Zadania - Zestaw 4

Otwarto: wtorek, 29 marca 2022, 01:00

Wymagane do: sobota, 9 kwietnia 2022, 01:00

Rodzaje sygnałów: SIGINT, SIGQUIT, SIGKILL, SIGTSTP, SIGSTOP, SIGTERM, SIGSEGV, SIGHUP, SIGALARM, SIGCHLD, SIGUSR1, SIGUSR2

Sygnały czasu rzeczywistego: SIGRTMIN, SIGRTMIN+n, SIGRTMAX

Przydatne polecenia Unix: kill, ps

Przydatne funkcje systemowe: kill, raise, sigqueue, signal, sigaction, sigemptyset, sigfillset, sigaddset, sigdelset, sigismember, sigprocmask, sigpending, pause, sigsuspend

Zadanie 1 (30%)

Napisz program demonstrujący, czy ustawienia dyspozycji dla sygnałów, ich maski oraz czekające sysgnały są dziedziczone po wykonaniu funkcji *fork* oraz *exec*.

W szczególności eksperymenty proszę wykonać dla sygnału SIGUSR1 w następujący sposób:

- Dziedziczenie ustawień sygnałów po wykonaniu funkcji fork. Proszę napisać program, który w zależności od wartości argumentu z linii poleceń, który może przyjmować wartości ignore, handler, mask lub pending, odpowiednio w procesie przodka ustawia ignorowanie, instaluje handler obsługujący sygnał wypisujący komunikat o jego otrzymaniu, maskuje ten sygnał oraz sprawdza (przy zamaskowaniu tego sygnału) czy wiszący/oczekujący sygnał jest widoczny w procesie, a następnie przy pomocy funkcji raise wysyła sygnał do samego siebie oraz wykonuje odpowiednie dla danej opcji działania, po czym tworzy potomka funkcją fork i ponownie przy pomocy funkcji raise potomek wysyła sygnał do samego siebie (z wyjątkiem opcji pending, gdzie testowane jest sprawdzenie, czy sygnał czekający w przodku jest widoczny w potomku).
- Dziedziczenie ustawień sygnałów po wykonaniu funkcji exec. W podobny sposób sprawdź jaki wpływ na ustawienia sygnałów ma wywołanie funkcji exec. Rozpatrz opcje: ignore, mask i pending.
- Przygotuj plik raport2.txt w którym nastąpi podsumowanie z wnioskami z wykonanych powyższych eksperymentów

Zadanie 2 (20%)

Przetestuj działanie trzech wybranych flag w funkcji *sigation*. Jedną z nich powinna być flaga SA_SIGINFO. Dla tej flagi zainstaluj procedurę obsługi sygnału (handler) dla odpowiednio dobranych sygnałów stosując składnie procedury handlera z trzema argumentami. Wypisz i skomentuj (przygotowując odpowiednie scenariusze) trzy różne informacje, a dodatkowo

także numer sygnału oraz identyfikator PID procesu wysyłającego dostarczane w strukturze siginfo_t przekazywanej jako drugi argument funkcji handlera.

Zadanie 3 (50%)

Napisz dwa programy: sender program wysyłający sygnały SIGUSR1 i catcher - program zliczający ilość odebranych sygnałów. Ilość sygnałów SIGUSR1 wysyłanych przez pierwszy program powinna być określana w parametrze wywołania tego programu. Program catcher jest uruchamiany najpierw, wypisuje swój numer PID i czeka na sygnały SIGUSR1 i SIGUSR2. Wszystkie pozostałe sygnały są blokowane. Przyjmijmy, że czekanie na sygnały w poszczególnych procesach (w zależności od zadań) odbywa się wywołując funkcję sigsuspend. Program sender przyjmuje trzy parametry: PID procesu catcher, ilość sygnałów do wysłania i tryb wysłania sygnałów.

Po transmisji wszystkich sygnałów SIGUSR1 sender powinien wysłać sygnał SIGUSR2, po otrzymaniu którego catcher wysyła do sendera tyle sygnałów SIGUSR1, ile sam ich otrzymał a "transmisję" kończy wysłaniem sygnału SIGUSR2, wypisaniem liczby odebranych sygnałów i zakończeniem działania. PID sendera catcher pobiera ze struktury siginfo_t po przechwyceniu od niego sygnału. Program sender po otrzymaniu sygnału SIGUSR2 wyświetla komunikat o ilości otrzymanych sygnałów SIGUSR1 oraz o tym, ile powinien ich otrzymać i kończy działanie.

UWAGA! W żaden sposób nie opóźniamy wysyłania sygnałów, wszelkie "gubienie" sygnałów jest zjawiskiem naturalnym.

- a) Wysyłanie sygnałów w obu programach należy wykonać w następujących trybach: (30%)
 - KILL za pomocą funkcji kill
 - SIGQUEUE za pomocą funkcji sigqueue wraz z przesłanym sygnałem catcher wysyła numer kolejnego odsyłanego sygnału, dzięki czemu sender wie, ile dokładnie catcher odebrał, a tym samym wysłał do niego sygnałów. Wypisz tę dodatkową informację w senderze.
 - SIGRT zastępując SIGUSR1 i SIGUSR2 dwoma dowolnymi sygnałami czasu rzeczywistego wysyłanymi za pomocą kill. Jaka liczba sygnałów będzie teraz odebrana?
- b) Zmodyfikuj powyższe programy, dodając potwierdzenie odbioru sygnału po każdorazowym ich odebraniu przez program catcher. W tym celu, catcher wysyła do sendera sygnał SIGUSR1 informujący o odbiorze sygnału. Sender powinien wysłać kolejny sygnał dopiero po uzyskaniu tego potwierdzenia. Zapewnij rozwiązanie, w którym ilość sygnałów odebranych jest zgodna z ilością sygnałów wysłanych, i w którym nie dochodzi do zakleszczenia. (20%)