

1. Utilizando la definición de espacio vectorial, demuestre que los sig. conjuntos son espacios vectoriales:

a) El conjunto $M_{n \times m}$

Sol:

Para demostrar que cierto espacio es, en efecto, un espacio vectorial, debemos verificar que se cumplen los axiomas que definen un espacio vectorial, los cuales son:

- 1 Cerradura bajo la suma
- 2 Asociatividad bajo suma
- 3 Comunitatividad bajo suma
- 4 Existencia del neutro aditivo
- 5 Existencia del inv. aditivo

- 6 Cerradura bajo multiplicación
- 7 Multiplicación por escalares
- 8 Distributividad multiplicativa
- 9 Distributividad multiplicativa respecto a la suma de escalares

Entonces, para matrices $M_{n \times m}$, podemos comenzar definiendo dos matrices $A_{n \times m}$ y $B_{n \times m}$:

$$A = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nm} \end{pmatrix}$$

$$B = \begin{pmatrix} b_{11} & \dots & b_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ b_{n1} & \dots & b_{nm} \end{pmatrix}$$

1. Cerradura Bajo Suma para $M_{n \times m}$:

Hay que probar que la suma de dos matrices $A_{n \times m}$ y $B_{n \times m}$ nos devuelva otra matriz, a saber, $C_{n \times m}$.

Entonces:

$$A + B = C \Rightarrow \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nm} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b_{11} & \dots & b_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ b_{n1} & \dots & b_{nm} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} + b_{11} & \dots & a_{1m} + b_{1m} \\ \vdots & & \vdots \\ a_{n1} + b_{n1} & \dots & a_{nm} + b_{nm} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} c_{11} & \dots & c_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ c_{n1} & \dots & c_{nm} \end{pmatrix}$$

con cada $a_{nm} + b_{nm} \in A + B$ como un elemento de C

$\therefore A + B = C$ con $C \in M_{n \times m}$; se cumple la cerradura

Cerradura: nos pide que claudic la sum. de dos o más elementos de un esp. \Rightarrow el resultado sea un elemento de ese mismo espacio

El resultado de la suma $A+B$ se puede extender a más cantidad de sumas, concluyendo que siempre $A+B$ dará un $C \in M_{n \times m}$. Podemos escribir a B como:

$$B = \sum_{i=1}^k M_i \quad \text{con} \quad B = M_1 + M_2 + \cdots + M_k \quad y \quad M_i \in M_{n \times m}$$

∴ La cerradura se expande a "k" sumas.

2. Asociatividad de la suma: para cada matriz A, B y C se cumple que:

$$(A+B)+C = A+(B+C)$$

Por un lado, tenemos que: $(A+B)+C = \left\{ \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nm} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b_{11} & \cdots & b_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ b_{n1} & \cdots & b_{nm} \end{pmatrix} \right\} + \begin{pmatrix} c_{11} & \cdots & c_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ c_{n1} & \cdots & c_{nm} \end{pmatrix}$

$$\Rightarrow (A+B)+C = \left\{ \begin{pmatrix} a_{11}+b_{11} & \cdots & a_{1m}+b_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1}+b_{n1} & \cdots & a_{nm}+b_{nm} \end{pmatrix} \right\} + \begin{pmatrix} c_{11} & \cdots & c_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ c_{n1} & \cdots & c_{nm} \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} (a_{11}+b_{11})+c_{11} & \cdots & (a_{1m}+b_{1m})+c_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ (a_{n1}+b_{n1})+c_{n1} & \cdots & (a_{nm}+b_{nm})+c_{nm} \end{pmatrix}$$

$$= \left\{ \begin{pmatrix} a_{11}+(b_{11}+c_{11}) & \cdots & a_{1m}+(b_{1m}+c_{1m}) \\ \vdots & & \vdots \\ a_{1m}+(b_{1m}+c_{1m}) & \cdots & a_{nm}+(b_{nm}+c_{nm}) \end{pmatrix} \right\}$$

Cada $(a_{ij}+b_{ij})+c_{ij}$
puede representarse como
la suma de 3 elementos
en \mathbb{R} , y por lo tanto,
es una suma conmutativa y
asociativa $\Rightarrow (a_{ij}+b_{ij})+c_{ij} = a_{ij}+(b_{ij}+c_{ij})$

$$= \left\{ \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nm} \end{pmatrix} + \left\{ \begin{pmatrix} b_{11}+c_{11} & \cdots & b_{1m}+c_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ b_{n1}+c_{n1} & \cdots & b_{nm}+c_{nm} \end{pmatrix} \right\} \right\}$$

$$= \left\{ \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nm} \end{pmatrix} + \left\{ \begin{pmatrix} b_{11} & \cdots & b_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ b_{n1} & \cdots & b_{nm} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} c_{11} & \cdots & c_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ c_{n1} & \cdots & c_{nm} \end{pmatrix} \right\} \right\}$$

$$= A + (B+C)$$

7. Compatibilidad de la multiplicación por escalares: para cualquier escalar α

y B , con $A \in M_{n \times n}$, se cumple que $\alpha(BA) = (\alpha B)A$

Entonces:

$$\text{Sea } \alpha(BA) = \alpha \left\{ B \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nm} \end{pmatrix} \right\} = \alpha \left\{ \begin{pmatrix} Ba_{11} & \dots & Ba_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ Ba_{n1} & \dots & Ba_{nm} \end{pmatrix} \right\}$$

$$= \left\{ \alpha \begin{pmatrix} Ba_{11} & \dots & Ba_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ Ba_{n1} & \dots & Ba_{nm} \end{pmatrix} \right\} = \begin{pmatrix} \alpha(Ba_{11}) & \dots & \alpha(Ba_{1m}) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \alpha(Ba_{n1}) & \dots & \alpha(Ba_{nm}) \end{pmatrix}$$

$$\xrightarrow{\substack{\text{Asociatividad} \\ \text{en la multiplicación de} \\ \text{escalares}}} = \begin{pmatrix} (\alpha B)a_{11} & \dots & (\alpha B)a_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ (\alpha B)a_{n1} & \dots & (\alpha B)a_{nm} \end{pmatrix} = \left\{ (\alpha B) \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nm} \end{pmatrix} \right\}$$

$$= (\alpha B) \left\{ \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nm} \end{pmatrix} \right\} = (\alpha B)A$$

8. Distributividad multiplicativa por escalares: para cualquier escalar α y matrices A y $B \in M_{n \times n}$, se cumple que $\alpha(A+B) = \alpha A + \alpha B$

$$\text{Sea } \alpha(A+B) = \alpha \left\{ \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nm} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b_{11} & \dots & b_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ b_{n1} & \dots & b_{nm} \end{pmatrix} \right\} = \alpha \left\{ \begin{pmatrix} a_{11}+b_{11} & \dots & a_{1m}+b_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1}+b_{n1} & \dots & a_{nm}+b_{nm} \end{pmatrix} \right\}$$

$$= \left\{ \alpha \begin{pmatrix} a_{11}+b_{11} & \dots & a_{1m}+b_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1}+b_{n1} & \dots & a_{nm}+b_{nm} \end{pmatrix} \right\} = \begin{pmatrix} \alpha(a_{11}+b_{11}) & \dots & \alpha(a_{1m}+b_{1m}) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \alpha(a_{n1}+b_{n1}) & \dots & \alpha(a_{nm}+b_{nm}) \end{pmatrix}$$

$\xrightarrow{\substack{\text{Distributividad de la multiplicación en la suma} \\ \text{con } a_{ij} \in \mathbb{R}}} \text{ si } x, y, z \in \mathbb{R} \Rightarrow x(y+z) = xy+xz$

$$= \begin{pmatrix} \alpha a_{11} + \alpha b_{11} & \dots & \alpha a_{1m} + \alpha b_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \alpha a_{n1} + \alpha b_{n1} & \dots & \alpha a_{nm} + \alpha b_{nm} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha a_{11} & \dots & \alpha a_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \alpha a_{n1} & \dots & \alpha a_{nm} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \alpha b_{11} & \dots & \alpha b_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \alpha b_{n1} & \dots & \alpha b_{nm} \end{pmatrix}$$

$$= \alpha \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nm} \end{pmatrix} + \alpha \begin{pmatrix} b_{11} & \dots & b_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ b_{n1} & \dots & b_{nm} \end{pmatrix} = \alpha A + \alpha B$$

9. Distributividad de la multiplicación por escalar respecto a la suma de escalares: pa' cualquier escalar $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ y matriz $A \in M_{n \times n}$

Se cumple que $(\alpha + \beta)A = \alpha A + \beta A$

$$\text{Sea } (\alpha + \beta)A = (\alpha + \beta) \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nm} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (\alpha + \beta)a_{11} & \cdots & (\alpha + \beta)a_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ (\alpha + \beta)a_{n1} & \cdots & (\alpha + \beta)a_{nm} \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} \alpha a_{11} + \beta a_{11} & \cdots & \alpha a_{1m} + \beta a_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \alpha a_{n1} + \beta a_{n1} & \cdots & \alpha a_{nm} + \beta a_{nm} \end{pmatrix}$$

Distributividad de la multiplicación en la
suma para reales
 $x(y+z) = xy + xz$, ~~y $\alpha, \beta \in \mathbb{R}$ para el caso~~

$$= \begin{pmatrix} \alpha a_{11} & \cdots & \alpha a_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \alpha a_{n1} & \cdots & \alpha a_{nm} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \beta a_{11} & \cdots & \beta a_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \beta a_{n1} & \cdots & \beta a_{nm} \end{pmatrix}$$

$$= \alpha \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nm} \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nm} \end{pmatrix}$$

$$= \alpha A + \beta A$$

3c)

Commutatividad bajo la suma: para cualquier $A, B \in M_{n \times m}$, se cumple que

$$A+B=B+A$$

Sea $A+B = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nm} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} b_{11} & \dots & b_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ b_{n1} & \dots & b_{nm} \end{pmatrix}$

$$= \begin{pmatrix} a_{11}+b_{11} & \dots & a_{1m}+b_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1}+b_{n1} & \dots & a_{nm}+b_{nm} \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} b_{11}+a_{11} & \dots & b_{1m}+a_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ b_{n1}+a_{n1} & \dots & b_{nm}+a_{nm} \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} b_{11} & \dots & b_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ b_{n1} & \dots & b_{nm} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nm} \end{pmatrix} = B+A$$

Commutatividad en los IR

$$a_{ij}+b_{ij}=b_{ij}+a_{ij}$$

$$\text{ó } a+b=b+a ; a, b \in \mathbb{R}$$

4. Existencia del neutro aditivo: debe existir una matriz $\mathbf{0}_{n \times m}$ tq $A+\mathbf{0}=A$ para $A \in M_{n \times m}$

Sea $\mathbf{0}_{n \times m} = \begin{pmatrix} 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 \end{pmatrix}$

Entonces:

$$A+\mathbf{0} = \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nm} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \dots & 0 \end{pmatrix}$$

$$= \begin{pmatrix} a_{11}+0 & \dots & a_{1m}+0 \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1}+0 & \dots & a_{nm}+0 \end{pmatrix}$$

Existencia de $0 \in \mathbb{R}$
tq $x+0=x \quad \forall x \in \mathbb{R}$

$$= \begin{pmatrix} a_{11} & \dots & a_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \dots & a_{nm} \end{pmatrix} = A$$

5. Existencia del inverso aditivo

Sea $A \in M_{n \times n} \Rightarrow A + (-A) = \emptyset$

$$\text{Como } A = \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nm} \end{pmatrix} \Rightarrow (-A) = \begin{pmatrix} -a_{11} & \cdots & -a_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ -a_{n1} & \cdots & -a_{nm} \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow A + (-A) = \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nm} \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -a_{11} & \cdots & -a_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ -a_{n1} & \cdots & -a_{nm} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} a_{11} + (-a_{11}) & \cdots & a_{1m} + (-a_{1m}) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} + (-a_{n1}) & \cdots & a_{nm} + (-a_{nm}) \end{pmatrix}$$

Para cada $x \in \mathbb{R} \exists -x \in \mathbb{R}$
taq $-x+x=\emptyset$

$$= \begin{pmatrix} a_{11}-a_{11} & \cdots & a_{1m}-a_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1}-a_{n1} & \cdots & a_{nm}-a_{nm} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \emptyset & \cdots & \emptyset \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \emptyset & \cdots & \emptyset \end{pmatrix} = \emptyset_{n \times n}$$

6. Cerradura bajo multiplicación: Si $A \in M_{n \times n}$ y $\alpha \in \mathbb{R}$ (un escalar)

$$\Rightarrow \alpha A \in M_{n \times n}$$

$$\text{Sea } A = \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nm} \end{pmatrix} \text{ y } \alpha \in \mathbb{R}$$

Entonces:

$$\alpha A = \alpha \begin{pmatrix} a_{11} & \cdots & a_{1m} \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ a_{n1} & \cdots & a_{nm} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \alpha(a_{11}) & \cdots & \alpha(a_{1m}) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \alpha(a_{n1}) & \cdots & \alpha(a_{nm}) \end{pmatrix} \in M_{n \times n}$$

$$\therefore \alpha A \in M_{n \times n}$$

b) Demostrar que el conjunto de vectores $\begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3$ con $3x - y - 4z = 0$ es un espacio vectorial

1. Cerradura bajo la suma.

Antes que cualquier cosa, podemos describir nuestro conjunto como:

$$V = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid 3x - y - 4z = 0 \right\}$$

Esto nos describirá, a su vez, cualquier "variación" de V necesaria para demostrar que V es espacio vectorial.

$$\text{Ahora, sean } u \text{ y } v \in V \Rightarrow u = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid 3x_1 - y_1 - 4z_1 = 0 \right\}$$

$$y \quad v = \left\{ \begin{pmatrix} x_2 \\ y_2 \\ z_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid 3x_2 - y_2 - 4z_2 = 0 \right\}$$

$$\Rightarrow u + v = \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x_2 \\ y_2 \\ z_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 + x_2 \\ y_1 + y_2 \\ z_1 + z_2 \end{pmatrix} \Rightarrow u + v = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 + x_2 \\ y_1 + y_2 \\ z_1 + z_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid 3(x_1 + x_2) - (y_1 + y_2) - 4(z_1 + z_2) = 0 \right\}$$

$$\text{pues } 3(x_1 + x_2) - (y_1 + y_2) - 4(z_1 + z_2) = \cancel{(3x_1 - y_1 - 4z_1)}^{\rightarrow 0} + \cancel{(3x_2 - y_2 - 4z_2)}^{\rightarrow 0} = 0$$

\therefore cerrado bajo la suma ■

2. Verifiquemos cerradura bajo multiplicación

$$\text{Sea } u = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid 3x_1 - y_1 - 4z_1 = 0 \right\} \text{ y } m \in \mathbb{R}$$

Entonces

$$mu = m \cdot \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} mx_1 \\ my_1 \\ mz_1 \end{pmatrix} \Rightarrow 3(mx_1) - (my_1) - 4(mz_1)$$

$$= 3M(x_1) - M(y_1) - 4M(z_1) = M(3x_1 - y_1 - 4z_1) = M \cdot 0 = 0$$

\therefore cerrado bajo multiplicación ■

3. Asociatividad bajo la suma: para cada vector u, v y w se cumple que: $(u+v)+w = u+(v+w)$

Sean $U = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid 3x_1 - y_1 - 4z_1 = 0 \right\}$; $V = \left\{ \begin{pmatrix} x_2 \\ y_2 \\ z_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid 3x_2 - y_2 - 2z_2 = 0 \right\}$

$$y \quad W = \left\{ \begin{pmatrix} x_3 \\ y_3 \\ z_3 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid 3x_3 - y_3 - 2z_3 = 0 \right\}$$

Entonces: $(u+v)+w = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x_2 \\ y_2 \\ z_2 \end{pmatrix} \right\} + \begin{pmatrix} x_3 \\ y_3 \\ z_3 \end{pmatrix} = \left\{ \begin{pmatrix} x_1+x_2 \\ y_1+y_2 \\ z_1+z_2 \end{pmatrix} \right\} + \begin{pmatrix} x_3 \\ y_3 \\ z_3 \end{pmatrix}$

→ prop. de \mathbb{R}

$$= \begin{pmatrix} (x_1+x_2)+x_3 \\ (y_1+y_2)+y_3 \\ (z_1+z_2)+z_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1+(x_2+x_3) \\ y_1+(y_2+y_3) \\ z_1+(z_2+z_3) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \end{pmatrix} + \left\{ \begin{pmatrix} x_2+x_3 \\ y_2+y_3 \\ z_2+z_3 \end{pmatrix} \right\}$$

$$= \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x_2 \\ y_2 \\ z_2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x_3 \\ y_3 \\ z_3 \end{pmatrix} \right\} = U + (V + W)$$

Además, $\begin{pmatrix} x_1+x_2+x_3 \\ y_1+y_2+y_3 \\ z_1+z_2+z_3 \end{pmatrix} = 3(x_1+x_2+x_3) - (y_1-y_2-y_3) - 4(z_1+z_2+z_3)$

} Por cerradura
de suma

$$= (3x_1 - y_1 - 4z_1) + (3x_2 - y_2 - 4z_2) + (3x_3 - y_3 - 4z_3) = 0$$

4. Comunitatividad bajo suma: para cualquier $u, v \in V$ se cumple que $u+v = v+u$

Sean $u = \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \end{pmatrix}$ y $v = \begin{pmatrix} x_2 \\ y_2 \\ z_2 \end{pmatrix} \Rightarrow u+v = \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x_2 \\ y_2 \\ z_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1+x_2 \\ y_1+y_2 \\ z_1+z_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_2+x_1 \\ y_2+y_1 \\ z_2+z_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_2 \\ y_2 \\ z_2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \end{pmatrix} = v+u$

→ prop. de \mathbb{R}

Por cerradura de la suma se mantiene lo demás.

5. Existencia del neutro aditivo: debe existir un vector $\vec{0} \in \mathbb{R}^3$ tq $u+\vec{0} = u$, $u \in V$

Sea $\vec{0} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$ y $u = \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \end{pmatrix}$

→ prop. de \mathbb{R}
 $0 \in \mathbb{R} \rightarrow 0+u = u$

$$\Rightarrow u+\vec{0} = \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1+0 \\ y_1+0 \\ z_1+0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \end{pmatrix} = u$$

6. Existencia del inverso aditivo: debe existir un $-u \in V$ tq $-u + u = \theta$

Sea $-u = \left\{ \begin{pmatrix} -x_1 \\ -y_1 \\ -z_1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid 3(-x_1) - (-y_1) - 4(-z_1) = \theta \right\}$

y $u = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3 \mid 3x_1 - y_1 - 4z_1 = \theta \right\}$

$$\Rightarrow -u + u = \begin{pmatrix} -x_1 \\ -y_1 \\ -z_1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -x_1 + x_1 \\ -y_1 + y_1 \\ -z_1 + z_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \theta \\ \theta \\ \theta \end{pmatrix} = \theta \in V$$

se cumple
 que
 $3(\theta) - (\theta) - 4(\theta) = \theta$
 $\theta - \theta = \theta$
 cerradura a suma

7. Compatibilidad de la multiplicación por escalares: para cualquier escalar $\alpha \in \mathbb{R}$ con $u \in V$, se cumple que $\alpha(u) = (\alpha u)u$

$$\begin{aligned} \text{Sea } u = \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \end{pmatrix} \Rightarrow \alpha(u) &= \alpha \cdot \left\{ M \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \end{pmatrix} \right\} = \alpha \left\{ \begin{pmatrix} mx_1 \\ my_1 \\ mz_1 \end{pmatrix} \right\} \\ &= \left\{ \alpha \begin{pmatrix} mx_1 \\ my_1 \\ mz_1 \end{pmatrix} \right\} = \begin{pmatrix} \alpha(mx_1) \\ \alpha(my_1) \\ \alpha(mz_1) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (\alpha m)x_1 \\ (\alpha m)y_1 \\ (\alpha m)z_1 \end{pmatrix} \\ &= \left\{ (\alpha m) \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \end{pmatrix} \right\} = (\alpha m) \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \end{pmatrix} \right\} = (\alpha m)u \end{aligned}$$

Asociatividad
 en la mult.
 $x, y, z \in \mathbb{R}$
 $\Rightarrow (\alpha m)z = x(\alpha z)$

y por cerradura de la multiplicación se mantiene que: $3(\alpha m x_1) - (\alpha m y_1) - 4(\alpha m z_1) = \theta$

8. Distributividad multiplicativa por escalares: para cualquier $\mu \in \mathbb{R}$ y vectores $u, v \in V$, se debe cumplir que $\mu(u+v) = \mu u + \mu v$

$$\begin{aligned} \text{Sea } u = \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \end{pmatrix} \text{ y } v = \begin{pmatrix} x_2 \\ y_2 \\ z_2 \end{pmatrix} \Rightarrow \mu(u+v) &= \mu \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x_2 \\ y_2 \\ z_2 \end{pmatrix} \right\} = \mu \left\{ \begin{pmatrix} x_1 + x_2 \\ y_1 + y_2 \\ z_1 + z_2 \end{pmatrix} \right\} \\ &= \left\{ \mu \begin{pmatrix} x_1 + x_2 \\ y_1 + y_2 \\ z_1 + z_2 \end{pmatrix} \right\} = \begin{pmatrix} \mu(x_1 + x_2) \\ \mu(y_1 + y_2) \\ \mu(z_1 + z_2) \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \mu x_1 + \mu x_2 \\ \mu y_1 + \mu y_2 \\ \mu z_1 + \mu z_2 \end{pmatrix} \\ &= \begin{pmatrix} \mu x_1 \\ \mu y_1 \\ \mu z_1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \mu x_2 \\ \mu y_2 \\ \mu z_2 \end{pmatrix} = \mu \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \end{pmatrix} + \mu \begin{pmatrix} x_2 \\ y_2 \\ z_2 \end{pmatrix} \\ &= \mu u + \mu v \end{aligned}$$

Por cerradura de sumas y escalares se mantiene que $\mu u + \mu v = \theta$

9. Distributividad de la multiplicación por escalar respecto a la suma de escalares: para cualquier $\alpha, \mu \in \mathbb{R}$ y $u \in V$, se cumple que:

$$(\mu + \alpha)u = \mu u + \alpha u$$

$$\text{Sea } u = \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \end{pmatrix} \Rightarrow (\mu + \alpha)u = (\mu + \alpha) \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} (\mu + \alpha)x_1 \\ (\mu + \alpha)y_1 \\ (\mu + \alpha)z_1 \end{pmatrix}$$

$$\begin{aligned} \text{Distributividad de multiplicación en sumas de escalares} \quad &= \begin{pmatrix} \mu x_1 + \alpha x_1 \\ \mu y_1 + \alpha y_1 \\ \mu z_1 + \alpha z_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \mu x_1 \\ \mu y_1 \\ \mu z_1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} \alpha x_1 \\ \alpha y_1 \\ \alpha z_1 \end{pmatrix} \\ &= \mu \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \end{pmatrix} + \alpha \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \end{pmatrix} \\ &= \mu u + \alpha u \quad \blacksquare \end{aligned}$$

Por cerradura se mantiene que $\mu u + \alpha u = 0$

c)

Demostrar que el conjunto de polinomios de grado n son un espacio vectorial.

Sean los polinomios de grado " n " para la variable X representados como:

$$P(X) = a_n X^n + a_{n-1} X^{n-1} + \dots + a_1 X^1 + a_0 X^0$$

Lo primero que deberíamos verificar es que el conjunto de los polinomios de grado " n " es cerrado bajo la suma, entonces:

Sean $P(X) = a_n X^n + a_{n-1} X^{n-1} + \dots + a_1 X^1 + a_0 X^0$

y $Q(X) = b_n X^n + b_{n-1} X^{n-1} + \dots + b_1 X^1 + b_0 X^0$

$$\begin{aligned} \Rightarrow P(X) + Q(X) &= (a_n X^n + a_{n-1} X^{n-1} + \dots + a_1 X^1 + a_0 X^0) + (b_n X^n + b_{n-1} X^{n-1} + \dots + b_1 X^1 + b_0 X^0) \\ &= (a_n + b_n) X^n + (a_{n-1} + b_{n-1}) X^{n-1} + \dots + (a_1 + b_1) X^1 + (a_0 + b_0) X^0 \end{aligned}$$

Sin embargo, aquí hay un problema. Si llega a suceder que alguno de todos los $a_n + b_n$ sumen un cero, i.e. que algún $a_n + b_n = 0$. Este sería "bajaría" el nivel del polinomio. Si, por ejemplo, justo $a_n + b_n = 0$

$$\begin{aligned} \Rightarrow P(X) + Q(X) &= (a_n + b_n) X^n + (a_{n-1} + b_{n-1}) X^{n-1} + \dots + a_1 X^1 + a_0 X^0 \\ &= 0 \cdot X^n + (a_{n-1} + b_{n-1}) X^{n-1} + \dots + a_1 X^1 + a_0 X^0 \\ &= 0 + (a_{n-1} + b_{n-1}) X^{n-1} + \dots + a_1 X^1 + a_0 X^0 \end{aligned}$$

de aquí se sigue que el grado de $P(X) + Q(X)$ es menor al de $P(X)$ y $Q(X)$ por si solos.

∴ los polinomios de grado n no son espacio vectorial

Problema 2: determine si los siguientes conjuntos son subespacios vectoriales

a) $H_a = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \mid x+y-z=0 \right\}$ de \mathbb{R}^3 b) $H_b = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mid x-2y=0 \right\}$ de \mathbb{R}^2

Por lo visto en clase, tenemos la siguiente definición:

Def. | Sea V un espacio vectorial sobre K . $W \subset V$ es un subespacio de V si W es un espacio vectorial con las operaciones inducidas por V

Proposición | Sea V un espacio vectorial sobre K , $W \subset V$ y $W \neq \emptyset$

$\Rightarrow W$ es subespacio de V si:

-) $w_1, w_2 \in W$ con $w_1 + w_2 \in W$ (cerradura bajo suma)
-) $w \in W, \alpha \in K$ con $\alpha w \in W$ (cerradura bajo multiplicación)

Entonces, con ello, podemos comprobar si H_a y H_b son subespacios de \mathbb{R}^3 y \mathbb{R}^2 respectivamente;

Sol(a):

Sea $H_a = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \mid x+y-z=0 \right\}$, ¿es H_a subespacio de \mathbb{R}^3 ?

Lo primero que haremos será verificar que H_a no es vacío, i.e. verificar que contiene al vector $\vec{0}$ (i.e. el plano pasa por el origen)

$\Rightarrow H_a \neq \text{vacío} \Leftrightarrow (0, 0, 0) \in H_a$

evaluamos: $H_a | \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} = (0) + (0) - (0) = 0 \quad \therefore H_a \text{ contiene a } \vec{0} \text{ y es no vacío.}$

Ahora, hay que verificar cerraduras:

•) Cerradura bajo la suma:

Sean u y $v \in H_a$ tg $u = \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \end{pmatrix}$ y $v = \begin{pmatrix} x_2 \\ y_2 \\ z_2 \end{pmatrix}$, por construcción sabemos

que $x_1 + y_1 - z_1 = 0$ y que $x_2 + y_2 - z_2 = 0$

$$\text{Entonces: } u+v = \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x_2 \\ y_2 \\ z_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1+x_2 \\ y_1+y_2 \\ z_1+z_2 \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^3$$

Esto nos da como resultado: $(x_1+x_2) + (y_1+y_2) - (z_1+z_2)$

$$= (x_1+y_1-z_1) + (x_2+y_2-z_2) = \underline{\underline{0}}$$

\therefore es cerrado bajo la suma. La suma de $u, v \in H_a$ está en H_a .

Ahora, falta la cerradura bajo la multiplicación.

$$\text{Sea } m \in \mathbb{R} \text{ y } u \in H_a \text{ tq } u = \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow m \cdot u = m \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \\ z_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} mx_1 \\ my_1 \\ mz_1 \end{pmatrix} \text{ tq } mu = (mx_1) + (my_1) - (mz_1)$$

$$= m(x_1) + m(y_1) - m(z_1)$$

$$= m(x_1 + y_1 - z_1)$$

$$= m \cdot \underline{\underline{0}} = \underline{\underline{0}}$$

$\therefore H_a$ es cerrado bajo la multiplicación con $mu \in H_a$

$\therefore H_a$ es subespacio de \mathbb{R}^3

$$b) H_b = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mid x - 2y = 0 \right\} \text{ en } \mathbb{R}^2 ?$$

Ya con H_b definido, vamos a comprobar que sea no vacío.

$$\Rightarrow H_b \text{ es no vacío} \Leftrightarrow \vec{0} \in H_b$$

$$\text{al evaluar } H_b(\vec{0}) = (0) - 2(0) = 0 - 0 = 0 \quad \therefore \text{es no vacío}$$

el vector pasa por el origen.

Ahora, comprobemos cerraduras.

- Cerradura bajo la suma: Sean $u, v \in H_b$ tq $u = \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \end{pmatrix}$ y $v = \begin{pmatrix} x_2 \\ y_2 \end{pmatrix}$

$$\Rightarrow u = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \end{pmatrix} \mid x_1 - 2y_1 = 0 \right\} \text{ y } v = \left\{ \begin{pmatrix} x_2 \\ y_2 \end{pmatrix} \mid x_2 - 2y_2 = 0 \right\}$$

$$\Rightarrow u + v = \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} x_2 \\ y_2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 + x_2 \\ y_1 + y_2 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow u + v = (x_1 + x_2) - 2(y_1 + y_2) = (x_1 + x_2) - (2y_1 - 2y_2)$$

$$= (x_1 - 2y_1) + (x_2 - 2y_2)$$

$$= 0 + 0 = 0 \quad \therefore H_b \text{ es cerrado bajo suma}$$

- Cerradura bajo multiplicación: Sean $\mu \in \mathbb{R}$ y $u \in H_b$

$$\text{tq } u = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \end{pmatrix} \mid x_1 - 2y_1 = 0 \right\}$$

$$\Rightarrow \mu \cdot u = \mu \begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \mu x_1 \\ \mu y_1 \end{pmatrix} \quad y \quad \mu \cdot u = (\mu x_1) - 2(\mu y_1)$$

$$= \mu(x_1) - 2\mu(y_1)$$

$$= \mu(x_1 - 2y_1)$$

$$= \mu \cdot 0$$

$$= 0 \quad \therefore H_b \text{ es cerrado bajo multiplicación}$$

∴ H_b es subespacio de \mathbb{R}^2

Problema 3: Compruebe si los siguientes vectores generan \mathbb{R}^2 :

a) $\left\{ \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\}$ b) $\left\{ \begin{pmatrix} ? \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$

Para resolver este problema, podemos recurrir a la siguiente definición vectorial:

Def Sea V un espacio vectorial, con $W \subset V$ un subespacio. Una base de W es un subconjunto de W linealmente independiente que genera a V .

Además, recordemos que:

Proposición | Sea V un espacio vectorial. Sea $S = \{v_1, \dots, v_n\} \subset V$.
S es l.-independiente (l.i.) si:

$$\alpha_1 v_1 + \alpha_2 v_2 + \dots + \alpha_n v_n = 0$$

lo que implica que $\alpha_1 = \alpha_2 = \dots = \alpha_n = 0$. Si el conjunto no es l.i. se dice que es l.d. (linealmente dependiente)

Entonces: a) $\left\{ \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\}$ genera a \mathbb{R}^2 ?

Por la proposición, sabemos que los vectores son l.i. si no son múltiplos escalares uno del otro, en nuestro caso, tenemos:

$u = \begin{pmatrix} ? \\ 2 \end{pmatrix}$ y $\begin{pmatrix} -1 \\ -1 \end{pmatrix} = v$ hay que comprobar que no sucede algo

del estilo: $\begin{pmatrix} x_1 \\ y_1 \end{pmatrix} = \lambda \begin{pmatrix} x_2 \\ y_2 \end{pmatrix}$

sin embargo $\begin{pmatrix} ? \\ 2 \end{pmatrix} = \lambda \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \end{pmatrix}$ con $\lambda = -2$ pues: $(-2) \begin{pmatrix} -1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \end{pmatrix}$

$\therefore u = \lambda v$; $\lambda = -2 \therefore u$ y v son l.d. y no generan \mathbb{R}^2

b) $\left\{ \begin{pmatrix} ? \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} +1 \\ -1 \end{pmatrix} \right\}$ genera \mathbb{R}^2 ?

Aquí no parece tan sencillo expresar que sean l.d. para verificar independencia lineal lo que haremos será plantear una combinación lineal tq:

$$\alpha \underbrace{\begin{pmatrix} ? \\ 1 \end{pmatrix}}_{\text{u}} + \mu \underbrace{\begin{pmatrix} 1 \\ -1 \end{pmatrix}}_{\text{v}} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

Entonces nos dejó con el sistema de ecuaciones: $\begin{array}{l|l} ?\alpha & \mu \\ \alpha & -\mu \end{array} \mid \begin{array}{l} 0 \\ 0 \end{array}$

resolvemos: $\begin{cases} ?\alpha + \mu = 0 \\ \alpha - \mu = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{array}{l} \alpha = \mu \\ ?\mu + \mu = 0 \\ 3\mu = 0 \\ \mu = 0 \end{array} \Rightarrow \alpha = 0$

$\therefore \alpha u + \mu v$ son l.i. pues la única forma de que su suma sea igual a 0 es que $\alpha = \mu = 0$

$\therefore u$ y v generan a \mathbb{R}^2 y son base

Problema 4: Verifica si los siguientes conjuntos de vectores son linealmente independientes

$$a) \left\{ \begin{pmatrix} 9 \\ -8 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -11 \\ -3 \end{pmatrix} \right\} \quad b) \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 6 \\ 12 \end{pmatrix} \right\} \quad c) \left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

Ya tenemos la proposición que nos indica como determinar independencia lineal. Entonces, para:

$$a) \left\{ \begin{pmatrix} 9 \\ -8 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -11 \\ -3 \end{pmatrix} \right\} \quad \text{Sean } u = \begin{pmatrix} 9 \\ -8 \end{pmatrix}, v = \begin{pmatrix} -11 \\ -3 \end{pmatrix} \Rightarrow \alpha u + \beta v = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

una combinación lineal de u, v

$$\Rightarrow \begin{cases} 9\alpha - 11\beta = 0 \\ -8\alpha - 3\beta = 0 \end{cases} \Rightarrow \left(\begin{array}{cc|c} 9 & -11 & 0 \\ -8 & -3 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{-\frac{1}{8}f_2} \left(\begin{array}{cc|c} 9 & -11 & 0 \\ 1 & \frac{3}{8} & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{f_1 - 9f_2} \left(\begin{array}{cc|c} 0 & -2 & 0 \\ 1 & \frac{3}{8} & 0 \end{array} \right)$$

$$\xrightarrow{-\frac{1}{2}f_1} \left(\begin{array}{cc|c} 0 & 1 & 0 \\ 1 & \frac{3}{8} & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{-3f_1 + f_2} \left(\begin{array}{cc|c} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{\frac{1}{8}f_2} \left(\begin{array}{cc|c} 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

$$\Rightarrow \begin{cases} \alpha = 0 \\ \beta = 0 \end{cases} \quad \therefore u \text{ y } v \text{ son l.i. pues la única forma de que la suma de su combinación lineal sea cero es que } \alpha = \beta = 0 \quad \blacksquare$$

$$b) \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 6 \\ 12 \end{pmatrix} \right\}$$

Aquí, es fácil ver que si $u = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix}$ y $v = \begin{pmatrix} 6 \\ 12 \end{pmatrix}$

$$\Rightarrow v = 6u \Rightarrow \begin{pmatrix} 6 \\ 12 \end{pmatrix} = 6 \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 \cdot 1 \\ 6 \cdot 2 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 6 \\ 12 \end{pmatrix}$$

$\therefore u$ y v son l.d. pues v puede describirse como múltiplo de u

$$\text{Por lo que } \alpha u + \beta v = 0 \quad \alpha = 6 \text{ y } \beta = -1 \Rightarrow 6 \cdot \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} + (-1) \begin{pmatrix} 6 \\ 12 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \end{pmatrix} + \begin{pmatrix} -6 \\ -12 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix} = 0$$

$$c) \left\{ \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\}$$

Aunque es fácil notar que si $u = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$, $v = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}$ y $w = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}$ no son múltiplos escalares unos de otros, podemos (y debemos) proceder buscando una combinación lineal tq: sean $\alpha, \beta, \gamma \in \mathbb{R}$

$$\Rightarrow \alpha \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} + \beta \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + \gamma \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} = \vec{0}$$

$$\Rightarrow \left(\begin{array}{ccc|c} -1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{array} \right) \xrightarrow{\substack{f_1 \leftrightarrow f_1 \\ f_1 + f_3}} \left(\begin{array}{cccc} 1 & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 \end{array} \right) \Rightarrow \begin{array}{l} \alpha = 0 \\ \beta = 0 \\ \gamma = 0 \end{array} \therefore \alpha = \beta = \gamma = 0$$

Como $\alpha = 0$, $\beta = 0$ y $\gamma = 0$ es la única solución del sistema, para que la combinación lineal sea cero

$$\Rightarrow u, v \text{ y } w \text{ son l.i.}$$

Problema 5: determine una base y la dimensión para los siguientes espacios vectoriales

$$a) H_a = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mid 2x + 3y = 0 \right\}$$

$$b) H_b = \left\{ \begin{pmatrix} x \\ y \\ z \end{pmatrix} \mid x - 2y + z = 0 \right\}$$

Para a):

Sea la recta $2x + 3y = 0 \Rightarrow 3y = -2x \Rightarrow y = -\frac{2}{3}x$

$$\therefore \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x \\ -\frac{2}{3}x \end{pmatrix} = x \begin{pmatrix} 1 \\ -\frac{2}{3} \end{pmatrix} \quad \therefore \text{Un vector generador de } H_a \text{ sería el vector } \left\{ \begin{pmatrix} 1 \\ -\frac{2}{3} \end{pmatrix} \right\} \text{ de dimensión igual a 1}$$

De manera similar, podemos encontrar otro

$$2x + 3y = 0 \Rightarrow 2x = -3y \Rightarrow x = -\frac{3}{2}y \quad \therefore \left\{ \begin{pmatrix} -\frac{3}{2} \\ 1 \end{pmatrix} \right\} \text{ de dim=1}$$

$$\Rightarrow \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} -\frac{3}{2}y \\ y \end{pmatrix} = y \begin{pmatrix} -\frac{3}{2} \\ 1 \end{pmatrix}$$

Para b) podemos proceder como el inciso anterior

$$\Rightarrow \text{Sea el plano } x - 2y + z = 0 \Rightarrow x = 2y - z$$

$$\therefore \vec{x} = \begin{pmatrix} 2y - z \\ y \\ z \end{pmatrix} = y \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix} + z \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \quad \left. \begin{array}{l} \text{Aqui hay que trazar} \\ \text{para cada componente} \\ y=1 \text{ y } z=0, \quad y=0 \text{ y } z=1 \\ \text{respectivamente} \end{array} \right\}$$

$$\therefore \left\{ \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\} \text{ es base l.i. y dim=2}$$

También, para \mathbb{R}^3 podríamos solo probar en que, en general, $ax + by + cz = 0$ es un subespacio de $\text{dim}=2$ (un plano) por lo que basta con encontrar un par de vectores que funcionen para ese plano. Podríamos simplemente "eliminar" un eje y ver qué pasa. Aquí: $x - 2y + z = 0$

"eliminar" un eje y ver qué pasa. Aquí: $x - 2y + z = 0$

$$\Rightarrow \text{si } z=0 \text{ queda } x - 2y = 0 \text{ y } x=2, y=1 \text{ solución de la ecuación}$$

$$\Rightarrow \text{si } y=0 \Rightarrow x+z=0 \text{ y } x=-1, z=1 \text{ solución} \quad \therefore \left\{ \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix} \right\} \text{ es sol.}$$