

6 树

6.1 基本概念

和数学中的定义(无圈图)不太一样, 数算里的树是除了根之外所有点入度均为1的有向树, **被摆放的很整齐**.

同属于形式语言的数学语言和计算机语言, 前者只刻画性质, 而后者只保证可计算性. 我觉得树就是最好的例子. 根对于数学毫无意义, 但它在计算机语言中则是递归的起点
本质是因为数学语言的主体是推理者, 计算机语言的主体是电路

- **根**: 唯一没有入度的节点
- **子树, 前驱**
- **有向有序树**: 有序是指子树间有次序
 - 度为2的有序树 \neq 二叉树: 前者的单边节点的子树不分左右, 都是第一子树
- **度数**: 指出度, 即子树个数
- **森林**: 0或多棵不相交的树的集合

树形结构的表示法

- 树形表示法
画树状图
- 形式语言表示法
定义节点集合和关系集合
- 文氏图表示法
用Venn 图的包含表示树的有向边
- 凹入表表示法
类似图书目录
- 嵌套括号表示法
迭代 Node()()

森林与二叉树的一一映射

- 树或森林与二叉树存在一一对应的映射.
- **森林 \rightarrow 二叉树**
 - 数学语言:

- **加线**：在树中所有相邻的兄弟之间加一连线(从左指向右).
- **抹线**：对树中每个结点, 除最左孩子外, 抹去该结点与孩子间的连线.
- **整理**

◦ 伪代码:

ForestToBinaryTree(F): $\backslash\backslash F = [T_1, T_2, \dots, T_n]$

空二叉树根节点 T

$F_1 = [T_{11}, T_{12}, \dots, T_{1m}]$ $\backslash\backslash$ T₁除去根节点后的森林

$F_2 = [T_2, \dots, T_n]$ $\backslash\backslash$ F除去T₁后的森林

T->leftchild = ForestToBinaryTree(F₁)

T->rightchild = ForestToBinaryTree(F₂)

返回 T

• 二叉树→森林

◦ 以上变换的逆, 容易书写不做赘述

森林的遍历

- 先根dfs = 前序遍历二叉树
- 后根dfs = 中序遍历二叉树
- bfs : 同深度层被定义为二叉树储存结构的右斜线, 不能用二叉树的广度遍历模版

6.2 树的存储

子结点表示法

实质上就是图的邻接表

- 优势:
 - 查孩子个数, 结点值, 归并与删除
- 劣势:
 - 找兄弟结点

动态表示法

每个节点包含值和**所有**子节点指针

– 每个结点分配可变的存储空间 (若子结点数目发生变化, 需要重新分配存储空间)

"左孩子/右兄弟"表示法

每个节点包含: ***第一个**子节点, ***下一个**兄弟节点, 节点值, (父亲节点)

笔记符号说明: *表示指针, ()表示备选

- 优点:
 - 节省空间
- **静态**用数组实现, **动态**用类实现

本质是二叉树与森林间的双射

一些方法

寻找父结点

- 本质上是树/森林的遍历
- 直观的做法用队列+while循环遍历森林即可, 递归方法则只适合树的遍历.

镜像变换

- 我认为应该递归, 对每个节点的处理是先有序地找到所有子节点, 再修改自身左子树指针和子节点的右兄弟指针, 最后对所有子节点递归.

删除给定树根的子树

- 非常繁琐

父指针表示法

每个结点仅保存指向其父结点的指针域

- 优点:
 - 寻找父结点, 树根
- 缺点:
 - 寻兄弟结点麻烦, 需要查询整个树结构.
 - 属于**无序树**

并查集

由不相交子集构成的集合.

- Find: 查询节点所在集合
- Union: 归并两个集合
- 用于求解等价类问题

等价关系: 自反, 对称, 传递

实现：用一棵树代表一个集合，树使用父指针表示法

Union：将结点较少树的根结点指向结点较多树的根结点，这可以把树的整体深度限制在 $O(\log n)$ 。

路径压缩算法

查找 X 的路径，沿路径将所有节点的父指针都改为 X 的树根

- 产生极浅树
- 路径压缩使 Find 操作开销接近常数
 - 对 n 个结点进行 n 次 Find 操作的开销为 $O(n\alpha(n))$ ，约为 $\Theta(n \log^* n)$
 - α 是单变量Ackermann函数的逆
 - $\log^* n$ 为对 n 不断取对数直至 ≤ 1 的次数, $\log^* 65536 = 4$
 -

6.3 树的顺序存储

带右链的先根次序表示法

- 任何结点的子树的所有结点都直接跟在该结点之后.
- 每棵子树的所有结点都聚集在一起, 中间不会插入别的结点.
- 任何一个分支结点后面跟的都是它的第一个子结点（如果存在的话）.
- 结点除包含本身数据外, 还附加两个表示结构的信息字段ltag（0有子结点, 1无子结点）, info, rlink（右指针, 指向下一个兄弟）. ltag可以重塑llink, 但是占用存储空间更少.

6.3.2 带双标记位的先根次序表示法

- 用rtag代替rlink.
- rtag为1, 结点无兄弟; rtag为0, 有右兄弟.
- 当结点x的rtag为0时, 它的rlink应指向结点序列中排在以结点x为根的子树中最后结点的后面的那个结点y.
- **有兄弟结点和无孩子结点——对应, 满足栈特性.**

结点x的兄弟结点y的确定方法:

➤ 由排列次序和ltag, rtag的值推知rlink的值

➤ 先根次序中子树结点嵌套出现, 在顺序搜索中要嵌套处理x的所有子树, 因此确定y要用到栈结构

➤ 有兄弟的结点(rtag=0), 都唯一对应一个无孩子的结点(ltag=1), 成对出现, 满足栈特性, 即

– 扫描到一个rtag为0的结点就将它进栈

– 扫描到一个ltag为1的结点时, 就从栈顶弹出一个结点, 并设置其rlink指向下一个要读出的节点, 即其兄弟节点

有兄弟就入栈, 无孩子就出栈.

6.3.3 带度数的后根次序表示法

- info是结点的数据, degree是结点的度数.
- 将带度数的后根次序转化成森林时
 - 从左至右进行扫描, 度为0的结点是叶子结点 (也可看做一棵子树) .
 - 当遇到度数非0 (设为k) 的结点时, 则排在该结点之前且离它最近的k个子树的根就是该结点的k个子结点.
- 利用栈实现:
 - 遇到零度顶点就入栈.
 - 遇到非零k度顶点就从栈中弹出k个节点作为其子结点, 然后将该非零顶点入栈.
 - 持续扫描, 直至序列扫描完毕.
- 思考:
 - 带度数的先根次序? 从右到左即可.
 - 带度数的层次次序?

6.3.4 带双标记的层次次序表示

- 先看rtag:
 - rtag=0: 下一个结点即为其兄弟结点.
 - rtag=1: 无兄弟结点.
- 再看ltag:
 - ltag=1: 无孩子结点.
 - ltag=0: 有孩子结点. <—**重点考虑**
- ****有孩子节点与无兄弟节点——对应, 满足队列特性. ****
- **有孩子则入队列, 无兄弟则出队列.**

求最大矩形面积: 给定 n 个非负整数, 代表柱状图上每个柱的高度 (每个柱的宽度均为 1), 求这个柱状图中最大的矩形面积.

- $O(n^3)$
 - 枚举所有左右边界可能性, 并且在边界内找最低的柱子, 枚举边界复杂度 $O(n^2)$, 找最低柱子 $O(n)$, 总复杂度 $O(n^3)$
- $O(n^2)$
 - 枚举每个柱子作为右边界, 往回枚举所有之前的柱子作为左边界, 枚举过程中记录最低柱子, 则最矮柱子*左右边界距离为当前矩阵面积.

- 取所有这样的面积最大值, 右边界有 $O(n)$ 种可能, 往回找比它矮的柱子也是 $O(n)$, 总复杂度为 $O(n^2)$
- $O(n)$
 - 关键: 维护一个栈, 用于存储直方图柱子中的索引, 并保证栈中索引对应的柱子高度递增(**单调栈**)
 - 枚举直方图中的每一个柱子
 - 当栈为空, 或者当前柱子的高度大于栈顶柱子的高度时, 将当前柱子的索引压入栈.
 - 当前柱子的高度小于或等于栈顶索引对应柱子的高度时, 持续从栈中弹出柱子, 直到栈为空或者栈顶柱子的高度小于当前柱子的高度. 弹出操作结束后, 压入当前柱子的索引.
 - 对于每一个弹出的柱子, 计算以该柱子为高度向两边扩展能得到的最大宽度:
 - 若栈非空, 最大宽度为当前柱子到弹出柱子的距离(不含当前柱子)
 - 若栈为空, 最大宽度为到当前柱子为止的总柱子数减1, 根据高度与最大宽度来求当前矩形面积, 并更新最大面积.