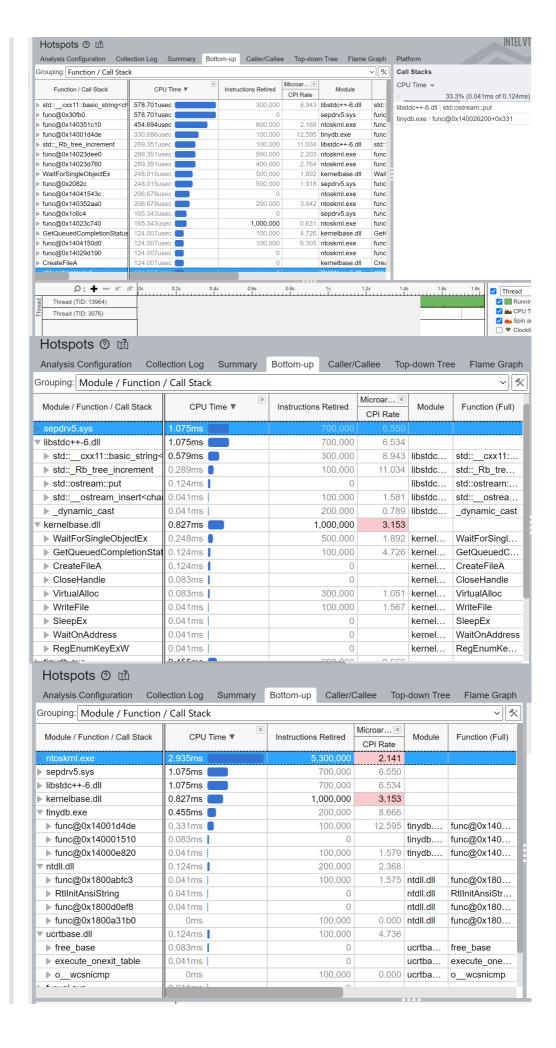
2725

Time measured: 0.903 ms.

TinyDB > Hit leafs: 186

2851

Time measured: 0.758 ms.



o 由于总耗时过短,采样数据出现一定误差。TinyDB位于 0x14001d4de 的指令并不是函数入口,但是在 IndexTree::fuzzy_find_leaf() 函数内; 位于 0x140001510 的函数是 REPL 类的析构函数; 第三个函数是 Runtime::run_statement()。整体耗时最高的函数是 std::string 的 find() 函数。ntoskrnl.exe是系统内核模块,sepdrv5.sys是Intel VTune 的驱动。该采样结果不足以反映TinyDB内瓶颈所在,因此将执行 10 次查询操作后的程序再采样,得到以下结果:

Analysis Configuration Col	ection Log Summary	Bottom-up Caller/	Callee Top	o-down Tre	e Flame Graph	Platform
Grouping: Module / Function / Call Stack						Call Stacks
Module / Function / Call Stack	CPU Time ▼	Instructions Retired	Microar «	Module	Function (Full)	CPU Time 🗸
			CPI Rate	Module		30.4% (0.001s of 0.00
▶ ntoskrnl.exe	4.795ms	7,000,000	2.747			libstdc++-6.dll ! std::cxx11::basic_strin
▶ libstdc++-6.dll	4.216ms	2,100,000	8.262			tinydb.exe func@0x14000e820+0x23b
▶ kernelbase.dll	2.397ms	4,500,000	2.172			tinyub.cxc : luno@ox 14000c020 *0x20bi
▶ ucrtbase.dll	2.025ms	2,400,000	3.221			
▶ sepdrv5.sys	1.943ms	2,200,000	3.368			
▼ tinydb.exe	1.612ms	900,000	7.186			
▶ func@0x14001d4de	0.868ms	100,000	36.272	tinydb	func@0x140	
▶ func@0x14000e820	0.372ms	700,000	2.029	tinydb	func@0x140	
▶ func@0x140001510	0.248ms	0		tinydb	func@0x140	1
▶ func@0x140026200	0.041ms	0		tinydb	func@0x140	
▶ func@0x140003870	0.041ms	0		tinydb	func@0x140	
▶ func@0x14001d1d0	0.041ms	0		tinydb	func@0x140	
▶ func@0x1400209b0	0ms	100,000	0.000	tinydb	func@0x140	
▶ kernel32.dll	0.248ms	100,000	9.464			1
▶ ntdll.dll	0.207ms	300,000	2.630			1
▶ ntfs.sys	0.124ms	200,000	2.365			1
▶ fltmgr.sys	0.083ms	0				

- 增加操作再测量后,TInyDB内函数耗时较为准确,与上一个相比二三位互换。
- 。 与数据库管理系统(8.436ms)相比,TinyDB的耗时约为 1.661ms,显著低于DBMS,性能差异可能有以下原因:
 - 1. TinyDB索引效果优秀。索引后命中叶节点数量占所有节点约 15%, 实际数据为 4% 左右。存在一定误差的原因是在对出发和到达的索引中,两个字段会被放到同一个索引表内(即总索引表),而飞机航线不可能存在单程飞本场的航班。因此两个数据段完全不重合,会造成一定误差。
 - 2. DBMS需要扫描所有数据并做过滤。由于该数据集没有索引键值,DBMS使用顺序扫描节点过滤每一条数据。这导致在删除、更新、查询三个操作中,DBMS的效率几乎一样。因为查询操作不涉及数据修改,因此耗时较另两种较低。
 - 3. TinyDB的时间测量不精确。由于查询操作的效率足够快,导致连自定义类的默认析构函数开销都能进入性能分析前列。理论上的性能瓶颈应该是IndexTree::fuzzy_find_leaf()函数有显著峰值,其余相关函数跟在后面,且std::string的find()函数也应该有显著开销。这需要有更大数量级的数据才能精确刻画TinyDB的查询效率。
- 整体而言,TinyDB在读取 4.82MB 的文件后,内存占用约为 35MB。插入、删除、修改、查询 四个基本数据库操作能够完成。与DBMS相比,TinyDB的优势是对数据集有特殊设计底层结构,但 TinyDB无法做到与DBMS一致的通用性和高效性。

5、实验结论

我在进行了两个数据库管理系统的性能测试实验后,对DBMS有更深刻的理解,有以下结论:

- 1. 数据库管理系统为了减少输入输出瓶颈的影响,在缓存结构与内存使用上有细致且高效的算法设计。
- 2. 数据库管理系统有广泛的通用性和稳定的性能,但需要使用合适的SQL语句执行命令。
- 3. 数据库管理系统十分复杂,具有很高的工程量。
- 4. 数据表中建立索引能有效提高查询效率,但会降低修改效率。
- 5. 数据表内不同的索引方式各有优劣,需要根据数据集设定。

- 6. 数据表的结构会很大程度影响数据库管理系统的效率,需要针对特定数据集设计表结构。
- 7. TinyDB在特定的数据集上表现出色,是因为有针对性的优化,通过性能分析和对比我能学习如何优化数据库系统。

8. 对该实验的个人想法:

- 这种对比可以让我更好理解数据库管理系统的工作原理、锻炼中型项目的编程能力、学习项目管理周期的技术点。
- 重要的是,这能激发我对数据库原理学习的兴趣。我希望能更深刻了解如何设计数据表,以及 如何搭建数据库管理系统。
- 开放性的实验要求,可以有更广的探索空间。这相比于被规则限制死的项目更有趣味。我希望 能学习其他优秀报告的性能测试,了解其他同学的关注点。