

PARTIE VI

Généricité avancée

Bruno Bachelet

Loïc Yon

Nécessité des «concepts» (1/3)

- Exemple: algorithme de tri générique
 - Classe générique «**AlgoTri**» avec paramètre «**T**»
 - **T** = type des éléments à trier
 - Éléments comparés à l'aide de la méthode «**estAvant**»
 - Permet un tri décroissant par exemple

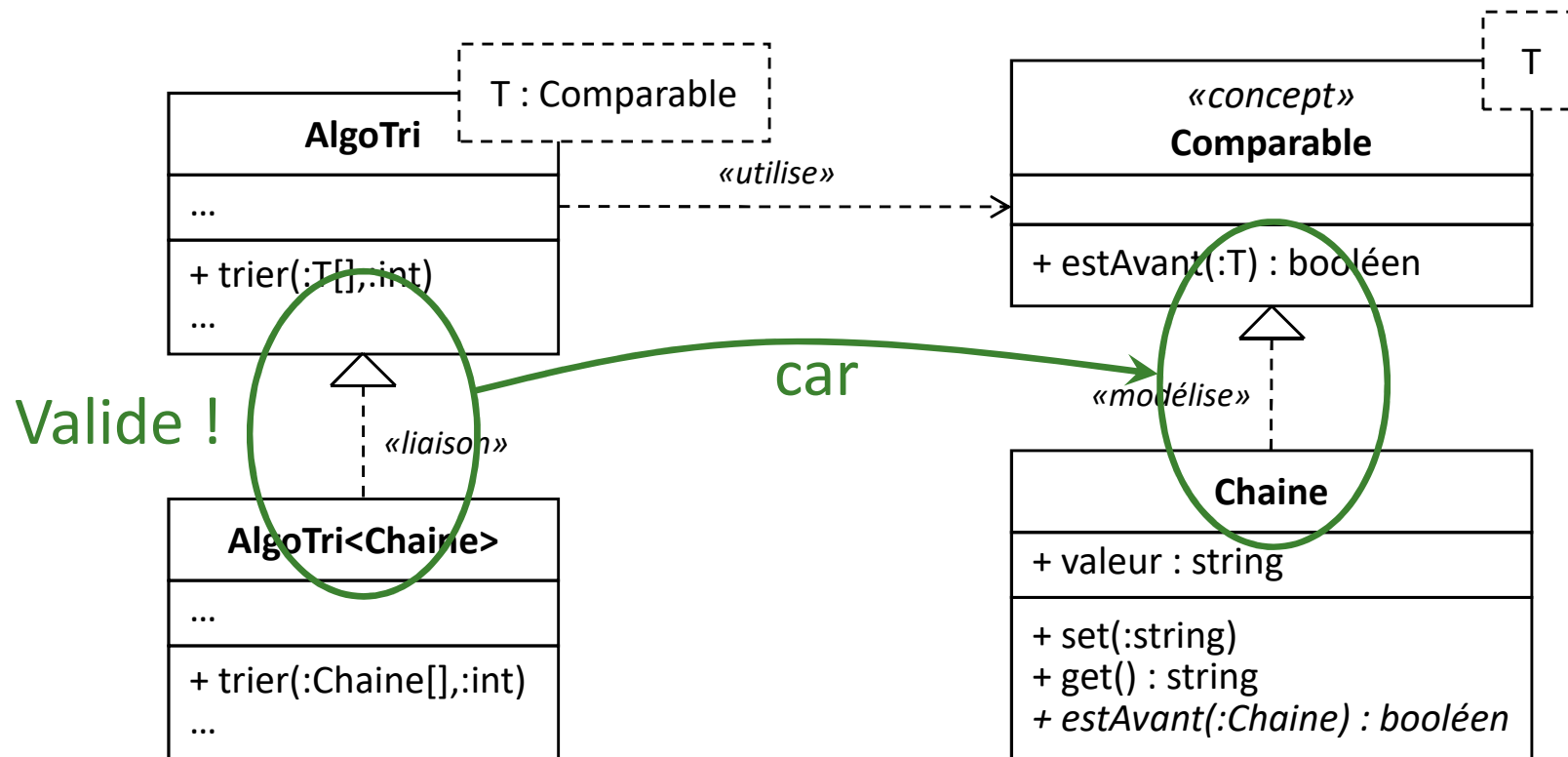
- Code possible

```
template <typename T>
void AlgoTri<T>::trier(T t[], int n) {
    for (int i = 0; i < n-1; i++)
        for (int j = i+1; j < n; j++)
            if (t[j].estAvant(t[i]))
                { T x = t[i]; t[i] = t[j]; t[j] = x; }
}
```

- Hypothèse: le type «**T**» possède la méthode «**estAvant**»
 - Vérification faite à la compilation, au moment de l'instanciation

- L'interface supposée de «T» fait partie d'un «concept»
- Concept = ensemble «nommé» de spécifications/contraintes
 - ❑ Concerne l'interface: existence d'une méthode
 - ❑ Concerne l'implémentation: sémantique d'une méthode
 - ❑ Mais aussi toute contrainte pertinente liée à l'utilisation du type
- Proposition de définition du concept «Comparable»
 - ❑ La méthode d'instance «estAvant» doit exister
 - Signature exacte (UML): **booléen estAvant(:T)**
 - ❑ Elle doit définir une relation d'ordre (partielle) entre deux objets
 - Pseudo-code: **si a.estAvant(b) = vrai alors b.estAvant(a) = faux**
- Le type «T» de l'algorithme peut être contraint par ce concept
 - ❑ «T» respecte le concept «Comparable»
 - ❑ On dit aussi: «T» modélise le concept «Comparable»

Nécessité des «concepts» (3/3)



- En Java: concepts limités aux interfaces
 - ❑ Un paramètre générique peut être contraint par des interfaces
- En C++: concepts partiellement intégrés au langage depuis C++20
 - ❑ Avant: seule une documentation permettait de les identifier (cf. doc STL)
 - ❑ Maintenant: un paramètre générique peut être contraint par des concepts

■ Concept «Comparable»

- ❑ `template <typename T>`
`concept Comparable = requires(const T a, const T b) {`
 `{ a.estAvant(b) } -> std::convertible_to<bool>;`
`};`
- ❑ «a.estAvant(b)» doit être valide pour les objets constants «a» et «b» de type «T»
⇒ la méthode «estAvant» doit exister et être constante
- ❑ Et elle doit retourner une valeur convertible en booléen
(«convertible_to» est un concept standard)

■ Pour formuler des exigences ⇒ expression «requires»

- ❑ Syntaxe: `requires (paramètres optionnels) { exigences }`
- ❑ Lister les exigences («requirements») à appliquer...
- ❑ ...aux paramètres du concept (le paramètre «T» dans l'exemple)
- ❑ ...aux paramètres locaux de l'expression (les variables «a» et «b» dans l'exemple)
- ❑ Analysées à la compilation mais non évaluées à l'exécution

- Contrainte sur la classe «AlgoTri» ⇒ mot-clé «requires»

```
template <typename T> requires Comparable<T>
class AlgoTri {
    public:
        void trier(T[],int);
};
```

- Syntaxe alternative

```
template <Comparable T> class AlgoTri {...}
```

- Possibilité aussi d'écrire la liste d'exigences directement

```
template <typename T> requires (
    requires(const T a, const T b) {
        { a.estAvant(b) } -> std::convertible_to<bool>;
    }
)
class AlgoTri {...}
```

■ Contrainte atomique

□ Modéliser un concept

- `Comparable<T>` \Rightarrow «T» modélise «Comparable»

□ Valider une expression booléenne

- `std::is_convertible<T, bool>::value` \Rightarrow «T» est convertible en booléen
- «`is_convertible`» est un «*type trait*» standard
- *Type trait* = métafonction qui vérifie une propriété d'un type (cf. métaprogrammation)

□ Liste d'exigences (expression «`requires`»)

- `requires(T a, const T b) { a = b; }`

■ Combinaison de contraintes

□ Conjonction

- `Comparable<T> && Copiable<T>`

□ Disjonction

- `std::integral<T> || std::floating_point<T>`

■ Un concept est une contrainte nommée

- 4 types de «*requirements*» pour formuler une liste d'exigences
- *Simple requirement*: impose qu'une expression est valide
 - `a + b;` \Rightarrow expression (non évaluée) valide (elle compile) \Rightarrow opérateur «+» existe
- *Type requirement*: impose qu'une expression est un type valide
 - `typename T::value_type;` \Rightarrow «T» possède le type interne «`value_type`»
 - `typename A<T>` \Rightarrow instantiation valide \Rightarrow «T» satisfait les contraintes de «A»
- *Compound requirement*: impose qu'une expression est valide + des contraintes sur son type de retour
 - `{ a * 2 } -> std::convertible_to<T>`
 \Rightarrow expression (non évaluée) valide et résultat convertible en «T»
- *Nested requirement*: impose des contraintes supplémentaires
 - `requires std::integral<T> || std::floating_point<T>`
 \Rightarrow «T» modélise l'un des deux concepts \Rightarrow «T» représente un entier ou un flottant

- Concept à plusieurs paramètres \Rightarrow mécanisme de substitution
- Exemple: `std::convertible_to`
 - Concept standard à deux paramètres
 - `template <typename FROM, typename TO> concept convertible_to = ...;`
- Dans une contrainte: type contraint ajouté implicitement comme premier paramètre du concept
 - `template <std::convertible_to<double> T>`
 \Leftrightarrow `requires std::convertible_to<T,double>`
 - `{ a * b } -> std::convertible_to<double>`
 \Leftrightarrow `requires std::convertible_to<decltype(a * b),double>`
 - Remarque: «`decltype`» détermine le type d'une expression sans l'évaluer (voir détails plus tard)

- Exemple précédent (tri) incomplet
- «T» doit aussi être un type «copiable»
 - Opérateur d'affectation nécessaire
 - Constructeur de copie nécessaire

- Concept «Copiable»

```
template <typename T>
concept Copiable = requires(T a, const T b) {
    a = b;
    T(b);
};
```

- «T» est donc contraint par deux concepts

```
template <typename T>
requires (Comparable<T> && Copiable<T>) class AlgoTri {...};
```

- Composant générique = modèle indépendant des types
- Mais cela peut être pénalisant
 - Exemple: recherche d'un élément dans une structure
 - Approches différentes suivant que la structure soit triée ou non

⇒ Mécanisme de spécialisation «statique»

- Spécialisation du modèle générique pour un jeu de paramètres
- Jeu de paramètres partiel ou complet
 - On parle aussi d'«instanciation» partielle ou complète
- Associé au polymorphisme statique de l'instanciation
 - «Meilleure» instanciation choisie en fonction du jeu de paramètres

Spécialisation d'une fonction générique

- Modèle générique d'une fonction de calcul de moyenne

```
template <int N> double moyenne(int * tab) {  
    double somme = 0.0;  
    for (int i = 0; i < N; ++i) somme += tab[i];  
    return (somme/N);  
}
```

- Spécialisation du modèle pour $N = 2$ et $N = 1$

```
template <> double moyenne<2>(int * tab)  
{ return (double(tab[0] + tab[1])/2); }
```

```
template <> double moyenne<1>(int * tab)  
{ return double(tab[0]); }
```

- Attention

- ❑ Déclarer d'abord la version générique, puis les versions spécifiques
- ❑ Spécialisation «partielle» d'une fonction (ou méthode) interdite

Spécialisation d'une classe générique

- Modèle générique d'un vecteur d'éléments

```
template <typename T> class Vecteur {  
    private:  
        T * elements;  
        int taille;  
    ...  
    public: T operator[](int i) { return elements[i]; }  
};
```

- Spécialisation du modèle pour $T = \text{bool}$

```
template <> class Vecteur<bool> {  
    private:  
        char * elements;  
        int taille;  
    ...  
    public: bool operator[](int i)  
    { return ((elements[i/8] >> (i%8)) & 1); }  
};
```

- Mécanisme statique lors de l'instanciation d'un modèle

- Sélection de la version la plus spécialisée
- En fonction du jeu de paramètres

⇒ Génération du code le plus dédié possible

- Exemples d'instanciation avec polymorphisme

- Nombre entier (statique) inconnu: `moyenne<N>(tab);`
 - `N = 10` ⇒ version générique
 - `N = 2` ⇒ version spécialisée
- Type inconnu: `Vecteur<T> v;`
 - `T = int` ⇒ version générique
 - `T = bool` ⇒ version spécialisée

- Concepts et contraintes peuvent servir à définir une spécialisation

- `template <typename T> void f(T &);` ⇒ définition version générique
- `template <std::integral T> void f(T &);` ⇒ définition version spécialisée

Spécialisation partielle (1/2)

- Spécialisation partielle
= spécialisation avec un jeu de paramètres incomplet

- Retour sur l'exemple de calcul de moyenne

```
template <typename T, int N> class Moyenne {  
    public: static T calculer(T * tab) {  
        T somme = T();  
        for (int i = 0; i < N; ++i) somme += tab[i];  
        return (somme/T(N));  
    }  
};
```

- Spécialisation pour $N = 2$ (T reste inconnu)

```
template <typename T> class Moyenne<T,2> {  
    public: static T calculer(T * tab)  
    { return ((tab[0] + tab[1])/T(2)); }  
};
```

- Instanciation partielle \Rightarrow passage par une classe
 - Rappel: instanciation partielle interdite pour une fonction
- Peut impliquer une lourdeur d'écriture
 - `double m = Moyenne<double,10>::calculer(tab);`
- Solution possible: proposer une fonction «aidante»

```
template <int N, typename T>
inline T moyenne(T * tab) {
    return Moyenne<T,N>::calculer(tab);
}
```

- Facilite l'instanciation grâce à la déduction automatique de type
 - `double m = moyenne<2>(tab);`
 - Remarque: l'ordre de déclaration des paramètres a son importance
 - «N» est fourni explicitement
 - «T» est déduit des arguments de la fonction

Retour sur l'héritage avec généricité

■ Exemple

- ❑ `template <typename T> class A`
 `{ ... public: void m(); ... };`
- ❑ `template <typename T> class B : public A<T>`
 `{ ... public: void n() { ... m(); ... } ... };`

■ Instanciation partielle ⇒ doute

- ❑ La version générique de «A» peut être remise en question par une spécialisation
- ❑ La méthode «m» peut ne pas exister dans cette spécialisation
⇒ appel à la fonction «m» si elle existe au lieu de la méthode

■ Conseil: toujours utiliser «this->» sur un membre hérité

- ❑ Cela provoquera une erreur si une spécialisation ne possède pas ce membre
- ❑ Toujours mieux qu'un comportement implicite (très probablement non voulu)
- ❑ Solution: `void n() { ... this->m(); ... }`

- Deux syntaxes possibles
 - ❑ C++03: `typedef pair<int,double> paire_t;`
 - ❑ C++11: `using paire_t = pair<int,double>;`
 - ❑ Strictement équivalentes ⇒ privilégier la seconde
- Alias de type *template* possible avec «using»
 - ❑ `template <typename T> using paire_t = pair<int,T>;`
 - ❑ Forme d'instanciation «partielle»
- Type interne à une classe
 - ❑ Possibilité de déclarer une classe dans une autre
 - `class vector { ... class iterator { ... }; ... };`
 - ❑ Et de déclarer des alias de type
 - `class vector { ... using iterator = ...; ... };`

- Indique que ce qui suit est un type
- Utilisé dans la déclaration d'un paramètre
 - ❑ `template <typename T>`
 - ❑ Equivalent à: `template <class T>`
- Utilisé pour lever une ambiguïté
 - ❑ A cause de l'instanciation partielle
 - ❑ Tant que l'instanciation n'est pas effective ⇒ doute
 - ❑ Exemple
 - `template <typename T> class vector`
 `{ public: using value_type = T; /* Type interne */ };`
 - `template <typename T> class B`
 `{ public: using type_elt = typename vector<T>::value_type; };`
 - ❑ Doute sur la nature de «`vector<T>::value_type`»
 - Type ou attribut ? ⇒ `typename`

- Déclarer le type d'une variable n'est pas toujours évident
 - Complicé à écrire (e.g. instantiation d'un *template*)
 - Polymorphisme statique \Rightarrow difficile de connaître le type d'un retour
- Alors que le compilateur peut le déduire
 - Contrôle des types à la compilation
 - Capable de détecter une erreur de type \Rightarrow capable de corriger
- Exemple

```
std::vector<int> v = {...};  
? it = std::find(v.begin(),v.end(),5);  
if (it != v.end()) *it = 0;
```

- Première possibilité: mot-clé «**auto**»
 - ❑ Attention au changement de signification
 - ❑ C++03: **auto** **int** x; ⇒ incorrect en C++11
 - ❑ C++11: **auto** x = ...; ⇒ déduction du type
- **auto** = joker
 - ❑ Le programmeur laisse le compilateur déduire
 - ❑ **auto** it = std::find(v.begin(),v.end(),5);
- Peut remplacer le retour d'une fonction
 - ❑ **auto** add(double a, double b) { return a + b; }
 - ❑ **template** <typename T, typename U>
 auto add(const T & a, const U & b) { return a + b; }
- Peut remplacer tout ou partie d'un type
 - ❑ **auto** * x, **auto** & x, const **auto** & x...
 - ❑ **auto** x = new **auto**(5);

- Seconde possibilité: `decltype(expression)`
- Identifie le type d'une expression
 - Demande au compilateur de déduire le type
 - Mais l'expression n'est pas compilée, ni évaluée à l'exécution
- Exemple

```
decltype(v.begin()) it;  
it = std::find(v.begin(), v.end(), 5);
```
- Quelle que soit l'approche, le type est connu à la compilation
 - Les contrôles de types sont donc préservés
- Mais le type n'est pas explicite dans le code

- *Variadic template* = générique à paramètres variables
 - ❑ Depuis C++11
 - ❑ Liste des paramètres *templates* non fixée
 - ❑ A l'instar des arguments variables d'une fonction
- Permet de modéliser des collections hétérogènes
 - ❑ `template <typename... TYPES> class Tuple;`
- Syntaxe simple pour instancier le générique
 - ❑ `Tuple<int,double,std::string> t;`
- Mais syntaxe pas toujours intuitive pour écrire le générique
 - ❑ Mécanisme d'«expansion»
 - ❑ Ou approche récursive (métaprogrammation)

- Paramètres variables = «pack» de paramètres
 - Pack représenté par le symbole «...»
 - Pack = 0 à n paramètres
- Pack de types: `template <typename... TYPES>`
- Pack de nombres: `template <int... VALEURS>`
- Pack d'arguments: déclaration à partir d'un pack de types
 - `TYPES... args` $\Rightarrow n$ arguments, chacun d'un type du pack
- Permet de renforcer le contrôle de types des arguments variables
 - `fprintf(const char * format, ...);`
 - Impossible d'identifier les types des arguments variables
 - `template <typename... TYPES>`
`void fprintf(const char * format, TYPES... args);`
 - Possibilité d'identifier le type de chaque argument

Accès aux éléments d'un pack (1/2)

- `template <typename... TYPES>`
 - ⇒ `template <typename T_1 , ..., typename T_n >`
 - Il s'agit d'une illustration: $T_1...T_n$ n'existent pas explicitement
- Accès à un paramètre d'un pack impossible directement
 - Un paramètre n'a pas d'identifiant
 - Aucun moyen d'obtenir le nom d'un paramètre
 - Un paramètre n'a pas de numéro
 - Aucun moyen direct d'obtenir le $n^{\text{ième}}$ paramètre
- Nombre d'éléments d'un pack: opérateur `sizeof...(PACK)`
- Parcours et identification possibles par récursivité
 - Ecriture de *templates* récursifs ⇒ voir métaprogrammation

Accès aux éléments d'un pack (2/2)

- Exemple: implémentation possible de «`sizeof...`»
 - Approche récursive par spécialisation de *template*
 - Utilisation du *template*: `taille<PACK>::val`
- Version primaire = déclaration
 - `template <typename... TYPES> struct taille;`
- Spécialisation n°1 = récursion
 - $taille(\{ T_1, \dots, T_n \}) = taille(\{ T_2, \dots, T_n \}) + 1$
 - `template <typename PREMIER, typename... RESTE>`
`struct taille<PREMIER,RESTE...>`
`{ static const int val = taille<RESTE...>::val + 1; };`
- Spécialisation n°2 = arrêt
 - $taille(\{ \}) = 0$
 - `template <> struct taille<>`
`{ static const int val = 0; };`

- Autre possibilité d'utilisation d'un pack \Rightarrow mécanisme d'expansion
- On décrit un schéma d'expansion
 - Expression contenant l'identifiant d'un pack
 - Et terminée par « ... »
 - Exemples
 - `TYPES...`
 - `const TYPES &...`
 - `vector<TYPES>...`
- Expansion \Rightarrow réplication du schéma
 - Pour chaque paramètre du pack
 - Séparation par une virgule
 - Exemples
 - `TYPES... $\Rightarrow T_1, \dots, T_n$`
 - `vector<TYPES>... \Rightarrow vector< T_1 >, ..., vector< T_n >`
 - `const TYPES &... x \Rightarrow const T_1 & x_1 , ..., const T_n & x_n`

- Le mécanisme d'expansion s'applique aussi au pack d'arguments

- ```
template <typename... TYPES>
void f(TYPES... args) { g(args...); }
```

- La localisation de «...» est importante

- Exercice: trouver les expansions suivantes (réf. Andrei Alexandrescu)

- ```
g(A<TYPES>::m(args)...);
```
- ```
g(A<TYPES...>::m(args...));
```
- ```
g(A<TYPES...>::m(args)...);
```

- Depuis C++17: introduction des «*fold expressions*»

- Expansion possible avec les opérateurs binaires

- Exemples

- $(args + ...) \Rightarrow (arg_1 + (... + (arg_{n-1} + arg_n)))$
- $(... + args) \Rightarrow (((arg_1 + arg_2) + ...) + arg_n)$