堆栈:

字符串: KMP算法

二叉树:

树:

图: dijkstra算法, floyd算法, Kruskal算法

排序: 归并

检索:

- 所有的算法只包含尽可能简化的模版, 不记录数据, 但会做预处理
- 1. KMP算法

```
//s[1] 对齐第一个字符, s[n] 是最后一个字符, next[i]是第i个字符的前缀后缀最长匹配长度
next[1] = 0;
for (int i=2,j=0;i<=n;i++){
    while (j && s[i]!=s[j+1]) j = next[j]; // 一直往前找, 直到找到一个匹配的或者j=0
    if (s[i]==s[j+1])j++; // 找到了一个匹配的
    next[i] = j; // 保存匹配长度
}
```

2. dijkstra算法 (用堆实现)

```
int w[maxn][maxn]; //已memset(w, 0x3f, sizeof(w)),且连边的数据已加载
int dis[maxn], vis[maxn]; // dis最短距离, vis是否访问
int n; // 顶点数, 从1开始
void dijkstra(int s){
       priority_queue<pair<int,int>>, vector<pair<int,int>>>, greater<pair<int,int>>> q; // first ;
        memset(dis,0x3f,sizeof(dis));
       dis [s] = 0;
       q.push({0,s});// 起点
       while(!q.empty()){
               int u = q.top().second;// 取出最小距离的点
               q.pop();
               if (vis[u])continue;
               vis[u] = 1;// 标记已访问
               for (int i=1;i<=n;i++){
                       int w0 = min(w[i][u],w[u][i]);
                       dis[i] = min(dis[i],dis[u]+w0);// 更新距离
                       q.push({dis[i],i});// 加入队列
                }
        }
}
3. floyd算法
memset(g, 0x3f, sizeof(g));
for(int i=1;i<=n;i++)g[i][i] = 0;</pre>
for (int k=1; k <= n; k++)
   for (int i=1;i<=n;i++)</pre>
       for (int j=1; j <= n; j++)
           g[i][j] = min(g[i][j],g[i][k]+g[k][j]);
```

4. Kruskal算法

```
struct Edge {
   int u, v, w; // u, v: 两个节点, w: 边的权重
};
vector<Edge> E; // 存储所有的边
int fa[114514]; // 用于并查集的父节点数组
int find(int x) { // 查找函数,路径压缩优化
   return x == fa[x] ? x : fa[x] = find(fa[x]);
}
void Kruskal(){
   for (int i = 0; i < 114514; i++) { // 初始化并查集
       fa[i] = i;
   sort(E.begin(), E.end(), [](Edge a, Edge b) {
       return a.w < b.w;</pre>
   });// 按照边的权重升序排序
   for (Edge e : E) {
       int u = find(e.u), v = find(e.v); // 查找 u, v 的
       if (u != v) fa[u] = v; // 若没有形成环,则合并
   }
}
5. 归并排序
void merge_sort(int 1, int r){
   if (1 == r) return; // 递归边界
   int mid = (l + r) >> 1; // 取中点
   merge_sort(l, mid); // 递归排序左半部分
   merge_sort(mid + 1, r); // 递归排序右半部分
   int i = l, j = mid + 1, k = 0; // i, j 分别指向左右两部分的起点, k 用于合并
   while (i <= mid && j <= r) { // 合并两部分
       if (a[i] \le a[j]) b[k++] = a[i++];
       else b[k++] = a[j++];
   }
   while (i <= mid) b[k++] = a[i++]; // 处理剩余部分
   while (j <= r) b[k++] = a[j++];
   for (int i = 1; i <= r; i++) a[i] = b[i - 1]; // 将合并后的数组复制回原数组
```

6. 二分法

}

```
bool check(int x) {}// 判断 x 是否满足条件
int binarySearch(int left, int right) {
    while (left < right) {
        int mid = left + (right - left) / 2; // 防溢出
        if (check(mid)) left = mid + 1;
        else right = mid;
    }
    return left - 1; // 返回符合条件的最大值
}</pre>
```

Trick1:

```
ios::sync_with_stdio(false); // 关闭输入输出流的同步,加快cincout速度
```