



César Soltero Pérez

18310460

7E1

Sistemas de procesamiento de imágenes y visión artificial

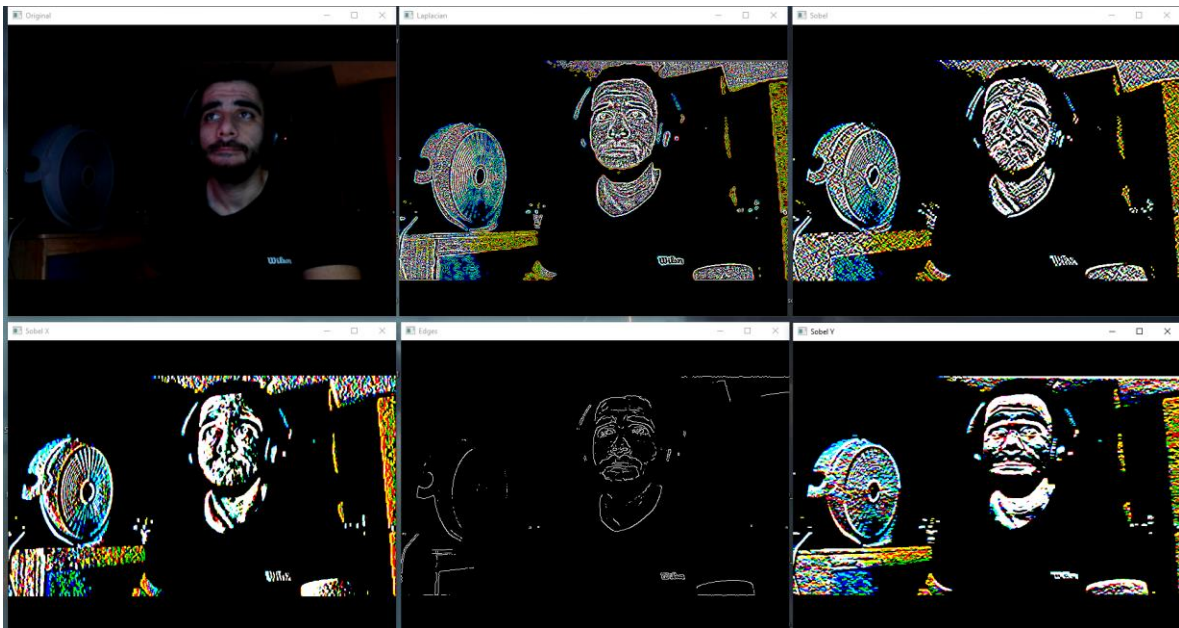
Práctica 8

Detección de bordes

Objetivo: Dejar en la imagen solamente los bordes que deseamos y saber cuál es el mejor método

Desarrollo:

Teniendo una captura de imagen, se aplican filtros para obtener una mejor visualización de los bordes



Código:

```
import numpy as np
import cv2

cam = cv2.VideoCapture(1)

print('Presiona "espacio" para cerrar el video.')

while(cam.isOpened()):
    ready,hMirror = cam.read()
    imgOriginal = cv2.flip(hMirror,1)

    laplacian = cv2.Laplacian(imgOriginal, cv2.CV_64F)
    Sobelx = cv2.Sobel(imgOriginal, cv2.CV_64F,1,0,ksize=5)
    Sobely = cv2.Sobel(imgOriginal, cv2.CV_64F,0,1,ksize=5)
    Sobel = cv2.Sobel(imgOriginal, cv2.CV_64F,1,1,ksize=5)
    edges = cv2.Canny(imgOriginal, 100, 100)
```

```
if ready == True:
    cv2.imshow('Original',imgOriginal)
    cv2.imshow('Laplacian',laplacian)
    cv2.imshow('Sobel X',Sobelx)
    cv2.imshow('Sobel Y',Sobely)
    cv2.imshow('Sobel',Sobel)
    cv2.imshow('Edges',edges)
    if cv2.waitKey(1) & 0xFF == ord(' '):
        cv2.destroyAllWindows()
        break
```

Repositorio:

<https://github.com/Cesarsp41/Practica-8>