

Tarea 2

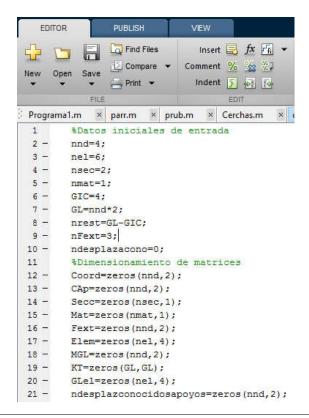
Por: Cesar Fernando Gamba Tiusaba

Código: 215524

Problema.

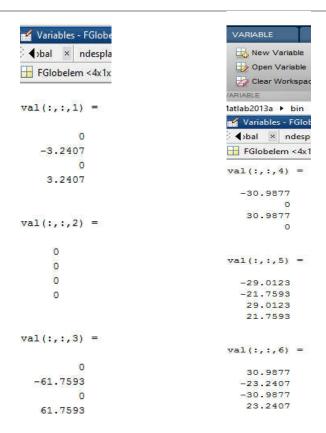
E = 1, A = 1

Ingreso de datos:

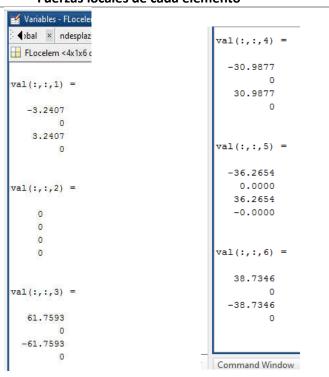


Fuerzas globales de cada elemento



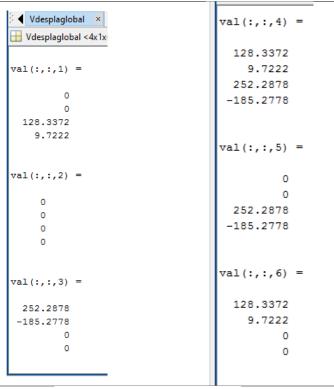


Fuerzas locales de cada elemento





Desplazamientos globales de cada elemento



Desplazamientos totales

Nudo 1	х	128,3371914
	у	9,72222222
Nudo 2	х	252,2878086
	у	-185,2777778
Nudo 3	х	0
	у	0
Nudo 4	х	0
	у	0

Resultados programa.

Reacciones.

Reacciones Programa	Reacciones Excel
-29,01234568	-29,01234568
-25	-25
-30,98765432	-30,98765432
85	85



Fuerzas globales y locales elemento.

Elemento 1	Globales	Locales	Excel Global
	val(:,:,1) =	$\operatorname{val}(:,:,1) =$	F 1-2
	0	-3,2407	0
	-3,2407	0	-3,2407407
	0	3,2407	0
	3,2407	0	3,24074074

Elemento 2	val(:,:,2) =	val(:,:,2) =	F 1-4
	0	0	0
	0	0	0
	0	0	0
	0	0	0

Elemento 3	val(:,:,3) =	val(:,:,3) =	F 4-3
	0	61,7593	0
	61,7593	0	61,7592593
	0	-61,7593	0
	-61,7593	0	-61,759259

Elemento 4	val(:,:,4) =	val(:,:,4) =	F 2-3
	-30,9877	-30,9877	-30,987654
	0	0	0
	30,9877	30,9877	30,9876543
	0	0	0

Elemento 5	val(:,:,5) =	val(:,:,5) =	F 1-3
	-29	-36,2654	-29,012346
	-22	0	-21,759259
	29	36,2654	29,0123457
	21,7593	0	21,7592593

Elemento 6	val(:,:,6) =	val(:,:,6) =	F 2-4
	31	38,7346	30,9876543
	-23	0	-23,240741
	-31	-38,7346	-30,987654
	23,2407	0	23,2407407



```
Código:
                                                               for i=1:1:2
                                                                 if CAp(i,j) == 1
%Datos iniciales de entrada
                                                                    MGL(i,j) = cont2;
                                                                    cont2=cont2+1;
nnd=4;
                                                                 else
nel=6;
                                                                    MGL(i,j)=cont1;
nsec=2;
                                                                    cont1=cont1+1;
nmat=1;
                                                                 end
GIC=2;
                                                               end
GL=nnd*2;
                                                             end
nrest=GL-GIC;
nFext=3;
                                                            %Secciones y materiales
ndesplazacono=0;
                                                             for i=1:1:nsec;
%Dimensionamiento de matrices
                                                               Secc(i,1)=input(['Área de la sección ' num2str(i)
Coord=zeros(nnd,2);
CAp=zeros(nnd,2);
                                                             end
Secc=zeros(nsec,1);
                                                             for i=1:1:nmat;
Mat=zeros(nmat,1);
                                                               Mat(i,1)=input(['Módulo de elasticidad del
Fext=zeros(nnd,2);
                                                             material ' num2str(i) '\n']);
Elem=zeros(nel,4);
                                                             end
MGL=zeros(nnd,2);
KT = zeros(GL,GL);
                                                             %Fuerzas externas
GLel=zeros(nel,4);
                                                             for cont1=1:1:nFext
ndesplazconocidosapoyos=zeros(nnd,2);
                                                               i=input(['Nudo con carga' '\n']);
                                                               j=input(['Dirección de la carga en x=1, y=2,
%Entrada de datos de los nudos
                                                             xy=3'' n';
for i=1:1:nnd:
                                                               if i < 3
  nudo=i;
                                                                Fext(i,j)=input(['Magnitud de la carga en el nudo
  Coord(i,1)=input(['Coordenada x del nudo '
                                                             ' num2str(i) '\n']);
num2str(i) '\n']);
  Coord(i,2)=input(['Coordenada y del nudo '
                                                                F=input(['Magnitud de la carga en el nudo '
num2str(i) '\n');
                                                             num2str(i) ' n');
end
                                                                Ang=input(['Ángulo de inclinación de la carga
                                                             con respecto a x positivo ' num2str(i) '\n']);
%Entrada de datos de las restricciones
                                                                Fext(i,1)=F*cosd(Ang);
for ires=1:1:nrest;
                                                                Fext(i,2)=F*sind(Ang);
  i=input(['Nudo restringido:' \\n']);
                                                               end
  j=input(['restringido en x=1, o en y=2??']);
                                                             end
  CAp(i,j)=1;
end
                                                             %Identificación de los elementos
                                                             for i=1:1:nel
%Entrada de desplazamientos
                                                               Elem(i,1)=input(['Nudo inicial del elemento '
for cont1=1:1:ndesplazacono
                                                             num2str(i) ' n');
  i=input(['Nudo con desplazamiento' '\n']);
                                                               Elem(i,2)=input(['Nudo final del elemento '
  j=input(['Dirección de desplazamiento en x=1,
                                                             num2str(i) '\n');
y=2'' n');
                                                               Elem(i,3)=input(['Tipo de sección del elemento '
  if i < 3
                                                             num2str(i) '\n');
   ndesplazconocidosapoyos(i,j)=input(['Magnitud
                                                               Elem(i,4)=input(['Tipo de material del elemento '
del desplazamiento del nudo ' '\n']);
                                                             num2str(i) '\n');
  end
                                                             end
end
                                                             %Determinación de la matriz de rigidez y de
%Matriz de grados de libertad
                                                             transformación de cada elemento
cont1=1;
                                                             for i=1:1:nel
cont2=GIC+1;
                                                               xi = Coord(Elem(i,1),1);
for i=1:1:nnd
                                                               yi = Coord(Elem(i,1),2);
```



```
xf = Coord(Elem(i,2),1);
                                                            p = reshape(ndesplazconocidosapovos',1,GL);
  vf = Coord(Elem(i,2),2);
                                                            cont = 0;
  Delx=xf-xi;
                                                            for i=1:1:GL
  Dely=vf-vi;
                                                                 if f(1,i) == 1
  Long=sqrt(Delx^2+Dely^2);
                                                                   cont = 1 + cont;
  Cs=Delx/Long;
                                                                   Vdesplacono(cont,1) = p(1,i);
  Sn=Dely/Long;
                                                                 end
  T=[Cs -Sn 0 0;Sn Cs 0 0; 0 0 Cs -Sn;0 0 Sn Cs];
                                                            end
  Matrizdetransformacion(:,:,i) = T;
  AE=Secc(Elem(i,3),1)*Mat(Elem(i,4),1);
  %Matriz de rigidez local
                                                            Un = inv(KT(1:GIC,1:GIC))* (Mfuezext -
  kel=(AE/Long)*[1 0 -1 0;0 0 0 0;-1 0 1 0;0 0 0 0];
                                                            (KT(1:GIC,GIC+1:GL)*Vdesplacono));
  kelocal(:,:,i)=kel;
                                                            Fuerzasdescon =
                                                            (KT(GIC+1:GL,1:GIC)*Un)+((KT(GIC+1:GL,GI
  %Matriz de rigidez global
  keg=T*kel*T';
                                                           C+1:GL))*Vdesplacono);
  kelglobal(:,:,i)=keg;
  %Identificación de grados de libertad por
                                                            Desplaztotal = zeros(GL,1);
elemento
                                                            Desplaztotal(1:GIC,1)=Desplaztotal(1:GIC,1)+Un(
  for j=1:1:2
                                                            1:GIC,1);
  GLel(i,j)=MGL(Elem(i,1),j);
                                                            Desplaztotal(GIC+1:GL,1)=Desplaztotal(GIC+1:G
  GLel(i,j+2)=MGL(Elem(i,2),j);
                                                            L,1)+Vdesplacono(1:cont,1);
  %Ensamblaje de la matriz de rigidez
  for l=1:1:4
                                                            %Construccion matrices de desplazamniento para
     for m=1:1:4
                                                            cada elemento
                                                            for i=1:1:nel
KT(GLel(i,l),GLel(i,m))=KT(GLel(i,l),GLel(i,m))+k
                                                              for i=1:1:4
eg(l,m);
                                                                 Vdesplaglobal(j,1,i) = Desplaztotal(GLel(i,j),1);
     end
                                                              end
                                                            end
  end
                                                           %Construcción matrices de fuerzas globales para
end
                                                            cada elemento
                                                            for i=1:1:nel
%Vector de desplazamientos conocidos
                                                              FGlobelem(:,1,i)=
                                                            kelglobal(:,:,i)*Vdesplaglobal(:,1,i);
f = reshape(CAp',1,GL);
u = reshape(Fext', 1, GL);
cont = 0;
                                                            %Construcción matrices de fuerzas locales para
for i=1:1:GL
                                                            cada elemento
     if f(1,i) == 0
                                                            for i=1:1:nel
       cont = 1 + cont;
       Mfuezext(cont,1) = u(1,i);
                                                              FLocelem(:,1,i) =
     end
                                                            Matrizdetransformacion(:,:,i)'*FGlobelem(:,1,i);
end
                                                            end
f = reshape(CAp',1,GL);
```